

servomoteur EMMT-AS-190-MKR-HS-R3MYB

N° de pièce: 8148389

FESTO



Fiche technique

| Caractéristique | Valeur |
|---|---|
| Température ambiante | -15 ... 40 °C |
| Remarque sur la température ambiante | jusqu'à 80 °C avec déclassement de -1,5 %/°C |
| Altitude d'installation max. | 4.000 m |
| Note sur l'altitude d'installation max. | à partir de 1 000 m seulement avec réduction de -1,0 % par 100 m |
| Température de stockage | -20 ... 70 °C |
| Humidité relative de l'air | 0 - 90 % |
| Conforme à la norme | IEC 60034 |
| Classe thermique selon EN 60034-1 | F |
| Température d'enroulement max. | 155 °C |
| Classe de fonctionnement selon EN 60034-1 | S1 |
| Surveillance de la température | Transmission numérique de la température du moteur via EnDat® 2.2 |
| Construction du moteur selon EN 60034-7 | IM B5 IM V1 IM V3 |
| Position de montage | indifférent |
| Degré de protection | IP21 |
| Note concernant le degré de protection | IP21 pour arbre moteur sans bague d'étanchéité à lèvres radiale IP65 arbre du moteur avec RWDR IP67 pour carter de moteur, connectique comprise |
| Concentricité, coaxialité, battement axial selon DIN SPEC 42955 | N |
| Qualité d'équilibrage | G 2,5 |
| Couple d'enclenchement | < 1,0 % du couple de crête |
| Durée de vie en stock sous conditions nominales | 20.000 h |
| Conception arbre à clavette | DIN 6885 A 10 x 8 x 45 |
| Code d'interface, arrêt moteur | 190B |
| Connexion électrique 1, type de connexion | Fiches hybrides |
| Raccordement électrique 1, technologie de connexion | M40x1 |
| Connexion électrique 1, nombre de pôles/fils | 15 |
| Degré d'encrassement | 2 |
| Note sur la matière | Conforme RoHS |
| Classe de résistance à la corrosion KBK | 0 - Aucun effet de corrosion |
| Conformité PWIS | VDMA24364-Zone III |
| Résistance aux vibrations | selon EN 60068-2-6 |
| Résistance aux chocs | selon EN 60068-2-29 15 g/11 ms selon EN 60068-2-27 |
| Agrément | c UL us - Recognized (OL) |
| Marque CE (voir déclaration de conformité) | selon la directive européenne CEM selon la directive européenne sur les équipements basse tension Selon la directive 2011/65/UE relative à la limitation de l'utilisation de certaines substances dangereuses dans les équipements électriques et électroniques |
| Marquage UKCA (voir la déclaration de conformité) | selon les prescriptions UK pour les équipements électriques selon les prescriptions UK pour la CEM selon les prescriptions UK RoHS |
| Certificat entité exposante | TÜV 968/FSP 2317.00/21 UL E342973 |

| Caractéristique | Valeur |
|---|---|
| Tension de service nominale CC | 680 V |
| Type de capteur de bobine | En étoile interne |
| Nombre de paires de pôles | 5 |
| Couple à l'arrêt | 76,7 Nm |
| Couple nominal | 59,1 Nm |
| Couple de crête | 118,3 Nm |
| Vitesse de rotation nominale | 1.200 1/min |
| Vitesse de rotation max. | 2.163 1/min |
| Vitesse de rotation mécanique max. | 8.000 1/min |
| Puissance nominale du moteur | 7.427 W |
| Courant d'arrêt permanent | 25 A |
| Courant nominal moteur | 19,2 A |
| Courant de crête | 41,5 A |
| Constante de moteur | 3,08 Nm/A |
| Constante de couple à l'arrêt | 3,56 Nm/A |
| Tension constante, phase-phase | 215,2 mVmin |
| Résistance de la bobine phase-phase | 0,285 Ohm |
| Inductance de la bobine phase-phase | 12,3 mH |
| Induction longitudinale du bobinage Ld (phase) | 5,65 mH |
| Induction transversale de l'enroulement Lq (phase) | 6,15 mH |
| Constante de temps électrique | 39,6 ms |
| Constante de temps thermique | 70 min |
| Résistance thermique | 0,31 K/W |
| Bride de mesure | 450x450x30 acier |
| Moment d'inertie total de la prise de force | 160 kgcm ² |
| Poids du produit | 50.600 g |
| Charge axiale admissible sur l'arbre | 500 N |
| Charge radiale admissible sur l'arbre | 2.530 N |
| Codeur de position de rotor | Safety Enc. absolu multi turn |
| Indicateur de position du rotor, désignation du constructeur | EQI 1331 |
| Indicateur de position du rotor, acquisition du nombre absolu de tours | 4.096 |
| Interface du capteur de position du rotor | EnDat 22 |
| Principe de mesure du capteur de position du rotor | inductif |
| Indicateur de position du rotor, tension de service DC | 5 V |
| Indicateur de position du rotor, plage de tension de service DC | 3,6 ... 14 V |
| Indicateur de position du rotor, valeurs de position par tour | 524.288 |
| Déclenchement de l'encodeur de position du rotor | 19 Bit |
| Indicateur de position du rotor, précision du système de mesure d'angle | -65 ... 65 arcsec |
| Couple de maintien frein | 115 Nm |
| Tension de service DC frein | 24 V |
| Consommation du frein | 2,08 A |
| Puissance absorbée frein | 50 W |
| Temps de séparation du frein | 190 ms |
| Temps de fermeture du frein | 65 ms |
| Temporisation à l'enclenchement DC du frein | 12 ms |
| Vitesse max. en marche à vide du frein | 8.000 1/min |
| Moment d'inertie du frein | 50 kgcm ² |
| Cycles de commutation, frein de maintien | 5 millions de cycles (sans travail de friction) |
| Safety Integrity Level (SIL), sous-composant | SIL 2, codeur |
| Niveau de Performance (PL), sous-composant | Catégorie 3, niveau de performance d, codeur |
| PFHd, sous-composant | 15 x 10E-9, codeur |
| Durée d'utilisation Tm, sous-composant | 20 ans, capteur de position du rotor |
| MTTF, sous-composant | 190 ans, indicateur de position du rotor |
| Efficacité énergétique | ENEFF (CN) / Class 1 |