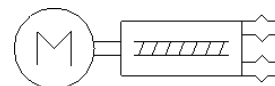


parallel gripper kit for robots EHPS-25-A-RA1

Broj artikla: 8119113

FESTO



Tehnički podaci

Svojstvo	Vrijednost
Veličina	25
Hod po prihvatnoj čeljusti	16 mm
Maks. točnost zamjene	≤ 0,2 mm
Maks. kutna zračnost prihvatnih čeljusti ax, ay	0,3 deg
Maks. zračnost prihvatnih čeljusti Sz	0,04 mm
Simetrija rotacije	≤ 0,2 mm
Točnost ponavljanja, prihvatnica	≤ 0,01 mm
Broj čeljusti prihvatnice	2
Drive system	električno
Funkcija prihvatnice	Paralelno
Konstruktivna struktura	Pužni prijenosnik T oblik Zupčasta letva / mali zupčanik Electric gripper
Odgovara normi	IEC 61010-1
Vodilica	Klizna vodilica
Prepoznavanje pozicije	za beskontaktni prekidač
Vrsta motora	DC servomotor
Elementi za posluživanje	Latched switch
Indikacija pogonske spremnosti	LED
Maks. frekvencija takta	0,8 Hz
Maks. masa po eksternom prihvatnom prstu	230 g
Maks. primljena struja	2 A
Nazivni pogonski napon DC	24 V
Dozvoljena kolebanja napona	+/- 10 %
Dozvola	RCM Mark
KC mark	KC-EMV
CE znak (vidi izjavu o sukladnosti)	prema EU-EMV-smjernici in accordance with EU RoHS directive
Odobrenje Ex-zaštite izvan EU	EPL Db (GB) EPL Gb (GB)
Klasa korozione otpornosti KBK	1 - niska otpornost na koroziju
PWIS conformity	VDMA24364-B2-L
Razina zvučnog tlaka	≤ 70 dB(A)
Mehanička zaštita	IP40
Temperatura okoline	5 ... 60 °C
Total gripping force	312 N
Moment tromosti masa	5,27 kgcm ²
Maks. sila na prihvatnoj čeljusti Fz, statička	450 N
Maks. moment na prihvatnoj čeljusti Mx statički	28 Nm
Maks. moment na prihvatnoj čeljusti My statički	16 Nm
Maks. moment na prihvatnoj čeljusti Mz statički	28 Nm
Interval podmazivanja elemenata vođenja	2 Mio SP
Težina proizvoda	1.000 g
Električni priključak	5-polno Kabel s utikačem

Svojstvo	Vrijednost
	M12x1
Vrsta pričvršćenja	Unutarnji navoj i utor za centriranje s prolaznim provrtom i centrirnim tuljkom po izboru:
Materijal - napomena	RoHS sukladno
Material housing	Eloksirani aluminij
Material gripper jaws	visokolegirani čelik, nehrđajući
Robot connection	Universal robots UR3/5/10 (PolyScope CB 3.6.0 or higher) Universal robots UR3e/5e/10e (PolyScope SW 5.0.0 or higher)
Accessories included	1x adapter plate 1x Velcro® roll 1x position transmitter 1x USB-Stick mit URcap 2x connecting cable