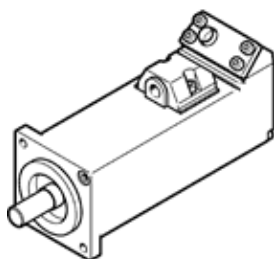


servomotor EMMB-AS-60-04-S30MB

Número de artículo: 8097184

FESTO



Hoja de datos

Característica	Valor
Temperatura ambiente	-15 ... 40 °C
Temperatura ambiente, a tener en cuenta:	hasta 60 °C con reducción de -1,5 %/°C
Altura máxima de montaje	4.000 m
Nota relativa a la altura máxima de montaje	A partir de 1000 m solo con reducción de -1,0 % por 100 m
Temperatura de almacenamiento	-20 ... 55 °C
Humedad relativa del aire	0 - 90 %
Corresponde a la norma	IEC 60034
Clase térmica según la norma EN 60034-1	F
Temperatura máxima de devanado	155 °C
Clase de medición según la norma EN 60034-1	S1
Supervisión de la temperatura	Transferencia digital de la temperatura del motor vía Nikon, formato A
Forma del motor según EN 60034-7	IM B5 IM V1 IM V3
Posición de montaje	indistinto
Tipo de protección	IP65
Indicación sobre el tipo de protección	IP40 eje del motor sin RWDR IP54 eje del motor con RWDR IP65 caja motor sin conexión
Precisión de concentricidad, coaxialidad, juego axial según DIN SPEC 42955	N
Calidad del equilibrio	G 2,5
Vida útil del cojinete en condiciones nominales	20.000 h
Conexión eléctrica 1, tipo de conexión	Conector
Conexión eléctrica 1, técnica de conexión	Esquema de conexiones RE
Conexión eléctrica 1, cantidad de contactos/hilos	6
Grado de ensuciamiento	2
Indicación sobre el material	Conforme con RoHS
Clase de resistencia a la corrosión KBK	0 - sin riesgo de corrosión
Conformidad PWIS	VDMA24364-Zona III
Resistencia a los impactos	Comprobación de suplemento de transporte con grado de nitidez 2 según FN 942017-4 y EN 60068-2-6
Resistencia a los golpes	Control de golpes con grado de severidad 2, según FN 942017-5 y EN 60068-2-27
Homologación	c UL us - Recognized (OL)
Marca CE (ver declaración de conformidad)	según la normativa UE sobre EMC según la normativa UE de baja tensión según la directiva RoHS-RL de la UE
Marcado UKCA (véase la declaración de conformidad)	Según la normativa sobre utillaje eléctrico del Reino Unido Según la normativa CEM del Reino Unido Según la normativa RoHS del Reino Unido
Certificado entidad que lo expide	UL E342973
Tensión nominal de funcionamiento DC	300 V
Tensión nominal DC	300 V
Tipo de conmutación del devanado	Estrella interior
Número de pares de polos	3

Característica	Valor
Momento de giro en reposo	1,4 Nm
Momento de giro nominal	1,27 Nm
Pico del momento de giro	3,81 Nm
Velocidad de giro nominal	3.000 1/min
Cantidad máxima de giros en función del tiempo	6.000 1/min
Revoluciones mecánicas máx.	10.000 1/min
Potencia nominal del motor	400 W
Corriente permanente de reposo	2,6 A
Corriente nominal del motor	2,4 A
Pico de corriente	7,2 A
Constante del motor	0,562 Nm/A
Constante de tensión, fase/fase	34 mV/min
Resistencia del devanado fase-fase	5,8 Ohm
Inductancia del devanado fase-fase	11,5 mH
Constante de tiempo eléctrica	1,98 ms
Brida de medición	255x255x8 aluminio
Momento de inercia de la masa global en la toma de fuerza	0,425 kgcm ²
Peso del producto	1.900 g
Esfuerzo axial admisible del eje	90 N
Esfuerzo radial admisible del eje	180 N
Transmisor de la posición del rotor	Encoder absoluto multivuelta
Designación del fabricante del transmisor de posición del rotor	MAR-MX50AHN00
Rotaciones absolutamente detectables del transmisor de posición del rotor	65.536
Transmisor de posición del rotor, interfaz	Nikon, formato A
Transmisor de posición del rotor, principio de medición	óptico
Tensión de funcionamiento DC del transmisor de posición del rotor	5 V
Margen de tensión de funcionamiento DC del transmisor de posición del rotor	4,75 ... 5,25 V
Valores de posición por revolución del transmisor de posición del rotor	1.048.576
Resolución del transductor de la posición del rotor	20 Bit
Precisión del sistema de medición de ángulos del transmisor de posición del rotor	-120 ... 120 arcsec
Momento de retención del freno	1,3 Nm
Tensión de funcionamiento DC del freno	24 V
Consumo del freno	7,2 W