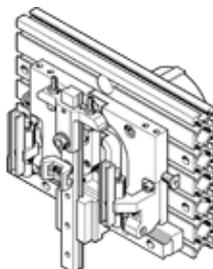


módulo de manipulación HSP-12-AP-WL

Número de artículo: 533604

FESTO

Con actuador giratorio y posición de espera en el lado izquierdo.



Hoja de datos

| Característica | Valor |
|---|--|
| Tamaño | 12 |
| Carrera Z máxima, posición de espera | 15 mm |
| Carrera Y | 52 ... 68 mm |
| Carrera Z | 20 ... 30 mm |
| Carrera útil Z | 15 mm |
| Amortiguación | CC: con amortiguadores a ambos lados curva característica blanda |
| Posición de montaje | Riel de guía vertical |
| Modo de funcionamiento | de doble efecto |
| Construcción | Guía en cruz Módulo basculante Posición de espera alternativamente a la izquierda Movimiento guiado |
| Detección de la posición | para sensores de proximidad |
| Antigiro/Guía | Guía en cruz |
| Presión de funcionamiento | 4 ... 8 bar |
| Tiempo de ciclo máximo | 0,6 s |
| Precisión de repetición | ±0,01 mm |
| Fluido | Aire comprimido según ISO 8573-1:2010 [7:-:-] |
| Indicación sobre los fluidos de funcionamiento y de mando | Opción de funcionamiento con lubricación (necesaria en otro modo de funcionamiento) |
| Conformidad PWIS | VDMA24364-B2-L |
| Temperatura ambiente | 0 ... 60 °C |
| Momento dinámico Mx máximo | 1,1 Nm |
| Momento estático Mx máximo | 5 Nm |
| Momento dinámico My máximo | 1,1 Nm |
| Momento estático My máximo | 5 Nm |
| Momento dinámico Mz máximo | 1,1 Nm |
| Momento estático Mz máximo | 5 Nm |
| Carga útil máxima | 0,5 kg |
| Fuerza teórica a 0,6 MPa (6 bar, 87 psi) | 40 N |
| Peso del producto | 1.900 g |
| Fijación de la unidad frontal | con taladro pasante |
| Tipo de fijación | con taladro pasante con tuercas deslizantes |
| Conexión neumática, posición de espera | M3 |
| Conexión neumática | M5 |
| Material de la placa base | Aleación forjable de aluminio |
| Material de la guía en cruz | acero templado |
| Material de las partes laterales | Aleación forjable de aluminio |