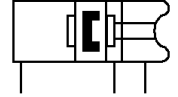


Pinza de forma adaptativa DHEF-20-A-RA1

Número de artículo: 8119114

FESTO

Otras carreras bajo demanda. Disponible únicamente con carreras estándar de 5, 10, 15, 20, 25, 30 mm.



Hoja de datos

Característica	Valor
Tamaño	20
Versión de la tapa de sujeción de forma	Estándar
Carrera	66 mm
Diámetro mín. de agarre	12 mm
Diámetro máx. de agarre	38 mm
Tipo de actuador	neumático
Posición de montaje	indistinto
Modo de funcionamiento	de doble efecto
Función de la pinza	Adaptativa
Construcción	Tapa de sujeción de forma Movimiento guiado
Guía	Guía básica
Detección de la posición	para sensores de proximidad
Presión de funcionamiento del accionamiento por válvulas de bola	1 ... 8 bar
Presión de funcionamiento de la tapa	0,07 ... 0,1 bar
Presión de estallido de la tapa	0,3 bar
Frecuencia de trabajo máxima de la pinza	1 Hz
Tiempo de retroceso	290 ms
Tiempo de avance	270 ms
Fluido	Aire comprimido según ISO 8573-1:2010 [7:4:4]
Indicación sobre los fluidos de funcionamiento y de mando	Sin opción de funcionamiento con lubricación
Clase de resistencia a la corrosión KBK	2 - riesgo de corrosión moderado
Conformidad PWIS	VDMA24364-Zona III
Temperatura ambiente	0 ... 60 °C
Momento de inercia de la masa	1,29 kgcm ²
Valor de referencia de la carga útil	1 kg
Peso del producto	475 g
Tipo de fijación	Según ISO 9409
Conexión neumática	M5
Indicación sobre el material	Conforme con RoHS
Material de la tapa	VMQ (silicona)
Material de la carcasa	Aluminio, anodizado
Conexión de robot	Robots universales UR3/5/10 (a partir de PolyScope CB 3.8.0) Robots universales UR3e/5e/10e (a partir de PolyScope SW 5.0.0)
Accesorios incluidos	1 rollo de tejido autoadherente 1 electroválvula 1 regulador de presión proporcional 1x USB-Stick mit URcap 2 sensores de proximidad 3 cables de conexión