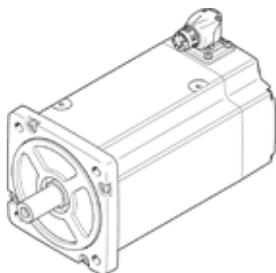


servomotor EMMT-AS-150-MKR-HV-R3MYB

Número de artículo: 8148317

FESTO



Hoja de datos

| Característica | Valor |
|--|---|
| Temperatura ambiente | -15 ... 40 °C |
| Temperatura ambiente, a tener en cuenta: | Hasta 80 °C con reducción de -1,5 %/°C |
| Altura máxima de montaje | 4.000 m |
| Nota relativa a la altura máxima de montaje | A partir de 1000 m solo con reducción de -1,0 % por 100 m |
| Temperatura de almacenamiento | -20 ... 70 °C |
| Humedad relativa del aire | 0 - 90 % |
| Corresponde a la norma | IEC 60034 |
| Clase térmica según la norma EN 60034-1 | F |
| Temperatura máxima de devanado | 155 °C |
| Clase de medición según la norma EN 60034-1 | S1 |
| Supervisión de la temperatura | Transferencia de calor del motor digital vía EnDat 2.2 |
| Forma del motor según EN 60034-7 | IM B5 IM V1 IM V3 |
| Posición de montaje | indistinto |
| Tipo de protección | IP21 |
| Indicación sobre el tipo de protección | IP21 para el árbol del motor sin anillo obturador radial IP65 eje del motor con RWDR IP67 para la caja del motor, incluida la técnica de conexión |
| Precisión de concentricidad, coaxialidad, juego axial según DIN SPEC 42955 | N |
| Calidad del equilibrio | G 2,5 |
| Momento de pausa | < 1,0 % del momento de giro máximo |
| Vida útil del cojinete en condiciones nominales | 20.000 h |
| Tipo de árbol de la chaveta de ajuste | DIN 6885 A 8 x 7 x 36 |
| Código de interfaz, salida motor | 150A |
| Conexión eléctrica 1, tipo de conexión | Conector híbrido |
| Conexión eléctrica 1, técnica de conexión | M40x1 |
| Conexión eléctrica 1, cantidad de contactos/hilos | 15 |
| Grado de ensuciamiento | 2 |
| Indicación sobre el material | Conforme con RoHS |
| Clase de resistencia a la corrosión KBK | 0 - sin riesgo de corrosión |
| Conformidad PWIS | VDMA24364-Zona III |
| Resistencia a los impactos | Según EN 60068-2-6 |
| Resistencia a los golpes | Según EN 60068-2-29 15 g/11 ms según EN 60068-2-27 |
| Homologación | RCM Mark c UL us - Recognized (OL) |
| Marca CE (ver declaración de conformidad) | según la normativa UE sobre EMC según la normativa UE de baja tensión según la directiva RoHS-RL de la UE |
| Marcado UKCA (véase la declaración de conformidad) | Según la normativa sobre utillaje eléctrico del Reino Unido Según la normativa CEM del Reino Unido Según la normativa RoHS del Reino Unido |
| Certificado entidad que lo expide | TÜV 968/FSP 2317.00/21 |

| Característica | Valor |
|---|--|
| | UL E342973 |
| Tensión nominal de funcionamiento DC | 680 V |
| Tipo de conmutación del devanado | Estrella interior |
| Número de pares de polos | 5 |
| Momento de giro en reposo | 33 Nm |
| Momento de giro nominal | 13,5 Nm |
| Pico del momento de giro | 60 Nm |
| Velocidad de giro nominal | 3.500 1/min |
| Cantidad máxima de giros en función del tiempo | 5.051 1/min |
| Revoluciones mecánicas máx. | 10.000 1/min |
| Potencia nominal del motor | 4.948 W |
| Corriente permanente de reposo | 24 A |
| Corriente nominal del motor | 10,2 A |
| Pico de corriente | 50 A |
| Constante del motor | 1,32 Nm/A |
| Constantes del momento de giro en reposo | 1,54 Nm/A |
| Constante de tensión, fase/fase | 92,9 mV/min |
| Resistencia del devanado fase-fase | 0,211 Ohm |
| Inductancia del devanado fase-fase | 3,3 mH |
| Devanado inductancia longitudinal Ld (fase) | 1,65 mH |
| Devanado inductancia transversal Lq (fase) | 1,65 mH |
| Constante de tiempo eléctrica | 15,6 ms |
| Constante de tiempo térmica | 45 min |
| Resistencia térmica | 0,46 K/W |
| Brida de medición | 450x450x30 acero |
| Momento de inercia de la masa global en la toma de fuerza | 46,9 kgcm ² |
| Peso del producto | 22.200 g |
| Esfuerzo axial admisible del eje | 217 N |
| Esfuerzo radial admisible del eje | 1.085 N |
| Transmisor de la posición del rotor | Safety Enc. absolut multi turn |
| Designación del fabricante del transmisor de posición del rotor | EQI 1331 |
| Rotaciones absolutamente detectables del transmisor de posición del rotor | 4.096 |
| Transmisor de posición del rotor, interfaz | EnDat 22 |
| Transmisor de posición del rotor, principio de medición | inductivo |
| Tensión de funcionamiento DC del transmisor de posición del rotor | 5 V |
| Margen de tensión de funcionamiento DC del transmisor de posición del rotor | 3,6 ... 14 V |
| Valores de posición por revolución del transmisor de posición del rotor | 524.288 |
| Resolución del transductor de la posición del rotor | 19 Bit |
| Precisión del sistema de medición de ángulos del transmisor de posición del rotor | -65 ... 65 arcsec |
| Momento de retención del freno | 45 Nm |
| Tensión de funcionamiento DC del freno | 24 V |
| Consumo de corriente del freno | 1,08 A |
| Consumo del freno | 26 W |
| Tiempo de desconexión del freno | 230 ms |
| Tiempo de cierre del freno | 45 ms |
| Retardo de respuesta DC del freno | 6 ms |
| Máximo régimen al ralentí del freno | 10.000 1/min |
| Momento de inercia de la masa del freno | 8,2 kgcm ² |
| Ciclos de conmutación, freno de inmovilización | 5 millones de accionamientos en vacío (¡sin fricción!) |
| Safety Integrity Level (SIL), componente parcial | SIL 2, Encoder |
| Nivel de prestaciones (PL), componente parcial | Categoría 3, nivel de prestaciones d, Encoder |
| PFHd, componente parcial | 15 x 10E-9, Encoder |
| Duración de utilización (Tm), componente parcial | 20 años, transmisor de la posición del rotor |
| MTTF, componente parcial | 190 años, transmisor de posición del rotor |