

servomotor EMMT-AS-100-H-HS-RS

Número de artículo: 8182017
Nuevo

FESTO



Hoja de datos

| Característica | Valor |
|--|--|
| Temperatura ambiente | -15 ... 40 °C |
| Temperatura ambiente, a tener en cuenta: | hasta 80 °C con derating de -1,75 % por grado centígrado |
| Altura máxima de montaje | 4.000 m |
| Nota relativa a la altura máxima de montaje | A partir de 1000 m solo con reducción de -1,0 % por 100 m |
| Temperatura de almacenamiento | -20 ... 70 °C |
| Humedad relativa del aire | 0 - 90 % |
| Corresponde a la norma | IEC 60034 |
| Clase térmica según la norma EN 60034-1 | F |
| Temperatura máxima de devanado | 155 °C |
| Clase de medición según la norma EN 60034-1 | S1 |
| Supervisión de la temperatura | Transferencia de calor del motor digital vía EnDat 2.2 |
| Forma del motor según EN 60034-7 | IM B5 IM V1 IM V3 |
| Posición de montaje | indistinto |
| Tipo de protección | IP40 |
| Indicación sobre el tipo de protección | IP40 eje del motor sin RWDR IP65 eje del motor con RWDR IP67 para la caja del motor, incluida la técnica de conexión |
| Precisión de concentricidad, coaxialidad, juego axial según DIN SPEC 42955 | N |
| Calidad del equilibrio | G 2,5 |
| Momento de pausa | < 1,0 % del momento de giro máximo |
| Vida útil del cojinete en condiciones nominales | 20.000 h |
| Código de interfaz, salida motor | 100A |
| Conexión eléctrica 1, tipo de conexión | Conector híbrido |
| Conexión eléctrica 1, técnica de conexión | M23x1 |
| Conexión eléctrica 1, cantidad de contactos/hilos | 15 |
| Grado de ensuciamiento | 2 |
| Indicación sobre el material | Conforme con RoHS |
| Clase de resistencia a la corrosión KBK | 0 - sin riesgo de corrosión |
| Conformidad PWIS | VDMA24364-Zona III |
| Resistencia a los impactos | Comprobación de suplemento de transporte con grado de nitidez 2 según FN 942017-4 y EN 60068-2-6 |
| Resistencia a los golpes | Control de golpes con grado de severidad 2, según FN 942017-5 y EN 60068-2-27 |
| Homologación | RCM Mark c UL us - Recognized (OL) |
| Marca CE (ver declaración de conformidad) | según la normativa UE sobre EMC según la normativa UE de baja tensión según la directiva RoHS-RL de la UE |
| Marcado UKCA (véase la declaración de conformidad) | Según la normativa sobre utillaje eléctrico del Reino Unido Según la normativa CEM del Reino Unido Según la normativa RoHS del Reino Unido |
| Certificado entidad que lo expide | UL E342973 |
| Tensión nominal de funcionamiento DC | 680 V |

| Característica | Valor |
|---|--|
| Tipo de conmutación del devanado | Estrella interior |
| Número de pares de polos | 5 |
| Momento de giro en reposo | 13 Nm |
| Momento de giro nominal | 7,8 Nm |
| Pico del momento de giro | 38,7 Nm |
| Velocidad de giro nominal | 2.700 1/min |
| Cantidad máxima de giros en función del tiempo | 5.150 1/min |
| Revoluciones mecánicas máx. | 13.000 1/min |
| Potencia nominal del motor | 2.200 W |
| Corriente permanente de reposo | 9,7 A |
| Corriente nominal del motor | 5,9 A |
| Pico de corriente | 36 A |
| Constante del motor | 1,32 Nm/A |
| Constantes del momento de giro en reposo | 1,54 Nm/A |
| Constante de tensión, fase/fase | 93,2 mVmin |
| Resistencia del devanado fase-fase | 0,81 Ohm |
| Inductancia del devanado fase-fase | 9 mH |
| Devanado inductancia longitudinal Ld (fase) | 5,7 mH |
| Devanado inductancia transversal Lq (fase) | 6,8 mH |
| Constante de tiempo eléctrica | 16,7 ms |
| Constante de tiempo térmica | 68 min |
| Resistencia térmica | 0,39 K/W |
| Brida de medición | 300x300x20 acero |
| Momento de inercia de la masa global en la toma de fuerza | 8,8 kgcm ² |
| Peso del producto | 11.900 g |
| Esfuerzo axial admisible del eje | 200 N |
| Esfuerzo radial admisible del eje | 815 N |
| Transmisor de la posición del rotor | Encoder absoluto monovuelta |
| Designación del fabricante del transmisor de posición del rotor | ECI 1319 |
| Rotaciones absolutamente detectables del transmisor de posición del rotor | 1 |
| Transmisor de posición del rotor, interfaz | EnDat 22 |
| Transmisor de posición del rotor, principio de medición | inductivo |
| Tensión de funcionamiento DC del transmisor de posición del rotor | 5 V |
| Margen de tensión de funcionamiento DC del transmisor de posición del rotor | 3,6 ... 14 V |
| Valores de posición por revolución del transmisor de posición del rotor | 524.288 |
| Resolución del transductor de la posición del rotor | 19 Bit |
| Precisión del sistema de medición de ángulos del transmisor de posición del rotor | -65 ... 65 arcsec |
| MTTF, componente parcial | 190 años, transmisor de posición del rotor |
| Eficiencia energética | ENEFF (CN) / Class 2 |