

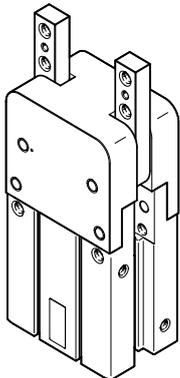
Pinza radial DHRC

FESTO



Características

Información resumida



- Gran resistencia al par mediante los soportes laterales de las mordazas
- Posibilidad de centrar las mordazas
- Máxima precisión de repetición
- Sensor de proximidad para detectar la posición del émbolo en las posiciones finales y transmisor de posiciones para detectar la posición del émbolo en cualquier posición deseada
- Múltiples posibilidades de adaptación a los actuadores
- Uso flexible: se puede utilizar, opcionalmente, como pinza de simple y doble efecto

Detección de posición

[A] Para sensores de proximidad

Con la ayuda de sensores de proximidad, es posible detectar las posiciones que se desee.

Función de la pinza

[] De doble efecto

Apertura o cierre mediante aplicación de aire comprimido

[S] De simple efecto, abierta

Abierta en estado despresurizado. Cerrada al aplicar aire comprimido

Aseguramiento de la fuerza de sujeción

[NO] En apertura

Cuando no hay presión, la fuerza del muelle la mantiene abierta

-  - **Nota**

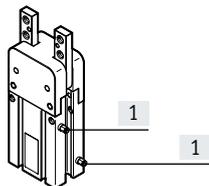
Software de ingeniería

Selección de pinzas

→ www.festo.com

Características

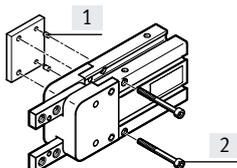
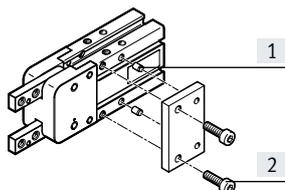
Conexiones de aire comprimido



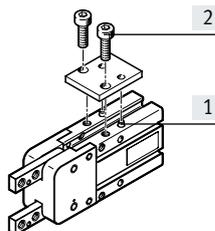
[1] Conexiones de aire comprimido

Posibilidades de fijación

Lateral

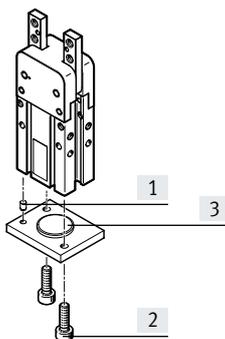
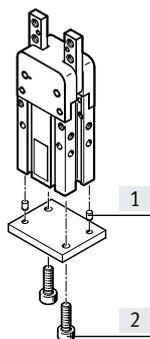


Vertical



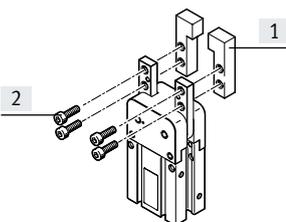
[1] Casquillos para centrar
[2] Tornillos de fijación

Desde abajo



[1] Casquillos para centrar
[2] Tornillos de fijación
[3] Base

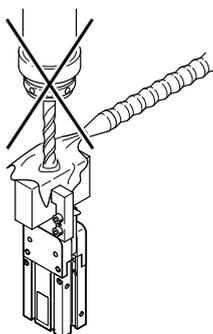
Fijación de dedos de sujeción externos



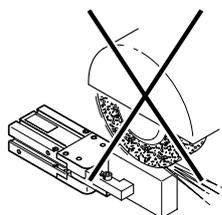
[1] Dedos de sujeción externos
[2] Tornillos de fijación

- Nota

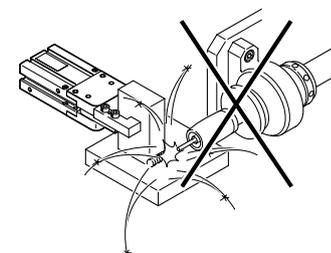
Estas pinzas no han sido concebidas para los siguientes ejemplos de aplicación u otros similares:



- Mecanizado con arranque de viruta
- Fluidos agresivos



- Polvo de rectificado

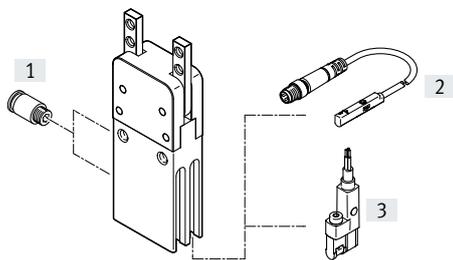


- Salpicaduras de soldadura

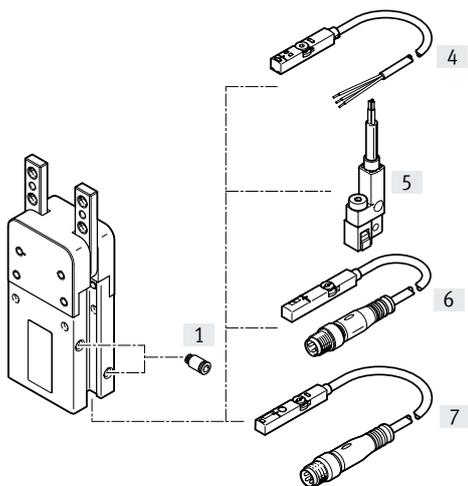
Cuadro general de periféricos

Cuadro general de periféricos

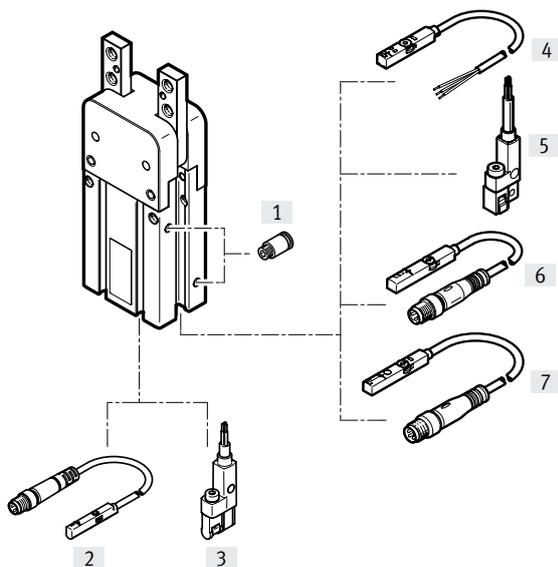
Tamaño 6



Tamaño 10



Tamaño 16 ... 32



Accesorios

Código del producto/código del pedido	Para tamaño	Descripción	→ Página/Internet
[1] Racor rápido roscado QS	6 ... 32	Para la conexión de tubos flexibles con tolerancias en su diámetro exterior	qs
[2] Sensor de proximidad SMT-10M	6, 16 ... 32	Para detectar la posición del émbolo en las posiciones finales	21
[3] Sensor de proximidad SMT-10G	6, 16 ... 32	Para detectar la posición del émbolo en las posiciones finales	21
[4] Sensor de proximidad SMT-8M	10 ... 32	Para detectar la posición del émbolo en las posiciones finales	21
[5] Sensor de proximidad SMT-8G	10 ... 32	Para detectar la posición del émbolo en las posiciones finales	21
[6] Transmisor de posiciones SMAT-8M	10 ... 32	Para detectar la posición del émbolo en cualquier posición	22
[7] Transmisor de posiciones SDAS-MHS	10 ... 32	Para detectar la posición del émbolo en cualquier posición	22

Códigos del producto

001	Serie
DHRC	Pinza radial

002	Tamaños [mm]
6	6
10	10
16	16
20	20
25	25
32	32

003	Detección de posiciones
A	Para sensor de proximidad

004	Función de sujeción
	Doble efecto
S	De simple efecto, abierto

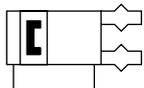
005	Aseguramiento de la fuerza de fijación
	Sin
NO	Abriendo

Hoja de datos

Función

De doble efecto

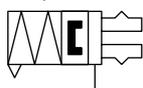
DHRC...-A



Función: variantes

De simple efecto

En apertura: DHRC...-S-NO



- Tamaño
6 ... 32 mm

- Ángulo de apertura
180°

www.festo.com

Especificaciones técnicas generales		6	10	16	20	25	32
Forma constructiva	Sentido de conexión lateral, movimiento guiado forzado						
Modo de operación	De doble efecto	De doble efecto, simple efecto, abierta					
Función de la pinza	Radial						
Número de mordazas	2						
Ángulo máximo de apertura	180 grados						
Conexión neumática	M3				M5		
Precisión de repetición de la pinza ¹⁾	≤0,1 mm						
Simetría de rotación	≤0,2 mm						
Precisión máx. de sustitución	≤0,2 mm						
Frecuencia de trabajo máx. de la pinza	≤3 Hz			≤2 Hz			
Detección de posición	Para sensor de proximidad						
Tipo de fijación	Opcionalmente: fijación directa mediante taladro pasante, fijación directa mediante rosca		Opcionalmente: fijación directa mediante taladro pasante, fijación directa mediante rosca, con taladro pasante y pasador de ajuste				
Posición de montaje	Indistinta						

1) Margen de la posición final bajo condiciones de funcionamiento constantes y 100 carreras seguidas en dirección del movimiento de las mordazas

Condiciones de funcionamiento y del entorno		6	10	16	20	25	32
Fluido de funcionamiento	Aire comprimido según ISO 8573-1:2010 [7:4:4]						
Nota sobre el fluido de funcionamiento/mando	Puede funcionar con aire comprimido lubricado (posteriormente siempre deberá funcionar con aire lubricado)						
Temperatura ambiente ¹⁾	-10 ... 60 °C						
Clase de resistencia a la corrosión CRC ²⁾	0 - sin exposición a la corrosión						

1) Debe tenerse en cuenta el ámbito de aplicación de los sensores de proximidad

2) Clase de resistencia a la corrosión CRC 0 según la norma Festo FN 940070

Sin exposición a la corrosión. Válido para piezas normalizadas pequeñas sin relevancia estética, como pasadores roscados, anillos de retención, manguitos de fijación, etc., que suelen estar disponibles en el mercado solo en ejecución fosfatada o bruñida (lubricadas en algunos casos), así como para cojinetes de bolas (para componentes < CRC 3) y cojinetes de deslizamiento.

Hoja de datos

Presión de funcionamiento de DHRC-...						
Tamaño	6	10	16	20	25	32
Presión de funcionamiento	0,25 ... 0,8 MPa		0,1 ... 0,8 MPa			
Presión de funcionamiento	36,25 ... 116 psi		14,5 ... 116 psi			
Presión de funcionamiento	2,5 ... 8 bar		1 ... 8 bar			

Presión de funcionamiento de DHRC-...-NO						
Tamaño	10	16	20	25	32	
Presión de funcionamiento	0,2 ... 0,8 MPa		0,15 ... 0,8 MPa			
Presión de funcionamiento	29 ... 116 psi		21,75 ... 116 psi			
Presión de funcionamiento	2 ... 8 bar		1,5 ... 8 bar			

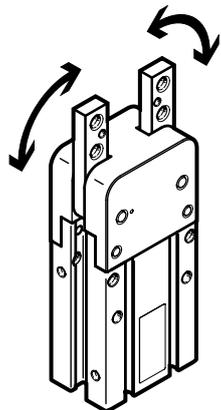
Pesos de DHRC-...						
Tamaño	6	10	16	20	25	32
Peso del producto	24,5 g	54 g	111 g	218,4 g	438,5 g	716,5 g

Pesos de DHRC-...-NO						
Tamaño	10	16	20	25	32	
Peso del producto	59,5 g	112,5 g	220 g	440 g	720,5 g	

Materiales						
Tamaño	6	10	16	20	25	32
Material del cuerpo	Aleación forjada de aluminio anodizado					
Material de las mordazas	Acero de alta aleación					
*Material de la tapa ciega	Aleación forjada de aluminio anodizado					
Nota sobre los materiales	Sin cobre ni PTFE, en conformidad con la Directiva 2002/95/CE (RoHS)					

Hoja de datos

Tiempos de apertura y cierre



Los tiempos de apertura y de cierre [ms] indicados han sido medidos a temperatura ambiente, con una presión de funcionamiento de 6 bar y con la pinza sin dedos de sujeción adicionales y montada en posición horizontal (representación de valor promedio).

Con pesos mayores, las pinzas deben estrangularse. En tal caso, deberán ajustarse los tiempos de apertura y de cierre según corresponda.

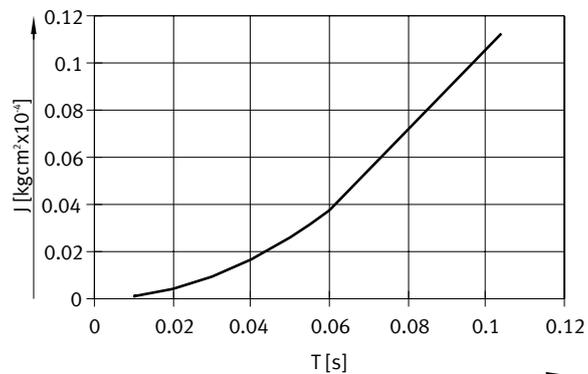
Tiempos de apertura y cierre de DHRC-...						
Tamaño	6	10	16	20	25	32
Tiempo de apertura mínimo a 6 bar	10 ms	28 ms	37 ms	44 ms	90 ms	117 ms
Tiempo de cierre mínimo a 6 bar	19 ms	43 ms	53 ms	57 ms	117 ms	129 ms

Tiempos de apertura y cierre de DHRC-...-NO					
Tamaño	10	16	20	25	32
Tiempo de apertura mínimo a 6 bar	53 ms	42 ms	73 ms	147 ms	229 ms
Tiempo de cierre mínimo a 6 bar	26 ms	21 ms	32 ms	45 ms	65 ms

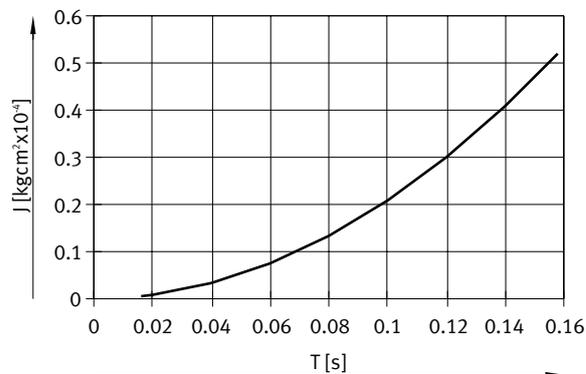
Hoja de datos

Tiempos necesarios de apertura y cierre T a 6 bar en función del momento de inercia de la masa de los dedos de sujeción

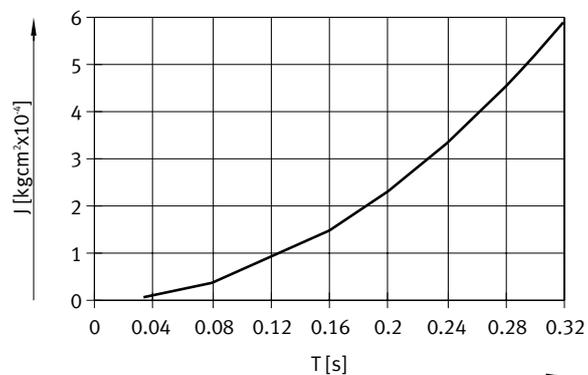
DHRC-6



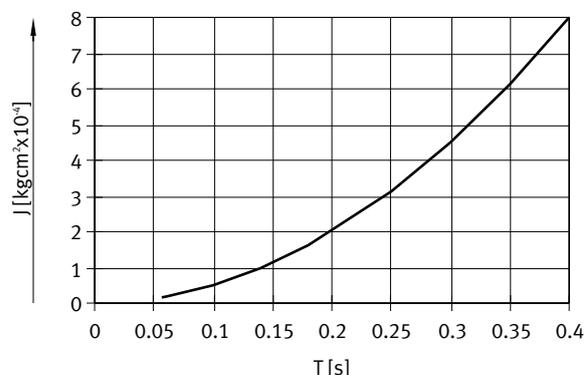
DHRC-10



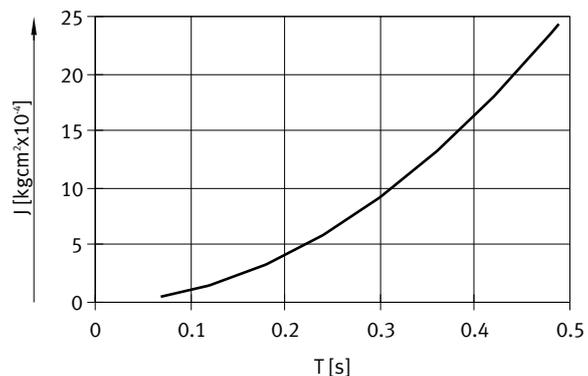
DHRC-16



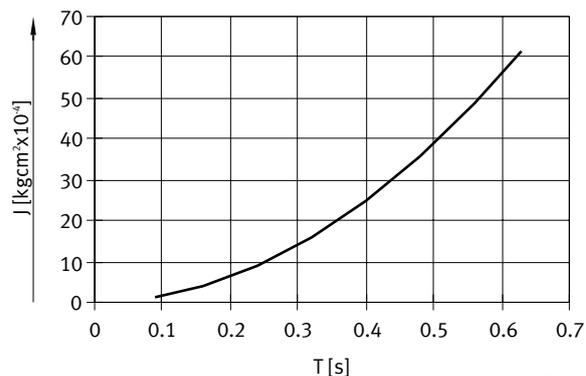
DHRC-20



DHRC-25

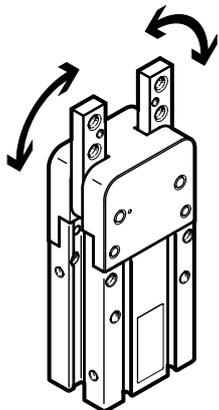


DHRC-32



Hoja de datos

Momento de sujeción total



El momento de sujeción no es constante dentro del ángulo de apertura
 → página 15.

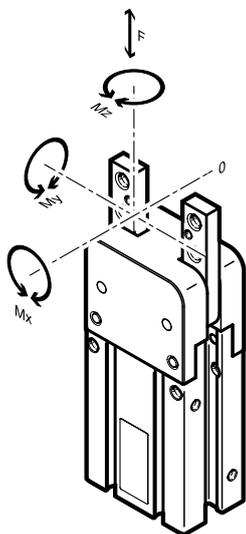
Momento de sujeción total de DHRC-...

Tamaño	6	10	16	20	25	32
Momento de sujeción total a 6 bar, para apertura	6,7 Ncm	25,3 Ncm	81,1 Ncm	166,2 Ncm	343,6 Ncm	725,6 Ncm
Momento de sujeción total a 6 bar, para cierre	4,8 Ncm	20,4 Ncm	66,8 Ncm	134,3 Ncm	277,5 Ncm	600,1 Ncm

Momento de sujeción total de DHRC-...-NO

Tamaño	10	16	20	25	32
Momento de sujeción total a 6 bar, para cierre	15,8 Ncm	50,3 Ncm	112 Ncm	239,5 Ncm	539,1 Ncm

Valores característicos de carga estática en las mordazas



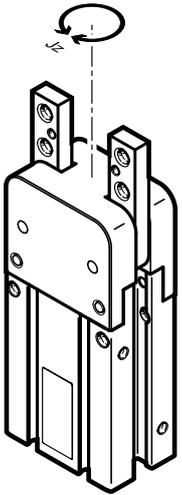
Las fuerzas y momentos admisibles indicados hacen referencia a una mordaza. Los valores indicados incluyen el brazo de palanca, fuerzas adicionales debidas al peso de la pieza u ocasionadas por dedos de sujeción externos y, además, las fuerzas ocasionadas por la aceleración durante la ejecución del movimiento. Para calcular los momentos debe tenerse en cuenta el punto 0 del sistema de coordenadas (guía de las mordazas).

Valores característicos de carga estática en las mordazas

Tamaño	6	10	16	20	25	32
Fuerza estática Fz máxima en la mordaza	12 N	35 N	60 N	100 N	140 N	210 N
Momento estático Mx máximo en la mordaza	0,3 Nm	0,5 Nm	2 Nm	4 Nm	7 Nm	12 Nm
Momento estático My máximo en la mordaza	0,3 Nm	0,5 Nm	1 Nm	2 Nm	4 Nm	8 Nm
Momento estático Mz máximo en la mordaza	0,3 Nm	0,5 Nm	2 Nm	4 Nm	7 Nm	12 Nm

Hoja de datos

Momentos de inercia de la masa



Momento de inercia de la masa de la pinza radial tomando como referencia el eje central, sin dedos de sujeción externos, sin carga.

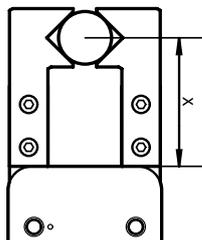
Momentos de inercia de la masa de DHRC...						
Tamaño	6	10	16	20	25	32
Momento de inercia de la masa	0,01 kgcm ²	0,04 kgcm ²	0,132 kgcm ²	0,292 kgcm ²	1,311 kgcm ²	3,105 kgcm ²

Momentos de inercia de la masa de DHRC...-NO					
Tamaño	10	16	20	25	32
Momento de inercia de la masa	0,044 kgcm ²	0,134 kgcm ²	0,294 kgcm ²	1,316 kgcm ²	3,122 kgcm ²

Hoja de datos

Fuerza de sujeción F_{Gr} por mordaza en función de la presión de funcionamiento y del brazo de palanca x

A partir de los siguientes gráficos pueden determinarse las fuerzas de sujeción en función de la presión de funcionamiento y del brazo de palanca. El momento de sujeción no es constante dentro del ángulo de apertura → página 15.



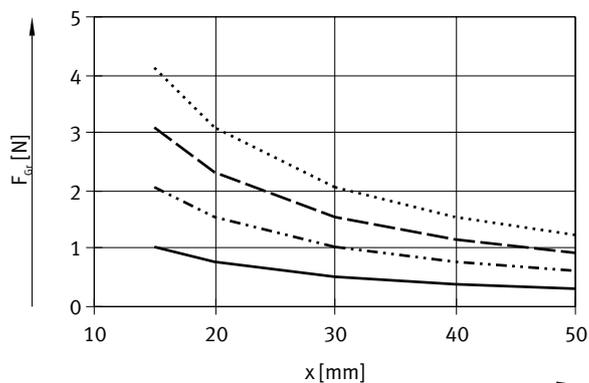
- 2 bar
- · - · 4 bar
- - - 6 bar
- 8 bar

Nota
 Software de ingeniería
 Selección de pinzas
 → www.festo.com

Sujeción externa (cierre)

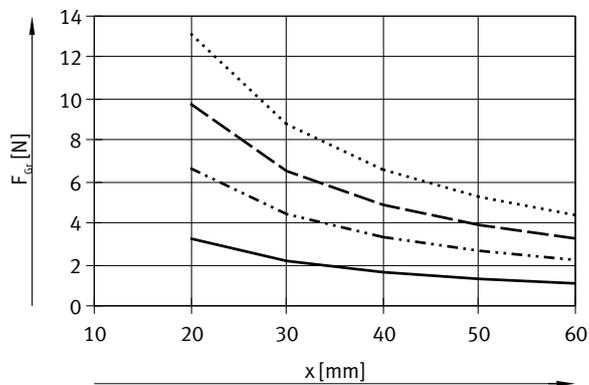
De doble efecto

DHRC-6-A

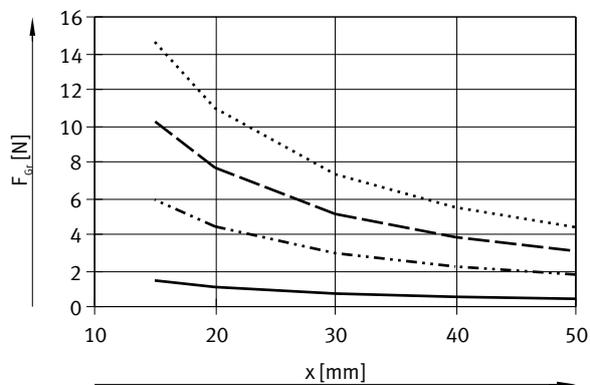


De simple efecto

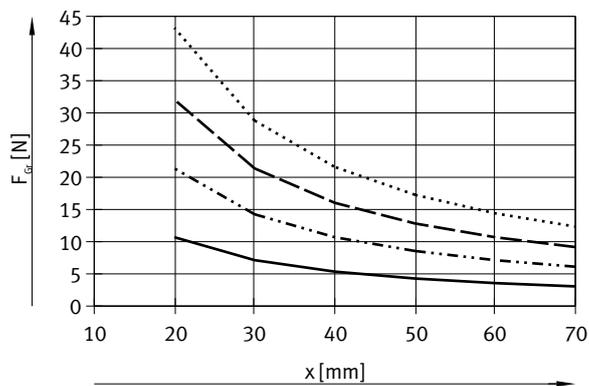
DHRC-10-A



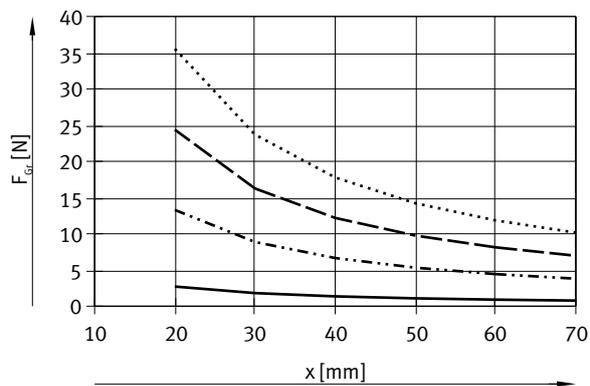
DHRC-10-AS-NO



DHRC-16-A



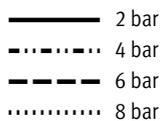
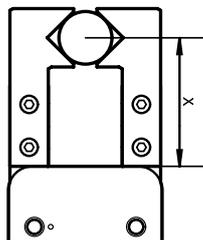
DHRC-16-AS-NO



Hoja de datos

Fuerza de sujeción F_{Gr} por mordaza en función de la presión de funcionamiento y del brazo de palanca x

A partir de los siguientes gráficos pueden determinarse las fuerzas de sujeción en función de la presión de funcionamiento y del brazo de palanca. El momento de sujeción no es constante dentro del ángulo de apertura → página 15.

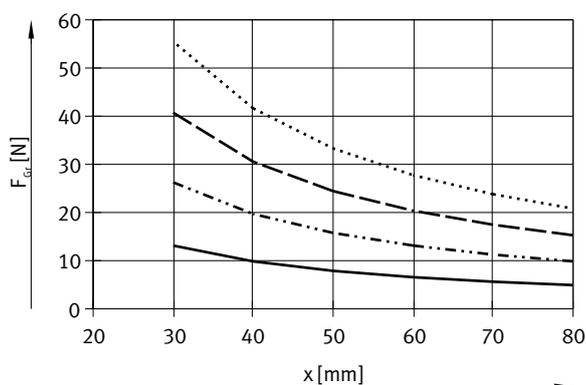


Nota
 Software de ingeniería
 Selección de pinzas
 → www.festo.com

Sujeción externa (cierre)

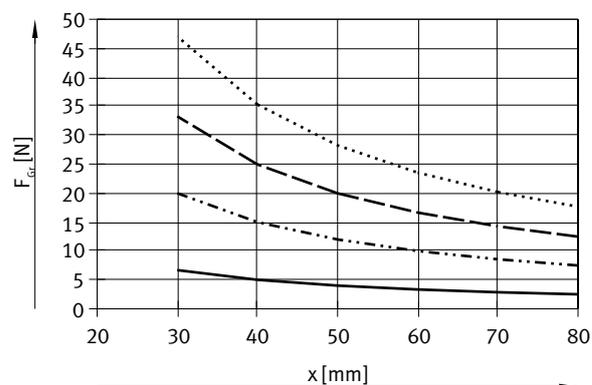
De doble efecto

DHRC-20-A

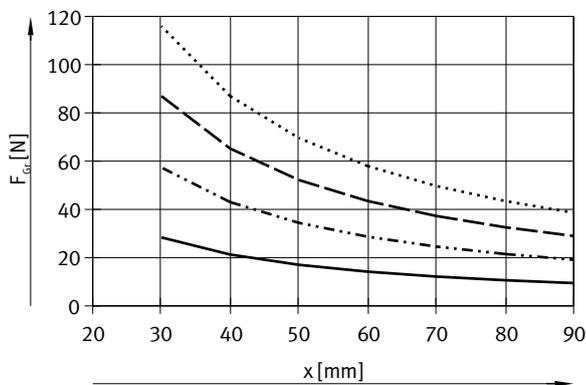


De simple efecto

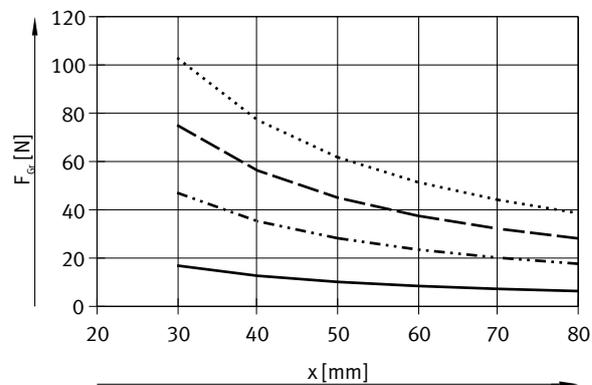
DHRC-20-AS-NO



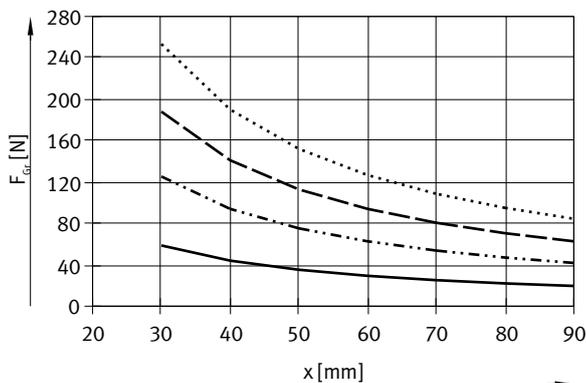
DHRC-25-A



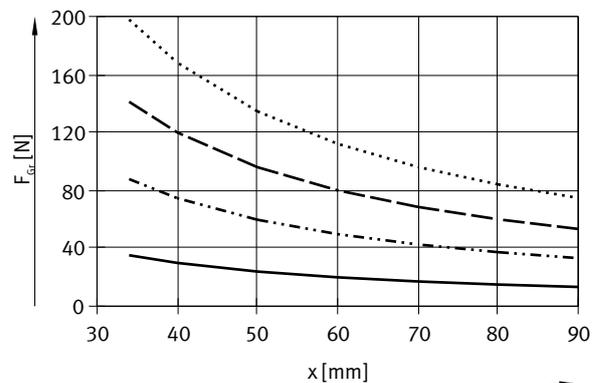
DHRC-25-AS-NO



DHRC-32-A



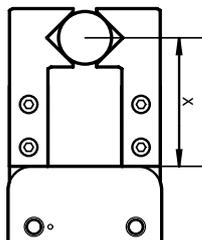
DHRC-32-AS-NO



Hoja de datos

Fuerza de sujeción F_{Gr} por mordaza en función de la presión de funcionamiento y del brazo de palanca x

A partir de los siguientes gráficos pueden determinarse las fuerzas de sujeción en función de la presión de funcionamiento y del brazo de palanca. El momento de sujeción no es constante dentro del ángulo de apertura → página 15.



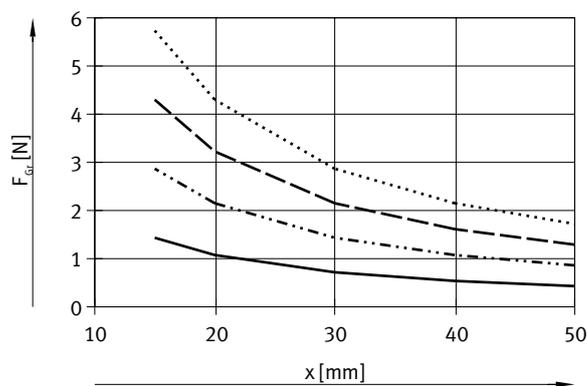
- 2 bar
- - - 4 bar
- - - 6 bar
- 8 bar

Nota
 Software de ingeniería
 Selección de pinzas
 → www.festo.com

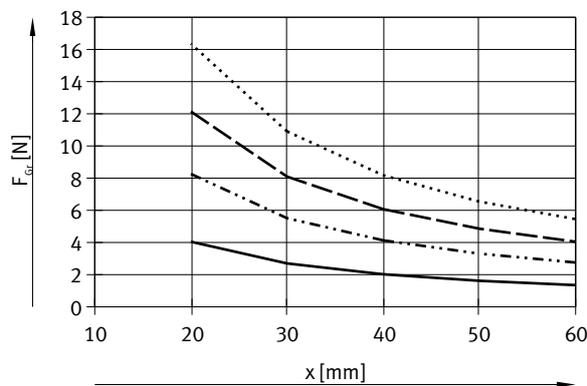
Sujeción interna (apertura)

De doble efecto

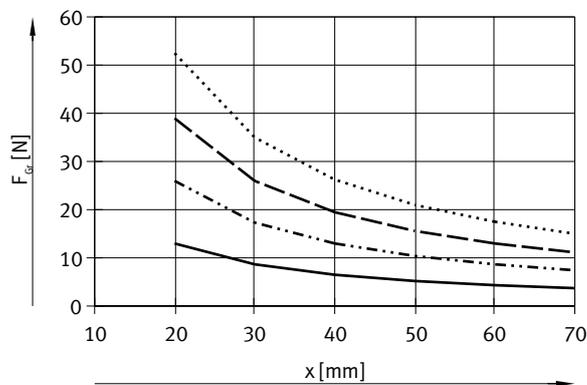
DHRC-6-A



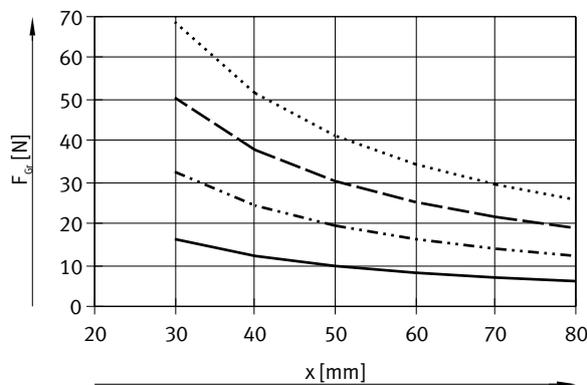
DHRC-10-A



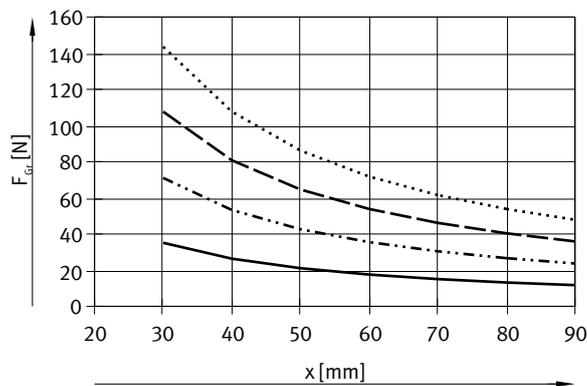
DHRC-16-A



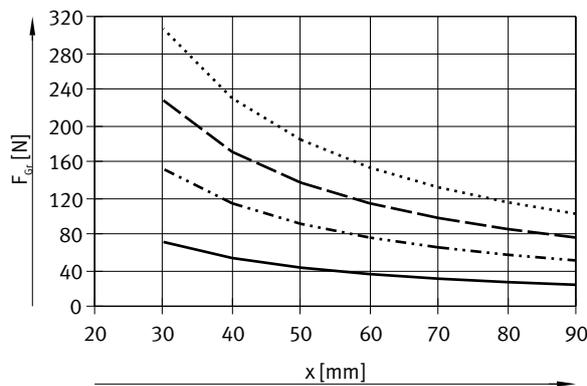
DHRC-20-A



DHRC-25-A



DHRC-32-A



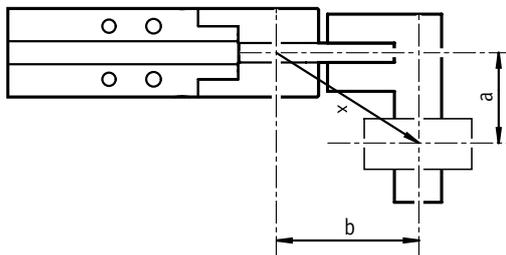
Hoja de datos

Fuerza de sujeción F_{Gr} por mordaza a 6 bar en función del brazo de palanca x y la excentricidad a y b

Para calcular el brazo de palanca x en caso de sujeción excéntrica, debe aplicarse la siguiente fórmula:

$$x = \sqrt{a^2 + b^2}$$

Con el valor x calculado, en los gráficos (→ página 12/13/14) se puede leer la fuerza de sujeción F_{Gr} .

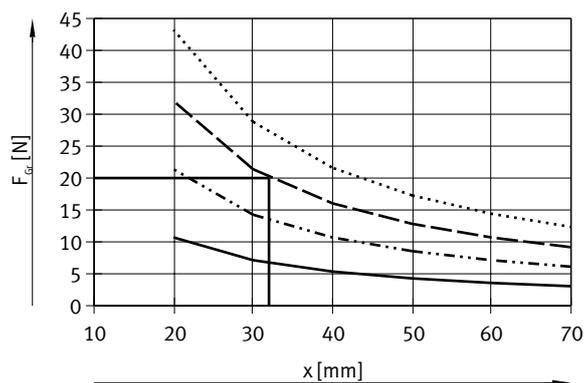


Ejemplo de cálculo

Valores conocidos:
 Distancia $a = 20$ mm
 Distancia $b = 25$ mm
 Incógnita:
 La fuerza de sujeción a 6 bar, en una DHRC-16-A, utilizada como pinza externa

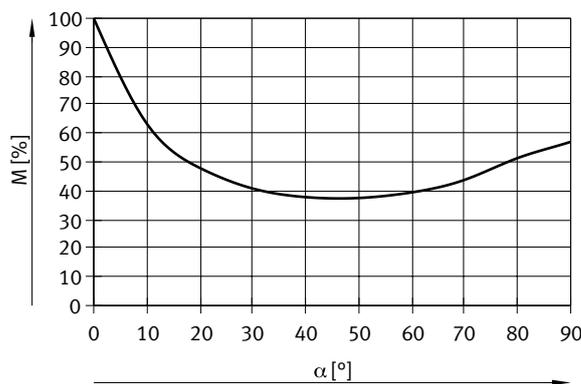
Procedimiento:
 Cálculo del brazo de palanca x
 $x = \sqrt{20^2 + 25^2}$
 $x = 32$ mm

Según el gráfico (→ página 12), para la fuerza de sujeción se obtiene un valor de $F_{Gr} = 20$ N.

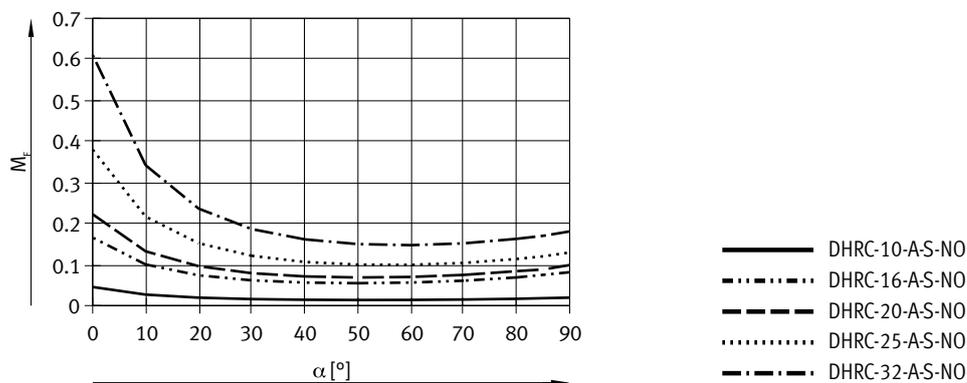


Desarrollo del momento M en función del ángulo de apertura α

El momento no es constante dentro del ángulo de apertura debido al principio de accionamiento de las mordazas. En el gráfico consta el porcentaje disponible correspondiente. Un ángulo de apertura de 0° corresponde a una posición paralela de las mordazas



Hoja de datos

Momento de muelle M_f en función del ángulo de apertura α Determinación de los momentos de sujeción reales $M_{Gr_{ges}}$ para DHRC-...-S-NO en función de cada aplicación específica

La pinza radial con muelle incorporado DHRC-...-S-NO (en apertura) puede utilizarse de la siguiente manera según sea necesario:

- Pinza de simple efecto

Para calcular el momento de sujeción disponible $M_{Gr_{ges}}$ (por mordaza) deben combinarse los datos de los gráficos de la fuerza de sujeción F_{Gr} (→ página 12/13/14),

$$M_{Gr} = F_{Gr} \cdot x \cdot M \text{ [%]}$$

el desarrollo del momento M (→ página 15)

y el momento de muelle M_f (→ página 16).

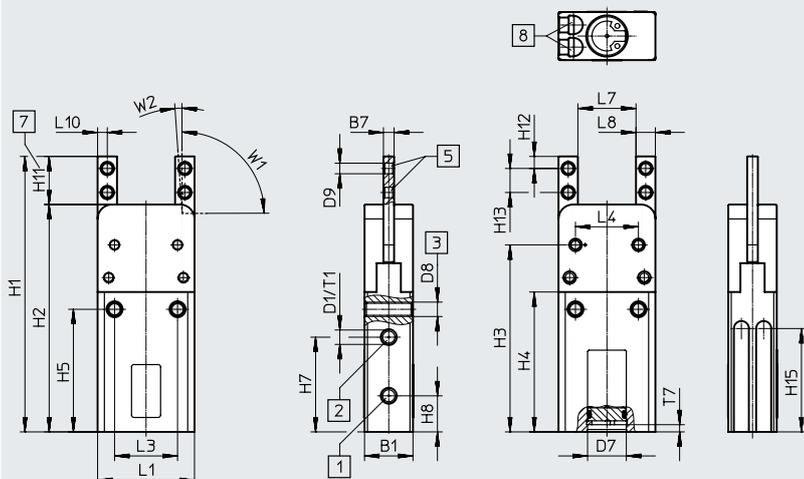
M_{Gr}	Momento de sujeción
F_{Gr}	Fuerza de sujeción
x	Brazo de palanca
M	Desarrollo del momento

Hoja de datos

Dimensiones

Descarga de datos CAD → www.festo.com

DHRC-6



- [1] Conexión neumática para apertura
- [2] Conexión neumática para cierre
- [3] Taladro roscado para la fijación de la pinza
- [5] Taladro roscado para la fijación de dedos de sujeción
- [7] Zona para la fijación de dedos de sujeción
- [8] Ranura en C para sensor de proximidad

Tamaño	B1	B7	D1	D7	D8	D9	H1	H2	H3	H4	H5	H7	H8	H11
[mm]	+0,3	-0,01 -0,05		∅ H8										-0,2
DHRC-6-A	10	2,2	M3	8	M3	2,2 ^{+0,1}	57,3	47,3	38,9	29,1	25,5	19,7	7,5	10

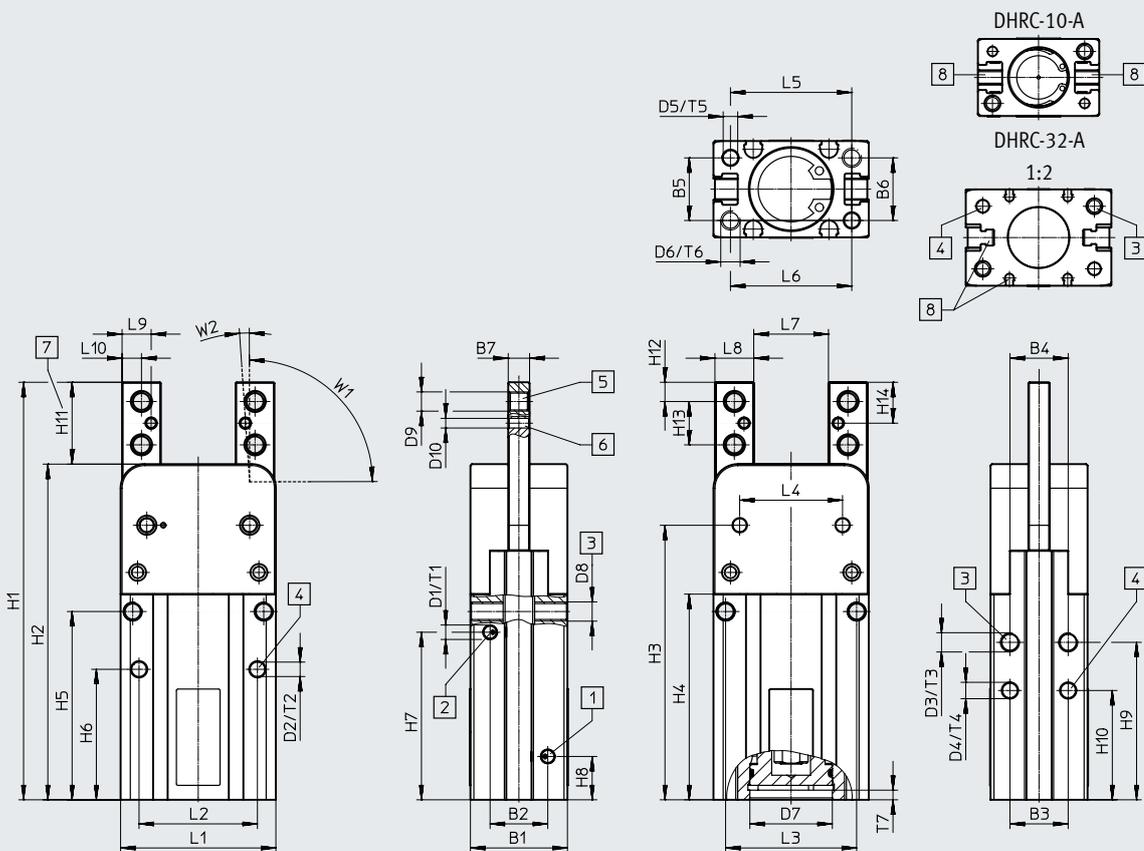
Tamaño	H12	H13	H15	L1	L3	L4	L7	L8	L10	T1	T7	W1	W2
[mm]	-0,2			+0,3			-0,4	-0,4	+0,025 -0,225			±2°	+3°
DHRC-6-A	2,5	5	21,5	20	13	13	12	4	2	4,5	1,5	90°	2°

Hoja de datos

Dimensiones

Descarga de datos CAD → www.festo.com

DHRC-10 ... 32



- [1] Conexión neumática para apertura
- [2] Conexión neumática para cierre
- [3] Taladro roscado para la fijación de la pinza
- [4] Taladro centrador
- [5] Taladro roscado para la fijación de dedos de sujeción
- [7] Zona para la fijación de dedos de sujeción
- [8] DHRC-10: ranura en T para sensor de proximidad
DHRC-16 ... 32: ranura en T y ranura en C para sensor de proximidad

Hoja de datos

Tamaño [mm]	B1 +0,3	B2	B3 ±0,02	B4	B5	B6 ±0,02	B7 -0,01 -0,05	D1	D2 ∅ H9	D3	D4 ∅ H9	D5 ∅ H9	D6	D7 ∅ H8	D8	D9	D10 ∅ +0,02
DHRC-10-A	16	10,8	10,8	10,8	10,8	10,8	3	M3	2	M3	2	2	M3	12	M3	3,2 ^{+0,1}	2
DHRC-10-A-S-NO																	
DHRC-16-A	20	11,9	12	12	13	13	4,4	M5	3	M4	3	3	M4	17	M4	M4	
DHRC-16-A-S-NO																	
DHRC-20-A	26	15,6	16	14	16,6	17	5,6	M5	4	M5	4	4	M5	21	M5	3	
DHRC-20-A-S-NO																	
DHRC-25-A	33	20,4	21	21	20	20	6,6	M5	5	M6	5	5	M6	26	M6		M5
DHRC-25-A-S-NO																	
DHRC-32-A	40	24	26	26	26	26	8,6										
DHRC-32-A-S-NO																	

Tamaño [mm]	H1	H2	H3	H4	H5	H6 +0,1	H7	H8	H9	H10 +0,1	H11 -0,2	H12 -0,2	H13	H14 -0,2	L1 +0,3	L2 ±0,02	L3
DHRC-10-A	69,2	53,6	43,8	-	27,5	17,5	21,5	7	22	14,4	15,6	3,5	8,6	7,8	25	18	18,6
DHRC-10-A-S-NO	75	59,4	49,6		33,3	23,3	27,3		27,8	20,2							
DHRC-16-A	86,7	69,7	57	42,7	39,1	27,1	34,8	9	32,7	22,7	17	4	9	8,5	32	24,4	27
DHRC-16-A-S-NO																	
DHRC-20-A	101,2	82,2	66,9	48,7	44,6	30,6	38,6	10,2	37,6	25,6	19	5	9	9,5	40	28,4	31,6
DHRC-20-A-S-NO																	
DHRC-25-A	122,6	99,6	79,9	58,1	53,4	38,4	46,4	10,5	45,4	33,4	23	5,5	12	11,5	50	37,2	37,4
DHRC-25-A-S-NO																	
DHRC-32-A	141,8	113,8	89,8	61,8	57,3	39,8	49,3	11	48,3	35,3	28	6	16	14	60	46	46
DHRC-32-A-S-NO																	

Tamaño [mm]	L4	L5 ±0,02	L6	L7 -0,4	L8 -0,4	L9 +0,025 -0,225	L10 -0,2	T1	T2	T3	T4	T5	T6	T7	W1 ±2°	W2 +3°
DHRC-10-A	15,8	19	19	13	6	3	3	4	3	4	3	3	4	1,5	90°	2°
DHRC-10-A-S-NO																
DHRC-16-A	21,2	25	25	15,4	8	6	4	4,5	4	4,5	4	4	6	2		
DHRC-16-A-S-NO																
DHRC-20-A	26,8	31	30	22	9	5	4,5	6	7,5	8	4	4	10	2		
DHRC-20-A-S-NO																
DHRC-25-A	33	38	38	29,4	10	6	5	5	5	10	5	5	12	2		
DHRC-25-A-S-NO																
DHRC-32-A	39,8	46	46	34,4	12	6	6	6	5	10	5	5	13	2		
DHRC-32-A-S-NO																

Referencias de pedido

Referencias de pedido				
Tamaño [mm]	De doble efecto		De simple efecto En apertura	
	N.º art.	Código del producto	N.º art.	Código del producto
6	8125285	DHRC-6-A	-	
10	8125472	DHRC-10-A	8133559	DHRC-10-A-S-NO
16	8128723	DHRC-16-A	8128721	DHRC-16-A-S-NO
20	8128697	DHRC-20-A	8128698	DHRC-20-A-S-NO
25	8128142	DHRC-25-A	8133557	DHRC-25-A-S-NO
32	8128107	DHRC-32-A	8133558	DHRC-32-A-S-NO

Accesorios

Sensor de proximidad para tamaños 6, 16 ... 32

Referencias de pedido: sensor de proximidad para ranura en C, magnetorresistivo						Hojas de datos → Internet: smt
Tipo de fijación	Conexión eléctrica Sentido de salida de la conexión	Salida de conmutación	Longitud del cable [m]	N.º art.	Código del producto	
Normalmente abierto						
	Insertable en la ranura desde arriba	Cable trifilar longitudinal	PNP	2,5	551373	SMT-10M-PS-24V-E-2,5-L-OE
		Conector M8x1, 3 pines, longitudinal		0,3	551375	SMT-10M-PS-24V-E-0,3-L-M8D
		Cable trifilar transversal	NPN	2,5	551374	SMT-10M-PS-24V-E-2,5-Q-OE
		Conector M8x1, 3 pines, transversal		0,3	551376	SMT-10M-PS-24V-E-0,3-Q-M8D

Referencias de pedido: sensor de proximidad para ranura en C, magnetorresistivo						Hojas de datos → Internet: smt
Tipo de fijación	Conexión eléctrica Sentido de salida de la conexión	Salida de conmutación	Longitud del cable [m]	N.º art.	Código del producto	
Normalmente abierto						
	Se puede insertar en la ranura longitudinalmente	Cable trifilar transversal	PNP	2,5	547862	SMT-10G-PS-24V-E-2,5Q-OE
		Conector M8x1, 3 pines, transversal		0,3	547863	SMT-10G-PS-24V-E-0,3Q-M8D
		Cable trifilar transversal	NPN	2,5	8065030	SMT-10G-NS-24V-E-2,5Q-OE
		Conector M8x1, 3 pines, transversal		0,3	8065029	SMT-10G-NS-24V-E-0,3Q-M8D

Sensor de proximidad para tamaños 10 ... 32

Referencias de pedido: sensor de proximidad para ranura en T, magnetorresistivo						Hojas de datos → Internet: smt
Tipo de fijación	Conexión eléctrica Sentido de salida de la conexión	Salida de conmutación	Longitud del cable [m]	N.º art.	Código del producto	
Normalmente abierto						
	Insertable en la ranura desde arriba, forma constructiva corta	Cable trifilar longitudinal	PNP	2,5	574335	SMT-8M-A-PS-24V-E-2,5-OE
		Conector M8x1, 3 pines, longitudinal		0,3	574334	SMT-8M-A-PS-24V-E-0,3-M8D
		Conector M12x1, 3 pines, longitudinal	NPN	0,3	574337	SMT-8M-A-PS-24V-E-0,3-M12
		Cable trifilar longitudinal		2,5	574338	SMT-8M-A-NS-24V-E-2,5-OE
		Conector M8x1, 3 pines, longitudinal		0,3	574339	SMT-8M-A-NS-24V-E-0,3-M8D
Normalmente cerrado						
	Insertable en la ranura desde arriba, forma constructiva corta	Cable trifilar longitudinal	PNP	7,5	574340	SMT-8M-A-PO-24V-E-7,5-OE

Referencias de pedido: sensor de proximidad para ranura en T, magnetorresistivo						Hojas de datos → Internet: smt
Tipo de fijación	Conexión eléctrica Sentido de salida de la conexión	Salida de conmutación	Longitud del cable [m]	N.º art.	Código del producto	
Normalmente abierto						
	Se puede insertar en la ranura longitudinalmente	Cable trifilar transversal	PNP	2,5	547859	SMT-8G-PS-24V-E-2,5Q-OE
		Conector M8x1, 3 pines, transversal		0,3	547860	SMT-8G-PS-24V-E-0,3Q-M8D
		Cable trifilar transversal	NPN	2,5	8065028	SMT-8G-NS-24V-E-2,5Q-OE
		Conector M8x1, 3 pines, transversal		0,3	8065027	SMT-8G-NS-24V-E-0,3Q-M8D

Referencias de pedido: cables de conexión					Hojas de datos → Internet: nebu
	Conexión eléctrica en el lado izquierdo	Conexión eléctrica en el lado derecho	Longitud del cable [m]	N.º art.	Código del producto
	Zócalo recto M8x1, 3 pines	Cable trifilar de extremo abierto	2,5	541333	NEBU-M8G3-K-2.5-LE3
			5	541334	NEBU-M8G3-K-5-LE3
	Zócalo recto M12x1, 5 pines	Cable trifilar de extremo abierto	2,5	541363	NEBU-M12G5-K-2.5-LE3
			5	541364	NEBU-M12G5-K-5-LE3
	Zócalo acodado M8x1, 3 pines	Cable trifilar de extremo abierto	2,5	541338	NEBU-M8W3-K-2.5-LE3
			5	541341	NEBU-M8W3-K-5-LE3
	Zócalo acodado M12x1, 5 pines	Cable trifilar de extremo abierto	2,5	541367	NEBU-M12W5-K-2.5-LE3
			5	541370	NEBU-M12W5-K-5-LE3

Accesorios

Transmisor de posiciones para tamaños 10 ... 32

El transmisor de posiciones detecta de manera continua la posición del émbolo.
 Dispone de una salida analógica con una señal de salida proporcional a la posición del émbolo.

Referencias de pedido: transmisor de posiciones para ranura en T Hojas de datos → Internet: transmisores de posiciones

	Margen de medición del recorrido	Salida analógica		Tipo de fijación	Conexión eléctrica	Longitud del cable [m]	N.º art.	Código del producto
		[V]	[mA]					
	0 ... 40	0 ... 10	–	Insertable en la ranura desde arriba	Conector M8x1, 4 pines, longitudinal	0,3	553744	SMAT-8M-U-E-0,3-M8D

Referencias de pedido: transmisor de posiciones para ranura en T Hojas de datos → Internet: sdas

	Descripción	Tipo de fijación	Conexión eléctrica	Longitud del cable [m]	N.º art.	Código del producto
	Dos modos de funcionamiento a elegir: • Dos salidas de conmutación configurables • IO-Link	Insertable en la ranura desde arriba	Conector M8x1, 4 pines, longitudinal	0,3	8063974	SDAS-MHS-M40-1L-PNLK-PN-E-0.3-M8
			Cable de extremo abierto	2,5	8063975	SDAS-MHS-M40-1L-PNLK-PN-E-2.5-LE

Referencias de pedido: cables de conexión Hojas de datos → Internet: nebu

	Conexión eléctrica en el lado izquierdo	Conexión eléctrica en el lado derecho	Longitud del cable [m]	N.º art.	Código del producto
	Zócalo recto M8x1, 4 pines	Cable tetrafilar de extremo abierto	2,5	541342	NEBU-M8G4-K-2.5-LE4
			5	541343	NEBU-M8G4-K-5-LE4
	Zócalo acodado M8x1, 4 pines	Cable tetrafilar de extremo abierto	2,5	541344	NEBU-M8W4-K-2.5-LE4
			5	541345	NEBU-M8W4-K-5-LE4