

# servomoteur EMMS-AS-70-SK-LV-RRB-S1

N° de pièce: 1704754

FESTO

Sans réducteur.



## Fiche technique

Caractéristique	Valeur
Température ambiante	-40 ... 40 °C
Température de stockage	-20 ... 60 °C
Humidité relative de l'air	0 - 90 %
Conforme à la norme	IEC 60034
Classe d'isolement	F
Classe de fonctionnement selon EN 60034-1	S1
Surveillance de la température	Résistance CTP
Degré de protection	IP65
Conception arbre à clavette	DIN 6885 A 4 x 4 x 16
Connectique électrique	Connecteur mâle
Note sur la matière	Conforme RoHS
Classe de résistance à la corrosion KBK	2 - Effets de corrosion moyens
Agrément	RCM Mark c UL us - Recognized (OL)
Marque CE (voir déclaration de conformité)	selon la directive européenne CEM selon la directive européenne sur les équipements basse tension
Tension de service nominale CC	360 V
Tension DC nominale	360 V
Type de capteur de bobine	En étoile interne
Nombre de paires de pôles	4
Couple à l'arrêt	1,64 Nm
Couple nominal	1,37 Nm
Couple de crête	5 Nm
Vitesse de rotation nominale	6.600 1/min
Vitesse de rotation max.	8.070 1/min
Puissance nominale du moteur	945 W
Courant nominal moteur	2,64 A
Courant de crête	11 A
Constante de moteur	0,518 Nm/A
Tension constante, phase-phase	31,54 mVmin
Résistance de la bobine phase-phase	4,9 Ohm
Inductance de la bobine phase-phase	8,45 mH
Moment d'inertie total de la prise de force	0,46 kgcm <sup>2</sup>
Poids du produit	2.390 g
Charge axiale admissible sur l'arbre	75 N
Charge radiale admissible sur l'arbre	150 N
Codeur de position de rotor	Résolveur
Interface du capteur de position du rotor	SIN/COS signal analogique
Principe de mesure du capteur de position du rotor	inductif
Couple de maintien frein	2 Nm
Tension de service DC frein	24 V
Puissance absorbée frein	11 W
Moment d'inertie du frein	0,07 kgcm <sup>2</sup>
Cycles de commutation, frein de maintien	10 millions de cycles à vide (sans travail de friction)
MTTF, sous-composant	80 ans, capteur de position du rotor 1769 ans, frein de maintien
MTTFd, sous-composant	160 ans, capteur de position du rotor