

Szervomotor EMMT-AS-60-M-HS-RSB

Cikkszám: 5242210

FESTO



Adatlap

Jellemző	Érték
Környezeti hőmérséklet	-15 °C...40 °C
Megjegyzés a környezeti hőmérsékletről	80°C-ig Celsius-fokonként -1,5%-os csökkenéssel
Max. telepítési magasság	4000 m
Megjegyzés a max. felállítási magasságról	1.000 m-től csak 100 m-enként -1,0% csökkenéssel
Csapághőmérséklet	-20 °C...70 °C
Relatív páratartalom	0 - 90%
Megfelel a szabványnak	IEC 60034
Hőosztály az EN 60034-1 szerint	F
Max. tekercselési hőmérséklet	155 °C
Mérési osztály EN 60034-1 szerint	S1
Hőmérsékletfelületek	Digitális motorhőmérséklet átvitel ezen keresztül: EnDat 2.2
Motorkialakítás EN 60034-7 szerint	IM B5 IM V1 IM V3
Beépítési helyzet	tetszés szerint
Védettség	IP40
Megjegyzés a védettségről	IP40 radiális tengelytömítés nélküli motortengelyhez IP65 radiális tengelytömítéssel rendelkező motortengelyhez IP67 motorházhoz, csatlakozástechnikával
Körbenfutási pontosság, koaxialitás, síkban futás a DIN SPEC 42955 szerint	N
Kiegyensúlyozás jósága	G 2,5
Reteszelési nyomaték	<1,0%-a a csúcsnyomatéknak
Csapágy élettartama névleges feltételek mellett	20000 h
Interfész kód Motor Out	60P
1. elektromos csatlakozó, csatlakozási mód	Hibrid csatlakozó
1. elektromos csatlakozó, csatlakozástechnika	M23x1
1. elektromos csatlakozó, pólusok/erek száma	15
Szennyezettségi fok	2
Alapanyaggal kapcsolatos megjegyzések	RoHS-kompatibilis
KBK korrózióállósági osztály	0 - nincs korróziós igénybevétel
LABS konformitás	VDMA24364-Zone III
Rezgésállóság	Szállítási vizsgálat 2. fokozatban FN942017-4 és EN 60068-2-6 szerint

Jellemző	Érték
Ütésállóság	Ütésvizsgálat 2. fokozatban FN 942017-5 és EN 60068-2-27 szerint
Engedély	RCM jelzés c UL us - Recognized (OL)
CE-jelölés (lásd a megfelelőségi nyilatkozatot)	EU EMC-irányelv szerint az EU kisfeszültségű berendezésekre vonatkozó irányelve szerint az EU RoHS irányelve szerint
UKCA-jelölés (lásd a megfelelőségi nyilatkozatot)	az Egyesült Királyság EMC-szabályozása szerint az Egyesült Királyság RoHS előírásai szerint az Egyesült Királyság elektromos berendezésekre vonatkozó előírásai szerint
Tanúsítványt kiállító szerv	UL E342973
DC névleges üzemi feszültség	680 V
Tekercs kapcsolási jellege	Csillag belül
Póluspárok száma	5
Nyugalmi forgatónyomaték	1.15 Nm
Névleges forgatónyomaték	1 Nm
Csúcs forgatónyomaték	3.4 Nm
Névleges fordulatszám	3000 1/min
Max. fordulatszám	14200 1/min
Max. mechanikus fordulatszám	16000 1/min
Motor névleges teljesítménye	310 W
Állandó nyugalmi állapotú áram	2.5 A
Motor névleges árama	2.2 A
Csúcsáramerősség	11 A
Motorállandó	0.45 Nm/A
Nyugalmi helyzeti forgatónyomaték-állandó	0.53 Nm/A
Fázis-fázis feszültségállandó	32 mVmin
Tekercsellenállás, fázis-fázis	4.85 Ohm
Tekercs induktivitás, fázis-fázis	20 mH
Tekercs, soros induktivitás Ld (fázis)	8 mH
Tekercs, párhuzamos induktivitás Lq (fázis)	10 mH
Elektromos időállandó	2.7 ms
Hőmérsékleti időállandó	42 min
Hőmérsékleti ellenállás	1.3 K/W
Mérőkarima	250 x 250 x 15 mm, acél
Hajtás teljes tehetetlenségi nyomatéka	0.373 kgcm ²
Terméksúly	1850 g
Megengedett axiális tengelyterhelés	70 N
Megengedett radiális tengelyterhelés	350 N
Forgórészjeladó	Encoder absolut single turn
Forgórészjeladó, gyártói jelölés	ECl 1118
Forgórészjeladó abszolút érzékelhető fordulatszámai	1
Forgórészjeladó interfész	EnDat 22
A forgórészjeladó mérési elve	induktív
Forgórészjeladó DC üzemi feszültsége	5 V
A forgórészjeladó DC üzemi feszültségtartománya	3.6 V...14 V
Forgórészjeladó, pozícióértékek fordulatonként	262144
Forgórészjeladó felbontás	18 bit
A forgórészjeladó rendszerének szög mérési pontossága	-120 arcsec...120 arcsec
Fék tartónyomatéka	2.5 Nm
Üzemi feszültség, DC, fék	24 V
Áramfelvétel, fék	0.46 A
Fék teljesítményfelvétele	11 W
Tekercsellenállás, fék	52.4 Ohm

Jellemző	Érték
Tekercsinduktivitás, fék	700 mH
Szétkapcsolási idő, fék	35 ms
Zárási idő, fék	10 ms
Aktiválási késedelem, DC, fék	2 ms
Max. üresjárat fordulatszám, fék	10000 1/min
Max. féksúrlódás	5600 J
Fék tehetetlenségi nyomatéka	0.074 kgcm ²
Rögzítőfék kapcsolási holtjátékai	10 mill. üresjárat (súrlódás nélkül!)
MTTF, részkomponens	190 év, forgórészjeladó