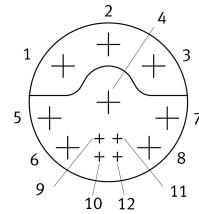
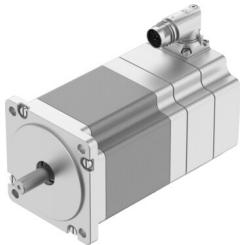


# Schrittmotor EMMT-ST-87-M-RMB

Teilenummer: 8156196

**FESTO**



## Datenblatt

Merkmal	Wert
Umgebungstemperatur	-15 °C...40 °C
Hinweis zur Umgebungstemperatur	bis 80°C mit Derating -2%/°C
Max. Aufstellhöhe	4000 m
Hinweis zur max. Aufstellhöhe	ab 1.000 m nur mit Derating von -1,0% pro 100 m
Lagertemperatur	-20 °C...70 °C
Relative Luftfeuchtigkeit	0 - 90 % nicht kondensierend
Entspricht Norm	IEC 60034
Wärmeklasse nach EN 60034-1	B
Max. Wicklungstemperatur	130 °C
Bemessungsklasse nach EN 60034-1	S1
Temperaturüberwachung	Dig. Motortemp. per BiSS-C
Motorbauform n. EN 60034-7	IM B5 IM V1 IM V3
Einbaulage	beliebig
Schutzart	IP40
Hinweis zur Schutzart	IP40 Motorwelle IP65 für Motorgehäuse inklusive Anschlusstechnik
Schnittstellencode Motor Out	87A
Elektrischer Anschluss 1, Anschlussart	Hybrid-Stecker
Elektrischer Anschluss 1, Anschlusstechnik	M17x0,75
Elektrischer Anschluss 1, Anzahl Pole/Adern	12
Werkstoff-Hinweis	RoHS konform
Korrosionsbeständigkeitsklasse KBK	0 - keine Korrosionsbeanspruchung
LABS-Konformität	VDMA24364-Zone III
Schwingfestigkeit	Transporteinsatzprüfung mit Schärfegrad 2 nach FN 942017-4 und EN 60068-2-6
Schockfestigkeit	Schockprüfung mit Schärfegrad 2 nach FN 942017-5 und EN 60068-2-27

Merkmal	Wert
Zulassung	RCM Mark c UL us - Recognized (OL)
CE-Zeichen (siehe Konformitätserklärung)	nach EU-EMV-Richtlinie nach EU-RoHS-Richtlinie
UKCA-Zeichen (siehe Konformitätserklärung)	nach UK Vorschriften für EMV nach UK RoHS Vorschriften
Zertifikat ausstellende Stelle	UL E342973
Nennbetriebsspannung DC	48 V
Polpaarzahl	50
Haltemoment Motor	6.6 Nm
Nenndrehmoment	5.9 Nm
Spitzendrehmoment	6.8 Nm
Nenndrehzahl	140 1/min
Max. Drehzahl	600 1/min
Max. mechanische Drehzahl	7000 1/min
Schrittwinkel bei Vollschritt	1.8 deg
Schrittwinkeltoleranz	±5 %
Nennleistung Motor	87 W
Dauerstillstandsstrom	8.2 A
Nennstrom Motor	7.5 A
Spitzenstrom	12 A
Motorkonstante	0.79 Nm/A
Spannungskonstante Phase	56.6 mVmin
Wicklungswiderstand Phase	0.27 Ohm
Wicklungsinduktivität Phase je Einzelphase (unverkettet)	2.3 mH
Wicklung Längsinduktivität Ld (Phase)	3.6 mH
Wicklung Querinduktivität Lq (Phase)	2.3 mH
Elektrische Zeitkonstante	8.5 ms
Thermische Zeitkonstante	32 min
Thermischer Widerstand	0.83 K/W
Messflansch	250 x 250 x 15 mm, Stahl
Gesamtabtriebsträgheitsmoment	2.016 kgcm²
Produktgewicht	4320 g
Zulässige axiale Wellenbelastung	60 N
Zulässige radiale Wellenbelastung	220 N
Rotorlagegeber	Encoder absolut multi turn
Rotorlagegeber Herstellerbezeichnung	KCD-BC33B-1617-U09C-JAQ-009
Rotorlagegeber absolut erfassbare Umdrehungen	65536
Rotorlagegeber Schnittstelle	BiSS-C
Rotorlagegeber Messprinzip	magnetisch
Rotorlagegeber Betriebsspannung DC	14 V
Rotorlagegeber Betriebsspannungsbereich DC	4.75 V...15 V
Rotorlagegeber Sinus-/Cosinusperioden pro Umdrehung	2
Rotorlagegeber Positionswerte pro Umdrehung	131072
Rotorlagegeber Auflösung	17 bit
Rotorlagegeber Systemgenauigkeit Winkelmessung	-310 arcsec...310 arcsec
Haltemoment Bremse	4.26 Nm
Betriebsspannung DC Bremse	24 V
Stromaufnahme Bremse	0.49 A
Leistungsaufnahme Bremse	12 W
Spulenwiderstand Bremse	49.2 Ohm
Spuleninduktivität Bremse	110 mH
Trennzeit Bremse	44 ms
Schließzeit Bremse	110 ms

<b>Merkmal</b>	<b>Wert</b>
Ansprechverzug DC Bremse	30 ms
Max. Leerlaufdrehzahl Bremse	7000 1/min
Max. Reibarbeit je Bremsvorgang	14000 J
Anzahl Notstopps pro Stunde	1
Massenträgheitsmoment Bremse	0.11 kgcm <sup>2</sup>
Schaltspiele Haltebremse	10 Mio. Leerbetätigungen (ohne Reibarbeit!)
MTTF, Teilkomponente	20 Jahre, Rotorlagegeber