

unidad de sujeción lineal y giratoria CLR-40-20-R-P-A-K11-R8

Número de artículo: 535496

FESTO

Sistema de sujeción con movimiento lineal y giratorio de 90 grados hacia la derecha. Distribución de orificios normalizada según ISO 21287. Con protección contra el polvo y las salpicaduras de soldadura.



Hoja de datos

Característica	Valor
Carrera total	38 mm
Diámetro del émbolo	40 mm
Rosca del vástago	M8
Ángulo de basculamiento	90 deg +/- 2 deg
Carrera de sujeción	20 mm
Amortiguación	P: amortiguación por tope elástico/placa a ambos lados
Posición de montaje	indistinto
Construcción	Émbolo Vástago Camisa del cilindro
Detección de la posición	para sensores de proximidad
Sentido del basculamiento	Derecha
Variantes	Protección contra salpicaduras de soldadura Protección contra el polvo
Presión de funcionamiento	2 ... 10 bar
Modo de funcionamiento	de doble efecto
Fluido	Aire comprimido según ISO 8573-1:2010 [7:4:4]
Indicación sobre los fluidos de funcionamiento y de mando	Opción de funcionamiento con lubricación (necesaria en otro modo de funcionamiento)
Clase de resistencia a la corrosión KBK	2 - riesgo de corrosión moderado
Conformidad PWIS	VDMA24364-B2-L
Temperatura ambiente	-10 ... 80 °C
Fuerza de sujeción efectiva a 0,2 MPa (2 bar, 29 psi)	176 N
Fuerza de sujeción efectiva a 0,4 MPa (4 bar, 58 psi)	355 N
Fuerza de sujeción efectiva a 0,6 MPa (6 bar, 87 psi)	536 N
Par de apriete máx. del tornillo del dedo de fijación	24 Nm
Fuerza de sujeción teórica a 0,6 MPa (6 bar, 87 psi)	633 N
Peso del producto	1.010 g
Tipo de fijación	con taladro pasante con rosca interior con accesorios a elegir:
Conexión neumática	G1/8
Material de la junta rascadora	PPS
Material del tornillo con collar	Acero cincado
Material de la culata	Aleación forjable de aluminio recubierto
Material de las juntas	NBR TPE-U(PU)
Material de la carcasa	Aleación forjable de aluminio Anodizado deslizante
Material del vástago	recubierto Acero inoxidable de aleación fina
Material de la camisa del cilindro	Aleación forjable de aluminio Anodizado deslizante