Axes à courroie crantée ELGS-TB-KF







Caractéristiques

En bref

Plug and work avec la série Simplified Motion



Elle allie la simplicité de la pneumatique avec les avantages de l'automatisation électrique : Série Simplified Motion.

Ces actionneurs intégrés sont la solution idéale pour les utilisateurs qui recherchent une alternative électrique pour les tâches de déplacement et de positionnement les plus simples, entre deux fins de course mécaniques, mais qui souhaitent éviter la mise en service coûteuse des actionneurs électriques traditionnels.

Intégré

L'électronique intégrée dans l'actionneur est la pièce maîtresse de la série Simplified Motion.

Simple

Pour la mise en service, il suffit de régler tous les paramètres pertinents directement sur l'actionneur:

- vitesse et force
- fin de course de référence et amortissement
- fonctionnement manuel

IO-Link

Le fonctionnement est basé sur le principe « plug and work », sans aucun logiciel. Les E/S TOR (DIO) et IO-Link sont toujours automatiquement incluses : un produit avec deux types de commande standard.

Normalisé

Raccordement électrique via un connecteur M12

- Power (4 pôles) : alimentation électrique pour le moteur
- Logic (8 pôles) : signal de commande, signal de capteur et courant pour l'électronique intégrée

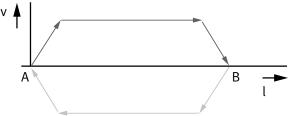
Connecté

Utilisation des fonctions étendues via IO-Link possible :

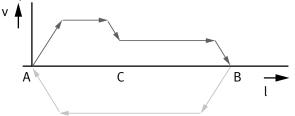
- réglage à distance des paramètres de mouvement
- fonction de copie et de sauvegarde pour le transfert de paramètres
- fonction de lecture des paramètres étendues du processus

Les fonctions de la série Simplified Motion

Profilé de base pour le mouvement entre deux fins de course : avec contrôle de la vitesse



Profil de mouvement élargi pour fonctions de presse et de serrage simplifiées : avec contrôle de la vitesse et de la force



Les Produits de la série Simplified Motion

Module d'axe à vis à billes ELGS-BS-KF



Module d'axe à courroie crantée ELGS-TB-KF



Module de mini-chariot EGSS-BS-KF



Module d'axe à courroie crantée



Module de vérin électrique

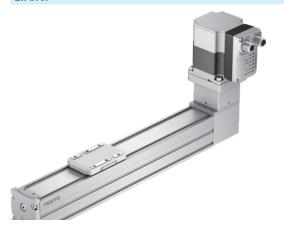


Module de vérin rotatif ERMS



Caractéristiques

En bref



- Sans régulateur d'actionneur externe : tous les modules électroniques nécessaires associés dans un actionneur intégré
- Deux possibilités de commande intégrées de série : E/S TOR et IO-Link
- Solution complète pour des mouvements simples entre des fins de courses mécaniques
- Protégé des facteurs extérieurs grâce à un guidage interne
- Mise en service facilitée : tous les paramètres peuvent être directement réglés manuellement sur l'actionneur
- Aucun savoir-faire spécial nécessaire pour la mise en service
- Signal de retour de fin de course analogue à un capteur de proximité conventionnel intégré de série
- Design épuré : facile à nettoyer et ne craint pas les salissures

Modulaire et flexible avec moteur, kit de fixation pour moteur et régulateur d'actionneur

Ce produit est également disponible sous la forme de modèle mécanique modulaire, sous la désignation d'axe à courroie crantée ELGC-TB-KF.



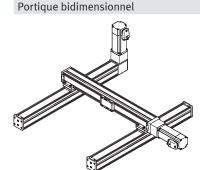
Lorsque les dimensions doivent être les plus compactes possibles et que l'espace de montage doit être optimisé: installation de montage, systèmes de test et de contrôle, manipulation de petites pièces, industrie électronique, applications de bureau. Peu importe qu'il s'agisse d'un axe unique ou d'un système de manutention.

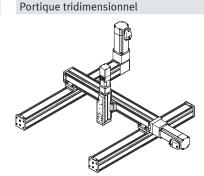
- Compact : rapport optimal entre l'espace de montage et la zone de travail
- Unique : système de montage « one-size-down »
- Modulaire: combinable individuellement avec moteur, kit de fixation pour moteur et régulateur d'actionneur
- Flexible : diverses options de montage pour une intégration optimale des machines

Système de manutention typique

Partout où les dimensions doivent être les plus compactes possibles, dans les installations de montage, les systèmes de test et de contrôle, dans le cadre de la manipulation de petites pièces, de l'industrie électronique et des applications de bureau, les axes ELGC offrent un système de manutention permettant d'optimiser l'espace au mieux. Le rapport optimal entre l'espace de montage et la zone de travail est garanti par la combinaison d'axes linéaires ELGC compacts, de mini-chariots EGSC et de vérins électriques EPCC. Approche du système, architecture de la plateforme et connexions majoritairement sans adaptateur incluses.







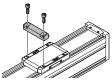
Caractéristiques

Tableau de combinaisons entre les axes ELGC-TB/ELGS-TB, ELGC-BS/ELGS-BS, les mini-chariots EGSC-BS/EGSS-BS, les vérins électriques EPCC-BS/EPCS-BS et l'axe de guidage ELFC

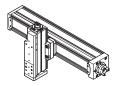
Options de montage avec fixation de profilé et avec kit d'angle

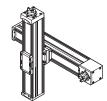
		Axe de montage ELGC-BS/-TB; ELFC; EGSC-BS; EPCC-BS; ELGS-BS/-TB; EGSS-BS, EPCS-BS				
	Taille	25	32	45	60	
Axe de base	32	•				
ELGC-BS/-TB; ELFC;	45	-	•	-	_	
ELGS-BS/-TB	60	-	-	•	-	
	80	_	_	-		

Avec fixation de profilé EAHF-L2-...-P-D...



 Possibilité de montage : axe de base avec axe de montage de la taille inférieure suivante





Avec kit d'angle EHAA-D-L2-...-AP



 Possibilité de montage : axe de base tourné à 90° avec axe de montage de la taille inférieure suivante



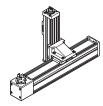
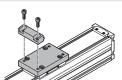


Tableau de combinaisons entre les axes ELGC-TB/ELGS-TB, ELGC-BS/ELGS-BS, les mini-chariots EGSC-BS/EGSS-BS, les vérins électriques EPCC-BS/EPCS-BS et l'axe de guidage ELFC

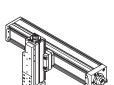
Options de montage avec kit d'adaptation

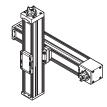
		Axe de montage ELGC-BS/-TB; ELFC; EGSC-BS; EPCC-BS; ELGS-BS/-TB; EGSS-BS, EPCS-BS					
	Taille	25	32	45	60	80	
Axe de base	32			-	-	-	
ELGC-BS/-TB; ELFC;	45	_	ı	•	_	-	
ELGS-BS/-TB	60	-	-	ı		-	
	80	-	-	-			

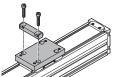
Avec kit d'adaptation EHAA-D-L2



• Possibilité de montage : Axe de base avec axe de montage de la même taille







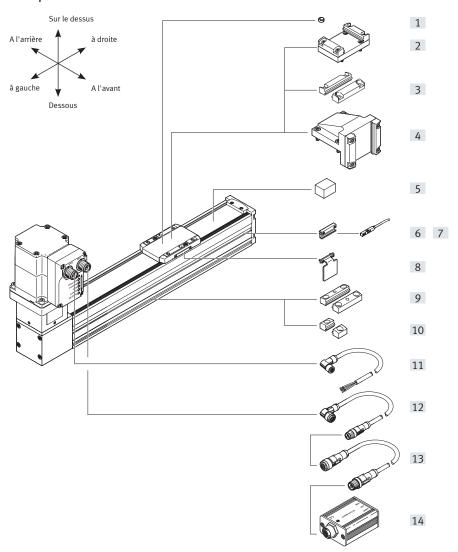
- Possibilité de montage : axe de base avec compensateur de hauteur sur l'axe de montage de la taille inférieure suivante
- Dans le cas d'un montage sur un moteur avec jeux de montage parallèles, des parties peuvent être saillantes. La plaque d'adaptation sera alors nécessaire pour compenser la hauteur

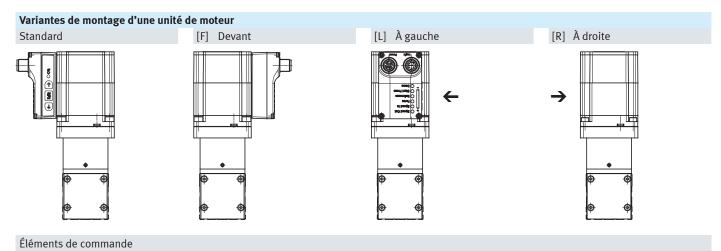
Désignations

001	Série	
ELGS	Axe de portique	
002	Mode d'entraînement	
ТВ	Courroie dentée	
003	Guidage	
KF	Guidage à recirculation de billes	
004	Taille	
45	45	
60	60	
005	Course	
200	200	
300	300	
500	500	
600	600	
800	800	
1000	1000	
1200	1200	
1500	1500	
1800	1800	
2000	2000	
006	Type de moteur	
ST	Moteur pas à pas ST	
007	Contrôleur	
М	Intégré	

008	Panneau de commande	
H1	Intégré	
009	Protocole de bus/pilotage	
PLK	PNP et IO-Link	
NLK	NPN et IO-Link	
010	Détection de fin de course	
AA	Avec détection de fin de course intégrée	
011	Orientation du départ de câble	
	Standard	
L	À gauche	
R	A droite	
F	À l'avant	
012	Accessoires électriques	
	Sans	
L1	Adaptateur pour le fonctionnement en tant qu'appareil IO-Link	
013	Notice d'utilisation	
	Avec notice d'utilisation	
DN	Sans notice d'utilisation	

Périphérie







[1] Boutons-poussoirs pour le paramétrage et les commandes

NOUVEAU

Périphérie

Acces	soires		
	Type/Code de commande	Description	→ Page/Internet
[1]	Goupille/douille de centrage ZBS, ZBH	pour le centrage de la charge et des équipements sur le chariot	28
[2]	Kit d'adaptation EHAA-D-L2	 pour montage sur axe/sur axe avec plaque d'adaptation Possibilité de montage : axe de base avec axe de montage identique ou de la taille inférieure suivante Dans le cas d'un montage sur un moteur avec jeux de montage parallèles, des parties peuvent être saillantes. La plaque d'adaptation sera alors nécessaire pour compenser la hauteur (Téléchargement des données de CAO → www.festo.com) 	25
[3]	Fixation de profilé EAHF-L2P-D	 pour montage sur axe/sur axe sans plaque d'adaptation Possibilité de montage : axe de base avec axe de montage de la taille inférieure suivante 	24
[4]	Kit d'équerres EHAA-D-L2AP	 pour le montage d'axes verticaux (axes de montage) de la taille inférieure suivante sur les axes de base avec une position de montage « chariot en haut » 	26
[5]	Élément de serrage EADT-S-L5-32	Outil pour retendre la bande protectrice	28
[6]	Support de capteur EAPM-L2-SH	pour la fixation des capteurs de proximité sur l'axe. Les capteurs de proximité ne peuvent être fixés qu'avec un support de capteur.	27
[7]	Capteur de proximité SIES-8M	capteur de proximité inductif, pour rainure en T	28
	Capteur de proximité SMT-8M	capteur de proximité magnétique, pour rainure en T	28
[8]	Languette de commutation EAPMSLS	pour la détection de la position du chariot, conjuguée aux capteurs de proximité inductifs SIES-8M	27
[9]	Fixation de profilé EAHF-L2P	Pour la fixation de l'axe latéralement sur le profilé. Grâce au trou au milieu, la fixation de profilé peut être fixée sur la surface de montage	22
[10]	Fixation de profilé EAHF-L2	Pour la fixation de l'axe latéralement sur le profilé	23
[11]	Câble d'alimentation NEBL-T12	pour le raccordement de l'alimentation logique et de puissance	29
[12]	Câble de liaison NEBC-M12	pour le raccordement à la commande	29
[13]	Adaptateur NEFC-M12G8	Liaison entre le moteur et le maître IO-Link	⟨?⟩
[14]	Maître IO-Link USB CDSU-1	pour l'utilisation facilitée du module de mini-chariot avec IO-Link	⟨?⟩



- **Ø** - Taille 45 ... 60

- Courses 200 ... 2000 mm



Caractéristiques techniques généi	rales				
Taille		45	60		
Conception		Axe électromécanique avec courroie crantée et ac	ctionneur intégré		
Type de moteur		Moteur pas-à-pas			
Guidage		Guidage à recirculation de billes			
Position de montage		horizontale			
Course utile	[mm]	200, 300, 500, 600, 800, 1000, 1200, 1500	200, 300, 500, 600, 800, 1000, 1200, 1500, 1800, 2000		
Réserve de course	[mm]	0	0		
Fonctions supplémentaires		Détection de la fin de course intégrée			
		Interface utilisateur			
Affichage		LED			
Référencement		Bloc de butée fixe positif			
		Bloc de butée fixe négatif			
Type de fixation		Avec taraudage			
		Par accessoires			
		Avec pion de centrage, douille de centrage			
Longueur de câble max.					
Entrées/sorties	[m]	15			
Fonctionnement IO-Link	[m]	20			

Caractéristiques mécaniques				
Taille		45	60	
Charge utile max.	[kg]	2,5	4	
Poussée max. F _x	[N]	75	65	
Vitesse max.)	[m/s]	1,2	1,3	
Accélération max.	$[m/s^2]$	6	6	
Répétabilité	[mm]	±0,1	±0,1	
Détection de position		Pour capteurs de proximité		
		avec IO-Link		



Courroie crantée				
Taille		45	60	
Pas	[mm]	2	3	
Allongement ¹⁾	[%]	0,187	0,124	
Diamètre primitif	[mm]	19,1	24,83	
Constante d'avance	[mm/tr]	60	78	

¹⁾ Pour une poussée max.

Caractéristiques électriques			
Taille		45	60
Moteur			
Tension nominale CC	[V]	24 (±15%)	
Courant nominal	[A]	5,3	
Consommation max.	[A]	5,3	
Codeur			
Indicateur de position du rotor		Codeur absolu, monotour	
Indicateur de position du rotor,		Magnétique	
principe de mesure			
Résolution de l'indicateur de position [Bits]		16	
du rotor			

Interfaces				
Taille		45	60	
Interface de paramétrage				
IO-Link		Oui		
Interface utilisateur		Oui		
Entrées numériques				
Nombre		2		
Logique de commutation		PNP		
		NPN		
Caractéristiques		sans séparation galvanique		
		Configurables		
Spécification		D'après la norme CEI 61131-2, ty	pe 1	
Plage de fonctionnement	[V]	24		
Sorties numériques				
Nombre		2		
Logique de commutation		PNP		
		NPN		
Indicateur de position du rotor		Codeur absolu, monotour		
Caractéristiques		sans séparation galvanique		
		Configurables		
Intensité max.	[mA]	100		

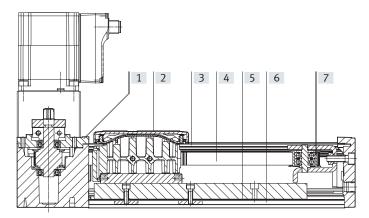
Caractéristiques techniques IO-Link				
Taille		45	60	
Mode SIO pris en charge		Oui		
Mode de communication		COM3 (230,4 kBaud)		
Technologie de connexion		Fiche		
Classe de port		A		
Nombre de ports		1		
Largeur des données de process en SORTIE	[octet]	2		
Contenu des données de processus en	[bits]	1 (Move in)		
SORTIE	[bits]	1 (Move Out)		
	[bits]	1 (Quit Error)		
Largeur des données de process en ENTRÉE	[octet]	2		
Contenu des données de process en	[bits]	1 (State Device)		
ENTRÉE	[bits]	1 (State Move)		
	[bits]	1 (State in)		
	[bits]	1 (State out)		
Contenu des données de service en	[bits]	32 (Force)		
ENTRÉE	[bits]	32 (Position)		
	[bits]	32 (Speed)		
Temps de cycle minimum	[ms]	1		
Mémoire de données requise	[kilooctet]	0,5		
Version de protocole		Appareil V 1.1		

Conditions de service et d'environneme	nt		
Taille	_	45	60
Classe d'isolation		В	
Température ambiante	[°C]	0 +50	
Température de stockage	[°C]	-20 +60	
Note relative à la température ambiante		au-dessus d'une température respectée	e ambiante de 30 °C, une réduction de puissance de 2 % par K doit être
Surveillance de température		Mise hors circuit en cas de su	ırchauffe
		Capteur de température CMC	S précis intégré avec sortie analogique
Humidité relative	[%]	0 90	
Classe de protection		III	
Indice de protection		IP40	
Temps de mise sous tension	[%]	100	
Marquage CE		selon nouvelle directive UE E	MV
		Selon la directive UE RoHS	
Marquage KC		KC-EMV	
Homologation		Marque RCM	
Tenue aux vibrations		Test de transport avec sensib	ilité 1 selon FN 942017-4, EN 61800-2 et EN 61800-5-1
Résistance aux chocs		Essai de choc avec sensibilité	é 1 selon FN 942017-5 et EN 61800-2
Intervalle de maintenance		Graissage à vie	

Poids			
Taille		45	60
Poids de base à 0 mm de course	[g]	1790	2955
Supplément de poids par 10 mm de	[g]	23	43
course			
Masse en mouvement à 0 mm de course	[g]	169	482

Matériaux

Coupe fonctionnelle



Axe		
[1]	Culasse d'actionneur	Aluminium moulé sous pression, laqué
[2]	Chariot	Aluminium moulé sous pression
[3]	Bande protectrice	Acier inoxydable fortement allié
[4]	Courroie crantée	Polychloroprène avec cordes de traction en
		fibre de verre et revêtement nylon
[5]	Guidage	Acier
[6]	Profilé	Alliage d'aluminium corroyé, anodisé
[7]	Poulie de renvoi	Aluminium
	Note relative aux	Conformes RoHS
	matériaux	Substances contenant du silicone incluses

Affectation des broches

Alimentation électrique

Fiche

M12x1, 4 pôles, codage T selon EN 61076-2-111



Broche	Fonction
1	Alimentation en tension de puissance (24 VCC)
2	Potentiel de référence - alimentation en tension de puissance (GND)
3	réservé, non raccordé
4	Fonction terre (FE)

Interface logique

Fiche

M12x1, 8 pôles, codage A selon EN 61076-2-101



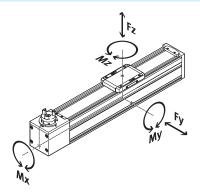
En cas d'utilisation avec E/S TOR			
Broche	Fonction		
1	Alimentation en tensions logiques (24 VCC)		
2	Sortie numérique 1 (State "In")		
3	Sortie numérique 2 (state « out »)		
4	Potentiel de référence - alimentation en tensions logiques (GND)		
5	Entrée TOR 1 (Move « in »)		
6	Sortie TOR 2 (Move « out »)		
7	réservé, non raccordé		
8	Potentiel de référence - alimentation en tensions logiques (GND)		

En cas d'uti	En cas d'utilisation avec IO-Link			
Broche	Fonction			
1	Alimentation électrique L+ IO-Link (24 V CC)			
2	réservé, non raccordé			
3	Communication C/Q vers maître IO-Link			
4	L – potentiel de référence IO-Link, alimentation électrique (0 V)			
5	réservé, non raccordé			
6	réservé, non raccordé			
7	réservé, non raccordé			
8	L – potentiel de référence IO-Link, alimentation électrique (0 V)			

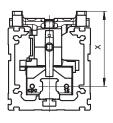
Valeurs caractéristiques de charge

Les forces et les couples indiqués se rapportent au centre du guidage. Le point d'attaque correspond au point d'intersection du centre du guidage et de l'axe longitudinal central du chariot.

Ces valeurs ne doivent pas être dépassées en fonctionnement dynamique. Surveillez pour cela le processus d'amortissement.



Écart entre la surface du chariot et le centre du guidage



Forces et couples max. admissibles sur les chariots (limites de résistance)			
Taille		45	60
Fy _{max} .	[N]	300	600
Fz _{max} .	[N]	600	1800
Mx _{max} .	[Nm]	5,5	29,1
My _{max} .	[Nm]	4,7	31,8
Mz _{max} .	[Nm]	4,7	31,8

Écart entre la surface du chariot et le centre du guidage			
Taille 45		45	60
Dimension x	[mm]	42,8	54,6

Forces et couples admissibles pour le calcul de direction, pour une durée de vie de 5000 km ou 5x 10 ⁶ cycles			
Taille		45	60
Fy _{max} .	[N]	880	3641
Fz _{max} .	[N]	880	3641
Mx _{max} .	[Nm]	5,5	29,1
My _{max} .	[Nm]	4,7	31,8
Mz _{max} .	[Nm]	4,7	31,8

- 🖣 -

Pour une durée de vie de 5000 km du système de guidage, le facteur de comparaison de charge, sur la base des forces et couples maximum admissibles pour une durée de vie de 5000 km, doit accepter une valeur de fv ≤1.

À l'aide de cette formule, une valeur indicative peut être calculée.

Pour le calcul exact, il est possible d'utiliser le logiciel de conception

« PositioningDrives » → www.festo.com

Si plusieurs des forces et couples mentionnés ci-dessous agissent simultanément sur l'axe, respectez les charges maximales indiquées et veillez à ce que la relation suivante soit vérifiée :

Calcul du facteur de comparaison de charge :

$$f_v = \frac{\left|F_{y1}\right|}{F_{y2}} + \frac{\left|F_{z1}\right|}{F_{z2}} + \frac{\left|M_{x1}\right|}{M_{x2}} + \frac{\left|M_{y1}\right|}{M_{y2}} + \frac{\left|M_{z1}\right|}{M_{z2}} \leq 1$$

 $F_1/M_1 = valeur dynamique$ $F_2/M_2 = valeur maximale$

Calcul de la durée de vie

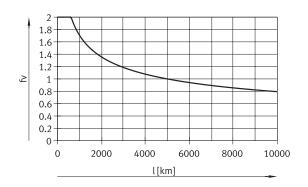
La durée de vie du guidage dépend de la charge. La représentation graphique du facteur de comparaison de charge fv en fonction de la durée de vie ci-après permet d'obtenir une estimation de la durée de vie.

Cette représentation ne permet d'obtenir que la valeur théorique. Si le facteur de comparaison de charge fv dépasse 1, il est impératif de prendre conseil auprès de votre interlocuteur Festo local.

Facteur de comparaison de charge fv en fonction de la durée de vie l

Exemple:

Un utilisateur désire mettre en mouvement une masse de x kg. Le résultat du calcul effectué grâce à la formule (→ page 12) donne un facteur de comparaison de charge fv égal à 1,5. D'après le graphique, le guidage aura une durée de vie d'environ 1500 km. La réduction de l'accélération entraîne la diminution des valeurs My et Mz. Le facteur de comparaison de charge fv vaut maintenant 1 et la durée de vie 5000 km.



Comparaison des paramètres de charge à 5000 km avec les forces et les couples dynamiques des guidages par recirculation de billes

Les paramètres de charge des guidages à rouleaux sont normés ISO et JIS par des forces et des couples dynamiques et fixes. Les forces et les couples s'appuient sur une durée de vie prévue du système de guidage de 100 km selon la norme ISO ou de 50 km selon la norme JIS. Compte tenu de la dépendance des paramètres de charge avec la durée de vie, les forces et les couples maximum admissibles pour une durée de vie de 5000 km ne sont pas comparables aux forces et aux couples dynamiques des guidages à rouleaux selon la norme ISO/JIS.

Pour faciliter la comparaison de la capacité de guidage des axes linéaires ELGS avec les guidages à rouleaux, le tableau suivant indique les forces et les couples théoriquement admissibles pour une durée de vie calculée de 100 km. Ils correspondent aux forces et aux couples dynamiques de la norme ISO.

Ces valeurs de 100 km sont des valeurs purement théoriques et ne sont utilisées que pour la comparaison avec les forces et les couples dynamiques de la norme ISO. Une charge des actionneurs avec ces paramètres est exclue, et ne peut qu'endommager les axes.

Forces et couples max. admissibles pour une durée de vie théorique de 100 km (dans l'optique exclusive d'un guidage)			
Taille		45	60
Fy _{max} .	[N]	3240	13400
Fz _{max} .	[N]	3240	13400
Mx _{max} .	[Nm]	20	107
My _{max} .	[Nm]	17	117
Mz _{max} .	[Nm]	17	117

Durée de vie du moteur

La durée de vie du moteur à puissance nominale est de 20000 h.

Exemples de dimensionnement

Données d'application :

• Charge utile: 3 kg

• Position de montage : horizontale

• Course: 600 mm

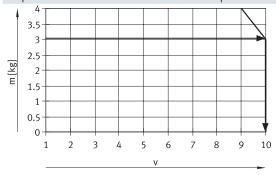
• Temps de positionnement admissible max. : 1 s (un sens de déplacement)

Étape 1 : sélection de la taille possible dans le tableau → page 8

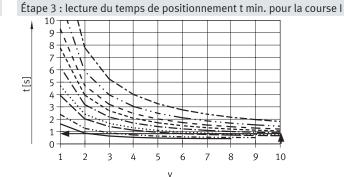
Caractéristiques mécaniques			
Taille		45	60
Charge utile max.	[kg]	2,5	4

→ Plus petite taille possible : ELGS-TB-KF-60

Étape 2 : sélection du seuil de vitesse v max. pour la charge utile m



horizontal



l = 200 mm
l = 300 mm
l = 500 mm
l = 600 mm
l = 600 mm
l = 1000 mm
l = 1200 mm
l = 1500 mm
l = 1500 mm
l = 2000 mm

→ seuil de vitesse max. pour la charge utile : Étape 10 :

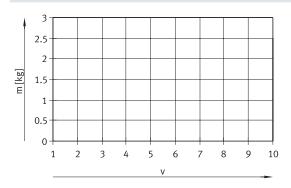
→ Temps de positionnement min. pour 600 mm à l'étape 10 : 0,8 s

Résultat

L'application peut être réalisée avec ELGS-TB-KF-60-600. Un temps de positionnement minimum (une direction) de 0,8 s sera atteint. Des temps de positionnement plus longs peuvent être sélectionnés à tout moment avec un seuil de vitesse inférieur.

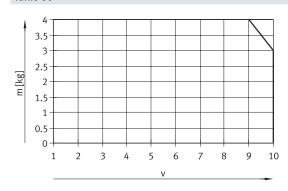
Masse m en fonction du seuil de vitesse v

Taille 45



horizontal

Taille 60

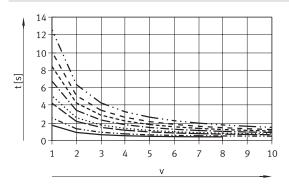


Note:

Les lignes décrivent les valeurs maximales. Des seuils de vitesse inférieures peuvent être réglés à tout moment.

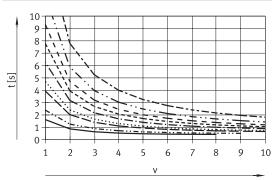
Temps de positionnement t en fonction du seuil de vitesse v et de la course I

Taille 45



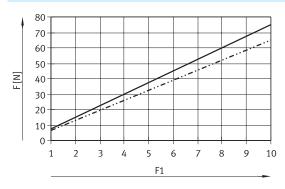
l = 200 mm
l = 300 mm
l = 500 mm
l = 600 mm
l = 600 mm
l = 800 mm
l = 1000 mm
l = 1200 mm
l = 1200 mm
l = 1500 mm

Taille 60



| = 200 mm | = 300 mm | = 500 mm | = 500 mm | = 600 mm | = 800 mm | = 1200 mm | = 1500 mm | = 1500 mm | = 1500 mm | = 1200 mm | = 1200 mm | = 1200 mm | = 12000 m

Poussée F en fonction du seuil de vitesse F1

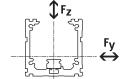


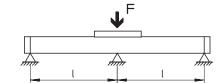
ELGS-TB-45
ELGS-TB-60

Espacement maximal L des supports (sans fixation profilée) en fonction de la force F

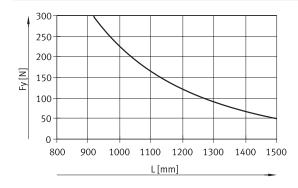
Pour limiter le fléchissement sur les courses longues, il conviendra de monter l'axe sur des supports.

Les diagrammes ci-après permettent de déterminer l'espacement maximal des supports l en fonction de la force appliquée F. Le fléchissement est de $f=0,5\,$ mm.

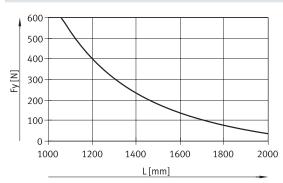




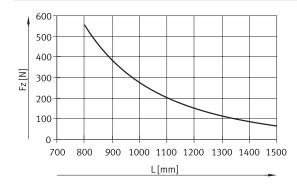
Force F_y Taille 45



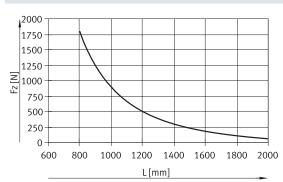
Taille 60



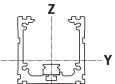
Force F_z Taille 45



Taille 60



Moments d'inertie de surface 2e degré

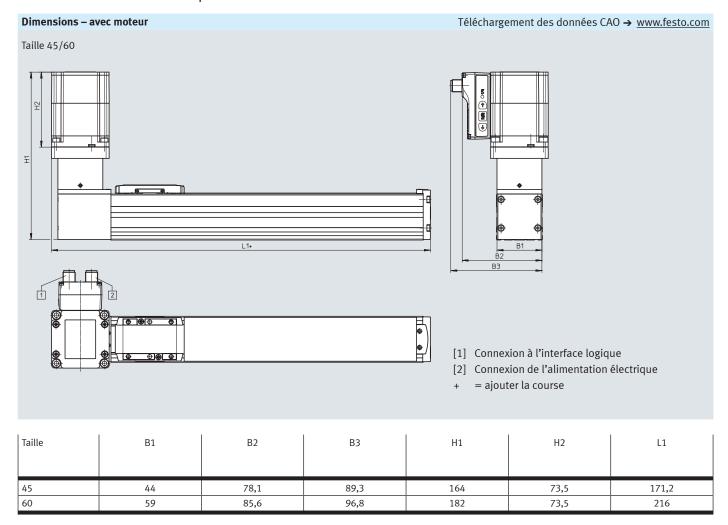


Taille		45	60
ly	[mm ⁴]	140x10 ³	441x10 ³
Iz	[mm ⁴]	170x10 ³	542x10 ³

Valeurs limites de fléchissement recommandées

Pour ne pas gêner le fonctionnement de l'axe, il est recommandé de respecter les valeurs limites de fléchissement. Une déformation accentuée peut entraîner l'augmentation des frottements, l'accroissement de l'usure et la diminution de la durée de vie.

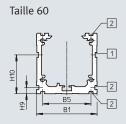
	Fléchissement dynamique (charge en mouvement)	Fléchissement statique (charge immobile)
45 60	0,05% de la longueur de l'axe, 0,5 mm max.	0,1% de la longueur de l'axe



Dimensions Téléchargement des données CAO → www.festo.com **▲** A → Page 19 Vue B H2 띺 L2 L1+ **1(1)(1(1)(1(1)(1(1)(1(1(1)(1(1)(1(1)(1(1)(1(1(1)(1)(1(1)(1)(1(1(1)1)(1)(1)1)(1)1)(1)1)1(1)1.1(1)1.1.1.1.1.1.1.1.1.1.1.1.1.1.1.1.1.1** = ajouter la course = Raccord pour l'air d'arrêt (D4) = fin de course, course nulle Taille В1 B2 ВЗ В4 D2 D3 Н1 H2 D4 45 42,6 22,5 16,5 G1/8 54 45 6,1 22 60 60 57,1 30 31 M4 G1/8 72 29,5 6,1 Taille H12 Н3 Н4 Н5 Н6 Н7 Н8 H11 H13 45 49 49,6 0,5 12,5 42,8 45 18,5 60 65,5 66,1 0,5 19,5 5,5 48 54,6 60 32,5 Taille L3 L1 L2 L4 L5 L6 L7 L8 T1 T2 min. min. 90 45 165 52 4,25 19,9 6,5 67,5 8 10 8 60 216 116 67 4,75 26,9 88,5 9,5 6,5

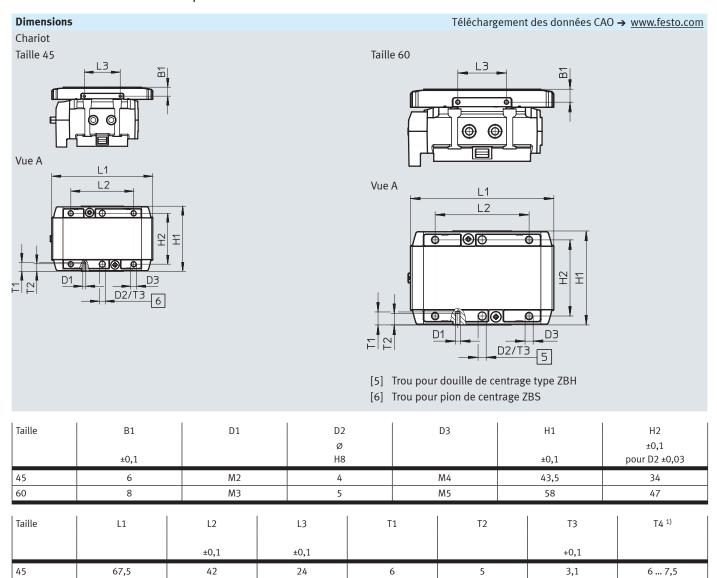
Taille 45

Profilé



- [1] = uniquement pour support de capteur
- [2] = rainure de fixation

Taille	B1	B5	Н9	H10
45	45	32,9	6,1	24,5
60	60	47,9	6,1	38,5



¹⁾ Profondeur de vissage recommandée

88,5

58

30

9

7

1,3

8,5 ... 10

60

Références

Références				
	Taille	Course	Nº de	Туре
			pièce	
\bigcirc	45	200	8083665	ELGS-TB-KF-45-200-ST-M-H1-PLK-AA
		300	8083666	ELGS-TB-KF-45-300-ST-M-H1-PLK-AA
		500	8083667	ELGS-TB-KF-45-500-ST-M-H1-PLK-AA
		600	8083668	ELGS-TB-KF-45-600-ST-M-H1-PLK-AA
		800	8083669	ELGS-TB-KF-45-800-ST-M-H1-PLK-AA
		1000	8083670	ELGS-TB-KF-45-1000-ST-M-H1-PLK-AA
		1200	8083671	ELGS-TB-KF-45-1200-ST-M-H1-PLK-AA
		1500	8083672	ELGS-TB-KF-45-1500-ST-M-H1-PLK-AA
	60	200	8083570	ELGS-TB-KF-60-200-ST-M-H1-PLK-AA
		300	8083571	ELGS-TB-KF-60-300-ST-M-H1-PLK-AA
		500	8083572	ELGS-TB-KF-60-500-ST-M-H1-PLK-AA
		600	8083573	ELGS-TB-KF-60-600-ST-M-H1-PLK-AA
		800	8083574	ELGS-TB-KF-60-800-ST-M-H1-PLK-AA
		1000	8083575	ELGS-TB-KF-60-1000-ST-M-H1-PLK-AA
		1200	8083576	ELGS-TB-KF-60-1200-ST-M-H1-PLK-AA
		1500	8083577	ELGS-TB-KF-60-1500-ST-M-H1-PLK-AA
		1800	8083578	ELGS-TB-KF-60-1800-ST-M-H1-PLK-AA
		2000	8083579	ELGS-TB-KF-60-2000-ST-M-H1-PLK-AA

NOUVEAU

Références – Éléments modulaires

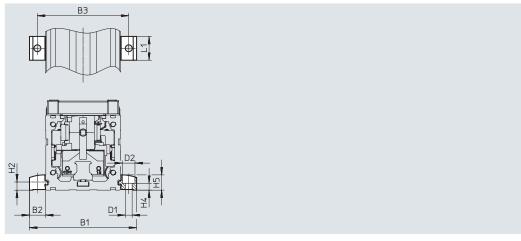
Taille	45	60	Conditions	Code	Entrée du code
Référence de module	8083664	8083557			
Série	ELGS			ELGS	ELGS
Mode d'entraînement	Courroie crantée			-TB	-TB
Guidage	Guidage à recirculation de billes			-KF	-KF
Taille	45	60			
Course [mm]	200, 300, 500, 600, 800, 1000, 1200, 1500	200, 300, 500, 600, 800, 1000, 1200, 1500, 1800, 2000			
Type de moteur	Moteur pas à pas ST			-ST	-ST
Contrôleur	Intégré			-M	-M
Panneau de commande	Intégré			-H1	-H1
Protocole de bus/pilotage	NPN et IO-Link			-NLK	
	PNP et IO-Link			-PLK	
Détection de fin de course	avec détection de fin de course intégrée			-AA	-AA
Orientation du départ de câble	À l'arrière				
	À l'avant			-F	
	À gauche			-L	
	À droite			-R	
Accessoires électriques	Néant				
	adaptateur pour le fonctionnement en ta	ınt qu'appareil IO		+L1	
Mode d'emploi	avec notice d'utilisation				
	sans notice d'utilisation			DN	

Fixation de profilé EAHF-L2-...-P-S

Matériau:

Alliage d'aluminium corroyé, anodisé Conformes RoHS • Pour la fixation de l'axe latéralement sur le profilé





Dimensions et réf	érences					
Pour taille	B1	B2	В3	D1	D2	H2
				Ø	Ø	
				H13	H13	
45	70,6	12,8	58	5,5	10	6,1
60	85,6	12,8	73	5,5	10	6,1

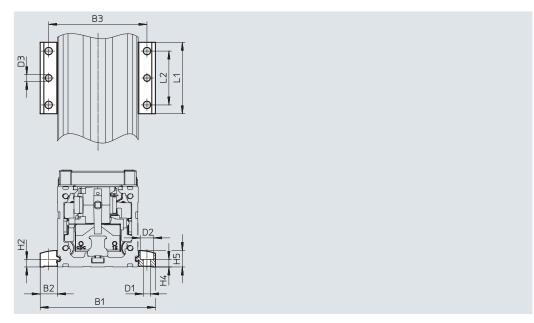
Pour taille	H4 ±0,1	Н5	L1	Poids [g]	Nº de pièce	Туре
45	5,5	12,2	19	6	5184133	EAHF-L2-45-P-S
60	5,5	12,2	19	6	5184133	EAHF-L2-45-P-S

Fixation de profilé EAHF-L2-...-P

Matériau :

Alliage d'aluminium corroyé, anodisé Conformes RoHS Pour la fixation de l'axe latéralement sur le profilé.
 Grâce au trou au milieu, la fixation de profilé peut être fixée sur la surface de montage.





Dimensions et réf	érences						
Pour taille	B1	B2	В3	D1	D2	D3	H2
				ø H13	ø H13	Ø	
45	70,6	12,8	58	5,5	10	5	6,1
60	85,6	12,8	73	5,5	10	5	6,1

Pour taille	H4 ±0,1	H5	L1	L2	Poids [g]	Nº de pièce	Туре
45	5,5	12,2	53	40	35	4835728	EAHF-L2-45-P
60	5,5	12,2	53	40	35	4835728	EAHF-L2-45-P

Fixation de profilé EAHF-L2-...-P-D...

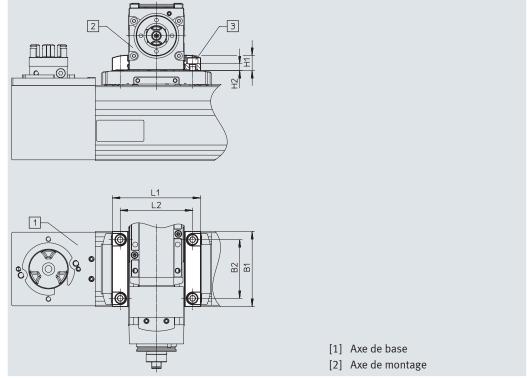
Matériau:

Alliage d'aluminium corroyé, anodisé Conformes RoHS

- pour montage sur axe/sur axe sans plaque d'adaptation
- Possibilité de montage : axe de base avec axe de montage de la taille inférieure suivante (→ page 4)

Tableau des combinai	sons			
		[2] Axe de montage ELGC-BS/-TB; E	ELFC ; EGSC-BS	
	Taille	32	45	60
[1] Axe de base	45	4759748	_	_
ELGC-BS/-TB, ELFC	60	_	4759739	_





Dimensions et référen	ces			
pour combinaison (Taille)	B1	B2	D1	H1
60/45	60	47	M5	12,2

pour combinaison	H2	L1	L2	Poids	Nº de pièce	Туре
(Taille)	±0,1			[g]		
60/45	5,5	70,6	58	56	4759739	EAHF-L2-45-P-D3

Kit d'adaptation EHAA-D-L2

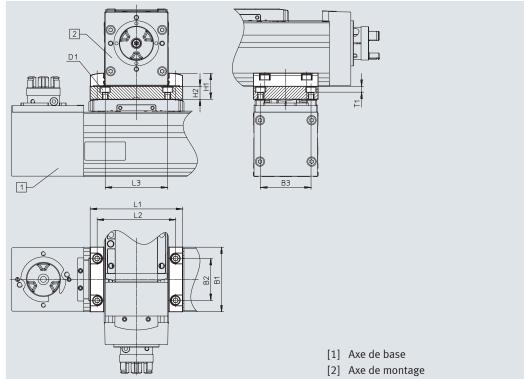
Matériau:

Alliage d'aluminium corroyé, anodisé Conformes RoHS

- pour montage sur axe/sur axe avec plaque d'adaptation
- Possibilité de montage : axe de base avec axe de montage identique ou de la taille inférieure suivante (→ page 4)

Tableau des combina	isons				
		[2] Axe de montage ELGC-	BS/-TB; ELFC; EGSC-BS		
	Taille	32	45	60	80
[1] Axe de base	45	8066714		-	-
ELGC-BS/-TB; ELFC	60	-	8066715		_





Dimensions et référe	ences												
pour combinaison	B1	В3	D1	H1	ц Н	12	L1	L2	L3	T1	Poids	Nº de pièce	Туре
(Taille)		±0,05									[g]		
60/45	60	47	M5	24,	2 1	2 -	70,6	58	58	5,4	205	8066715	EHAA-D-L2-60-L2-60
,		77	1117	24,	2 1	2 /	0,0	50	56	5,4	203	0000/13	LIIAA-D-LZ-00-LZ-00
		1 1					1	_),4 			1
pour combinaison	B1	B2	В3	D1	H1	H2	L1	L2	L3	T1	Poids	Nº de pièce	Type
		1 1					1	_		T1			1

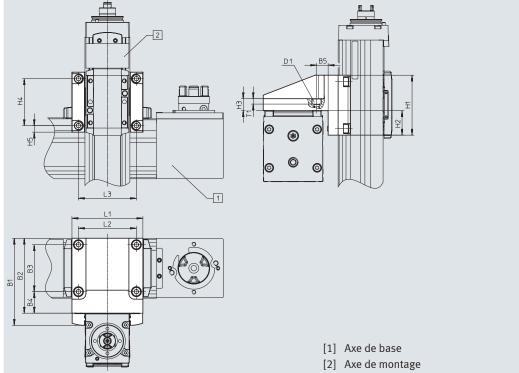
Kit d'équerres EHAA-D-L2-...-AP

Matériau:

Alliage d'aluminium corroyé, anodisé Conformes RoHS pour le montage des axes verticaux (axes de montage) de la taille inférieure suivante sur les axes de base avec une position de montage « chariot en haut »
 (→ page 4)

Tableau des combinai	Tableau des combinaisons								
		[2] Axe de montage ELGC-BS/-TB; ELFC; EGSC-BS							
	Taille	32	45	60					
[1] Axe de base	45	8066718	_	_					
ELGC-BS/-TB; ELFC	60	_	8066719	_					





Dimensions et référe	nces									
pour combinaison	B1	B2	В3	B4	B5	D1	H1	H2	Н3	H4
(Taille)										
60/45	87,2	75	47	21,5	21,5	M5	60	24,5	12	47

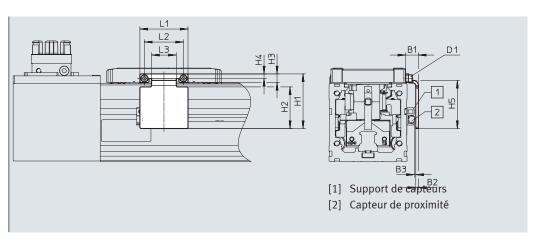
pour combinaison	H5	L1	L2	L3	T1	Poids	Nº de pièce	Туре
(Taille)						[g]		
60/45	6,5	71	58	58	5,4	433	8066719	EHAA-D-L2-60-L2-45-AP

Languette de commutation EAPM-L2-SLS

pour détection avec capteur de proximité inductifs SIES-8M

Matériau : Acier zingué Conformes RoHS





Dimensions et références									
Pour taille	B1	B2	В3	D1	H1	H2	H3	H4	
					±0,2				
45	9,4	2	1,2±0,31	M2	37	28	5,5	3,3	
60	9,7	2	1,3±0,31	M3	42	32	6,6	3,5	

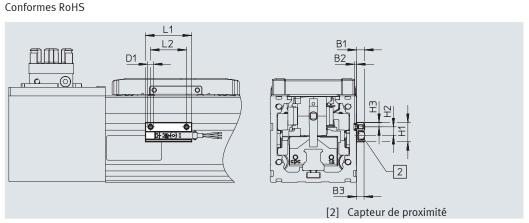
Pour taille	H5 ±0,2	L1 ±0,2	L2 ±0,15	L3	Poids [g]	Nº de pièce	Туре
45	33	30	24	14	18	8067260	EAPM-L2-45-SLS
60	37	37	30	19	27	8067261	EAPM-L2-60-SLS

Support de capteur EAPM-L2-SH

Matériau:

Alliage d'aluminium corroyé, anodisé





Dimensions et références									
Pour taille	B1	B2	D1	H1	H2				
45, 60	5,5	1,3	M4	13,4	6				

45	, 60	3	32	25	4	4759852	EAPM-L2-SH
Ро	ur taille	Н3	L1	L2	Poids [g]	Nº de pièce	Туре

Références								
	Pour taille	Description	Nº de pièce	Туре	PE ¹⁾			
Pion de centrage ZBS/Douille de centrage ZBH								
	45	pour chariot	562959	ZBS-4	10			
	60		189652	ZBH-5				
Élément de se	errage EADT							
	45	Outil pour retendre la bande protectrice	8065818	EADT-S-L5-32	1			
	60		8058451	EADT-S-L5-70				
$\overline{}$								

					0030431	2,0,0,0
Quantité pa	ar paguat					
quantite pa	ar paquet					
érences	s – Capteur de proximité pour rainure e	n T, inductif			Fiches de	e données techniques → Internet :
	Type de fixation	Sortie de	Connexion électrique	Longueur de	Nº de pièce	Туре
		commande		câble		
				[m]		
ıtact à fe	ermeture					
	pose par le haut dans la rainure,	PNP	Câble, 3 fils	7,5	551386	SIES-8M-PS-24V-K-7,5-0E
A	noyé dans le profilé du vérin		Connecteur mâle M8x1,	0,3	551387	SIES-8M-PS-24V-K-0,3-M8D
			3 pôles	,-		· ·
		NPN	Câble, 3 fils	7,5	551396	SIES-8M-NS-24V-K-7,5-OE
			Connecteur mâle M8x1,	0,3	551397	SIES-8M-NS-24V-K-0,3-M8D
			3 pôles			
4 -4 2						
tact a o	puverture pose par le haut dans la rainure,	PNP	Câble, 3 fils	7,5	551391	SIES-8M-PO-24V-K-7,5-OE
	noyé dans le profilé du vérin	FINE	Connecteur mâle M8x1,	0,3	551392	SIES-8M-PO-24V-K-0,3-M8D
	noye dans le prome du verm		3 pôles	0,3	551592	31E3-8M-F0-24V-K-0,3-M8D
		NPN	Câble, 3 fils	7,5	551401	SIES-8M-NO-24V-K-7,5-0E
		INFIN	Connecteur mâle M8x1,	0,3	551402	SIES-8M-NO-24V-K-0,3-M8D
			3 pôles	0,5	331402	31L3-6M-NO-24V-N-0,3-M6D
				-		
érences	s – Capteur de proximité pour rainure e	n T, magnétorési	stif		Fiches d	e données techniques → Internet :
	Type de fixation	Sortie de	Connexion électrique	Longueur de	Nº de pièce	Type
		commande		câble		
				[m]		
ıtact à fe	ermeture					
	pose par le haut dans la rainure,	PNP	Câble, 3 fils	2,5	574335	SMT-8M-A-PS-24V-E-2,5-OE
	noyé dans le profilé du vérin,		Connecteur mâle M8x1,	0,3	574334	SMT-8M-A-PS-24V-E-0,3-M8D
	forme courte		3 pôles			
ıtact à o	uverture				,	
~//	pose par le haut dans la rainure,	PNP	Câble, 3 fils	7,5	574340	SMT-8M-A-PO-24V-E-7,5-OE
	noyé dans le profilé du vérin,			•		
7	forme courte					
,						
érences	s – Câbles de liaison				Fiches de	données techniques → Internet : n
	Connexion électrique à gauche	Connexion	n électrique à droite	Longueur de	Nº de pièce	Туре
				câble		
				[m]		
0	Connecteur femelle droit, M8x1,	Câble, ext	rémité ouverte, 3 fils	2,5	541333	NEBU-M8G3-K-2.5-LE3
"	3 broches	,	,-	5	541334	NEBU-M8G3-K-5-LE3
				+		

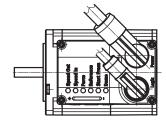
Références – 0	Références – Câbles de liaison Fiches de données techniques → Internet : ne						
	Connexion électrique à gauche	Connexion électrique à droite	Longueur de câble [m]	Nº de pièce	Туре		
	Connecteur femelle droit, M8x1,	Câble, extrémité ouverte, 3 fils	2,5	541333	NEBU-M8G3-K-2.5-LE3		
	3 broches		5	541334	NEBU-M8G3-K-5-LE3		
	Connecteur femelle M8x1, 3 broches,	Câble, extrémité ouverte, 3 fils	2,5	541338	NEBU-M8W3-K-2.5-LE3		
AS 100							

Références – 0	Références – Câbles d'alimentation Fiches de données techniques → Internet : neb							
	Connexion électrique à gauche	Connexion électrique à droite	Longueur de câble [m]	Nº de pièce	Туре			
	Connecteur femelle M12x1, 4 broches,	Câble, extrémité ouverte, 4 fils	2	8080778	NEBL-T12W4-E-2-N-LE4			
30	coudé		5	8080779	NEBL-T12W4-E-5-N-LE4			
			10	8080780	NEBL-T12W4-E-10-N-LE4			
			15	8080781	NEBL-T12W4-E-15-N-LE4			
	Connecteur femelle droit, M12x1,	Câble, extrémité ouverte, 4 fils	2	8080790	NEBL-T12G4-E-2-N-LE4			
30)	4 broches		5	8080791	NEBL-T12G4-E-5-N-LE4			
			10	8080792	NEBL-T12G4-E-10-N-LE4			
			15	8080793	NEBL-T12G4-E-15-N-LE4			

Références – C	Câbles de liaison			Fiches d	e données techniques → Internet : nebc
	Connexion électrique à gauche	Connexion électrique à droite	Longueur de câble [m]	Nº de pièce	Туре
	Connecteur femelle M12x1, 8 broches,	Câble, extrémité ouverte, 8 fils	2	8094476	NEBC-M12W8-E-2-N-B-LE8
	coudé		5	8094478	NEBC-M12W8-E-5-N-B-LE8
			10	8094481	NEBC-M12W8-E-10-N-B-LE8
			15	8094479	NEBC-M12W8-E-15-N-B-LE8
		Connecteur mâle droit, M12x1 à	2	8080786	NEBC-M12W8-E-2-N-M12G8
		8 pôles	5	8080787	NEBC-M12W8-E-5-N-M12G8
Maria De			10	8080788	NEBC-M12W8-E-10-N-M12G8
			15	8080789	NEBC-M12W8-E-15-N-M12G8
	Connecteur femelle droit, M12x1,	Câble, extrémité ouverte, 8 fils	2	8094480	NEBC-M12G8-E-2-N-B-LE8
Mark Do	8 broches		5	8094477	NEBC-M12G8-E-5-N-B-LE8
			10	8094482	NEBC-M12G8-E-10-N-B-LE8
			15	8094475	NEBC-M12G8-E-15-N-B-LE8
		Connecteur mâle droit, M12x1 à	2	8080782	NEBC-M12G8-E-2-N-M12G8
Mark 20		8 pôles	5	8080783	NEBC-M12G8-E-5-N-M12G8
all			10	8080784	NEBC-M12G8-E-10-N-M12G8
			15	8080785	NEBC-M12G8-E-15-N-M12G8



Les câbles des lignes coudées sont orientés à 45° par rapport à l'axe.



Références – Maître IO-Link USB Fiches de données techniques → Internet : cdsu						
	Description	Longueur de câble [m]	Nº de pièce	Туре		
	pour l'utilisation de l'unité avec IO-Link	0,3	8091509	CDSU-1		

Références – Adaptateur Fiches de données techniques → Internet : nefc								
	Connexion électrique à gauche	Connexion électrique à droite	Longueur de câble [m]	Nº de pièce	Туре			
OLITA OLITA	Connecteur femelle droit, M12x1, 8 broches	Connecteur mâle droit, M12x1 à 5 pôles	0,3	8080777	NEFC-M12G8-0.3-M12G5-LK			