

Jednostki mini DGST

FESTO



Jednostki mini DGST

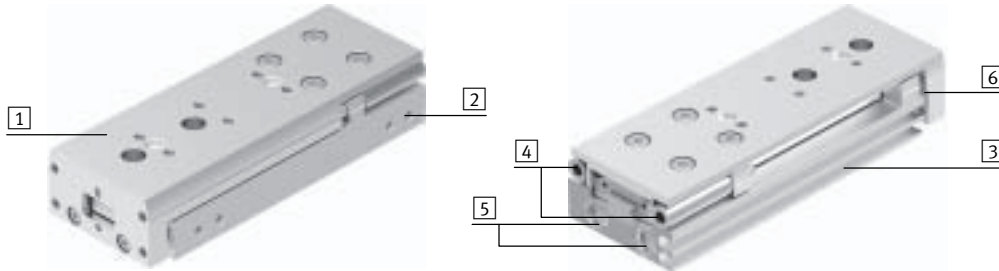
Główne cechy

FESTO

Krótki przegląd

- Kompaktowa jednostka mini
- Jednostka i płyta spinająca jako pojedynczy komponent
- Doskonały współczynnik cena/możliwości
- Wysokie siły posuwu
- Symetryczne interfejsy montażowe
- Precyzyjna i cicha prowadnica na łożyskach kulkowych
- Prosta konstrukcja z symetrycznym interfejsem montażu
- Może pracować bez dodatkowych komponentów amortyzujących

Szczegóły konstrukcyjne

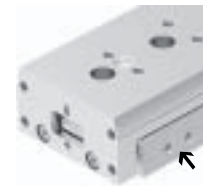


1 Jednostka i płyta spinająca



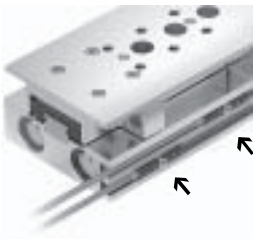
- Jednostka i płyta spinająca jako pojedynczy komponent, zapewniają bardzo wysoką sztywność i wzajemną prostopadłość

2 Porty zasilania



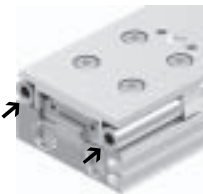
- Wszystkie przyłącza z jednej strony

3 Rowki dla sygnalizacji położenia wózka



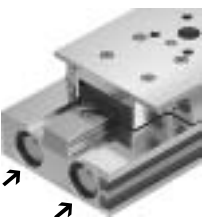
- Czujniki zbliżeniowe można montować w rowku, dzięki czemu nie wystają poza obrys jednostki
- Obie pozycje końcowe mogą być sygnalizowane z jednej strony
- Dwa rowki do mocowania czujników

4 Amortyzacja i precyzyjna regulacja położenia końcowego



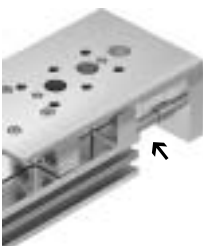
- Dostępne są trzy rodzaje amortyzacji:
 - Elastyczna amortyzacja w obu położeniach końcowych bez regulacji położenia końcowego (E1)
 - Elastyczna amortyzacja w obu położeniach końcowych, nienastawialna, z regulacją położenia końcowego (P)
 - Amortyzator na obu końcach, samonastawialny, z regulacją położenia końcowego (Y12)
- Precyzyjna regulacja położenia końcowego jest możliwa od jednej strony napędu, od tyłu napędu

5 Napęd z dwoma tłokami



- Siła teoretyczna przy 6 bar: 34 ... 590 N
- Maks. obciążenie: 0.7 ... 17 kg

6 Połączenie bezluźowe tłoczyśka/płyty spinającej



- Zwiększona precyzja
- Dłuższa żywotność

Jednostki mini DGST

Główne cechy

Obszary zastosowań

Głównie w branżach przemysłowych takich jak:

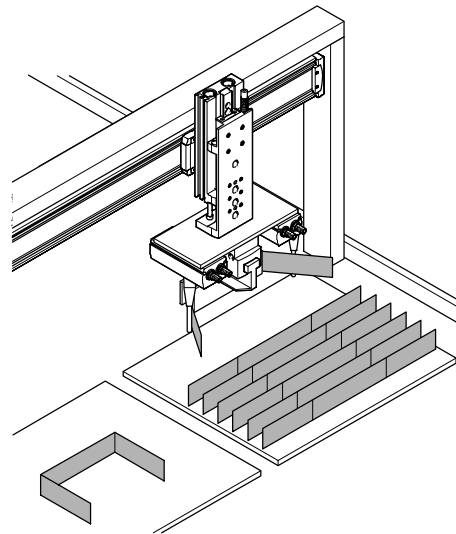
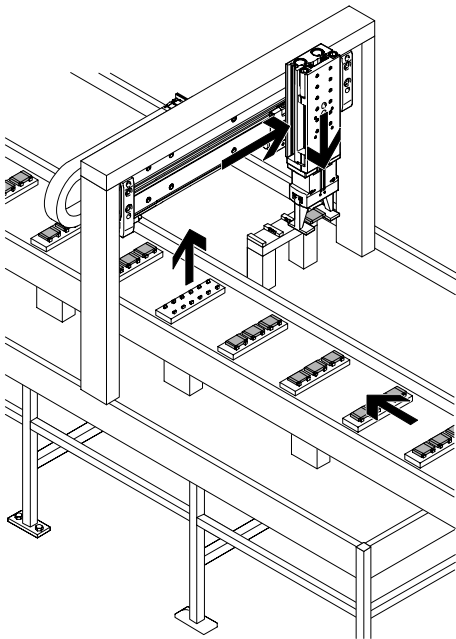
- Układy montażowe w przemyśle elektronicznym i oświetleniowym
- Przy budowie maszyn
- System do budowy manipulatorów

Przykłady:

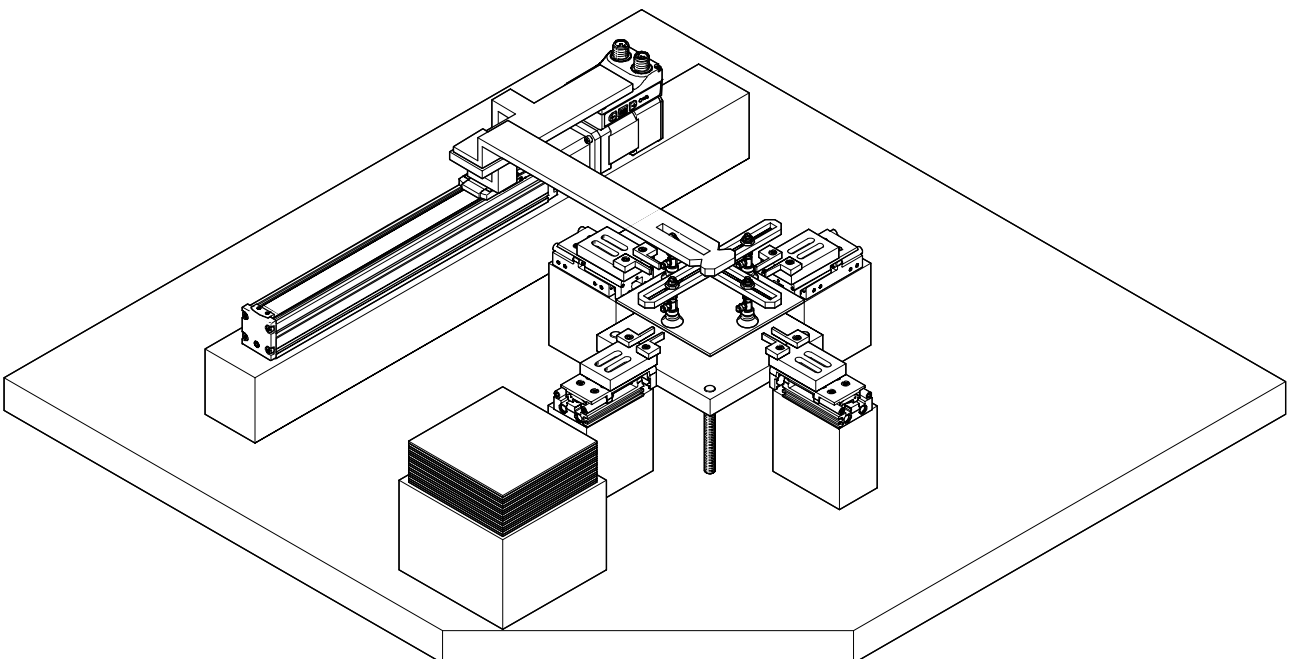
- Jednostki handlingowe pick & place
- Manipulatory w układzie Piggyback
- Precyzyjne pozycjonowanie
- Precyzyjne prasy

Przykłady zastosowań

Jednostka handlingowa pick & place



Precyzyjne pozycjonowanie



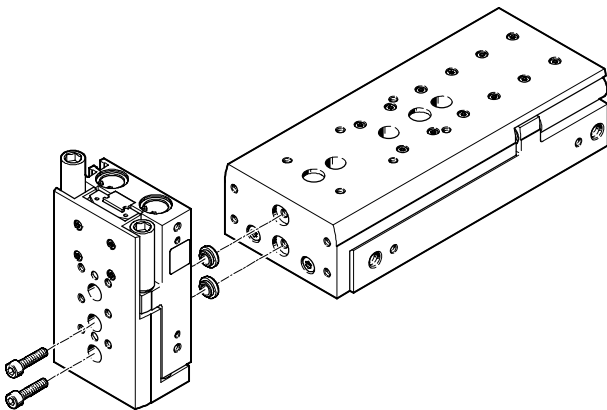
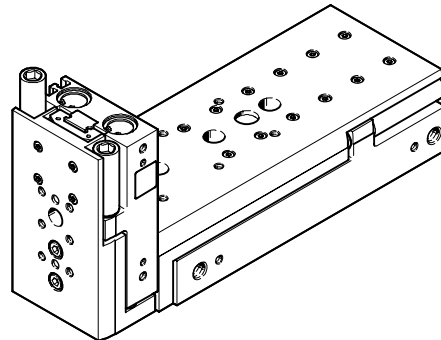
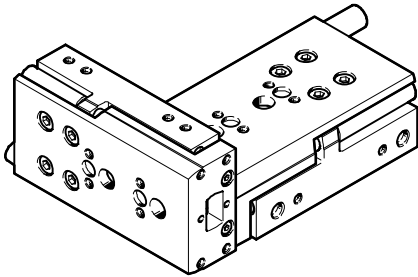
Jednostki mini DGST

Główne cechy


Możliwe kombinacje aplikacji pick & place bez płyty adaptera

Wielkości od 6 do 8

Inne kombinacje



| | | 1 Napęd podstawowy | | | | | | | |
|-------------------|----|--------------------|---|----------------------|----------------------|----------------------|----------------------|-------------------------|-----------------------|
| | | Wielkość | 6 | 8 | 10 | 12 | 16 | 20 | 25 |
| 2 Napęd dołączany | 6 | - | - | 2x M3x14 2x ZBH-5 | 2x M3x14 2x ZBH-5 | - | - | - | - |
| | 8 | - | - | - | 2x M3x18 2x ZBH-5 | - | - | - | - |
| | 10 | - | - | - | - | 2x M4x22 2x ZBH-7 | 2x M4x22 2x ZBH-7 | - | - |
| | 12 | - | - | - | - | - | 2x M4x27 2x ZBH-7 | - | - |
| | 16 | - | - | - | - | - | - | 2x M5x30 2x ZBV-12-9 | - |
| | 20 | - | - | - | - | - | - | - | 2x M6x40 2x ZBH-12 |

 Uwaga

Komponenty mocujące nie są dostarczane w komplecie z jednostką mini.

Jednostki mini DGST

Kody typów

DGST – 12 – 50 – P – A

Typ kodu

| | |
|------------------------|----------------|
| Dwustronnego działania | |
| DGST | jednostka mini |

Wielkość [mm]

Skok [mm]

Amortyzacja

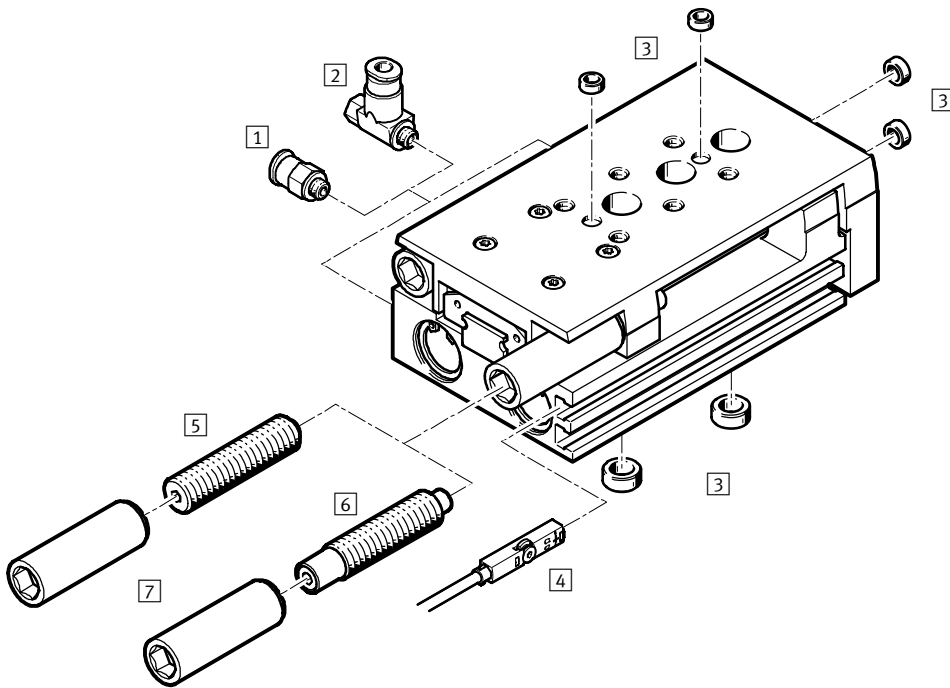
| | |
|-----|--|
| E1 | Elastyczna amortyzacja w obu położeniach końcowych, bez regulacji położenia końcowego |
| P | Elastyczna amortyzacja w obu położeniach końcowych, nienastawialna z regulacją położenia końcowego |
| Y12 | Amortyzator samonastawny w obu położeniach końcowych z regulacją położenia końcowego |

Odczyt pozycji

| | |
|---|-------------------------------------|
| A | Przy pomocy czujników zbliżeniowych |
|---|-------------------------------------|

Jednostki mini DGST

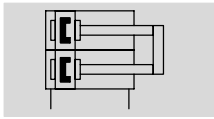
Przeгляд osprzętu





| Osprzęt | Opis | → strona/internet | |
|---------|-------------------------------------|---|----|
| [1] | Szybkozłącze wtykowe QSM | Do przyłączenia przewodów pneumatycznych o kalibrowanej średnicy zewnętrznej | 40 |
| [2] | Zawór dławiąco-zwrotny GRLA | Do regulacji prędkości | 40 |
| [3] | Tulejka centrująca ZBH | <ul style="list-style-type: none"> Do precyzyjnego ustalania jednostki oraz elementu przenoszonego (Tulejki centrujące nie są dostarczane w komplecie z jednostką mini) | 40 |
| [4] | Czujnik zbliżeniowy SMT-10/-8 | Do sygnalizacji położenia. Przy montażu w profilu mocującym siłownika czujnik nie będzie wystawać ponad powierzchnię | 41 |
| | Przetwornik położenia SMAT-8M, SDAT | <ul style="list-style-type: none"> Możliwość analogowej informacji zwrotnej Wybór wyjścia analogowego: 0 ... 10 V, 0 ... 20 mA | 41 |
| [5] | Amortyzacja P | Elastyczna amortyzacja w obu położeniach końcowych, nienastawialna, z regulacją położenia końcowego | 40 |
| [6] | Amortyzacja Y12 | Amortyzator na obu końcach, samonastawialny, z regulacją położenia końcowego | 40 |
| [7] | Gwintowane tulejki | <ul style="list-style-type: none"> Do montażu elementów amortyzujących Dostarczane w komplecie z zestawem amortyzacji [5]/[6] | 40 |

Jednostki mini DGST

Dane techniczne



-  Wielkość
6 ... 25
-  Długość skoku
10 ... 200 mm



| Ogólne dane techniczne | | | | | | | | | |
|---------------------------|---|-----------|-----------|------------|------------|------------|--------------------------------|------------|--|
| Wielkość | 6 | 8 | 10 | 12 | 16 | 20 | 25 | | |
| Konstrukcja | Mechanizm jarmowy | | | | | | | | |
| Prowadnica | Prowadzenie na tożyskach kulkowych | | | | | | Trzyczęściowy koszyk łożyskowy | | |
| Tryb pracy | Dwustronnego działania | | | | | | | | |
| Sposób montażu | Przy pomocy otworów przelotowych | | | | | | | | |
| | Przy użyciu gwintów wewnętrznych | | | | | | | | |
| Przyłącza pneumatyczne | M3 | | M5 | | | G1/8 | | | |
| Skok ¹⁾ | [mm] | 10 ... 50 | 10 ... 80 | 10 ... 100 | 10 ... 100 | 10 ... 150 | 10 ... 200 | 10 ... 200 | |
| Amortyzacja | | | | | | | | | |
| DGST-...-E1 | Elastyczna amortyzacja w obu położeniach końcowych bez regulacji położenia końcowego | | | | | | | | |
| DGST-...-P | Elastyczna amortyzacja w obu położeniach końcowych, nienastawialna, z regulacją położenia końcowego | | | | | | | | |
| DGST-...-Y12 | Amortyzator na obu końcach, samonastawialny, z regulacją położenia końcowego | | | | | | | | |
| Maks. długość amortyzacji | | | | | | | | | |
| DGST-...-E1 ²⁾ | [mm] | 0.25/0.9 | 0.5/1.5 | 0.6/1.6 | 0.5/1.1 | 0.6/0.8 | 0.5/1 | 0.5/1.2 | |
| DGST-...-P | [mm] | 0.9 | 1.8 | 1.8 | 2 | 1.8 | 2 | 2 | |
| DGST-...-Y12 | [mm] | 4 | 4 | 4 | 5 | 5 | 8 | 10 | |
| Odczyt pozycji | Przy pomocy czujników położenia | | | | | | | | |
| Pozycja montażu | Dowolna | | | | | | | | |
| Maks. prędkość | | | | | | | | | |
| DGST-...-E1 | [m/s] | 0.5 | | | | | | | |
| DGST-...-P | [m/s] | 0.5 | 0.8 | | | | | | |
| DGST-...-Y12 | [m/s] | 0.5 | | | | | | | |
| Dokładność powtarzalności | | | | | | | | | |
| DGST-...-E1 | [mm] | ≤ 0.3 | | | | | | | |
| DGST-...-P | [mm] | ≤ 0.3 | | | | | | | |
| DGST-...-Y12 | [mm] | ≤ 0.02 | | | | | | | |

1) Dla wariantu DGST-...-E1, skok rzeczywisty jest dłuższy → Strona 18

2) Przednie położenie końcowe/tylne położenie końcowe

| Warunki pracy i otoczenia | | | | | | | | |
|---|---|-------------|----|---------|----|----|----|--|
| Wielkość | 6 | 8 | 10 | 12 | 16 | 20 | 25 | |
| Medium robocze | Sprężone powietrze wg ISO 8573-1:2010 [7:4:4] | | | | | | | |
| Uwaga odnośnie medium roboczego | Możliwa praca z powietrzem olejonym (po rozpoczęciu olejowania trzeba je kontynuować) | | | | | | | |
| Ciśnienie robocze ¹⁾ | [bar] | 1.5 ... 8 | | 1 ... 8 | | | | |
| Temperatura otoczenia | [°C] | -10 ... +60 | | | | | | |
| Klasa odporności na korozję CRC ²⁾ | | 1 | | | | | | |

1) Dla wielkości 6/8/10/12, min. ciśnienie robocze można nieznacznie zwiększyć po okresie bez ruchu > 24 godz.

2) Klasa 1 odporności na korozję według standardu Festo 940 070:

Niski poziom korozji. Do zastosowań suchych w pomieszczeniach lub na czas transportu i przechowywania. Dotyczy również części za osłonami, w niewidocznym obszarze wewnętrznym i częściach, które są osłonięte (np wały napędów).

Jednostki mini DGST

Dane techniczne

| Siły i energia uderzenia | | | | | | | | |
|---|-------|------|------|------|------|------|------|--|
| Wielkość | 6 | 8 | 10 | 12 | 16 | 20 | 25 | |
| Siła teoretyczna przy wysuwie dla 6 bar [N] | 34 | 60 | 94 | 136 | 241 | 377 | 589 | |
| Siła teoretyczna przy cofaniu dla 6 bar [N] | 25 | 45 | 79 | 102 | 207 | 317 | 495 | |
| Energia uderzenia w położeniach końcowych | | | | | | | | |
| DGST-...-E1 [Nm] | 0.005 | 0.03 | 0.05 | 0.07 | 0.15 | 0.2 | 0.3 | |
| DGST-...-P [Nm] | 0.018 | 0.05 | 0.08 | 0.12 | 0.25 | 0.35 | 0.45 | |
| DGST-...-Y12 na skok [Nm] | 0.09 | 0.18 | 0.28 | 0.48 | 0.85 | 1.9 | 3.6 | |
| Maks. częstotliwość robocza | | | | | | | | |
| DGST-...-Y12 [cykle/min] | 50 | 80 | 80 | 80 | 70 | 50 | 50 | |

Dla amortyzacji DGST-...-E1/-P, są stosowane poniższe zasady:

$$\text{Dopuszczalna prędkość uderzenia: } v_{\text{perm.}} = \sqrt{\frac{2 \times E_{\text{perm.}}}{m_{\text{Intrinsic}} + m_{\text{Load}}}}$$

$$\text{Maks. dopuszczalne obciążenie: } m_{\text{Load}} = \frac{2 \times E_{\text{perm.}}}{v^2} - m_{\text{Intrinsic}}$$

- $v_{\text{perm.}}$ Dopuszczalna prędkość uderzenia
- $E_{\text{perm.}}$ Maks. energia uderzenia
- $m_{\text{Intrinsic}}$ Przemieszczana masa (elem. ruchome napędu)
- m_{Load} Przesuwane obciążenie



Uwaga

Te warunki techniczne określają maksymalne wartości, jakie można osiągnąć. Uwaga na maksymalną dopuszczalną energię uderzenia.

Dla amortyzacji DGST-...-Y12, są stosowane poniższe zasady:

$$\text{Dopuszczalna prędkość uderzenia: } v_{\text{perm.}} = \sqrt{\frac{2 \times (E_{\text{Vel.}} - (F + (m_{\text{Load}} + m_{\text{Intrinsic}}) \times g \times \sin(\alpha)) \times s)}{m_{\text{Load}} + m_{\text{Intrinsic}}}}$$

$$\text{Maks. dopuszczalne obciążenie: } m_{\text{Load}} = \frac{E_{\text{Vel.}} - F \times s}{\frac{1}{2} \times v^2 + g \times s \times \sin(\alpha)} - m_{\text{Intrinsic}}$$

- $v_{\text{perm.}}$ Dopuszczalna prędkość uderzenia
- $E_{\text{Vel.}}$ Kinetyczna energia uderzenia
- F Siła siłownika minus siła tarcia
- m_{Load} Przesuwane obciążenie
- $m_{\text{Intrinsic}}$ Przemieszczana masa (elem. ruchome napędu)
- g Przyspieszenie spowodowane grawitacją
- s Amortyzator skoku
- α Kąt uderzenia
- v Prędkość uderzenia



Uwaga

Te warunki techniczne określają maksymalne wartości, jakie można osiągnąć. Uwaga na maksymalną dopuszczalną energię uderzenia.

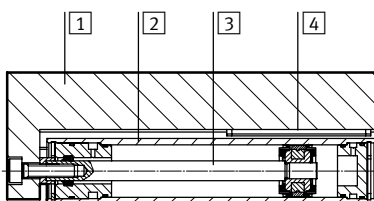
Jednostki mini DGST

Dane techniczne

| Waga [g] | | | | | | | | |
|--|-----------|-----|-----|------|-----|------|------|-------|
| Wielkość | Skok [mm] | 6 | 8 | 10 | 12 | 16 | 20 | 25 |
| Waga bez komponentu amortyzującego | | | | | | | | |
| | 10 | 90 | 129 | 247 | 391 | 454 | 978 | 1463 |
| | 20 | 107 | 154 | 254 | 456 | 526 | 970 | 1528 |
| | 30 | 124 | 176 | 292 | 501 | 510 | 994 | 1547 |
| | 40 | 140 | 200 | 324 | 563 | 629 | 1055 | 1743 |
| | 50 | 172 | 236 | 359 | 611 | 690 | 1196 | 1816 |
| | 80 | – | 310 | 496 | 776 | 930 | 1618 | 2452 |
| | 100 | – | – | 561 | 988 | 1060 | 1962 | 2868 |
| | 125 | – | – | – | – | 1294 | 2346 | 3507 |
| | 150 | – | – | – | – | 1402 | 2686 | 3927 |
| | 200 | – | – | – | – | – | 3275 | 4803 |
| Masa ruchoma bez komponentu amortyzującego | | | | | | | | |
| | 10 | 49 | 69 | 124 | 195 | 235 | 440 | 714 |
| | 20 | 57 | 80 | 134 | 238 | 278 | 456 | 762 |
| | 30 | 65 | 92 | 146 | 242 | 277 | 455 | 762 |
| | 40 | 73 | 103 | 165 | 284 | 324 | 498 | 877 |
| | 50 | 88 | 122 | 177 | 290 | 342 | 549 | 897 |
| | 80 | – | 155 | 240 | 360 | 462 | 759 | 1217 |
| | 100 | – | – | 269 | 465 | 515 | 890 | 1388 |
| | 125 | – | – | – | – | 637 | 1068 | 1703 |
| | 150 | – | – | – | – | 660 | 1221 | 1877 |
| | 200 | – | – | – | – | – | 1460 | 2282 |
| Komponenty amortyzujące (dwa komponenty amortyzujące i dwie tulejki montażowe) | | | | | | | | |
| DGST-...-P | | 5 | 8.4 | 11.7 | 23 | 41 | 72.5 | 136.5 |
| DGST-...-Y12 | | 3.9 | 7.8 | 10.2 | 16 | 33 | 57 | 105 |

Materiały

Przekrój



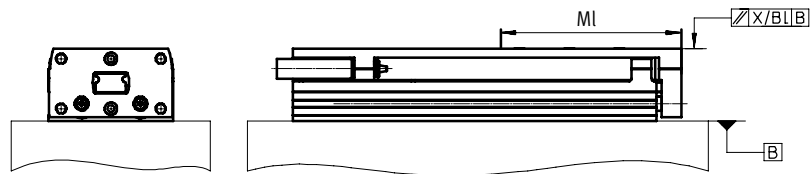
| Jednostka mini | | |
|---------------------|---------------|---|
| 1 | Wózek | Anodowany stop aluminium |
| 2 | Obudowa | Anodowany stop aluminium |
| 3 | Tłoczysko | Stal nierdzewna, wysokostopowa |
| 4 | Prowadnica | Stal nierdzewna wysokostopowa, POM, TPE |
| – | Uszczelnienia | HNBR |
| Uwagi o materiałach | | Elementy nie zawierają miedzi i PTFE |
| | | Zgodne z RoHS |

Jednostki mini DGST

Dane techniczne

Równoległość

Termin „równoległość” odnosi się do dokładności wyrównania pomiędzy powierzchnią montażową a powierzchnią wózka w kierunku wysuwu.



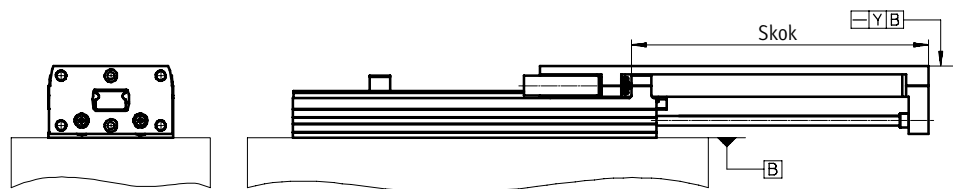
MI = Odległość instalacji

| Wielkość Skok [mm] | 6 | 8 | 10 | 12 | 16 | 20 | 25 |
|-----------------------|------------------------|----------|----------|----------|-----------|-----------|-----------|
| 10 | 0.092/43 ¹⁾ | 0.09/45 | 0.093/54 | 0.086/55 | 0.089/61 | 0.081/80 | 0.088/90 |
| 20 | 0.082/43 | 0.081/45 | 0.09/54 | 0.08/55 | 0.085/61 | 0.081/80 | 0.088/90 |
| 30 | 0.079/43 | 0.078/45 | 0.084/54 | 0.076/55 | 0.081/61 | 0.081/80 | 0.082/90 |
| 40 | 0.114/65 | 0.118/70 | 0.085/54 | 0.075/55 | 0.083/61 | 0.075/80 | 0.076/90 |
| 50 | 0.096/65 | 0.103/70 | 0.113/76 | 0.101/77 | 0.109/85 | 0.065/80 | 0.07/90 |
| 80 | - | 0.095/70 | 0.091/76 | 0.095/77 | 0.084/85 | 0.074/130 | 0.074/130 |
| 100 | - | - | 0.091/76 | 0.072/77 | 0.098/101 | 0.062/130 | 0.061/130 |
| 125 | - | - | - | - | 0.081/101 | 0.063/160 | 0.063/160 |
| 150 | - | - | - | - | 0.079/101 | 0.055/160 | 0.055/160 |
| 200 | - | - | - | - | - | 0.044/160 | 0.044/160 |

1) Równoległość/Długość mocowania

Liniowość

Termin „liniowość” odnosi się do dokładności wyrównania pomiędzy powierzchnią montażową a powierzchnią wózka w stosunku do skoku.



| Wielkość Skok [mm] | 6 | 8 | 10 | 12 | 16 | 20 | 25 |
|-----------------------|-------|-------|-------|-------|-------|-------|-------|
| 10 | 0.013 | 0.012 | 0.011 | 0.011 | 0.01 | 0.009 | 0.009 |
| 20 | 0.021 | 0.02 | 0.018 | 0.016 | 0.016 | 0.014 | 0.014 |
| 30 | 0.025 | 0.024 | 0.023 | 0.021 | 0.021 | 0.02 | 0.018 |
| 40 | 0.029 | 0.028 | 0.026 | 0.025 | 0.025 | 0.022 | 0.021 |
| 50 | 0.031 | 0.029 | 0.029 | 0.027 | 0.026 | 0.024 | 0.023 |
| 80 | - | 0.034 | 0.032 | 0.032 | 0.03 | 0.02 | 0.027 |
| 100 | - | - | 0.035 | 0.032 | 0.032 | 0.027 | 0.027 |
| 125 | - | - | - | - | 0.033 | 0.028 | 0.028 |
| 150 | - | - | - | - | 0.035 | 0.03 | 0.03 |
| 200 | - | - | - | - | - | 0.032 | 0.032 |

Jednostki mini DGST

Dane techniczne

Zakres regulacji położenia końcowego

Precyzyjna regulacja przedniej i tylnej pozycji końcowej

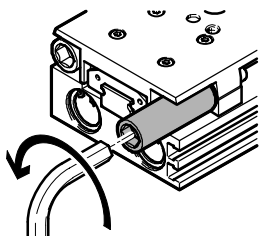
Precyzyjna regulacja wymaganej redukcji skoku jest możliwa przy użyciu komponentów amortyzujących.

Zalety:

- Bez ponownego dostosowania, położenie jest w pełni utrzymane pod obciążeniem
- Skrócenie skoku jest możliwe do wartości następnego krótszego skoku standardowego
- Szybka i łatwa regulacja przy użyciu dwóch narzędzi

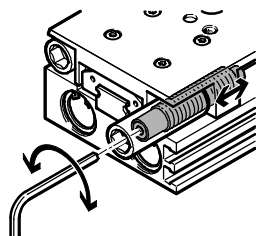
Etap 1:

Przykręć komponent amortyzujący oraz tulejkę do uchwyty przy użyciu klucza imbusowego aż do zatrzymania



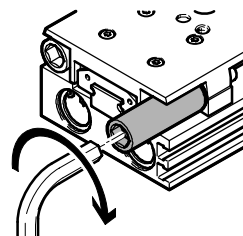
Etap 2:

Nastaw dokładne położenie końcowe przy użyciu mniejszego klucza imbusowego



Etap 3:

Zakontruj komponent amortyzujący poprzez dokręcenie tulejki



| Regulowany zakres położenia końcowego [mm] na pozycję końcową / redukcję skoku | | | | | | | | |
|--|-----|-------|-------|-------|-------|-------|-------|-------|
| Wielkość | | 6 | 8 | 10 | 12 | 16 | 20 | 25 |
| Położenie końcowe przy wysuwie | | | | | | | | |
| Z amortyzacją | P | -12.1 | -14.3 | -15.6 | -21.1 | -21.7 | -32.0 | -46.0 |
| | Y12 | -10.2 | -15.8 | -15.1 | -15.7 | -15.9 | -27.0 | -31.0 |
| Położenie końcowe przy wycofaniu | | | | | | | | |
| Z amortyzacją | P | -12.1 | -14.6 | -15.8 | -21.5 | -22.0 | -31.5 | -46.0 |
| | Y12 | -10.2 | -16.1 | -15.3 | -16.1 | -16.2 | -26.5 | -31.0 |

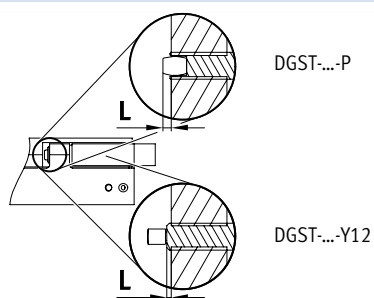
Regulacja położenia końcowego

Aby zapobiec uszkodzeniu jednostki, długość regulacji L nie powinna spaść poniżej określonej długości.

Wymiary:

Dla DGST-...-P: → Strona 35

Dla DGST-...-Y12: → Strona 36



 Uwaga

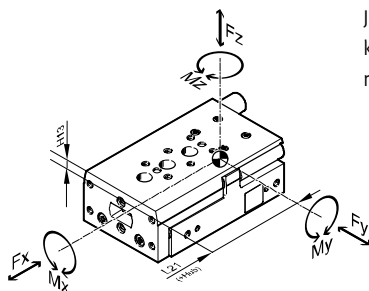
Ustaw amortyzator przy zasilaniu sprężonym powietrzem i zakontruj.

Jednostki mini DGST

Dane techniczne

Charakterystyczne dynamiczne wartości obciążenia

Podane momenty odnoszą się do środka prowadnicy.
Siły te nie mogą być przekroczone przy pracy dynamicznej. Specjalną uwagę należy zwrócić na fazę amortyzacji.

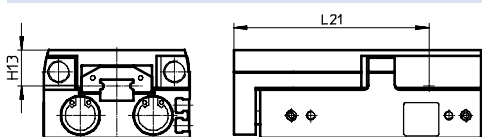


Jeżeli napęd jest poddany jednocześnie kilku różnym siłom i momentom, które wymieniono niżej, wówczas musi być spełnione pokazane obok równanie, dodatkowo podano maksymalne obciążenia:

$$f_v = \frac{|F_{y,dyn}|}{F_{y,max}} + \frac{|F_{z,dyn}|}{F_{z,max}} + \frac{|M_{x,dyn}|}{M_{x,max}} + \frac{|M_{y,dyn}|}{M_{y,max}} + \frac{|M_{z,dyn}|}{M_{z,max}} \leq 1$$

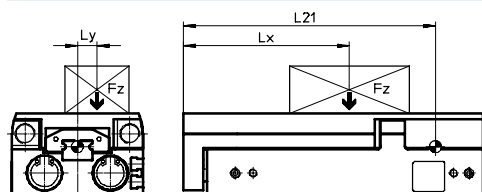
f_v = współczynnik porównawczego obciążenia:

Pozycja środka prowadnicy



Przykład obliczeń

Dane:



- Jednostka mini = DGST-10
- Długość skoku = 80 mm
- Ramię dźwigni L_x = 50 mm
- Ramię dźwigni L_y = 30 mm
- Masa F_z = 0,8 kg
- Przyspieszenie a = 0 m/s²

Wyliczona wartość:

- F_y, F_z, M_x, M_y, M_z
- i
- Weryfikacja eksploatacji z łącznym obciążeniem

Rozwiązanie:

$L_{21} = 110.2$ mm z tabeli

$F_y = 0$ N

$F_z = m \times g$
= 0,8 kg x 9.81 m/s² = 7,848 N

$M_x = m \times g \times L_y$
= 0.8 kg x 9.81 m/s² x 30 mm = 0.236 Nm

$M_y = m \times g \times [(L_{21} + \text{skok}) - L_x]$
= 0.8 kg x 9.81 m/s² x [(110.2 mm + 80 mm) - 50 mm] = 1.1 Nm

$M_z = 0$ Nm

Łączne obciążenie:

$$f_v = \frac{|F_{y,dyn}|}{F_{y,max}} + \frac{|F_{z,dyn}|}{F_{z,max}} + \frac{|M_{x,dyn}|}{M_{x,max}} + \frac{|M_{y,dyn}|}{M_{y,max}} + \frac{|M_{z,dyn}|}{M_{z,max}} \leq 1$$

$$= 0 + \frac{7.848\text{N}}{520\text{N}} + \frac{0.236\text{Nm}}{6\text{Nm}} + \frac{1.1\text{Nm}}{5\text{Nm}} + 0 = 0.274 \leq 1$$

| Dopuszczalne siły i momenty | | | | | Charakterystyka geometryczna | |
|-----------------------------|-----------|----------------------------|------------------|-----------------------------|------------------------------|----------|
| Wielkość | Skok [mm] | $F_{y,max}, F_{z,max}$ [N] | $M_{x,max}$ [Nm] | $M_{y,max}, M_{z,max}$ [Nm] | H13 [mm] | L21 [mm] |
| 6 | | | | | | |
| | 10 | 200 | 1.1 | 0.7 | 9.35 | 31 |
| | 20 | 220 | 1.1 | 1 | | 39.5 |
| | 30 | 240 | 1.1 | 1.2 | | 51 |
| | 40 | 260 | 1.2 | 1.2 | | 59.5 |
| | 50 | 280 | 1.4 | 1.2 | | 73.5 |
| 8 | | | | | | |
| | 10 | 250 | 2 | 2 | 10.75 | 31 |
| | 20 | 275 | 2 | 2 | | 39.5 |
| | 30 | 300 | 2.8 | 2 | | 51 |
| | 40 | 325 | 3 | 2.5 | | 59.5 |
| | 50 | 350 | 3.2 | 3 | | 73.5 |
| | 80 | 375 | 3.2 | 3 | | 103.5 |

Jednostki mini DGST

Dane techniczne

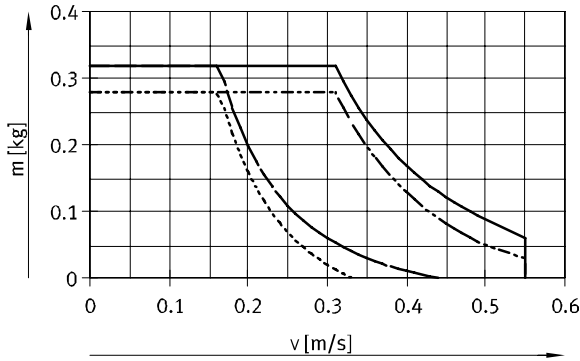
| Dopuszczalne sily i momenty | | | | | Charakterystyka geometryczna | |
|-----------------------------|--------------|--|---------------------------|---|------------------------------|-------------|
| Wielkość | Skok [mm] | F _{ymax} , F _{zmax} [N] | M _{xmax} [Nm] | M _{ymax} , M _{zmax} [Nm] | H13 [mm] | L21 [mm] |
| 10 | | | | | | |
| | 10 | 470 | 3 | 3 | 12.25 | 45.7 |
| | 20 | 480 | 3 | 3 | | 45.7 |
| | 30 | 490 | 3.5 | 3 | | 58.5 |
| | 40 | 500 | 4 | 4.5 | | 65.7 |
| | 50 | 510 | 5 | 4.5 | | 78.5 |
| | 80 | 520 | 6 | 5 | | 110.2 |
| | 100 | 530 | 6 | 6 | | 130.2 |
| 12 | | | | | | |
| | 10 | 500 | 4.2 | 4.2 | 14.5 | 43 |
| | 20 | 520 | 4.2 | 4.2 | | 53 |
| | 30 | 540 | 4.2 | 4.2 | | 63 |
| | 40 | 560 | 5.8 | 5.8 | | 73 |
| | 50 | 580 | 7 | 5.8 | | 83 |
| | 80 | 600 | 8.9 | 6.5 | | 113 |
| | 100 | 620 | 10 | 6.8 | | 139 |
| 16 | | | | | | |
| | 10 | 820 | 11.3 | 7 | 16.5 | 48.5 |
| | 20 | 840 | 11.3 | 7 | | 55.5 |
| | 30 | 860 | 11.3 | 7.5 | | 59.5 |
| | 40 | 880 | 11.3 | 8 | | 71.5 |
| | 50 | 900 | 11.3 | 8 | | 88.5 |
| | 80 | 920 | 12 | 10 | | 119 |
| | 100 | 940 | 12 | 10 | | 139 |
| | 125 | 960 | 14 | 15 | | 171.5 |
| | 150 | 960 | 14 | 16 | | 196.5 |
| 20 | | | | | | |
| | 10 | 1600 | 16 | 18 | 16 | 70 |
| | 20 | 1270 | 13 | 14 | | 70 |
| | 30 | 1110 | 11 | 12 | | 71 |
| | 40 | 930 | 10 | 11 | | 82 |
| | 50 | 1080 | 9 | 10 | | 93.6 |
| | 80 | 1030 | 14 | 11 | | 131.4 |
| | 100 | 1160 | 18 | 11 | | 160.3 |
| | 125 | 1380 | 20 | 17 | | 192.6 |
| | 150 | 1300 | 20 | 17 | | 222.8 |
| | 200 | 1170 | 20 | 17 | | 279.6 |
| 25 | | | | | | |
| | 10 | 1840 | 19 | 21 | 21 | 69.2 |
| | 20 | 1460 | 16 | 16 | | 69.2 |
| | 30 | 1280 | 14 | 14 | | 78.2 |
| | 40 | 1310 | 13 | 12 | | 88.2 |
| | 50 | 1080 | 12 | 11 | | 98.2 |
| | 80 | 1030 | 14 | 11 | | 133.4 |
| | 100 | 1160 | 18 | 11 | | 162.8 |
| | 125 | 1380 | 20 | 17 | | 194.6 |
| | 150 | 1300 | 20 | 17 | | 224.8 |
| | 200 | 1170 | 20 | 17 | | 281.6 |

Jednostki mini DGST

Dane techniczne

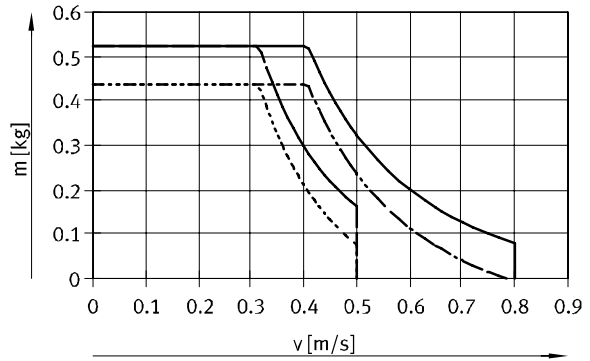
Obciążenie masą m w funkcji prędkości uderzenia v i amortyzacji P/E1

DGST-6



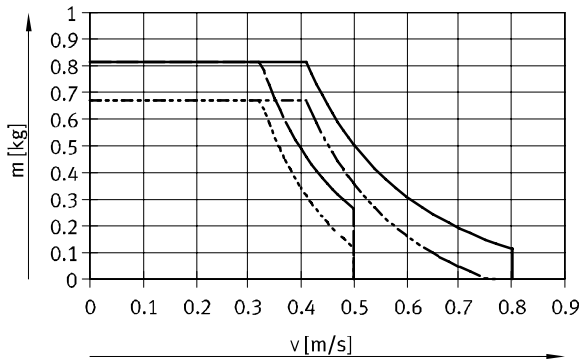
- DGST-6-10-P
- - - DGST-6-50-P
- · - DGST-6-10-E1
- · · DGST-6-50-E1

DGST-8



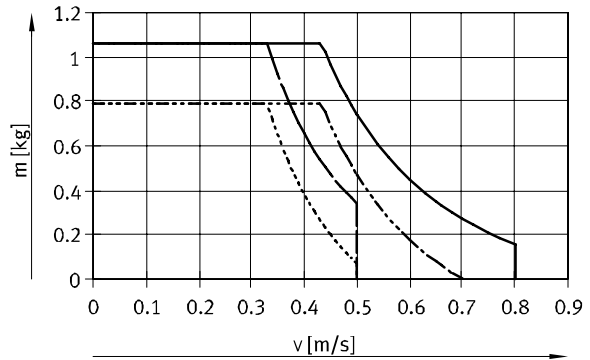
- DGST-8-10-P
- - - DGST-8-80-P
- · - DGST-8-10-E1
- · · DGST-8-80-E1

DGST-10



- DGST-10-10-P
- - - DGST-10-100-P
- · - DGST-10-10-E1
- · · DGST-10-100-E1

DGST-12



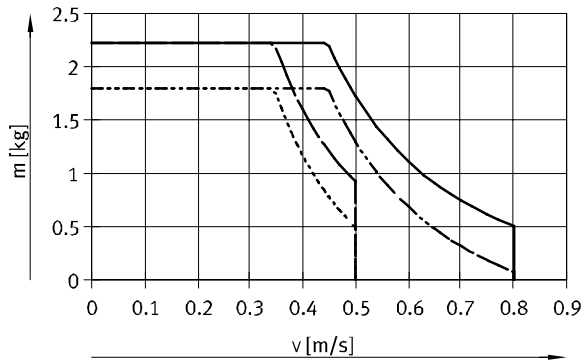
- DGST-12-10-P
- - - DGST-12-100-P
- · - DGST-12-10-E1
- · · DGST-12-100-E1

Jednostki mini DGST

Dane techniczne

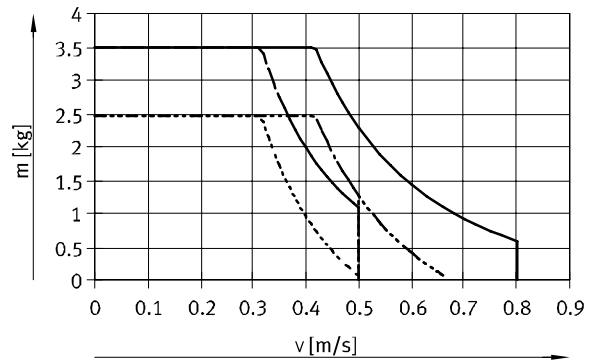
Obciążenie masą m w funkcji prędkości uderzenia v i amortyzacji P/E1

DGST-16



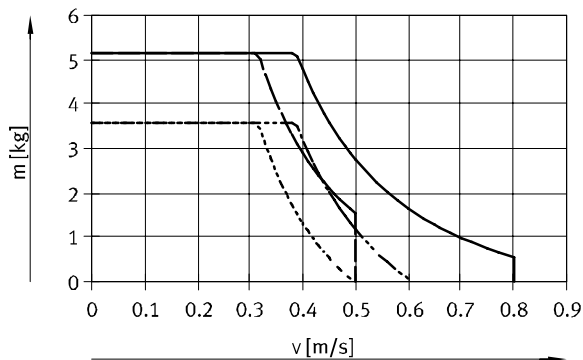
- DGST-16-10-P
- - - DGST-16-150-P
- DGST-16-10-E1
- - - DGST-16-150-E1

DGST-20



- DGST-20-10-P
- - - DGST-20-200-P
- DGST-20-10-E1
- - - DGST-20-200-E1

DGST-25



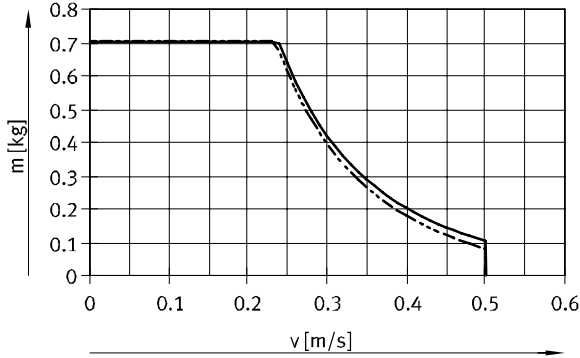
- DGST-25-10-P
- - - DGST-25-200-P
- DGST-25-10-E1
- - - DGST-25-200-E1

Jednostki mini DGST

Dane techniczne

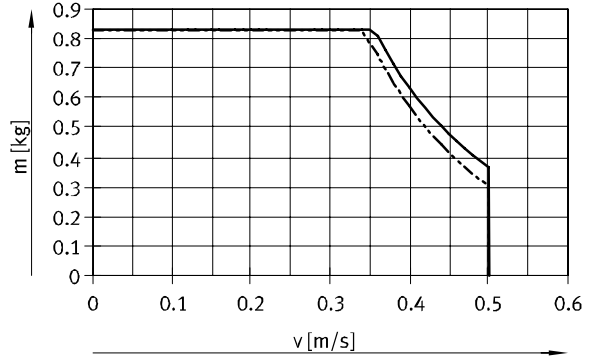
Obciążenie masą m w funkcji prędkości uderzenia v i amortyzacji Y12

DGST-6



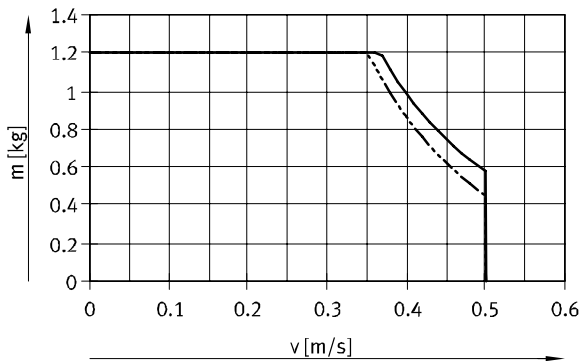
- DGST-6-30-Y12
- - - DGST-6-50-Y12

DGST-8



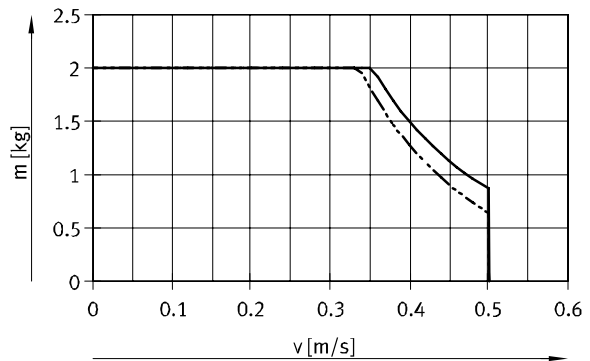
- DGST-8-30-Y12
- - - DGST-8-80-Y12

DGST-10



- DGST-10-30-Y12
- - - DGST-10-100-Y12

DGST-12



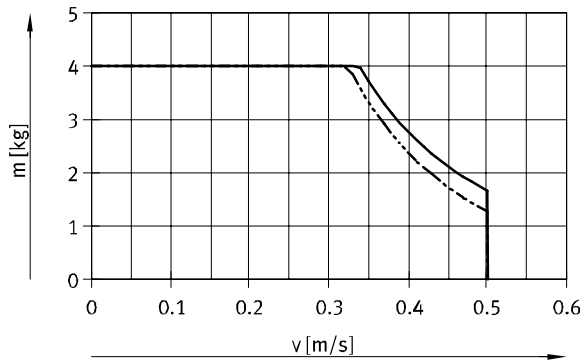
- DGST-12-30-Y12
- - - DGST-12-100-Y12

Jednostki mini DGST

Dane techniczne

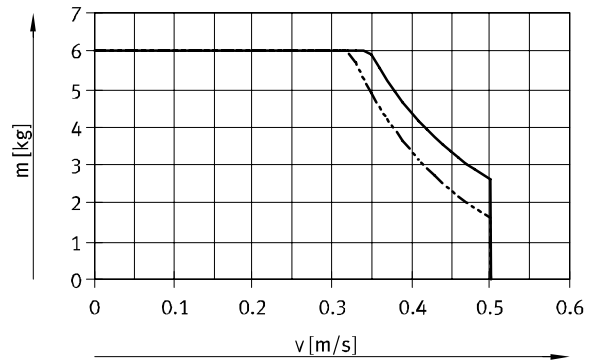
Obciążenie masą m w funkcji prędkości uderzenia v i amortyzacji Y12

DGST-16



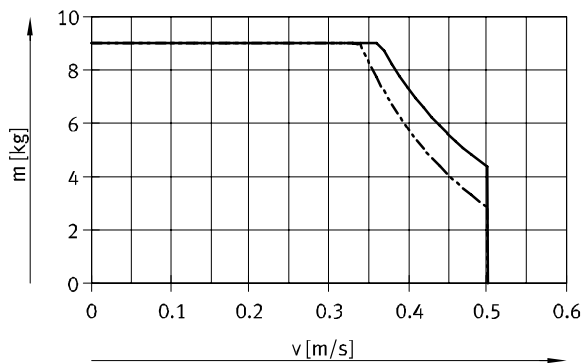
- DGST-16-30-Y12
- - - DGST-16-150-Y12

DGST-20



- DGST-20-30-Y12
- - - DGST-20-200-Y12

DGST-25



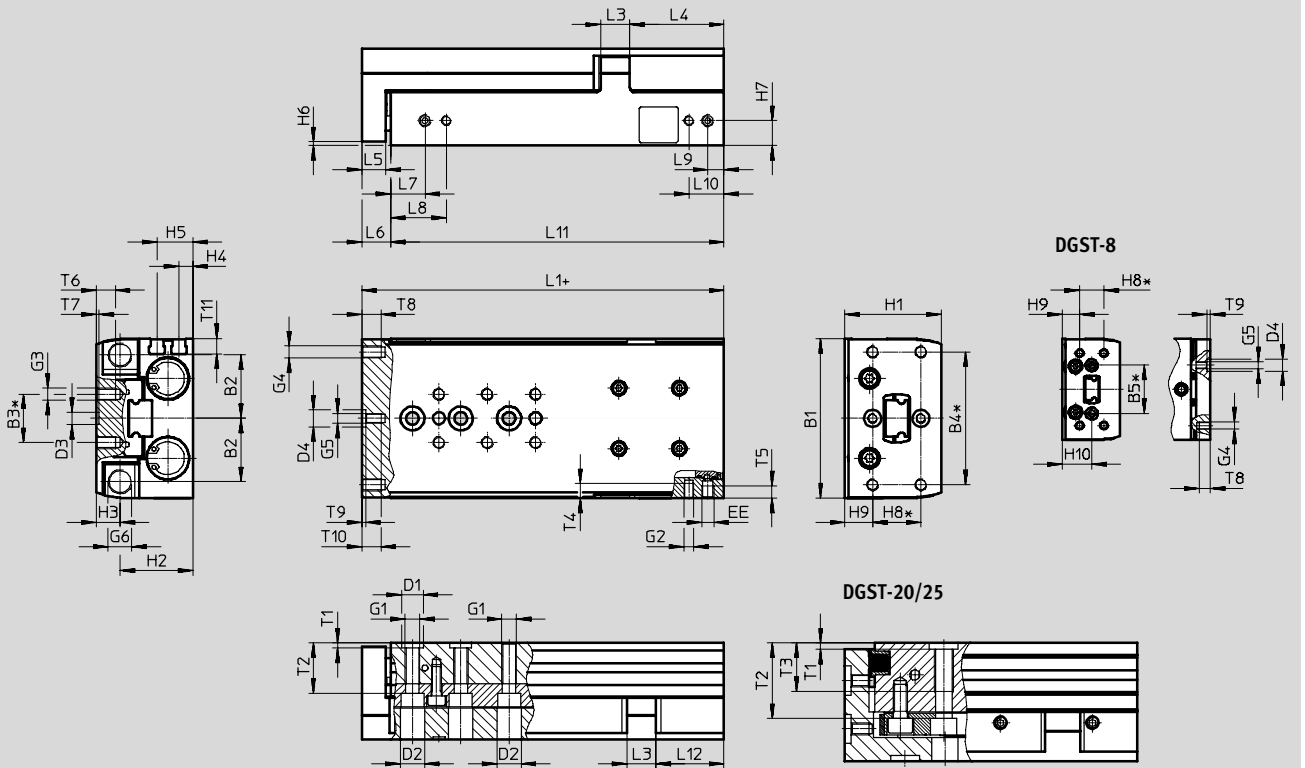
- DGST-25-30-Y12
- - - DGST-25-200-Y12

Jednostki mini DGST

Dane techniczne

Wymiary

Modele CAD do pobrania → www.festo.com



Rzeczywisty skok dla wariantu DGST-...-E1 =
 Skok + dodatkowy skok bez amortyzacji + skok amortyzacji
 (Wartości → Strona 19)

+ dodać długość skoku
 * ±0.02 mm dla centrowania
 ±0.1 mm dla gwintu

| Wielkość | B1 | B2 | B3 | B4 | B5 | D1 | D2 | D3 | D4 | EE | G1 | G2 | G3 | G4 |
|----------|-----|------|------|------|----|---------|----|---------|------------------|------|----|----|----|----|
| | | | ±0.1 | ±0.1 | | ∅ H7 | ∅ | ∅ H7 | ∅ | | | | | |
| 6 | 35 | 14.4 | 10 | 30 | - | 5 | 6 | 5 | 2 ^{H8} | M3 | M4 | M3 | M3 | M3 |
| 8 | 42 | 17 | 10 | 30 | 20 | 5 | 6 | 5 | 5 ^{H7} | M5 | M4 | M3 | M3 | M3 |
| 10 | 50 | 20.8 | 20 | 40 | - | 7 | 8 | 5 | 5 ^{H7} | M5 | M5 | M4 | M4 | M4 |
| 12 | 60 | 24.5 | 20 | 40 | - | 7 | 8 | 5 | 7 ^{H7} | M5 | M5 | M4 | M4 | M4 |
| 16 | 66 | 26.3 | 20 | 55 | - | 9 | 10 | 5 | 7 ^{H7} | M5 | M6 | M4 | M5 | M5 |
| 20 | 85 | 34.5 | 40 | 70 | - | 12 | 11 | 12 | 12 ^{H7} | G1/8 | M8 | M5 | M5 | M5 |
| 25 | 104 | 42 | 40 | 80 | - | 12 | 11 | 12 | 12 ^{H7} | G1/8 | M8 | M6 | M6 | M6 |

| Wielkość | G5 | G6 | H1 | H2 | H3 | H4 | H5 | H6 | H7 | H8 | H9 | H10 | L3 | L4 |
|----------|----|--------|----|------|------|-----|------|-----|------|----|-------|------|------|------|
| 6 | - | M4x0.5 | 20 | 14.5 | 5.5 | 2.5 | 7 | 1.5 | 4.5 | 10 | 5 | - | 5 | 22 |
| 8 | M3 | M5x0.5 | 24 | 17.7 | 6.3 | 3.1 | 8.1 | 1.5 | 5.6 | 10 | 7.25 | 12.3 | 6 | 30.5 |
| 10 | M3 | M6x0.5 | 29 | 21 | 8 | 4 | 10 | 1.5 | 7 | 20 | 5 | - | 8 | 31 |
| 12 | M4 | M8x1 | 36 | 26.5 | 9.5 | 5.9 | 11.9 | 1.5 | 8.9 | 20 | 9.5 | - | 10 | 36 |
| 16 | M4 | M10x1 | 40 | 30 | 10 | 5.8 | 14.8 | 1.5 | 10.3 | 20 | 11.55 | - | 12 | 39 |
| 20 | M5 | M12x1 | 49 | 36.5 | 12.5 | 8.7 | 17.7 | 2.5 | 13.2 | 20 | 15.5 | - | 14.5 | 51 |
| 25 | M6 | M14x1 | 60 | 44.5 | 15.5 | 11 | 21 | 2.5 | 16 | 40 | 10 | - | 17.5 | 65 |

Jednostki mini DGST

Dane techniczne

| Wielkość | L5 | L6 ¹⁾ | L7 | L8 ²⁾ | L9 | L10 ²⁾ | T1 | T2 | T3 | T4 | T5 |
|----------|----|------------------|------|------------------|------|-------------------|---------------------|------|-------|-------|-------|
| | | | | | | | | | maks. | maks. | maks. |
| 6 | 6 | 8 | 8.5 | 15.4 | 5.8 | 12.7 | 1.3 ^{+0.1} | 8.9 | - | 4 | 4 |
| 8 | 6 | 8 | 8.5 | 16.5 | 5.5 | 13.5 | 1.3 ^{+0.1} | 11.5 | - | 5 | 4.5 |
| 10 | 8 | 10 | 8.9 | 17.9 | 6.6 | 15.6 | 1.6 ^{+0.1} | 14.5 | - | 6.2 | 5 |
| 12 | 8 | 10 | 10.7 | 19.5 | 7 | 15.8 | 1.6 ^{+0.1} | 19.8 | - | 7 | 5.5 |
| 16 | 10 | 12 | 14.2 | 23 | 6.7 | 15.5 | 2.1 ^{+0.1} | 20.8 | - | 6 | 5 |
| 20 | 10 | 12.5 | 16.5 | 30.5 | 8 | 22 | 2.6 ^{+0.3} | 31.2 | 20 | 8 | 8.5 |
| 25 | 12 | 14.5 | 16.5 | 31.5 | 10.5 | 25.5 | 2.6 ^{+0.3} | 37.2 | 20 | 9.5 | 8 |

| Wielkość | T7 | T8 | T9 | T10 | T11 | Dodatkowy skok bez amortyzacji dla wariantu DGST-...-E1 | | Maks. skok amortyzacji w pozycjach końcowych dla wariantu DGST-...-E1 | |
|----------|---------------------|-----|---------------------|-----|-----|---|-------|---|------------------|
| | | | | | | min. | maks. | Pozycja wysunięta | Pozycja wycofana |
| 6 | 1.3 ^{+0.1} | 4.5 | - | - | 4.6 | 0.65 | 1.3 | 0.25 | 0.9 |
| 8 | 1.3 ^{+0.1} | 4.5 | 1.3 ^{+0.1} | - | 5 | 0 | 0.7 | 0.5 | 1.6 |
| 10 | 1.3 ^{+0.1} | 6.5 | 1.3 ^{+0.1} | 6.5 | 5.9 | 0 | 0.7 | 0.6 | 1.6 |
| 12 | 1.3 ^{+0.1} | 6.5 | 1.6 ^{+0.1} | 8 | 7 | 0.4 | 1.1 | 0.5 | 1.1 |
| 16 | 1.3 ^{+0.1} | 8 | 1.6 ^{+0.1} | 8 | 6.3 | 0.65 | 1.4 | 0.6 | 0.65 |
| 20 | 2.6 ^{+0.3} | 8 | 2.6 ^{+0.3} | 10 | 9.1 | 0.4 | 1.1 | 0.5 | 1 |
| 25 | 2.6 ^{+0.3} | 10 | 2.6 ^{+0.3} | 13 | 8.8 | 0.5 | 1.2 | 0.5 | 1.2 |

| Skok [mm] | 10 | 20 | 30 | 40 | 50 | 80 | 100 | 125 | 150 | 200 |
|-----------|------------------|------|------|-------|-------|-------|-------|-------|-------|-------|
| Wielkość | | | | | | | | | | |
| | L1 ¹⁾ | | | | | | | | | |
| 6 | 48 | 58 | 68 | 78 | 95 | - | - | - | - | - |
| 8 | 51 | 61 | 71 | 81 | 95 | 126 | - | - | - | - |
| 10 | 66 | 68 | 78 | 88 | 98 | 136 | 156 | - | - | - |
| 12 | 66 | 76 | 86 | 96 | 106 | 136 | 169.5 | - | - | - |
| 16 | 73 | 80 | 87 | 97 | 112 | 150 | 170 | 210 | 235 | - |
| 20 | 97 | 97 | 97 | 107 | 121 | 166 | 204.5 | 244 | 279 | 343 |
| 25 | 102 | 102 | 108 | 118 | 128 | 168 | 207 | 246 | 281 | 345 |
| | L11 | | | | | | | | | |
| 6 | 40 | 50 | 60 | 70 | 87 | - | - | - | - | - |
| 8 | 43 | 53 | 63 | 73 | 87 | 118 | - | - | - | - |
| 10 | 56 | 58 | 68 | 78 | 88 | 126 | 146 | - | - | - |
| 12 | 56 | 66 | 76 | 86 | 96 | 126 | 159.5 | - | - | - |
| 16 | 61 | 68 | 75 | 85 | 100 | 138 | 158 | 198 | 223 | - |
| 20 | 84.5 | 84.5 | 84.5 | 94.5 | 108.5 | 153.5 | 192 | 231.5 | 266.5 | 330.5 |
| 25 | 87.5 | 87.5 | 93.5 | 103.5 | 113.5 | 153.5 | 192.5 | 231.5 | 266.5 | 330.5 |
| | L12 | | | | | | | | | |
| 6 | 16 | 16 | 16 | 16 | 22 | - | - | - | - | - |
| 8 | 15.7 | 15.7 | 15.7 | 15.7 | 19.7 | 20.7 | - | - | - | - |
| 10 | 24.6 | 16.6 | 16.6 | 16.6 | 16.6 | 24.6 | 24.6 | - | - | - |
| 12 | 20.6 | 20.6 | 20.6 | 20.6 | 20.6 | 20.6 | 34.1 | - | - | - |
| 16 | 21.2 | 18.2 | 15.2 | 15.2 | 20.2 | 28.2 | 28.2 | 39 | 39 | - |
| 20 | 39.5 | 29.5 | 19.5 | 19.5 | 23.5 | 38.5 | 51 | 51 | 51 | 51 |
| 25 | 36.5 | 26.5 | 22.5 | 22.5 | 22.5 | 32.5 | 51.5 | 65 | 65 | 65 |
| | T6 (maks.) | | | | | | | | | |
| 6 | 4 | 4 | 4 | 4 | 4 | - | - | - | - | - |
| 8 | 5.5 | 5.5 | 5.5 | 5.5 | 5.5 | 5.5 | - | - | - | - |
| 10 | 4.5 | 4.5 | 4.5 | 4.5 | 4.5 | 7.5 | 7.5 | - | - | - |
| 12 | 5.2 | 5.2 | 5.2 | 5.2 | 5.2 | 8 | 8 | - | - | - |
| 16 | 7.2 | 7.2 | 7.2 | 7.2 | 7.2 | 8 | 8 | 8 | 8 | - |
| 20 | 8 | 8 | 8 | 8 | 8 | 8 | 8 | 8 | 8 | 8 |
| 25 | 11 | 11 | 11 | 11 | 11 | 11 | 11 | 11 | 11 | 11 |

1) Przy ciśnieniu roboczym 6 bar

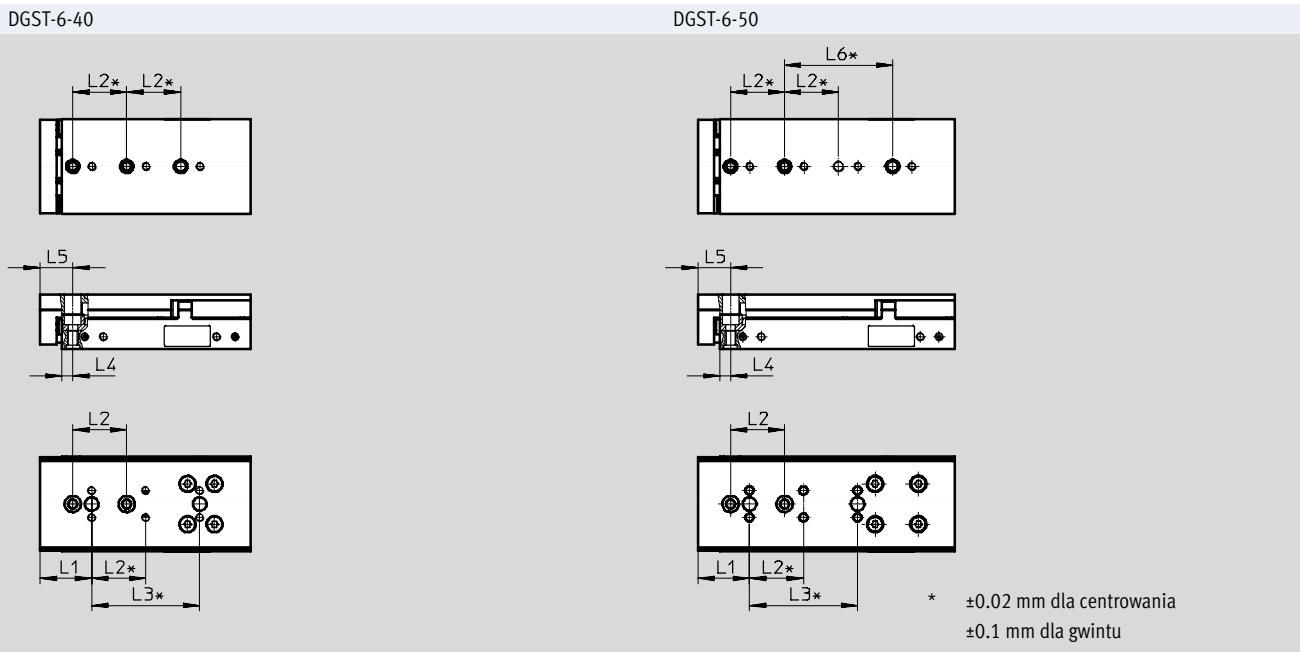
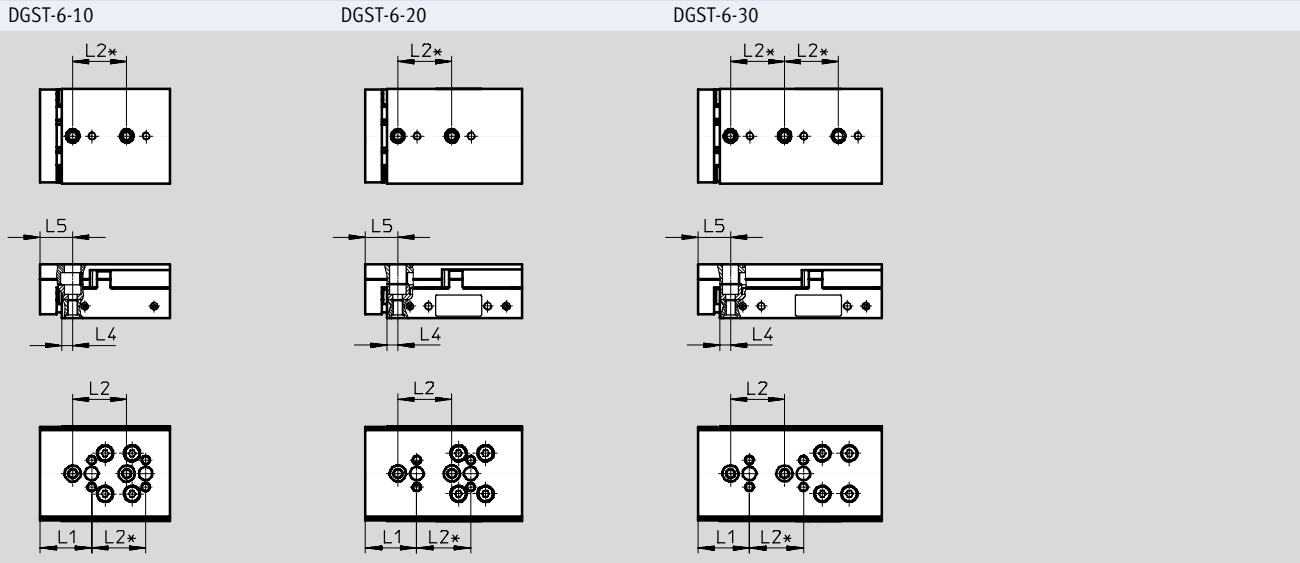
2) Niedostępny dla wielkości 6 i 8 ze skokiem 10 mm. Dla wielkości 16 ze skokiem 80 ... 150 mm, wymiar jest 14.5 mm

Jednostki mini DGST

Dane techniczne

Układ otworów dla gwintów mocujących i otworów centrujących

Modele CAD do pobrania → www.festo.com



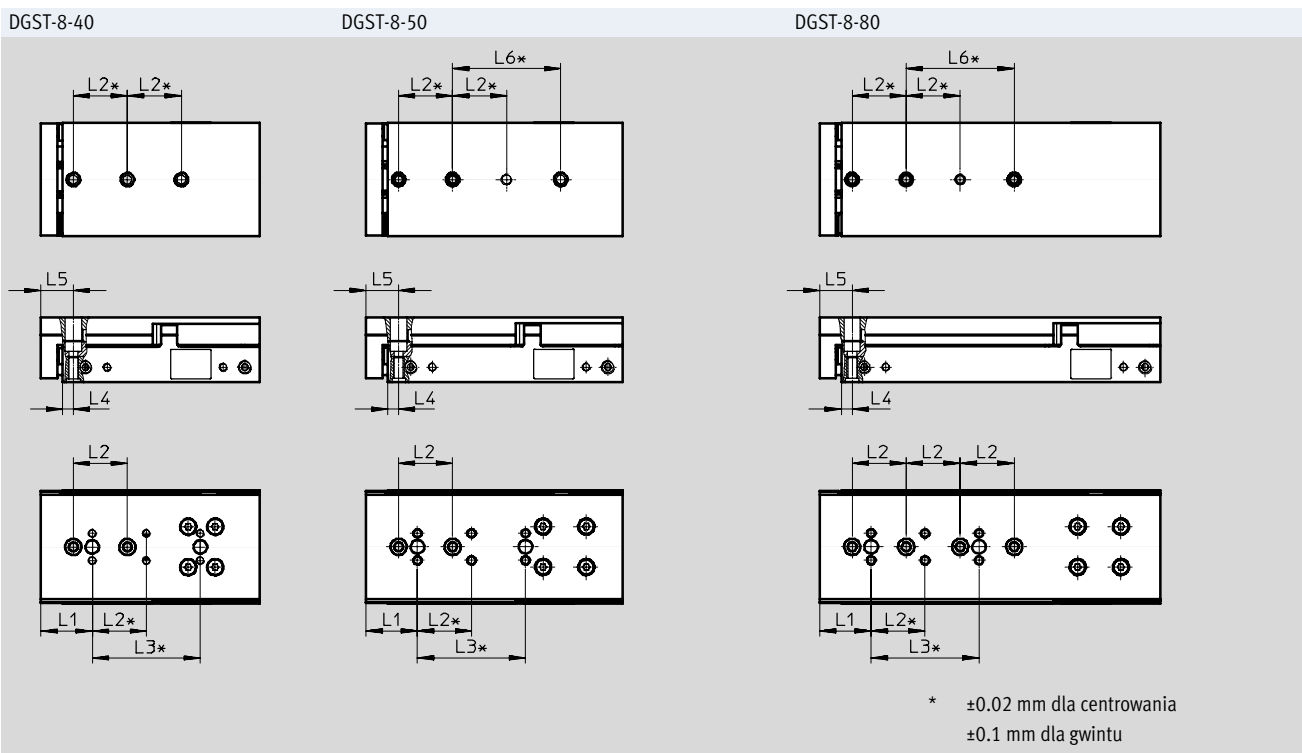
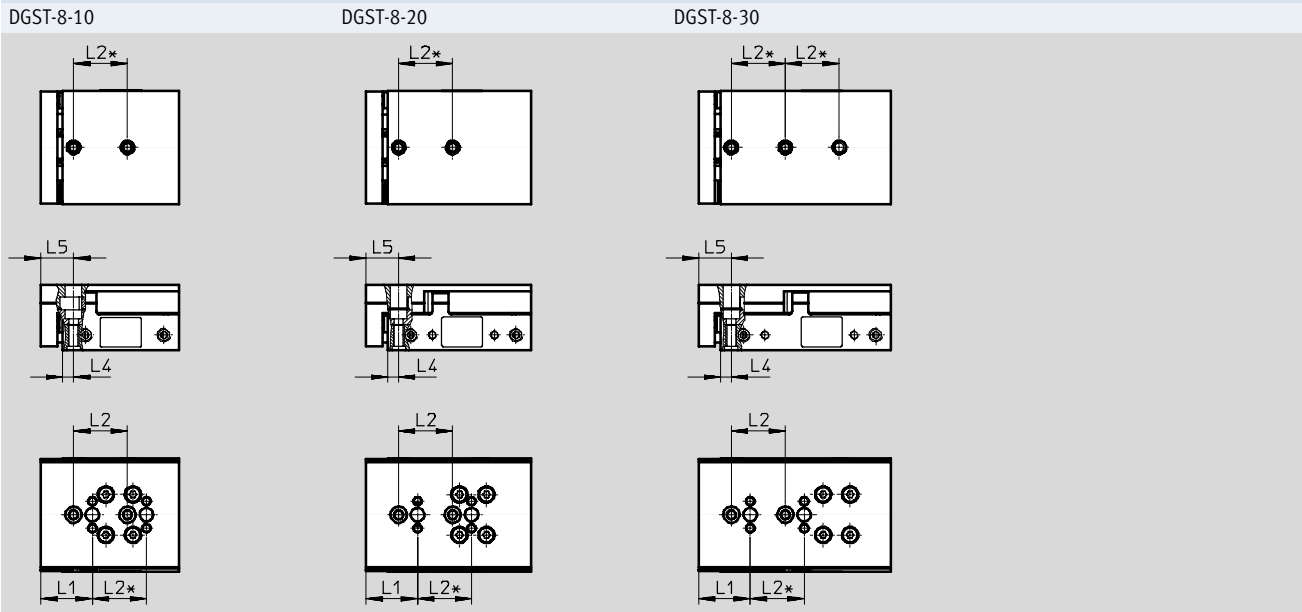
| Wielkość | Skok [mm] | L1 | L2 | L3 | L4 | L5 | L6 |
|----------|-----------|----|----|----|----|----|----|
| 6 | 10 | 19 | 20 | - | 4 | 12 | - |
| | 20 | | | - | | | - |
| | 30 | | | - | | | - |
| | 40 | | | 40 | | | - |
| | 50 | | | 40 | | | 40 |

Jednostki mini DGST

Dane techniczne

Układ otworów dla gwintów mocujących i otworów centrujących

Modele CAD do pobrania → www.festo.com



| Wielkość | Skok [mm] | L1 | L2 | L3 | L4 | L5 | L6 |
|----------|-----------|----|----|----|----|----|----|
| 8 | 10 | 19 | 20 | - | 4 | 12 | - |
| | 20 | | | - | | | - |
| | 30 | | | - | | | - |
| | 40 | | | 40 | | | - |
| | 50 | | | 40 | | | 40 |
| | 80 | | | 40 | | | 40 |

Jednostki mini DGST

Dane techniczne

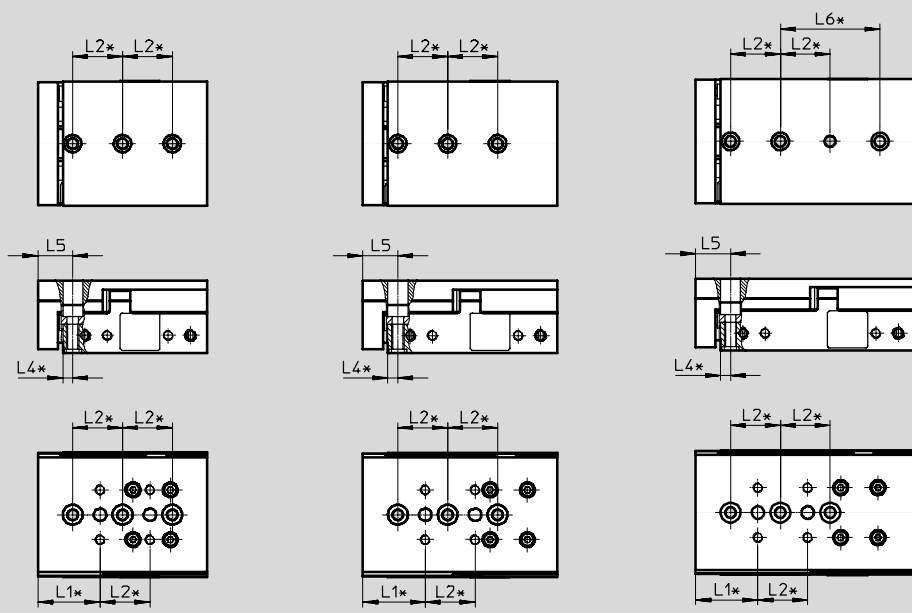
Układ otworów dla gwintów mocujących i otworów centrujących

Modele CAD do pobrania → www.festo.com

DGST-10-10/20

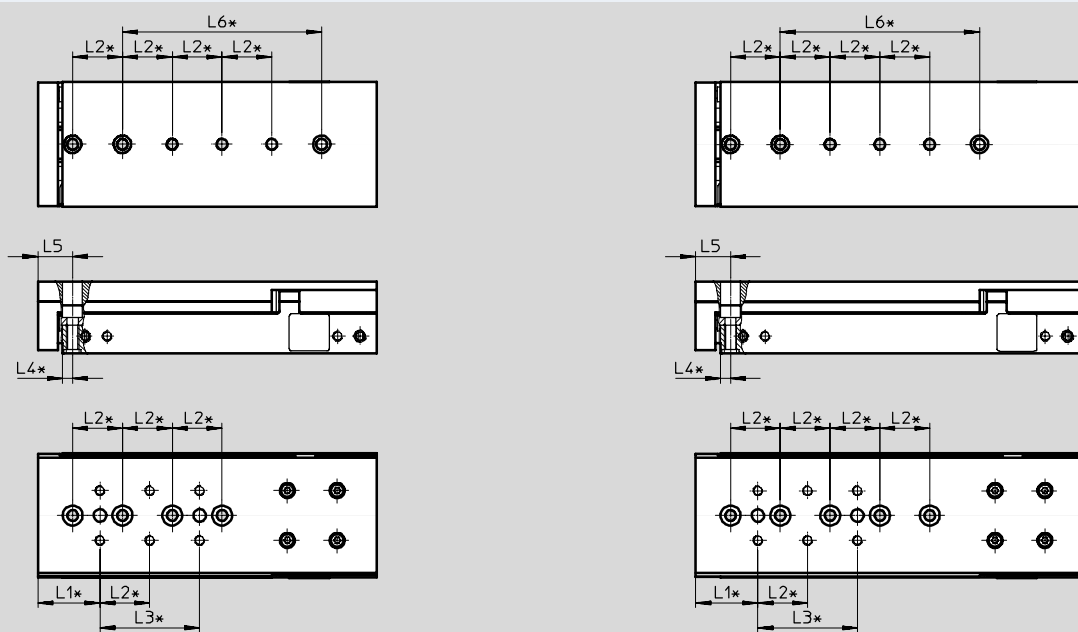
DGST-10-30

DGST-10-40/50



DGST-10-80

DGST-10-100



* ±0.02 mm dla centrowania
±0.1 mm dla gwintu

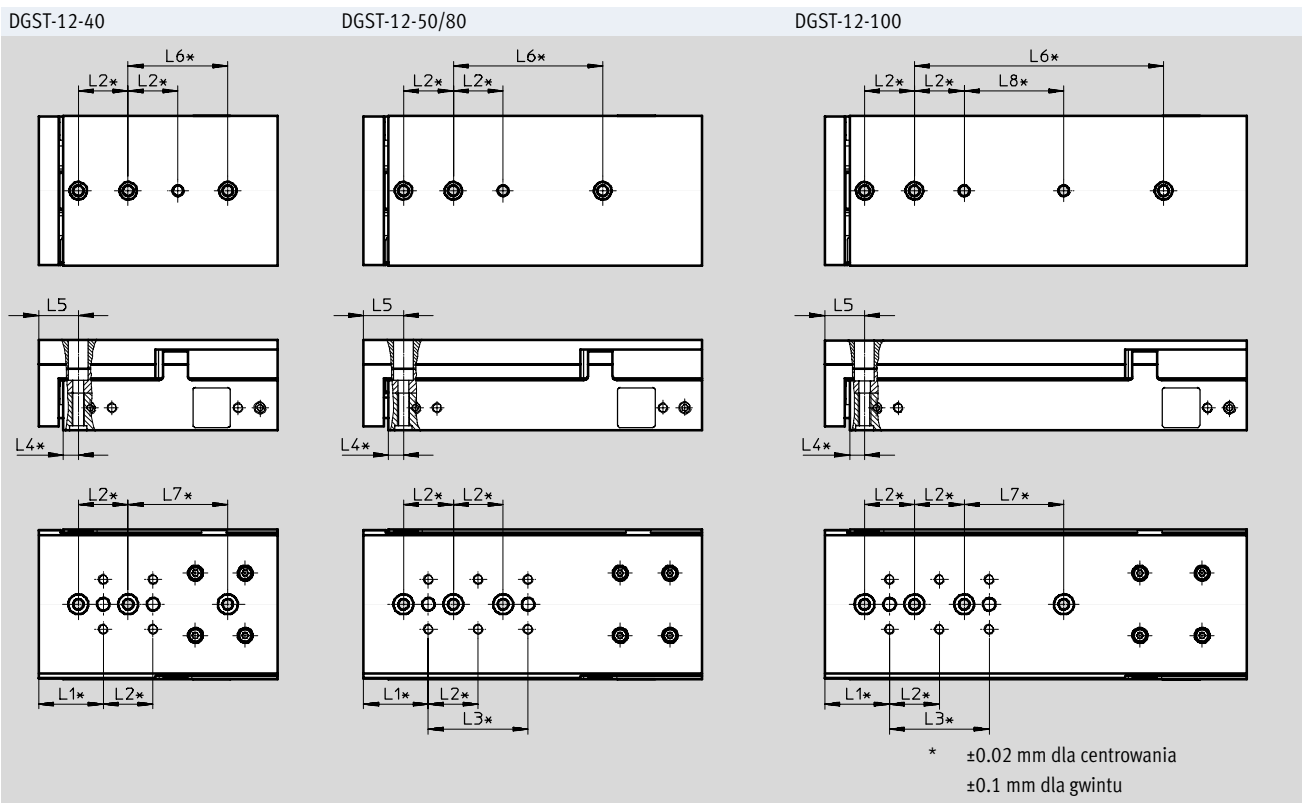
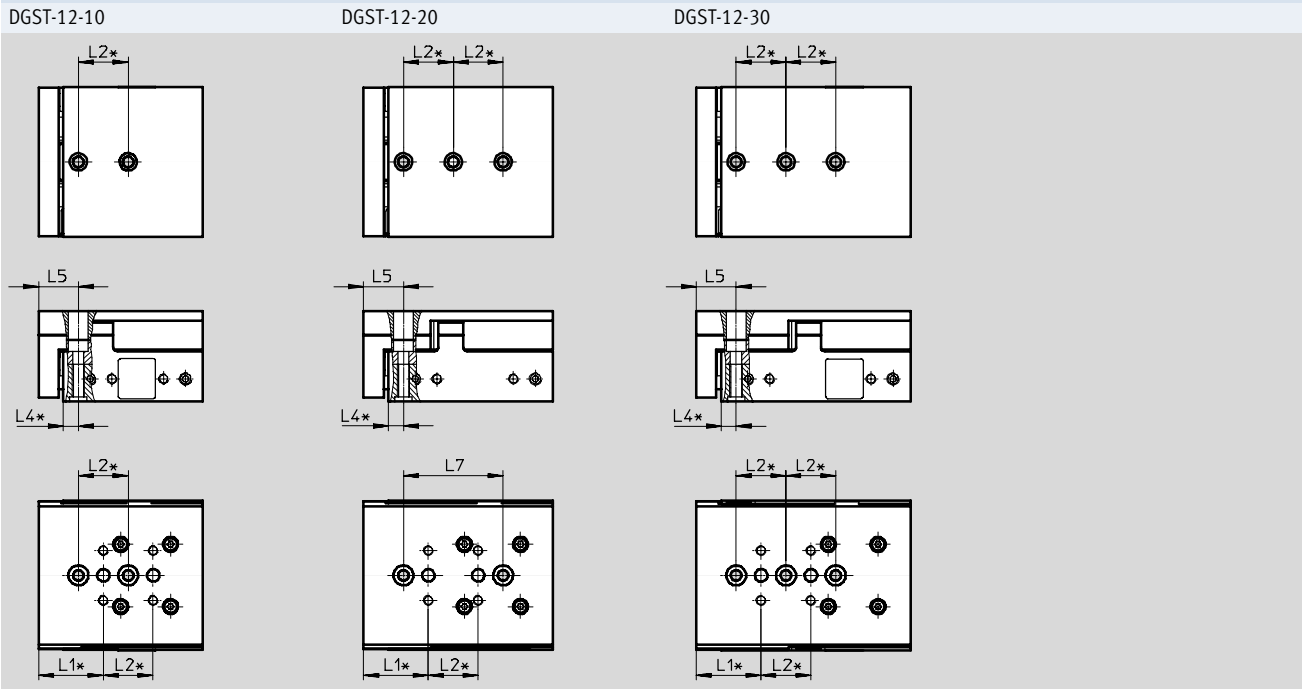
| Wielkość | Skok [mm] | L1 | L2 | L3 | L4 | L5 | L6 |
|----------|-----------|----|----|----|----|----|----|
| 10 | 10, 20 | 25 | 20 | - | 4 | 14 | - |
| | 30 | | | - | | | - |
| | 40, 50 | | | - | | | 40 |
| | 80 | | | 40 | | | 80 |
| | 100 | | | 40 | | | 80 |

Jednostki mini DGST

Dane techniczne

Układ otworów dla gwintów mocujących i otworów centrujących

Modele CAD do pobrania → www.festo.com



| Wielkość | Skok [mm] | L1 | L2 | L3 | L4 | L5 | L6 | L7 | L8 |
|----------|-----------|----|----|----|----|----|-----|----|----|
| 12 | 10 | 26 | 20 | - | 6 | 16 | - | - | - |
| | 20 | | | - | | | 40 | - | |
| | 30 | | | - | | | - | - | |
| | 40 | | | - | | | 40 | 40 | - |
| | 50, 80 | | | 40 | | | - | - | |
| | 100 | | | 40 | | | 100 | 40 | 40 |

Jednostki mini DGST

Dane techniczne

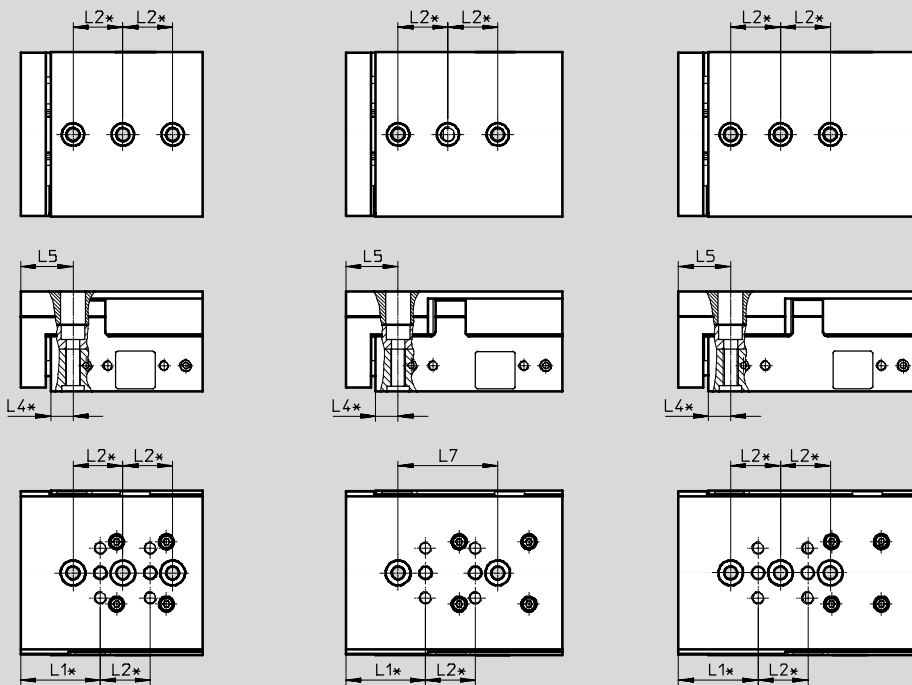
Układ otworów dla gwintów mocujących i otworów centrujących

Modele CAD do pobrania → www.festo.com

DGST-16-10

DGST-16-20/30

DGST-16-40



* ±0.02 mm dla centrowania
±0.1 mm dla gwintu

| Wielkość | Skok [mm] | L1 | L2 | L4 | L5 | L7 |
|----------|-----------|----|----|----|----|----|
| 16 | 10 | 32 | 20 | 9 | 21 | - |
| | 20 | | | | | 40 |
| | 30 | | | | | 40 |
| | 40 | | | | | - |

Jednostki mini DGST

Dane techniczne

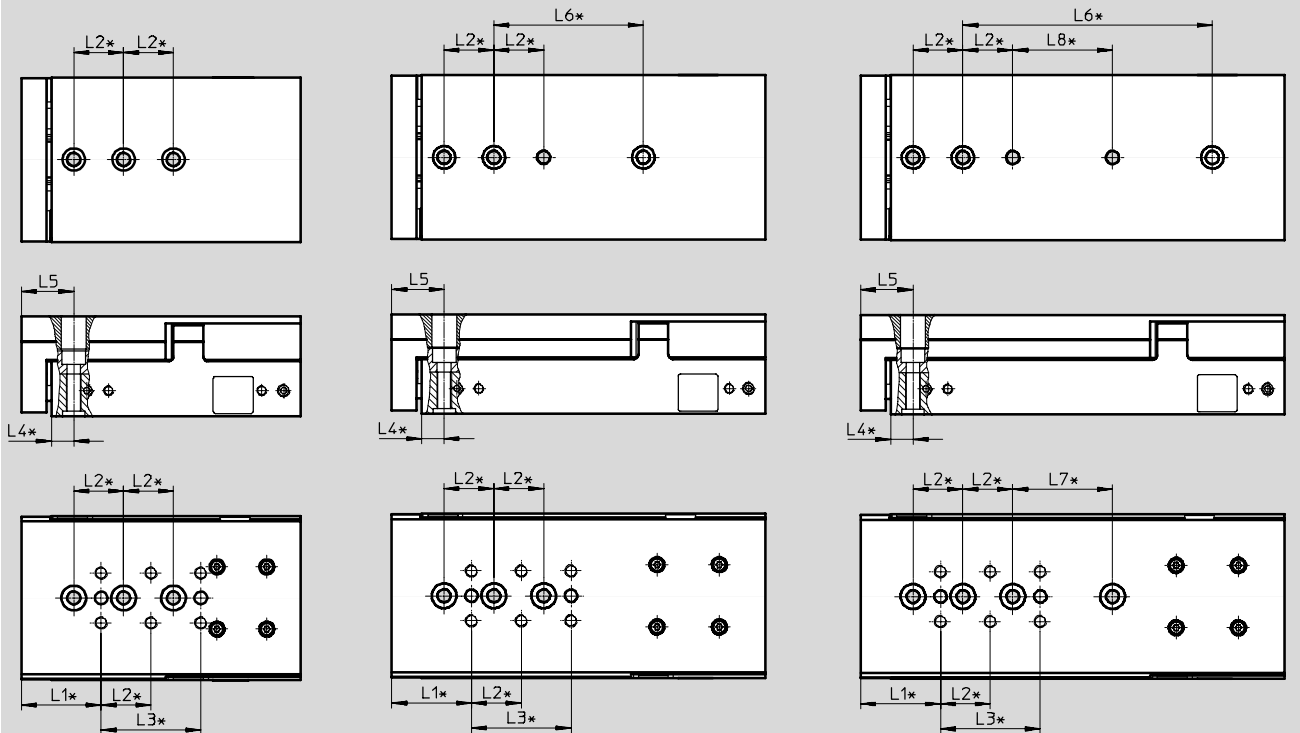
Układ otworów dla gwintów mocujących i otworów centrujących

Modele CAD do pobrania → www.festo.com

DGST-16-50

DGST-16-80

DGST-16-100



* ±0.02 mm dla centrowania
±0.1 mm dla gwintu

| Wielkość | Skok [mm] | L1 | L2 | L3 | L4 | L5 | L6 | L7 | L8 |
|----------|-----------|----|----|----|----|----|-----|----|----|
| 16 | 50 | 32 | 20 | 40 | 9 | 21 | - | - | - |
| | 80 | | | | | | 60 | - | - |
| | 100 | | | | | | 100 | 40 | 40 |

Jednostki mini DGST

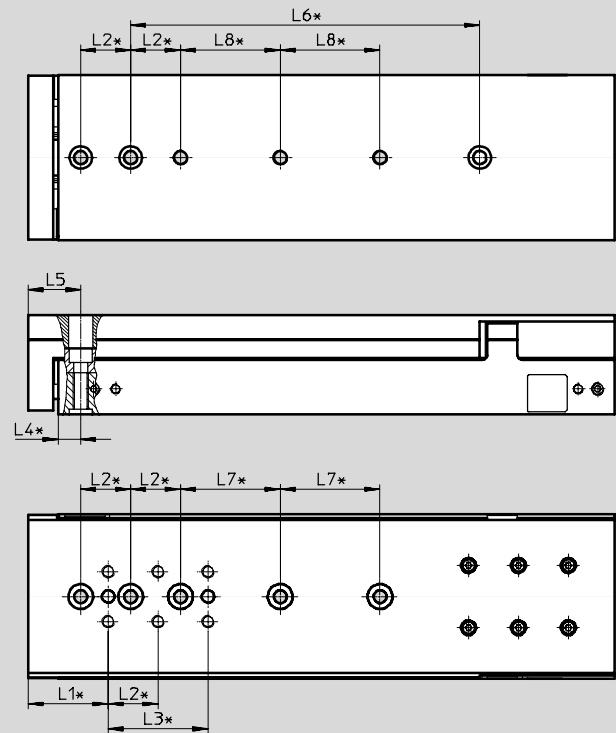
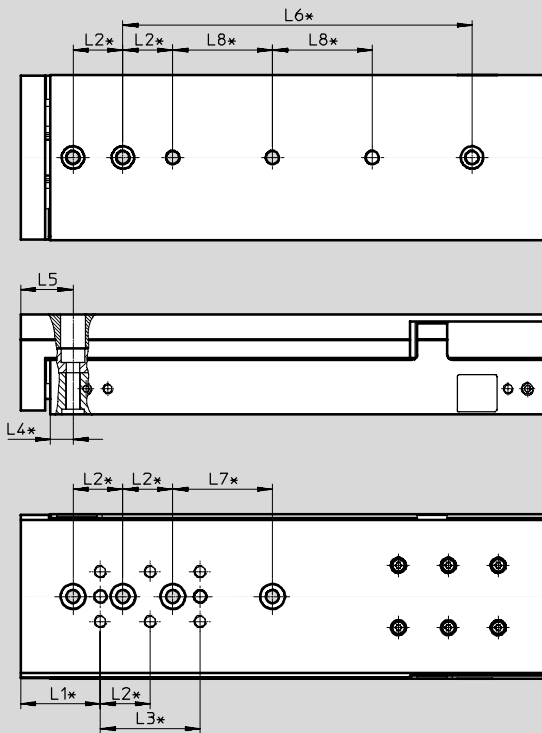
Dane techniczne

Układ otworów dla gwintów mocujących i otworów centrujących

Modele CAD do pobrania → www.festo.com

DGST-16-125

DGST-16-150



* ±0.02 mm dla centrowania
±0.1 mm dla gwintu

| Wielkość | Skok [mm] | L1 | L2 | L3 | L4 | L5 | L6 | L7 | L8 |
|----------|-----------|----|----|----|----|----|-----|----|----|
| 16 | 125 | 32 | 20 | 40 | 9 | 21 | 140 | 40 | 40 |
| | 150 | | | | | | | | |

Jednostki mini DGST

Dane techniczne

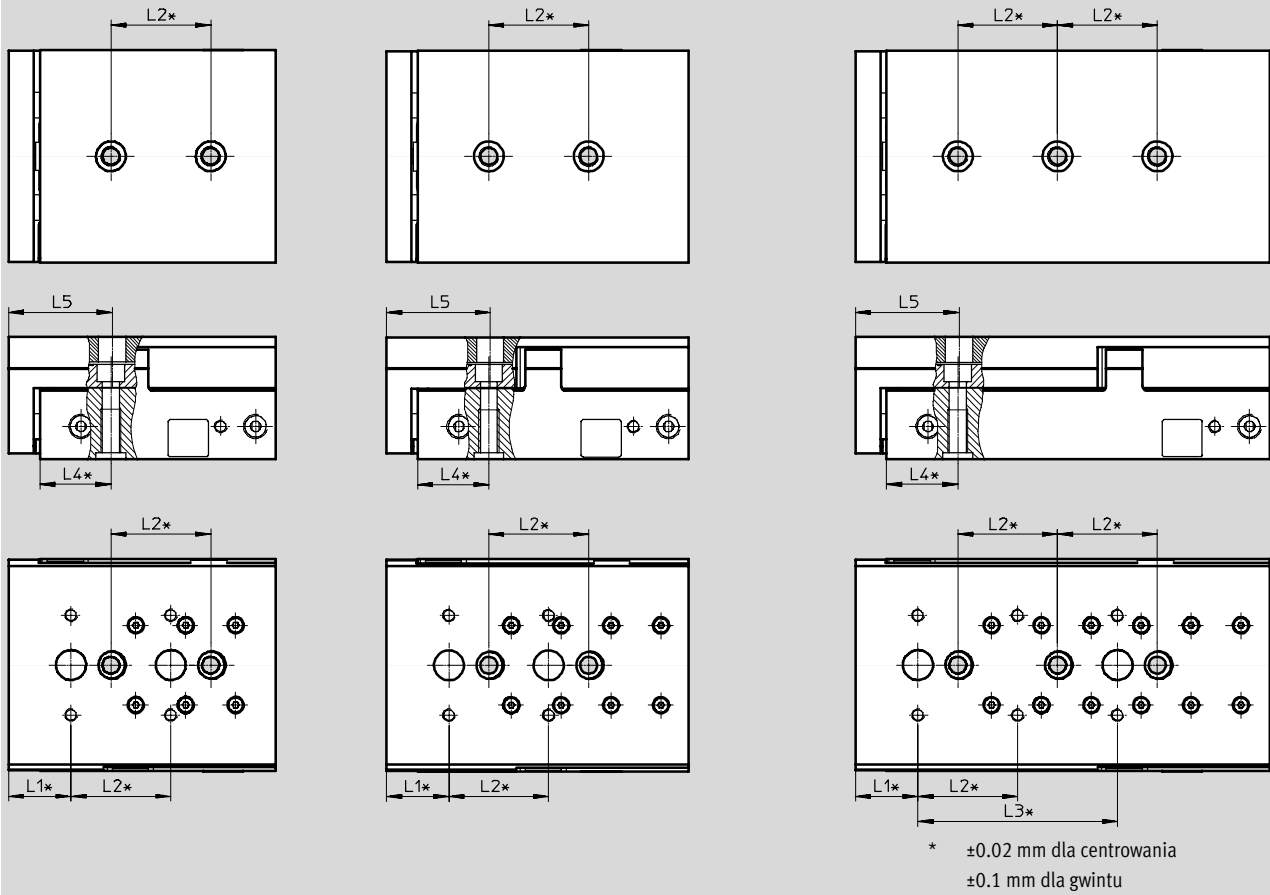
Układ otworów dla gwintów mocujących i otworów centrujących

Modele CAD do pobrania → www.festo.com

DGST-20-10/20/30/40

DGST-20-50

DGST-20-80



| Wielkość | Skok [mm] | L1 | L2 | L3 | L4 | L5 |
|----------|-----------|----|----|----|------|------|
| 20 | 10 | 25 | 40 | - | 28.5 | 41.5 |
| | 20 | | | - | | |
| | 30 | | | - | | |
| | 40 | | | - | | |
| | 50 | | | - | | |
| | 80 | | | 80 | | |

Jednostki mini DGST

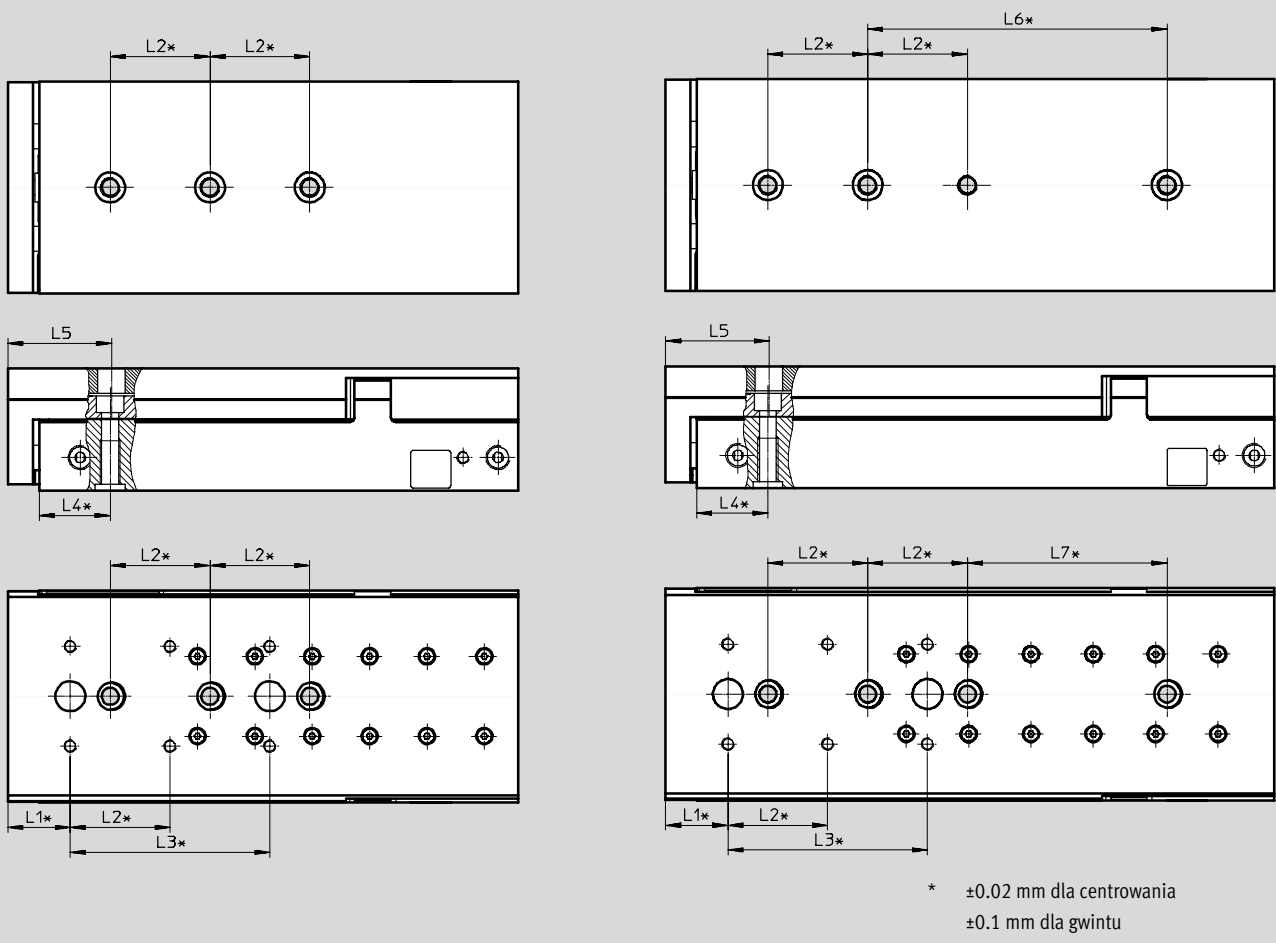
Dane techniczne

Układ otworów dla gwintów mocujących i otworów centrujących

Modele CAD do pobrania → www.festo.com

DGST-20-100

DGST-20-125



| Wielkość | Skok [mm] | L1 | L2 | L3 | L4 | L5 | L6 | L7 |
|----------|-----------|----|----|----|------|------|-----|----|
| 20 | 100 | 25 | 40 | 80 | 28.5 | 41.5 | - | 80 |
| | 125 | | | | | | 120 | |

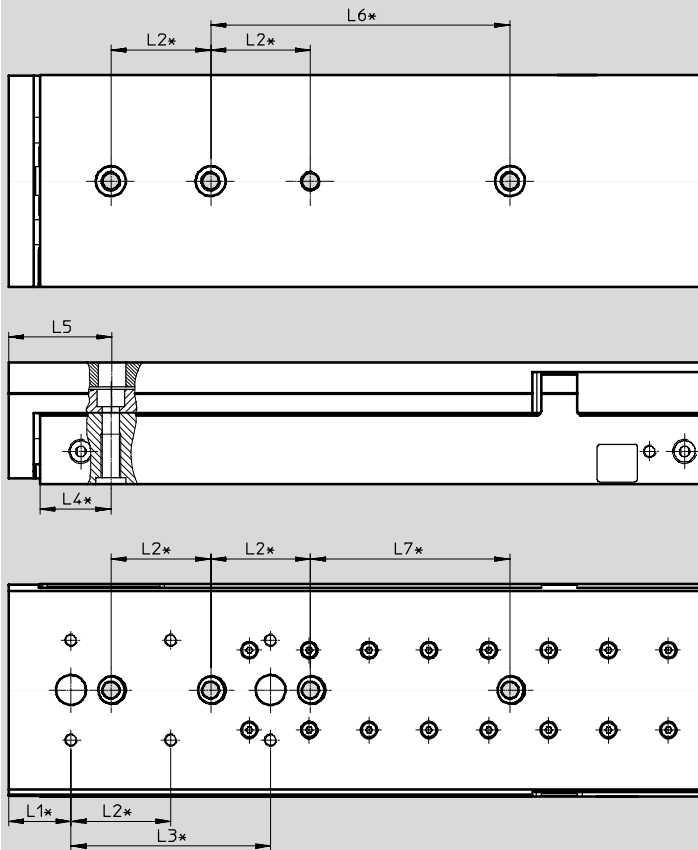
Jednostki mini DGST

Dane techniczne

Układ otworów dla gwintów mocujących i otworów centrujących

Modele CAD do pobrania → www.festo.com

DGST-20-150



* ±0.02 mm dla centrowania
±0.1 mm dla gwintu

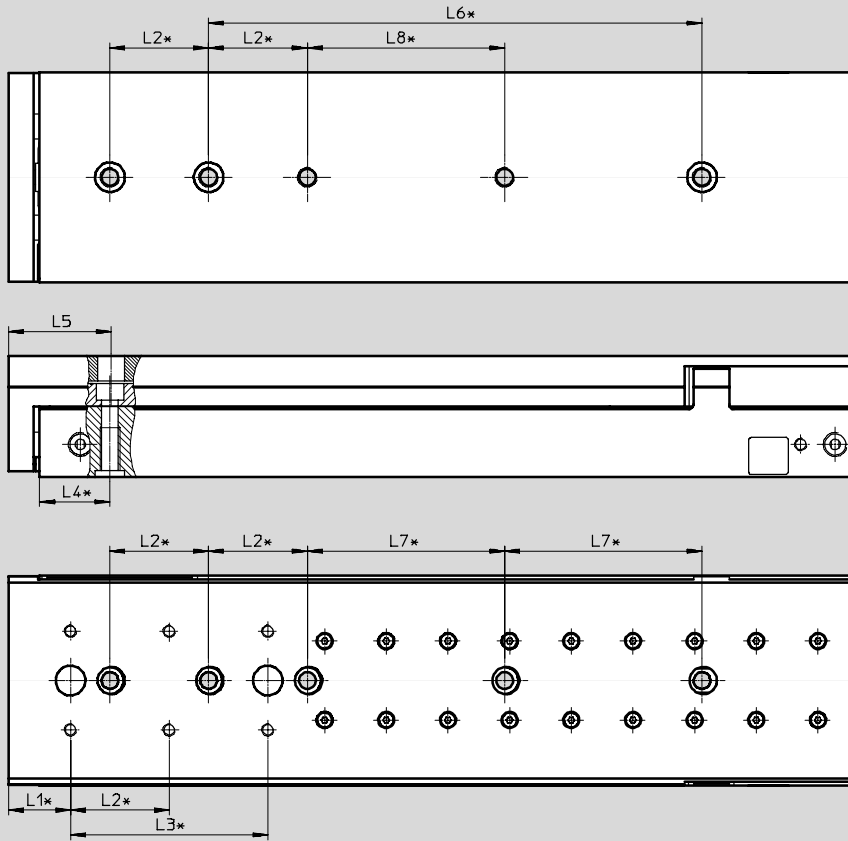
| Wielkość | Skok [mm] | L1 | L2 | L3 | L4 | L5 | L6 | L7 |
|----------|-----------|----|----|----|------|------|-----|----|
| 20 | 150 | 25 | 40 | 80 | 28.5 | 41.5 | 120 | 80 |

Jednostki mini DGST

Dane techniczne

Układ otworów dla gwintów mocujących i otworów centrujących
 DGST-20-200

Modele CAD do pobrania → www.festo.com



* ±0.02 mm dla centrowania
 ±0.1 mm dla gwintu

| Wielkość | Skok [mm] | L1 | L2 | L3 | L4 | L5 | L6 | L7 | L8 |
|----------|-----------|----|----|----|------|------|-----|----|----|
| 20 | 200 | 25 | 40 | 80 | 28.5 | 41.5 | 200 | 80 | 80 |

Jednostki mini DGST

Dane techniczne

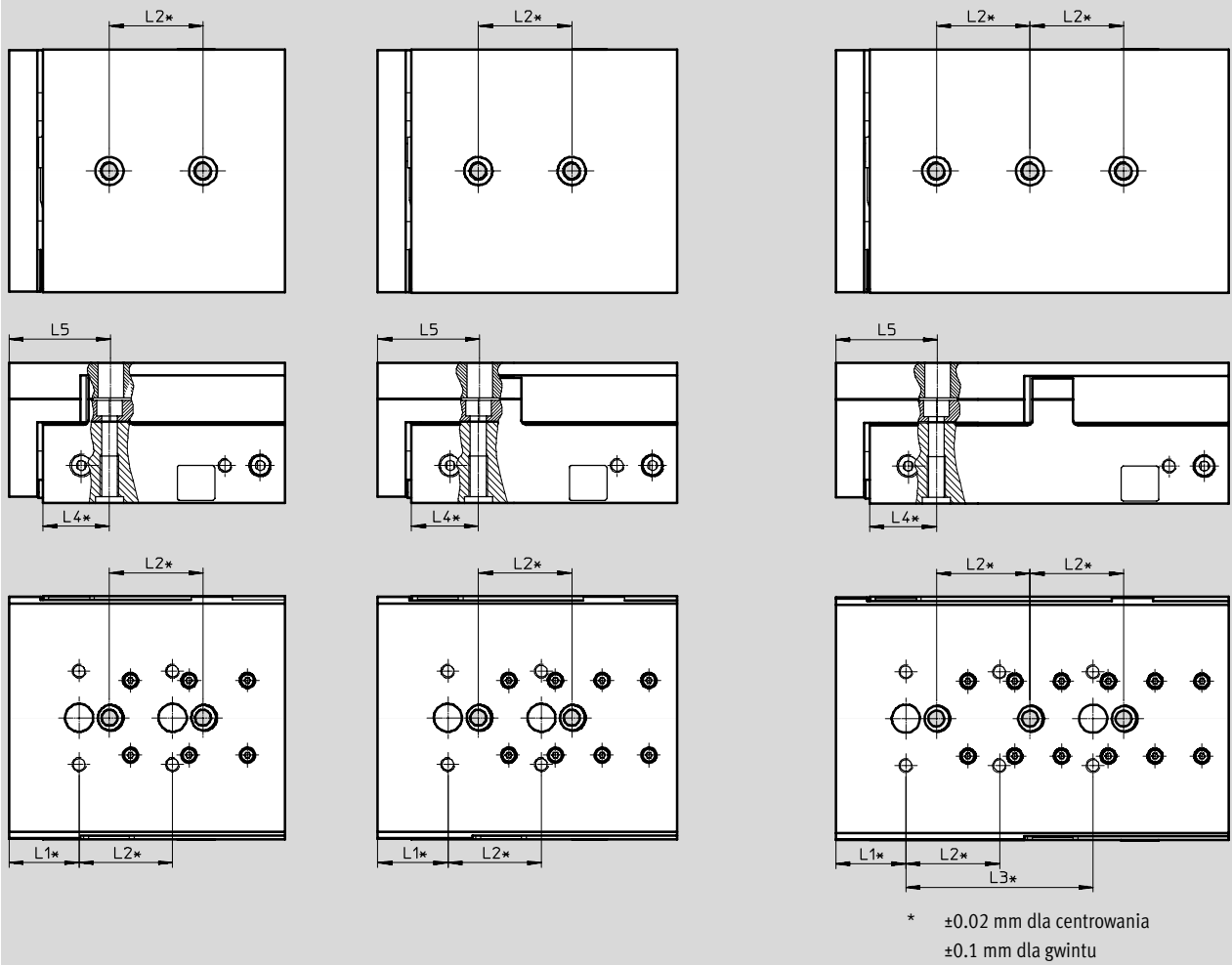
Układ otworów dla gwintów mocujących i otworów centrujących

Modele CAD do pobrania → www.festo.com

DGST-25-10/20/30/40

DGST-25-50

DGST-25-80



| Wielkość | Skok [mm] | L1 | L2 | L3 | L4 | L5 |
|----------|-----------|----|----|----|------|------|
| 25 | 10 | 30 | 40 | - | 28.5 | 43.5 |
| | 20 | | | - | | |
| | 30 | | | - | | |
| | 40 | | | - | | |
| | 50 | | | - | | |
| | 80 | | | 80 | | |

Jednostki mini DGST

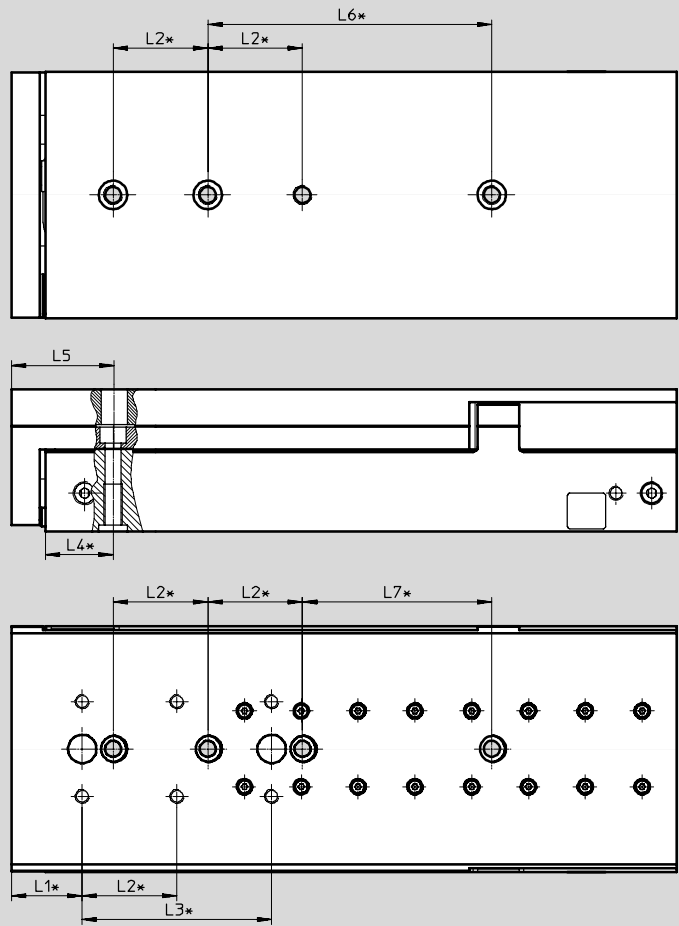
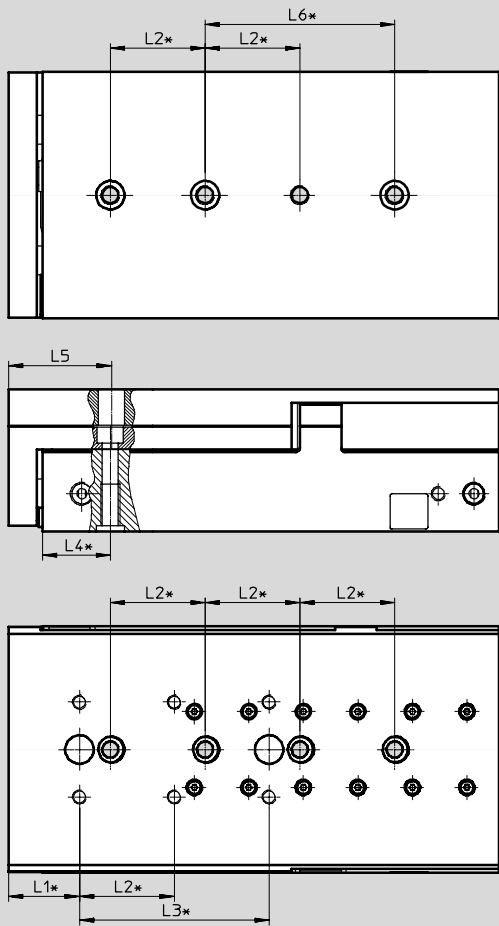
Dane techniczne

Układ otworów dla gwintów mocujących i otworów centrujących

Modele CAD do pobrania → www.festo.com

DGST-25-100

DGST-25-125



* ±0.02 mm dla centrowania
±0.1 mm dla gwintu

| Wielkość | Skok [mm] | L1 | L2 | L3 | L4 | L5 | L6 | L7 |
|----------|-----------|----|----|----|------|------|-----|----|
| 25 | 100 | 30 | 40 | 80 | 28.5 | 43.5 | 80 | 80 |
| | 125 | | | | | | 120 | |

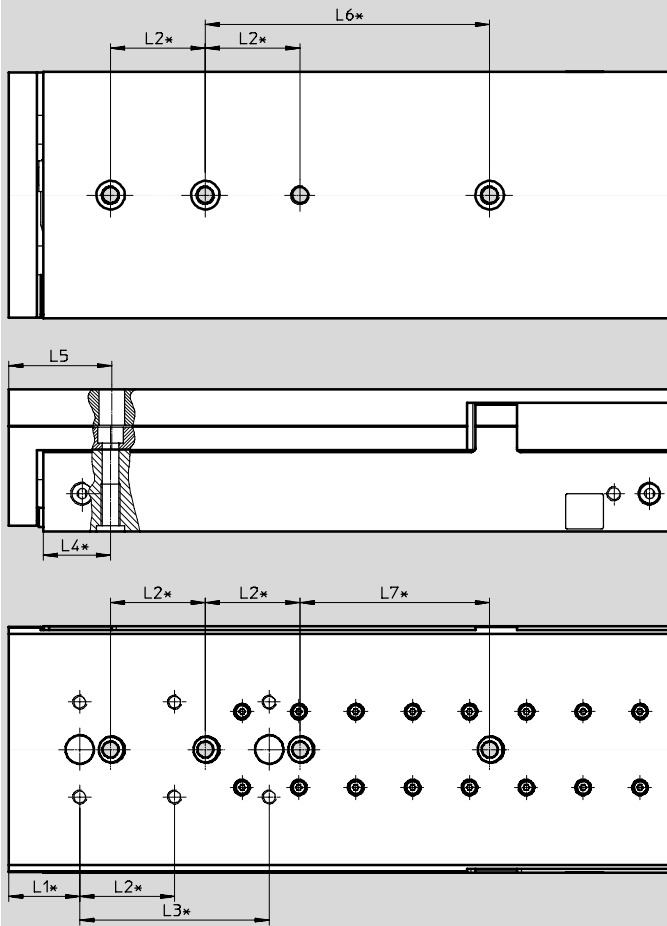
Jednostki mini DGST

Dane techniczne

Układ otworów dla gwintów mocujących i otworów centrujących

Modele CAD do pobrania → www.festo.com

DGST-25-150



* ± 0.02 mm dla centrowania
 ± 0.1 mm dla gwintu

| Wielkość | Skok [mm] | L1 | L2 | L3 | L4 | L5 | L6 | L7 |
|----------|-----------|----|----|----|------|------|-----|----|
| 25 | 150 | 30 | 40 | 80 | 28.5 | 43.5 | 120 | 80 |

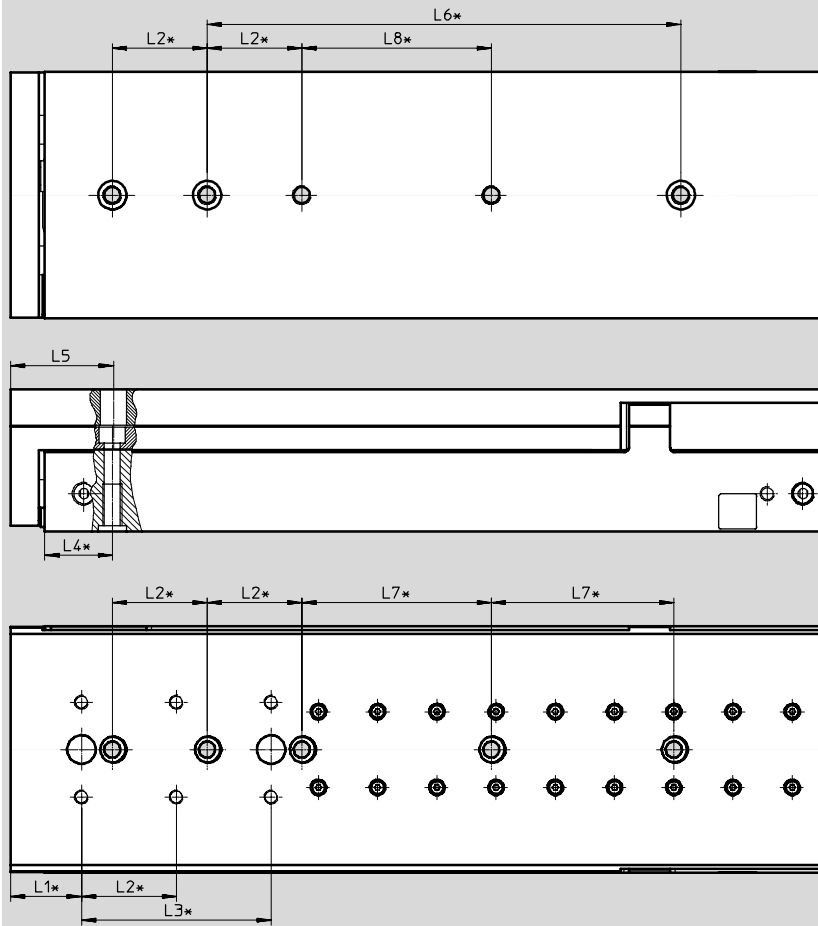
Jednostki mini DGST

Dane techniczne

Układ otworów dla gwintów mocujących i otworów centrujących

Modele CAD do pobrania → www.festo.com

DGST-25-200



* ±0.02 mm dla centrowania
±0.1 mm dla gwintu

| Wielkość | Skok [mm] | L1 | L2 | L3 | L4 | L5 | L6 | L7 | L8 |
|----------|-----------|----|----|----|------|------|-----|----|----|
| 25 | 200 | 30 | 40 | 80 | 28.5 | 43.5 | 200 | 80 | 80 |

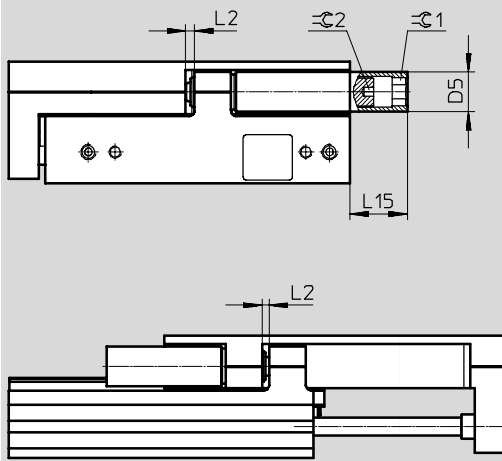
Jednostki mini DGST

Dane techniczne

Wymiary

Modele CAD do pobrania → www.festo.com

DGST-...-P: Regulacja skoku w położeniach końcowych



| Wielkość | Skok [mm] | D5 Ø | L2 Pozycja wycofana | | L2 Pozycja wysunięta | | L15 | Ø 1 | Ø 3 |
|----------|---------------------------|---------|------------------------|-------|-------------------------|-------|-------|-----|-----|
| | | | min. | maks. | min. | maks. | | | |
| 6 | 10, 20, 30, 40 | 6 | 2.5 | 15 | 1.5 | 15 | 6 | 3 | 1.3 |
| | 50 | | | | | | 0 | | |
| 8 | 10, 20, 30, 40 | 7 | 3 | 18.5 | 2.3 | 18.5 | 14.8 | 4 | 1.5 |
| | 50 | | | | | | 10.8 | | |
| | 80 | | | | | | 9.8 | | |
| 10 | 10 | 8 | 3 | 19.5 | 2.4 | 19.5 | 6.4 | 5 | 2 |
| | 20, 30, 40, 50 | | | | | | 13.9 | | |
| | 80, 100 | | | | | | 5.9 | | |
| 12 | 10, 20, 30, 40, 50, 80 | 10 | 3 | 25 | 2.4 | 25 | 15.4 | 6 | 2.5 |
| | 100 | | | | | | 1.9 | | |
| 16 | 10 | 13 | 3 | 26 | 2.35 | 26 | 17.85 | 8 | 3 |
| | 20 | | | | | | 20.85 | | |
| | 30, 40 | | | | | | 23.85 | | |
| | 50 | | | | | | 18.85 | | |
| | 80, 100 | | | | | | 10.85 | | |
| | 125, 150 | | | | | | 0 | | |
| 20 | 10 | 15 | 3.5 | 36 | 2.25 | 36 | 11.5 | 10 | 4 |
| | 20 | | | | | | 21.5 | | |
| | 30, 40 | | | | | | 31.5 | | |
| | 50 | | | | | | 27.5 | | |
| | 80 | | | | | | 12.5 | | |
| | 100, 125, 150, 200 | | | | | | 0 | | |
| 25 | 10 | 18 | 3.5 | 50 | 2.5 | 50 | 28.5 | 10 | 4 |
| | 20 | | | | | | 38.5 | | |
| | 30, 40, 50 | | | | | | 42.5 | | |
| | 80 | | | | | | 32.5 | | |
| | 100 | | | | | | 13.5 | | |
| | 125, 150, 200 | | | | | | 0 | | |

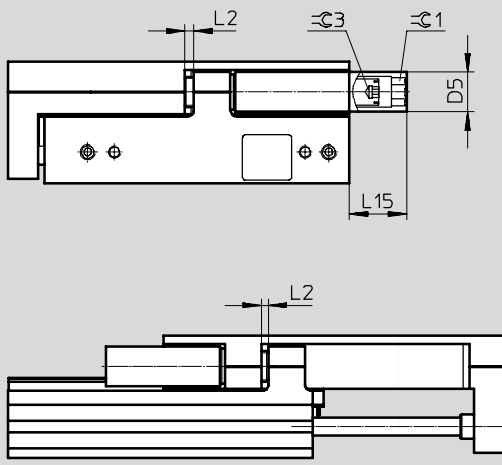
Jednostki mini DGST

Dane techniczne

Wymiary

Modele CAD do pobrania → www.festo.com

DGST-...-Y12: Regulacja skoku w położeniach końcowych



| Wielkość | Skok [mm] | D5 ∅ | L2 | | L2 | | L15 | ⊳ 1 | ⊳ 3 |
|----------|--------------------|---------|--------------------------|---------------------------|---------------------------|----------------------------|-------|-----|-----|
| | | | Pozycja wycofana min. | Pozycja wycofana maks. | Pozycja wysunięta min. | Pozycja wysunięta maks. | | | |
| 6 | 30, 40 | 6 | 2.5 | 13 | 1.5 | 13 | 6 | 3 | -1) |
| | 50 | | | | | | 0 | | |
| 8 | 30, 40 | 7 | 3 | 19.5 | 2.3 | 19.5 | 14.8 | 4 | 2 |
| | 50 | | | | | | 10.8 | | |
| | 80 | | | | | | 9.8 | | |
| 10 | 30, 40, 50 | 8 | 3 | 19 | 2.4 | 19 | 13.9 | 5 | 2 |
| | 80, 100 | | | | | | 5.9 | | |
| 12 | 30, 40, 50, 80 | 10 | 3 | 19.5 | 2.4 | 19.5 | 15.4 | 6 | 2.5 |
| | 100 | | | | | | 1.9 | | |
| 16 | 30, 40 | 13 | 3 | 19.5 | 2.35 | 19.5 | 23.85 | 8 | 3 |
| | 50 | | | | | | 18.85 | | |
| | 80, 100 | | | | | | 10.85 | | |
| | 125, 150 | | | | | | 0 | | |
| 20 | 30, 40 | 15 | 3.5 | 30.5 | 2.25 | 30.5 | 31.5 | 10 | 4 |
| | 50 | | | | | | 27.5 | | |
| | 80 | | | | | | 12.5 | | |
| | 100, 125, 150, 200 | | | | | | 0 | | |
| 25 | 30, 40, 50 | 18 | 3.5 | 35 | 2.5 | 35 | 42.5 | 10 | 4 |
| | 80 | | | | | | 32.5 | | |
| | 100 | | | | | | 13.5 | | |
| | 125, 150, 200 | | | | | | 0 | | |

1) Na amortyzatorze znajduje się nacięcie umożliwiające przykręcenie.

Jednostki mini DGST

Dane techniczne

| Dane do zamówienia | | | | | | | |
|-------------------------|-----------|-----------|-----------------|------------------------|-----------|-----------|----------------|
| Wielkość | Skok [mm] | Nr części | Typ kodu | Wielkość | Skok [mm] | Nr części | Typ kodu |
| Z amortyzacją E1 | | | | Z amortyzacją P | | | |
| 6 | 10 | 8078828 | DGST-6-10-E1A | 6 | 10 | 8085105 | DGST-6-10-PA |
| | 20 | 8078829 | DGST-6-20-E1A | | 20 | 8085106 | DGST-6-20-PA |
| | 30 | 8078830 | DGST-6-30-E1A | | 30 | 8085107 | DGST-6-30-PA |
| | 40 | 8078831 | DGST-6-40-E1A | | 40 | 8085108 | DGST-6-40-PA |
| | 50 | 8078832 | DGST-6-50-E1A | | 50 | 8085109 | DGST-6-50-PA |
| 8 | 10 | 8078833 | DGST-8-10-E1A | 8 | 10 | 8085110 | DGST-8-10-PA |
| | 20 | 8078834 | DGST-8-20-E1A | | 20 | 8085111 | DGST-8-20-PA |
| | 30 | 8078835 | DGST-8-30-E1A | | 30 | 8085112 | DGST-8-30-PA |
| | 40 | 8078836 | DGST-8-40-E1A | | 40 | 8085113 | DGST-8-40-PA |
| | 50 | 8078837 | DGST-8-50-E1A | | 50 | 8085114 | DGST-8-50-PA |
| 10 | 10 | 8078839 | DGST-10-10-E1A | 10 | 10 | 8085116 | DGST-10-10-PA |
| | 20 | 8078840 | DGST-10-20-E1A | | 20 | 8085117 | DGST-10-20-PA |
| | 30 | 8078841 | DGST-10-30-E1A | | 30 | 8085118 | DGST-10-30-PA |
| | 40 | 8078842 | DGST-10-40-E1A | | 40 | 8085119 | DGST-10-40-PA |
| | 50 | 8078843 | DGST-10-50-E1A | | 50 | 8085120 | DGST-10-50-PA |
| | 80 | 8078844 | DGST-10-80-E1A | | 80 | 8085121 | DGST-10-80-PA |
| 12 | 10 | 8078846 | DGST-12-10-E1A | 12 | 10 | 8085123 | DGST-12-10-PA |
| | 20 | 8078847 | DGST-12-20-E1A | | 20 | 8085124 | DGST-12-20-PA |
| | 30 | 8078848 | DGST-12-30-E1A | | 30 | 8085125 | DGST-12-30-PA |
| | 40 | 8078849 | DGST-12-40-E1A | | 40 | 8085126 | DGST-12-40-PA |
| | 50 | 8078850 | DGST-12-50-E1A | | 50 | 8085127 | DGST-12-50-PA |
| | 80 | 8078851 | DGST-12-80-E1A | | 80 | 8085128 | DGST-12-80-PA |
| 16 | 10 | 8078853 | DGST-16-10-E1A | 16 | 10 | 8085130 | DGST-16-10-PA |
| | 20 | 8078854 | DGST-16-20-E1A | | 20 | 8085131 | DGST-16-20-PA |
| | 30 | 8078855 | DGST-16-30-E1A | | 30 | 8085132 | DGST-16-30-PA |
| | 40 | 8078856 | DGST-16-40-E1A | | 40 | 8085133 | DGST-16-40-PA |
| | 50 | 8078857 | DGST-16-50-E1A | | 50 | 8085134 | DGST-16-50-PA |
| | 80 | 8078858 | DGST-16-80-E1A | | 80 | 8085135 | DGST-16-80-PA |
| | 100 | 8078859 | DGST-16-100-E1A | | 100 | 8085136 | DGST-16-100-PA |
| | 125 | 8078860 | DGST-16-125-E1A | | 125 | 8085137 | DGST-16-125-PA |
| | 150 | 8078861 | DGST-16-150-E1A | | 150 | 8085138 | DGST-16-150-PA |

Jednostki mini DGST

Dane techniczne



| Dane do zamówienia | | | | Dane do zamówienia | | | |
|-------------------------|-----------|-----------|-----------------|------------------------|-----------|-----------|----------------|
| Wielkość | Skok [mm] | Nr części | Kod typu | Wielkość | Skok [mm] | Nr części | Kod typu |
| Z amortyzacją E1 | | | | Z amortyzacją P | | | |
| 20 | 10 | 8078862 | DGST-20-10-E1A | 20 | 10 | 8085139 | DGST-20-10-PA |
| | 20 | 8078863 | DGST-20-20-E1A | | 20 | 8085140 | DGST-20-20-PA |
| | 30 | 8078864 | DGST-20-30-E1A | | 30 | 8085141 | DGST-20-30-PA |
| | 40 | 8078865 | DGST-20-40-E1A | | 40 | 8085142 | DGST-20-40-PA |
| | 50 | 8078866 | DGST-20-50-E1A | | 50 | 8085143 | DGST-20-50-PA |
| | 80 | 8078867 | DGST-20-80-E1A | | 80 | 8085144 | DGST-20-80-PA |
| | 100 | 8078868 | DGST-20-100-E1A | | 100 | 8085145 | DGST-20-100-PA |
| | 125 | 8078869 | DGST-20-125-E1A | | 125 | 8085146 | DGST-20-125-PA |
| | 150 | 8078870 | DGST-20-150-E1A | | 150 | 8085147 | DGST-20-150-PA |
| | 200 | 8078871 | DGST-20-200-E1A | | 200 | 8085148 | DGST-20-200-PA |
| 25 | 10 | 8078872 | DGST-25-10-E1A | 25 | 10 | 8085149 | DGST-25-10-PA |
| | 20 | 8078873 | DGST-25-20-E1A | | 20 | 8085150 | DGST-25-20-PA |
| | 30 | 8078874 | DGST-25-30-E1A | | 30 | 8085151 | DGST-25-30-PA |
| | 40 | 8078875 | DGST-25-40-E1A | | 40 | 8085152 | DGST-25-40-PA |
| | 50 | 8078876 | DGST-25-50-E1A | | 50 | 8085153 | DGST-25-50-PA |
| | 80 | 8078877 | DGST-25-80-E1A | | 80 | 8085154 | DGST-25-80-PA |
| | 100 | 8078878 | DGST-25-100-E1A | | 100 | 8085155 | DGST-25-100-PA |
| | 125 | 8078879 | DGST-25-125-E1A | | 125 | 8085156 | DGST-25-125-PA |
| | 150 | 8078880 | DGST-25-150-E1A | | 150 | 8085157 | DGST-25-150-PA |
| | 200 | 8078881 | DGST-25-200-E1A | | 200 | 8085158 | DGST-25-200-PA |

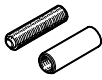
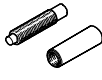
Jednostki mini DGST





Dane techniczne

| Dane do zamówienia | | | |
|--------------------|--------------|-----------|------------------|
| Wielkość | Skok [mm] | Nr części | Kod typu |
| Z amortyzacją Y12 | | | |
| 6 | 30 | 8085159 | DGST-6-30-Y12A |
| | 40 | 8085160 | DGST-6-40-Y12A |
| | 50 | 8085161 | DGST-6-50-Y12A |
| 8 | 30 | 8085162 | DGST-8-30-Y12A |
| | 40 | 8085163 | DGST-8-40-Y12A |
| | 50 | 8085164 | DGST-8-50-Y12A |
| | 80 | 8085165 | DGST-8-80-Y12A |
| 10 | 30 | 8085166 | DGST-10-30-Y12A |
| | 40 | 8085167 | DGST-10-40-Y12A |
| | 50 | 8085168 | DGST-10-50-Y12A |
| | 80 | 8085169 | DGST-10-80-Y12A |
| | 100 | 8085170 | DGST-10-100-Y12A |
| 12 | 30 | 8085171 | DGST-12-30-Y12A |
| | 40 | 8085172 | DGST-12-40-Y12A |
| | 50 | 8085173 | DGST-12-50-Y12A |
| | 80 | 8085174 | DGST-12-80-Y12A |
| | 100 | 8085175 | DGST-12-100-Y12A |
| 16 | 30 | 8085176 | DGST-16-30-Y12A |
| | 40 | 8085177 | DGST-16-40-Y12A |
| | 50 | 8085178 | DGST-16-50-Y12A |
| | 80 | 8085179 | DGST-16-80-Y12A |
| | 100 | 8085180 | DGST-16-100-Y12A |
| | 125 | 8085181 | DGST-16-125-Y12A |
| 20 | 30 | 8085183 | DGST-20-30-Y12A |
| | 40 | 8085184 | DGST-20-40-Y12A |
| | 50 | 8085185 | DGST-20-50-Y12A |
| | 80 | 8085186 | DGST-20-80-Y12A |
| | 100 | 8085187 | DGST-20-100-Y12A |
| | 125 | 8085188 | DGST-20-125-Y12A |
| | 150 | 8085189 | DGST-20-150-Y12A |
| | 200 | 8085190 | DGST-20-200-Y12A |
| 25 | 30 | 8085191 | DGST-25-30-Y12A |
| | 40 | 8085192 | DGST-25-40-Y12A |
| | 50 | 8085193 | DGST-25-50-Y12A |
| | 80 | 8085194 | DGST-25-80-Y12A |
| | 100 | 8085195 | DGST-25-100-Y12A |
| | 125 | 8085196 | DGST-25-125-Y12A |
| | 150 | 8085197 | DGST-25-150-Y12A |
| | 200 | 8085198 | DGST-25-200-Y12A |

Jednostki mini DGST

Osprzęt

| Dane do zamówienia – Amortyzator | | | | | |
|---|---------------|---|----------------------------------|--------------------------|--|
| | Dla wielkości | Opis | Nr części | Kod typu | |
| Dla DGST-...-P | | | Dane techniczne → internet: dyef | | |
|  | 6 | <ul style="list-style-type: none"> Elastyczna amortyzacja w obu położeniach końcowych, samonastawialna, z regulacją położenia końcowego Zakres dostawy: 1 komponent amortyzujący i 1 gwintowana tulejka | 8073902 | DYEF-G8-M4-Y1 | |
| | 8 | | 8073903 | DYEF-G8-M5-Y1 | |
| | 10 | | 8073904 | DYEF-G8-M6-Y1 | |
| | 12 | | 8073905 | DYEF-G8-M8-Y1 | |
| | 16 | | 8073906 | DYEF-G8-M10-Y1 | |
| | 20 | | 8073907 | DYEF-G8-M12-Y1 | |
| | 25 | | 8073908 | DYEF-G8-M14-Y1 | |
| Dla DGST-...-Y12 | | | Dane techniczne → internet: dyss | | |
|  | 6 | <ul style="list-style-type: none"> Amortyzator na obu końcach, samonastawialny, z regulacją położenia końcowego Zakres dostawy: 1 komponent amortyzujący i 1 gwintowana tulejka | 8073911 | DYSS-G8-2-4-Y1F | |
| | 8 | | 8073912 | DYSS-G8-3-4-Y1F | |
| | 10 | | 8073913 | DYSS-G8-4-4-Y1F | |
| | 12 | | 8073914 | DYSS-G8-5-5-Y1F | |
| | 16 | | 8073915 | DYSS-G8-7-5-Y1F | |
| | 20 | | 8073916 | DYSS-G8-8-8-Y1F | |
| | 25 | | 8073917 | DYSS-G8-10-10-Y1F | |

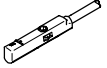
| Dane do zamówienia | | | | | |
|---|------------------|--|---|------------------------|------------------|
| | Dla wielkości | Opis | Nr części | Kod typu | PU ¹⁾ |
| Trzpień centrujący/tuleja centrująca ZBH, ZBS | | | Dane techniczne → internet: zbh | | |
|  | 6, 8, 10, 12, 16 | Dla centrowania obciążeń i elementów mocowanych na wózku | 189652 | ZBH-5 | 10 |
| | 20, 25 | | 189653 | ZBH-12 | |
| | 6 | Dla centrowania obciążeń i elementów mocowanych na płycie spinającej | 525273 | ZBS-2 | |
| | 8, 10 | | 189652 | ZBH-5 | |
| | 12, 16 | | 186717 | ZBH-7 | |
| | 20, 25 | | 189653 | ZBH-12 | |
| | 6, 8 | | Do centrowania jednostki mini podczas montażu | 189652 | |
| | 10, 12 | 186717 | | ZBH-7 | |
| | 16 | 150927 | | ZBH-9 | |
| | 20, 25 | 189653 | | ZBH-12 | |
| Tulejka łącząca ZBV | | | Dane techniczne → internet: zbv | | |
|  | 20 | Dla centrowania obciążeń i elementów mocowanych na płycie spinającej | 548806 | ZBV-12-9 | 10 |
| Zawór dławiąco-zwrotny GRLA | | | Dane techniczne → internet: grla | | |
|  | 6 | Do regulacji prędkości | 175041 | GRLA-M3-QS-3 | 1 |
| | 8, 10, 12, 16 | | 193139 | GRLA-M5-QS-6-D | |
| | 20, 25 | | 193145 | GRLA-1/8-QS-8-D | |
| Złącze wtykowe QSM | | | Dane techniczne → internet: qsm | | |
|  | 6 | Do przyłączenia przewodów pneumatycznych o kalibrowanej średnicy zewnętrznej | 153303 | QSM-M3-4 | 10 |
| | 8, 10, 12, 16 | | 153304 | QSM-M5-4 | |
| | 20, 25 | | 153307 | QSM-1/8-6 | |

1) Jednostka opakowania

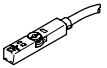
Jednostki mini DGST

Osprzęt



Czujnik zbliżeniowy dla wielkości 6 ... 12

| Dane do zamówienia – Czujniki zbliżeniowe do rowka C, magnetorezystancyjne | | | | | | Dane techniczne → internet: smt | |
|---|--------------------------------|--------------------|---|-------------------|-----------|---------------------------------|--|
| | Sposób montażu | Wyjście dwustanowe | Przyłącze elektryczne, kierunek wyprowadzenia kabla | Długość kabla [m] | Nr części | Kod typu | |
| Styk N/O | | | | | | | |
|  | Można wkładać do rowka od góry | PNP | Kabel, 3-żyły, wzdużny | 2.5 | 551373 | SMT-10M-PS-24V-E-2,5-L-OE | |
| | | | Wtyczka M8×1, 3-pin, wzdużnie | 0.3 | 551375 | SMT-10M-PS-24V-E-0,3-L-M8D | |
| | | | Wtyczka M8×1, 3-pin, poprzecznie | 0.3 | 551376 | SMT-10M-PS-24V-E-0,3-Q-M8D | |

Czujnik zbliżeniowy dla wielkości 16 ... 25

| Dane do zamówienia – Czujniki zbliżeniowe do rowka T, magnetorezystancyjne | | | | | | Dane techniczne → internet: smt | |
|---|--|--------------------|-----------------------|-------------------|-----------|---------------------------------|--|
| | Sposób montażu | Wyjście dwustanowe | Przyłącze elektryczne | Długość kabla [m] | Nr części | Kod typu | |
| Styk N/O | | | | | | | |
|  | Wkładane do rowka od góry, nie wystają z rowka, kompaktowa konstrukcja | PNP | Kabel, 3-żyłowy | 2.5 | 574335 | SMT-8M-A-PS-24V-E-2,5-OE | |
| | | | Wtyczka M8×1, 3-pin | 0.3 | 574334 | SMT-8M-A-PS-24V-E-0,3-M8D | |
| | | NPN | Kabel, 3-żyłowy | 2.5 | 574338 | SMT-8M-A-NS-24V-E-2,5-OE | |
| | | | Wtyczka M8×1, 3-pin | 0.3 | 574339 | SMT-8M-A-NS-24V-E-0,3-M8D | |

Dane do zamówienia – Kable łączące

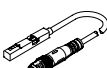
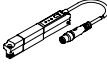
| Dane do zamówienia – Kable łączące | | | | | Dane techniczne → internet: nebu | |
|---|-------------------------------------|-------------------------------------|-------------------|-----------|----------------------------------|--|
| | Przyłącze elektryczne, lewa strona | Przyłącze elektryczne, prawa strona | Długość kabla [m] | Nr części | Kod typu | |
|  | Gniazdo wtykowe proste, M8×1, 3-pin | Kabel, otwarty koniec, 3-żyłowy | 2.5 | 541333 | NEBU-M8G3-K-2.5-LE3 | |
| | | | 5 | 541334 | NEBU-M8G3-K-5-LE3 | |
|  | Gniazdo kątowe, M8×1, 3-pin | Kabel, otwarty koniec, 3-żyłowy | 2.5 | 541338 | NEBU-M8W3-K-2.5-LE3 | |
| | | | 5 | 541341 | NEBU-M8W3-K-5-LE3 | |

Przetwornik położenia



Przetwornik położenia w sposób ciągły monitoruje położenie tłoka.

Ma wyjście analogowe, sygnał wyjściowy jest proporcjonalny do położenia tłoka.

Dane do zamówienia – Przetwornik położenia do rowka T

| Dane do zamówienia – Przetwornik położenia do rowka T | | | | | | | Dane techniczne → internet: przetwornik położenia | | |
|---|-----------|--------------------------|-------------------|----------|--------------------------------|-------------------------------|---|-----------|------------------------------|
| | Dla Ø | Zakres pomiaru położenia | Wyjście analogowe | | Sposób montażu | Przyłącze elektryczne | Długość kabla [m] | Nr części | Kod typu |
| | | | [V] | [mA] | | | | | |
|  | 16 ... 25 | 0 ... 40 | 0 ... 10 | - | Można wkładać do rowka od góry | Wtyczka M8×1, 4-pin, wzdużnie | 0.3 | 553744 | SMAT-8M-U-E-0,3-M8D |
| | | | | | | | | | |
|  | 16 ... 25 | 0 ... 50 | - | 4 ... 20 | Można wkładać do rowka od góry | Wtyczka M8×1, 4-pin, wzdużnie | 0.3 | 1531265 | SDAT-MHS-M50-1L-SA-E-0.3-M8 |
| | | 0 ... 80 | | | | | | 1531266 | SDAT-MHS-M80-1L-SA-E-0.3-M8 |
| | | 0 ... 100 | | | | | | 1531267 | SDAT-MHS-M100-1L-SA-E-0.3-M8 |
| | | 0 ... 125 | | | | | | 1531268 | SDAT-MHS-M125-1L-SA-E-0.3-M8 |
| | | 0 ... 160 | | | | | | 1531269 | SDAT-MHS-M160-1L-SA-E-0.3-M8 |

Dane do zamówienia – Kable łączące

| Dane do zamówienia – Kable łączące | | | | | Dane techniczne → internet: nebu | |
|---|-------------------------------------|-------------------------------------|-------------------|-----------|----------------------------------|--|
| | Przyłącze elektryczne, lewa strona | Przyłącze elektryczne, prawa strona | Długość kabla [m] | Nr części | Kod typu | |
|  | Gniazdo wtykowe proste, M8×1, 4-pin | Kabel, otwarty koniec, 4-żyłowy | 2.5 | 541342 | NEBU-M8G4-K-2.5-LE4 | |
| | | | 5 | 541343 | NEBU-M8G4-K-5-LE4 | |
|  | Gniazdo kątowe, M8×1, 4-pin | Kabel, otwarty koniec, 4-żyłowy | 2.5 | 541344 | NEBU-M8W4-K-2.5-LE4 | |
| | | | 5 | 541345 | NEBU-M8W4-K-5-LE4 | |