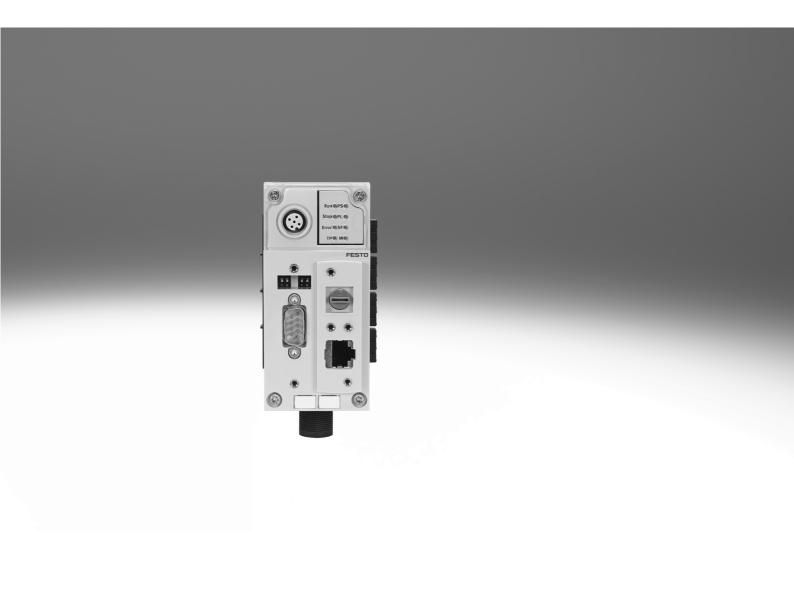
FESTO



FESTO

Caractéristiques

Application

Contrôleur



Les blocs de commande CPX-CEC-...-V3 sont des systèmes de commande modernes destinés aux terminaux CPX. Ils permettent la programmation avec CODESYS selon la norme CEI 61131-3.

Programmation en langage universel

CODESYS V3 fourni par Festo offre une interface utilisateur confortable avec les fonctions suivantes :

- Bibliothèques de blocs intégrées
- Gestion de bibliothèque pour l'intégration de bibliothèques supplémentaires
- Editeur de visualisation

- Mode de simulation
- Documentation de projet intégrée
- Fonctions de débogage pour la recherche d'erreurs
- Configuration et paramétrage du contrôleur via la configuration du système de commande
- Programmation orientée objet

Fonctions de base

Les blocs de commande CPX-CEC-...-V3 offrent les fonctions de base suivantes :

- Programmation avec CODESYS selon la norme CEI 61131-3
- Communication par Ethernet (Modbus/TCP, EasyIP, TCP/IP)
- Visualisation de process avec le terminal de visualisation CDPX ou le serveur OPC
- Communication via le bus de terrain en association avec un nœud de bus dans le terminal CPX
- Diagnostic et mise en service rapide des modules CPX via le terminal CPX-FMT

L'unité CPX-CEC-C1-V3 offre

- · Toutes les fonctions de base
- CANopen-Master pour le piloter jusqu'à 127 abonnés CANopen.
 Les axes électriques peuvent être commandés en fonctionnement point à point

L'unité CPX-CEC-M1-V3 offre

- Toutes les fonctions de base
- CANopen-Master pour le pilotage d'un maximum de 8 axes électriques (recommandé) en fonctionnement interpolé.
 Ainsi, l'interpolation 3D est possible pour un maximum de 3 axes, et l'interpolation linéaire pour un maximum de 5 axes.
- Bibliothèque de fonctions SoftMotion pour des mouvements multi-axes coordonnés

L'unité CPX-CEC-S1-V3 offre

- Toutes les fonctions de base
- Interface RS232 pour l'utilisation d'appareils externes



Note

Lors de l'utilisation d'appareils externes, la communication de données doit être programmée par l'utilisateur.

Connecteur de bus

Les blocs de commande CPX-CEC-...-V3 sont des automates distants qui peuvent être couplés à une API de niveau supérieur via les nœuds de bus du terminal CPX ou via Ethernet, à savoir:

- PROFINET
- EtherNet/IP
- EtherCAT
- PROFIBUS
- DeviceNet

Modes de fonctionnement

- Autonome
- Contrôleur distant de bus de terrain
- Contrôleur distant Ethernet

Extension du système

CANopen relie l'unité CPX-CEC aux terminaux de distributeurs et contrôleurs de vérin électriques de Festo:

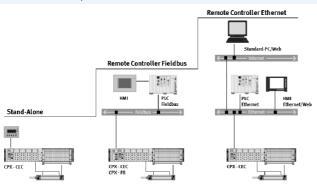
- CPX, CPV
- CMMP-AS, CMMS-ST, etc.
- Passerelle AS-interface

Ethernet relie l'unité CPX-CEC aux automates et boîtiers de commande de Festo supplémentaires suivants :

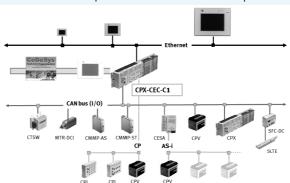
- CDPX
- Caméra SBO...-Q

Extension du système (exemple)

CPX-CEC en tant que contrôleur autonome ou distant



CPX-CEC-C1 en tant que maître de bus de terrain CANopen



FESTO

Caractéristiques

Avantages pour l'utilisateur

Performances accrues

Temps de cycle améliorés — actionneurs connectables plus facilement.

Le terminal CPX assure la compatibilité avec pratiquement tous les automates du marché.

La bibliothèque complète de fonctions CODESYS gère les options de surveillance Diagnostic et Condition.

Coûts réduits

Pour le prétraitement standardisé : terminal d'E/S distant monté directement sur la machine (IP65/IP67), pour des coûts d'installation réduits. Les blocs de commande CPX-CEC-...-V3 sont des porte-étiquettes idéaux pour les applications CPX et Motion (mouvement) avec jusqu'à 127 axes.

Simple, mais efficace : structures décentralisées

Le système d'E/S modulaire pouvant accueillir jusqu'à 512 E/S et doté de la fonction maître CAN offre une flexibilité totale. Commande et régulation Autonomes pour une automatisation économique des postes de travail ou des contrôleurs distants avec prétraitement des données, par exemple.

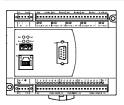
Unique au monde en IP65

Plateforme d'automatisation intégrale pour la pneumatique standard/proportionnelle, la servopneumatique, la technique des capteurs et la commande des mouvements IP65.

Comprend : la mise en service simple.

Classement de l'unité CPX-CEC dans la gamme de produits pour le contrôleur robot destiné aux entraînements électriques

Contrôleur compact CECC



Compact et davantage de

fonctions. Pour le pilotage

Solutions-autonomes ou

fourni par Festo.

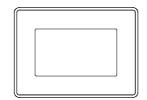
tâches.

d'actionneurs électriques et

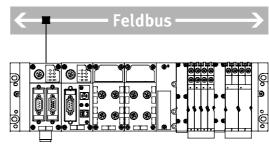
pneumatiques lors de petites

mécatroniques via CODESYS V3

Automate intégré au CDPX



Display Generation avec automate intégré et CODESYS V3 fourni par Festo, processeurs performants combinés à la technologie- à écran large — pour davantage de fonctions, une résolution plus élevée et de nombreuses possibilités d'accès. Blocs de commande intégrés au terminal CPX CPX-CEC

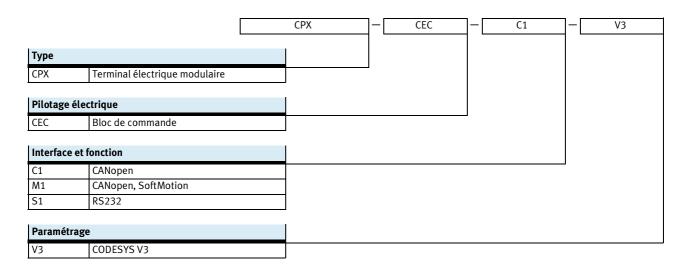


CODESYS V3 fourni par Festo pour le meilleur terminal d'installation qui soit : en tant que système distant intelligent monté directement sur la machine (IP65/IP67), il réduit les coûts d'installation.

Idéal pour les applications de terminal CPX et Motion avec jusqu'à 127 actionneurs électriques, mais aussi pour les applications PTP et Softmotionavec axes 3D et supplétifs.

FESTO

Désignations



Fiche de données techniques



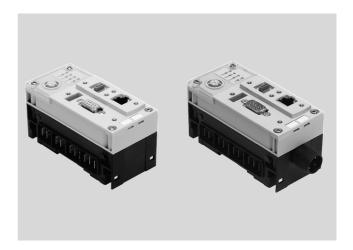


Services informatiques:



Le contrôleur CoDeSys est un système de commande moderne destiné aux terminaux CPX. Il permet la programmation avec CoDeSys selon la norme CEI 61131-3.

L'alimentation électrique et la communication avec les autres modules s'effectuent par le biais du module d'interconnexion.
En plus d'être disponibles pour les connexions réseau, ces LED existent également pour l'état des bus, l'état de fonctionnement de l'API et les informations sur la périphérie du CPX-P comme les éléments de commande et une interface diagnostic pour l'unité CPX-FMT.



Application

Connecteur de bus

L'unité CPX-CEC est un automate distant qui, par Ethernet ou via les nœuds de bus du terminal CPX, peut être couplé à un API supérieur. Vous avez aussi la possibilité d'utiliser l'unité CPX-CEC comme un automate compact autonome directement sur la machine.

Protocoles de communication

- Bus de terrain via nœud de bus CPX
- Modbus/TCP
- EasyIP

Modes de fonctionnement

- Autonome
- Contrôleur distant Bus de terrain
- Contrôleur distant Ethernet

Possibilités de réglage

Pour la surveillance, la programmation et la mise en service, l'unité CPX-CEC offre les interfaces suivantes :

- Pour l'unité CPX-FMT
- Interface Ethernet pour applications informatiques
- Télédiagnostic

Le réglage du mode de fonctionnement et du protocole de bus de terrain s'effectue sur le commutateur DIL de l'unité CPX-CEC. Le serveur Web intégré permet de connaître facilement les données enregistrées sur l'unité CPX-CEC.

Caractéristiques

- Pilotage simple de la configuration des terminaux de distributeurs avec MPA et VTSA
- Diagnostics avec possibilités de surveillance flexibles pour la pression, le débit, le temps de déplacement du vérin et la consommation d'air
- Commande des systèmes d'installation décentralisés sur la base de la commande CPI des applications de pneumatique proportionnelle
- Commande AS-Interface via la passerelle
- Connexion à tous les bus de terrain comme contrôleur distant et pour le prétraitement
- Pilotage d'actionneurs électriques comme axes uniques via CANopen (CPX-CEC-C1-V3 et

CPX-CEC-M1-V3)

- Avertissements anticipés et possibilités de visualisation
- Applications servo-pneumatiques

Unité de commande CPX-CEC

FESTO

Fiche de données techniques

Caractéristiques techniq	jues générales			
Protocole		CODESYS niveau 2		
		EasylP		
		Modbus TCP		
		TCP/IP		
Temps de traitement		env. 200μ s/1 Ko d'instructions		
Logiciel de programmatio	on	CODESYS fourni par Festo		
Langage de programmati	ion	selon IEC 61131-3		
		Langage séquentiel (AS)		
		Liste d'instructions (LIST)		
l		Logigramme (LOG) et CFC (Continuous Function Chart)		
		Schéma à relais (CONT)		
l		Texte structuré (ST)		
Programmation	Langue d'utilisation	Allemand, anglais		
	Prise en charge de la manipulation de	Oui		
	fichiers			
Diagnostic spécifique de	s appareils	Mémoire de diagnostic		
		Diagnostic orienté canal et module		
		Sous-tension/Court-circuit du module		
Témoins LED	Spécifique au bus	TP: Lien/trafic		
	Spécifique du produit	RUN: Etat SPS		
		STOP: Etat SPS		
		ERR: Erreur de temps d'exécution SPS		
		PS: Alimentation de l'électronique, alimentation des capteurs		
		PL: Alimentation de puissance		
		SF: Erreur du système		
		M: Modifier/Forcer actif		
Paramétrage de l'adresse	e IP	DHCP		
		via CODESYS		
		Via MMI		
Modules fonctionnels		Etat de diagnostic de l'unité CPX, copie d'analyse de diagnostic de		
		l'unité CPX, lecture des diagnostics de module CPX et autres		
Dimensions (avec module d'interconnexion) l x L x H [mm]		50 x 107 x 55		
Poids du produit	[g]	135		

Matériaux				
Corps Polyamide renforcé				
	Polycarbonate			
Note relative aux matériaux	Conformes RoHS			

Conditions de service et d'environnement			
Température ambiante	[°C]	−5 +50	
Température de stockage	[°C]	-20 +70	
Hygrométrie	[%]	95, sans condensation	
Résistance à la corrosion CRC ¹⁾		2	

Classe de protection anticorrosion CRC 2 selon la norme Festo FN 940070
 Résistance modérée à la corrosion. Utilisation en intérieur avec risque de condensation. Pièces externes visibles dont la surface répond essentiellement à des critères d'apparence, en contact direct avec une atmosphère industrielle courante.

Bloc de commande CPX-CEC-...-V3 Fiche de données techniques



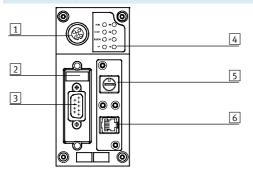
Caractéristiques électriques			
Tension de service nominale		[V CC]	24
Tension de charge	Tension de service nominale	[V CC]	24
	avec pneumatique de type	[V CC]	21,6 26,4
	VTSA		
	avec pneumatique de type	[V CC]	1830
	MPA		
	sans pneumatique	[V CC]	18 30
Autonomie en cas de coupure		[ms]	10
de courant			
Consommation interne pour la tension de service nominale [mA]		[mA]	Typique 85
Indice de protection selon			IP65, IP67
EN 60529			

Caractéristiques techniques						
Туре			CPX-CEC-S1-V3	CPX-CEC-C1-V3	CPX-CEC-M1-V3	
Fonctions supplémentaires			Fonctions de diagnostic			
			Fonction de com-	Fonctions de mou-	Fonctions	
			munication RS232	vement pour	Softmotion pour	
				actionneurs	actionneurs	
				électriques	électriques	
Données de l'UC	Mémoire	[MB]	32	32	32	
	RAM	[MB]	256	256	256	
	Processeur	[Mhz]	800	800	800	
Interface de commande			_	CAN-Bus	CAN-Bus	
Paramétrage			CODESYS V3	CODESYS V3	CODESYS V3	
Prise en charge de la			CODESYS V3	CODESYS V3	CODESYS V3	
configuration						
Mémoire de programme, programme utilisateur [MB]			16	16	16	
Bit mémoire			Concept des variables CODE	SYS		
	Données rémanentes	[kB]	28	28	28	
Éléments de commande			_	Commutateur DIL pour obturation CA		
			Commutateur rotatif pour	Commutateur rotati	f pour RUN/Stop	
			RUN/Stop			
Nombre total d'axes			_	127	31	
Ethernet	Nombre		1			
	Connectique		Connecteur RJ45 femelle, 8	onnecteur RJ45 femelle, 8 pôles		
	Vitesse de transmission de	[Mbit/s]	10/100			
	données					
	Protocoles supportés		TCP/IP, EasyIP et Modbus T	СР		
Interface de bus de terrain	Nombre		_	1		
	Connectique		_	Connecteur Sub-D n	nâle, 9 broches	
	Vitesse de transmission de	[Kbit/s]	_	125, 250, 500,	125, 250, 500,	
	données, réglable par logiciel			800, 1000	800, 1000	
	Protocoles supportés		_	CAN-Bus		
	Séparation galvanique		_	Oui		
Interface de données	Nombre		1	_		
	Connectique		Connecteur Sub-D femelle,	_		
			9 broches			
	Vitesse de transmission de	[Kbit/s]	9,6 230,4	_		
	données, réglable par logiciel					
	Protocoles supportés		Interface RS232	_		
	Longueur de câble max.	[m]	30	_		
	Séparation galvanique		Oui	_		

FESTO

Fiche de données techniques

Éléments de signalisation et de connexion CPX-CEC-C1-V3, CPX-CEC-M1-V3



- 1 Raccord CPX-FMT
- 2 CommutateurDIL
- Interface de bus de terrain (Connecteur Sub-D mâle, 9 pôles
- 4 LED d'état, spécifiques du bus et du produit)
- 5 Commutateur rotatif RUN/ STOP
- 6 Interface Ethernet (connecteur femelle RJ-45, 8 pôles)

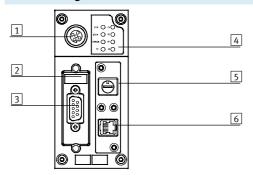
	Broche	Signal	Signification		
nterface de bus de terra	in, connecteur Sub-D mâle	9			
	1	n.c.	Pas de raccordement		
+ 1	2	CAN_L	CAN Low		
6 + + 2	3	CAN_GND	Mise à la terre CAN		
7 + + 3	4	n.c.	Pas de raccordement		
8 +	5	CAN_SHLD	Connexion à la terre fonctionnelle FE		
9 +	6	CAN_GND	Mise à la terre CAN (facultatif) 1)		
	7	CAN_H	CAN High		
	8	n.c.	Pas de raccordement		
	9	n.c.	Pas de raccordement		
	Corps	Blindage	Le boîtier du connecteur est relié à un FE		
	•				
terface Ethernet, conn	ecteur mâle RJ45				
	1	TD+	Emission de données +		
√ ¹ <u>≡</u>	2	TD-	Emission de données –		
	3	RD+	Données reçues +		
Դ չ≣	4	n.c.	Pas de raccordement		
	5	n.c.	Pas de raccordement		
	6	RD-	Données reçues –		
	7	n.c.	Pas de raccordement		
	8	n.c.	Pas de raccordement		
	Corps	Blindage	Blindage		

¹⁾ Si un régulateur d'actionneur est raccordé via une alimentation électrique externe, ne pas utiliser la mise à la terre CAN (en option), broche 6, sur le CPX-CEC-C1-V3 et le CPX-CEC-M1-V3.

FESTO

Fiche de données techniques

Eléments de signalisation et de connexion CPX-CEC-S1-V3



- 1 Raccord CPX-FMT
- 2 CommutateurDIL
- Interface RS232 (connecteur femelle Sub-D, 9 pôles)
- 4 LED d'état, spécifiques du bus et du produit)
- 5 Commutateur rotatif RUN/ STOP
- 6 Interface Ethernet (connecteur femelle RJ-45, 8 pôles)

Affectation des broches — CPX-CEC-S1-V3						
Affectation des proches — CPA	Broche	Signal	Signification			
		Jigilat	Signification			
Interface RS232, connecteur fe	emelle Sub-D					
	1	n.c.	Pas de raccordement			
(10)	2	RxD	Données reçues			
2006	3	TxD	Emission de données			
30 7	4	n.c.	Pas de raccordement			
4 0 8	5	GND	Potentiel de référence des données			
5009	6	n.c.	Pas de raccordement			
	7	n.c.	Pas de raccordement			
	8	n.c.	Pas de raccordement			
	9	n.c.	Pas de raccordement			
	Blindage	Blindage	Raccordement à la terre fonctionnelle			
	•		•			
Interface Ethernet, connecteur	mâle RJ45					
	1	TD+	Emission de données +			
	2	TD-	Emission de données –			
	3	RD+	Données reçues +			
└ <u>`</u> , 8	4	n.c.	Pas de raccordement			
	5	n.c.	Pas de raccordement			
	6	RD-	Données reçues –			
	7	n.c.	Pas de raccordement			
	8	n.c.	Pas de raccordement			
	Corps	Blindage	Blindage			

FESTO

Accessoires

Références			
Désignation		Références	Туре
Bloc de commando			
	Fonctions de mouvement pour actionneurs électriques	3473128	CPX-CEC-C1-V3
	Fonctions Softmotion pour actionneurs électriques	3472765	CPX-CEC-M1-V3
	Fonction de communication RS232	3472425	CPX-CEC-S1-V3
Interface de bus d	e terrain		
	Connecteur Sub-D mâle, 9 pôles pour CANopen	532219	FBS-SUB-9-BU-2x5POL-B
	Câble de liaison pour interface RS232	539642	FEC-KBG7
	Câble de liaison pour interface RS232	539643	FEC-KBG8
	Connexion de bus Micro Style, 2xM12 pour DeviceNet/CANopen	525632	FBA-2-M12-5POL
	Fiche femelle M12 pour connexion Micro Style	18324	FBSD-GD-9-5POL
	Fiche mâle pour connexion Micro Style, M12	175380	FBS-M12-5GS-PG9
	Connexion de bus Open Style, bloc de jonction 5 pôles pour DeviceNet/ CANopen	525634	FBA-1-SL-5POL
100 Marie 100 Ma	Barrette de fixation pour connexion Open Style, 5 broches	525635	FBSD-KL-2x5POL
Interface Ethernet			
interface Ethernet	Connecteur mâle RJ45	534494	FBS-RJ45-8-GS
	Cache pour connecteur RJ45	534496	AK-Rj45



Accessoires

Références	Références						
Désignation		Références	Туре				
Caches et équipem	ents						
	Couvercle transparent pour raccord Sub-D		533334	AK-SUB-9/15-B			
	Porte-étiquettes pour bloc de connexion			CPX-ST-1			
Manuels							
	Description du bloc de commande CPX-CEC	allemand	569121	P.BE-CPX-CEC-DE			
		anglais	569122	P.BE-CPX-CEC-EN			