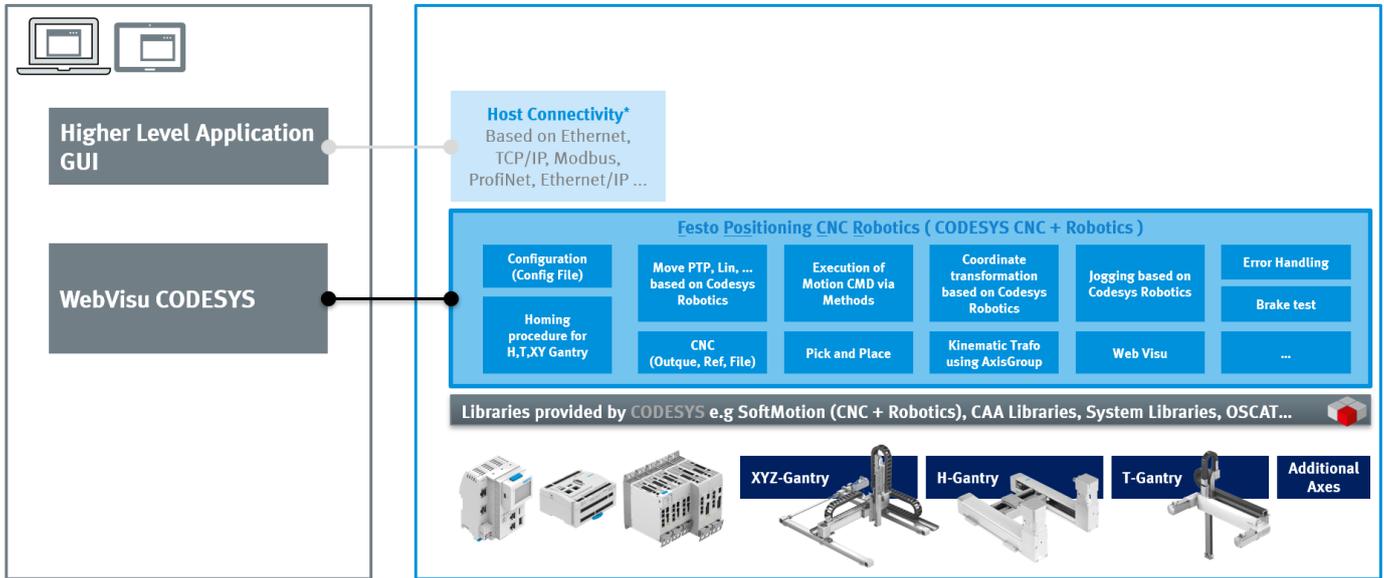


Características

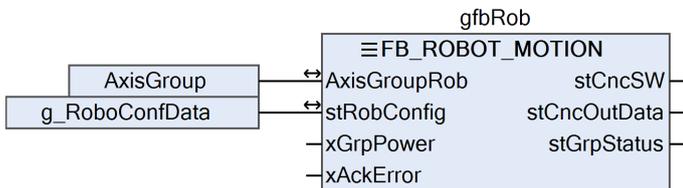
Información resumida



* Optional software library

La librería de software de aplicación Positioning CNC Robotics (FPosCR) permite y facilita la implementación de una amplia gama de aplicaciones de movimiento basadas en sistemas de manipulación cartesianos o robots cartesianos. La librería contiene una amplia variedad de bloques de funciones y métodos complementarios para tareas típicas de Pick and Place, así como para soluciones de control de movimiento CNC o robótica. La funcionalidad FPosCR puede integrarse fácilmente en su propio código IEC61131 3 (Codesys V3, Softmotion).

Sumario

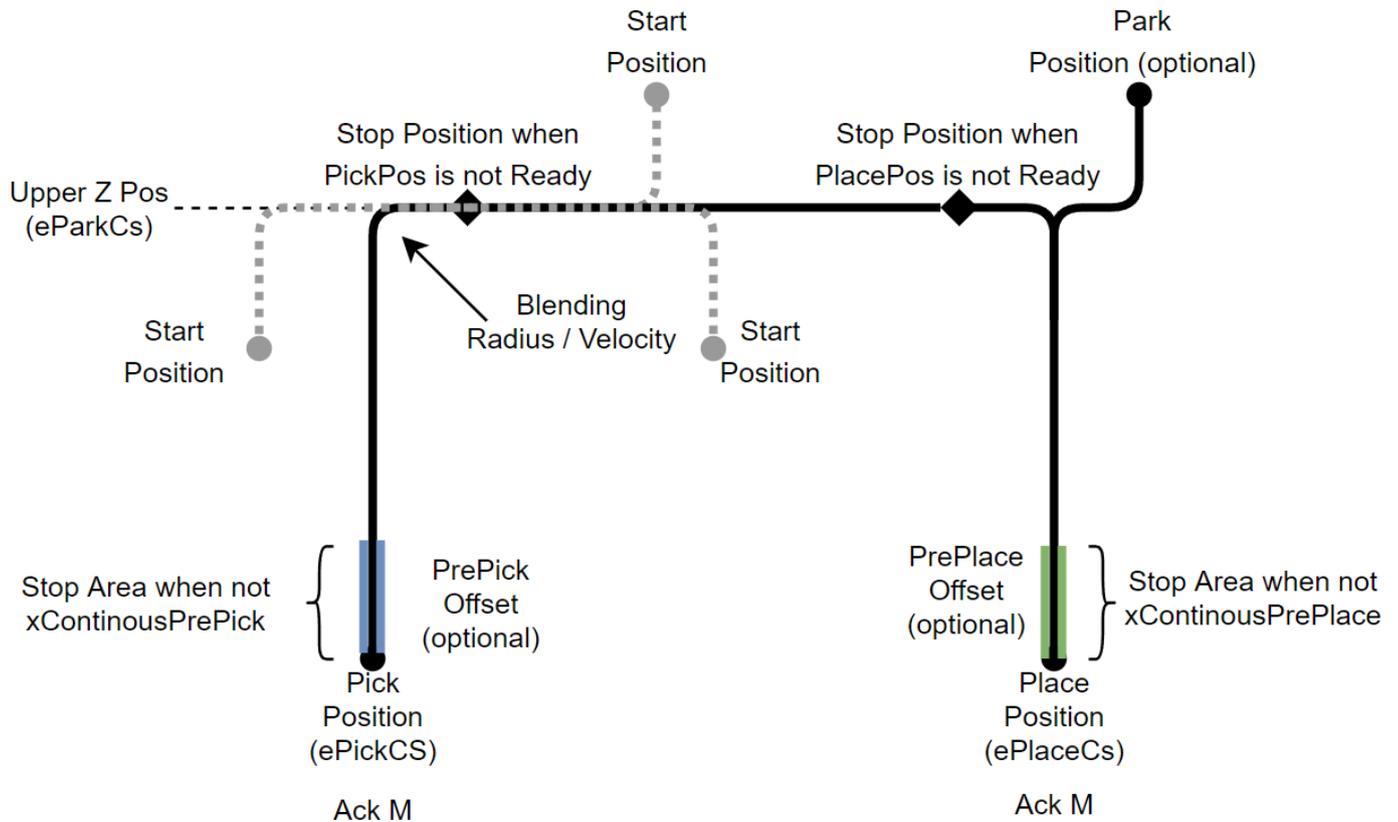


Integración de las funciones de la biblioteca FPosCR en un programa de aplicación

- El bloque de función FB_ROBOT_MOTION es el bloque de función principal de la biblioteca de software FPosCR. Reúne todas las funciones y comandos para los movimientos, así como su control y monitorización.
- Gracias a sus compactas y potentes interfaces de entrada/salida, es posible asignar eficazmente el ámbito de movimiento de una aplicación con un código de programa significativamente reducido.

Características

Ejemplo de aplicación



El bloque de funciones FB_PICK_AND_PLACE también está disponible para aplicaciones estándar convencionales.

Este módulo contiene una secuencia Pick and Place lista para usar en su forma básica. Para aplicaciones sencillas, la creación de una secuencia de este tipo (ciclo Pick and Place) se reduce a la determinación de los siguientes parámetros:

- Posición Z superior (posición más alta alcanzada en el eje Z)
- Pick Pos (posición en la que se recoge el bien/objeto)
- Place Pos (posición en la que se deposita el bien/objeto)

El bloque FB_Pick_and_Place utiliza las funciones Robotics en segundo plano. Esto optimiza los movimientos en términos de:

- Secuencia de movimientos limpios y suaves (mejora de la limitación de sacudidas)
- Reducir la duración del ciclo

También están disponibles las siguientes opciones de parametrización y ajustes:

- Opción de desplazamiento a una posición de estacionamiento tras ejecutar un ciclo de Pick and Place.
- Selección de parámetros dinámicos individuales para la fase de Pick and Place
- Modo de funcionamiento continuo
- Intervención de control opcional en el ciclo de Pick and Place

Hoja de datos

Funcionalidad

- Puesta en servicio
- Recorrido de referencia
- Movimiento manual
- Logging
- Paso a paso
- Posicionamiento
- CNC
- Funciones robóticas
- Transformación de coordenadas
- Diagnóstico
- Prueba de frenado
- Visualización web

CODESYS / Plataforma

- Versión 3.5 Sp16 Patch5
- >= SoftMotion V4.12.0.0
- Compatibilidad multinúcleo

Adecuado para los siguientes productos de Festo

Ejes y manipulación cartesiana:

- Pórticos verticales de dos ejes EXCT, YXCL, YXML
- Pórtico con tres ejes YXCR, YXMR
- Sistema de brazo en voladizo YXCA
- Pórtico horizontal de dos ejes EXCH, EXCM, YXCF, YXMF

Controladores y reguladores de servoaccionamiento:

- Controlador CPX-E-CEC-M1-PN o -EP, CECC-X-M1
- Regulador de servoaccionamiento CMMT-AS, CMMT-ST, CMMT...-MP

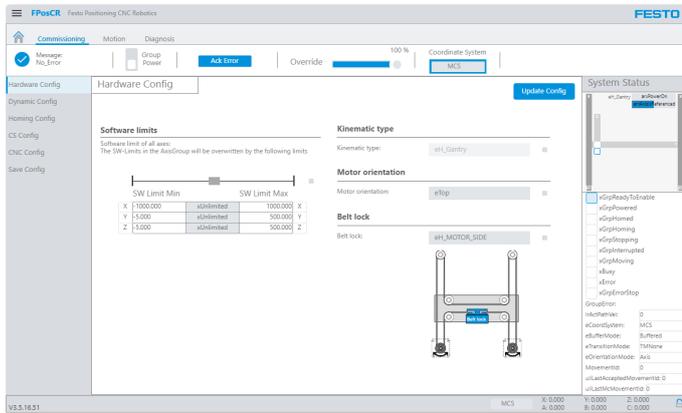
Visualización web

La visualización web (UI) contenida en la biblioteca de Software FPosCR proporciona apoyo en todas las fases de uso:

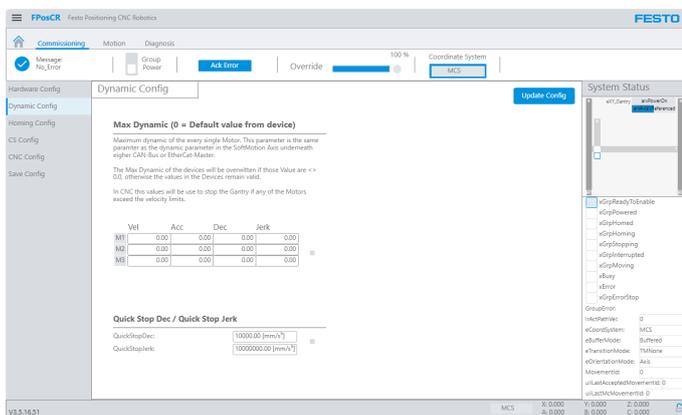
- Configuración del sistema y de los movimientos
- Puesta en funcionamiento / ajuste
- Control de estado / funcionamiento
- Gestión de incidentes / diagnóstico

Hoja de datos

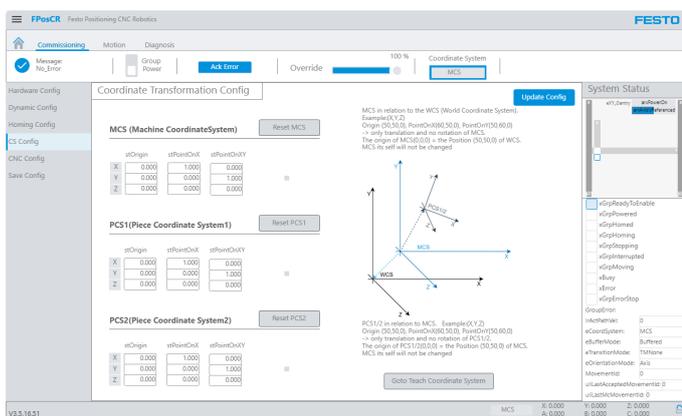
Diálogo para configurar el hardware de la cinemática



Diálogo para definir los valores límite dinámicos

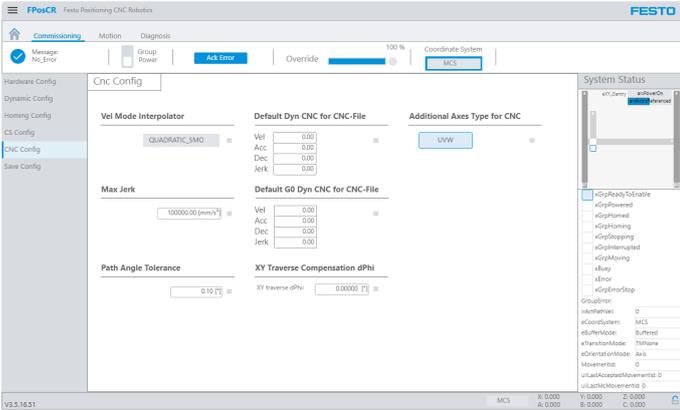


Diálogo de definición de sistemas/transformación de coordenadas

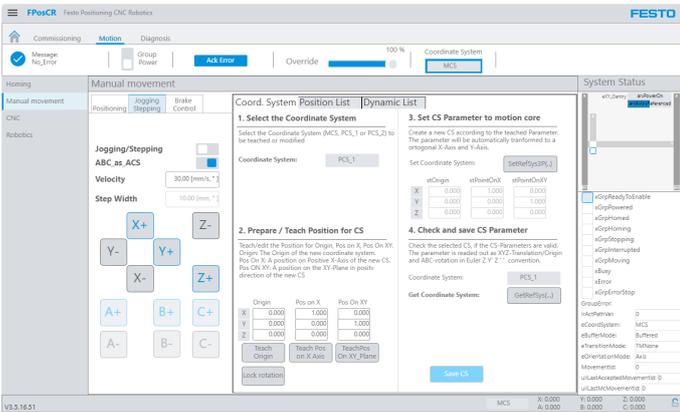


Hoja de datos

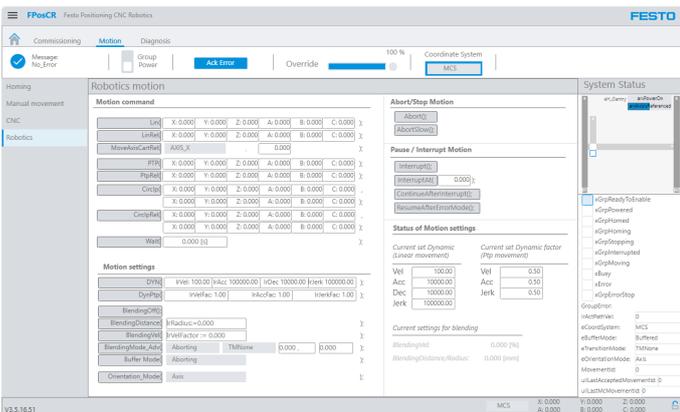
Diálogo para la configuración como aplicación CNC



Diálogo para movimiento manual (actuación secuencial)



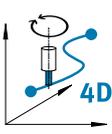
Diálogo para aplicaciones con función Robotics Motion



Referencias de pedido

Biblioteca de aplicaciones FPosCR para controladores de Festo

- Formato de entrega: digital
- Documentación: digital
- Entorno de desarrollo: CODESYS
- Licencia: Licencia simple no exclusiva, perpetua, vinculada al hardware de control (mediante Produkt Key)

Referencias de pedido			
	Abreviatura de tipo	N.º art.	Tipo
	GSAY	8185158	GSAY-A6-F0-Z4-L-Y0