

## Napędy wahadłowe DRVS

**FESTO**



## Napędy wahadłowe DRVS

Główne cechy

**FESTO**

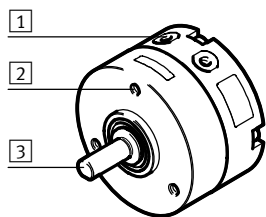
### Główne cechy w skrócie

- Napęd wahadłowy dwustronnego działania z tłokiem łopatkowym
- Lżejszy niż inne napędy wahadłowe
- Nowoczesny o kompaktowej konstrukcji
- Stały kąt obrotu
- Kąt obrotu może być ustawiany za pomocą osprzętu
- Obudowa zabezpieczająca przeciwko rozbryzgom wody oraz pyłom
- Nie metalowy zderzak

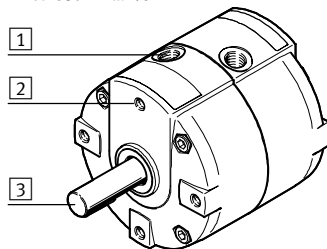
### Szczegóły konstrukcyjne

Napęd wahadłowy DRVS

Wielkość 6, 8



Wielkość 12 ... 40



- 1 Przyłącze pneumatyczne:
- 2 Gwint montażowy
- 3 Wałek wyjściowy:  
Wielkość 6 ... 16: ze spłaszczeniem  
Wielkość 25 ... 40: ze wpustem

### Czujnik położenia SRBS

Czujnik położenia używany jest do sygnalizacji pozycji końcowej napędu wahadłowego DRVS.

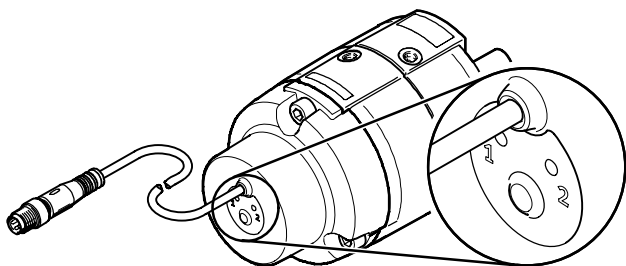
Sygnalizacja położenia magnetyczna, bezstykowa. Dwa punkty przełączenia na wyjściu.

### Właściwości:

- Szybki montaż bez konieczności ręcznego szukania punktów przełączania.
- Proste i niezawodne działanie przy użyciu jednego przycisku
- Wymagany tylko jeden kabel łączący
- Długa żywotność dzięki wytrzymałej i bezstykowej sygnalizacji położenia

### Dane techniczne:

- Zakres sygnalizacji 0 ... 270°
- Dokładność powtarzalności  $\leq 1^\circ$
- 2 wyjścia dwustanowe (24 V)
- Wyjście dwustanowe: PNP lub NPN programowalne
- Funkcja elementu przełączającego: Programowalny styk N/O lub N/Z



# Napędy wahadłowe DRVS

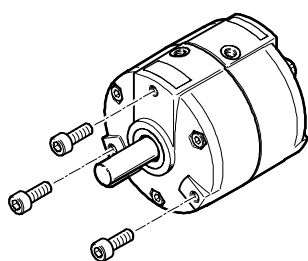
Kody typów

**FESTO**

## Opcje montażu

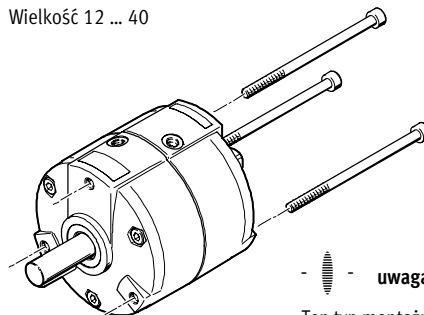
Przez wewnętrzny gwint


Wielkość 6 ... 40



Przy pomocy otworów przelotowych

Wielkość 12 ... 40

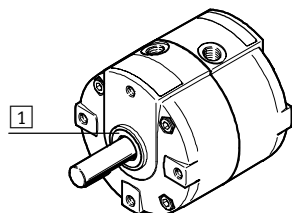


 **uwaga**

Ten typ montażu nie jest dozwolony w połączeniu z osprzętem.

Centrowanie przez kołnierz centrujący

Wielkość 6 ... 40



**1** Kołnierz centrujący

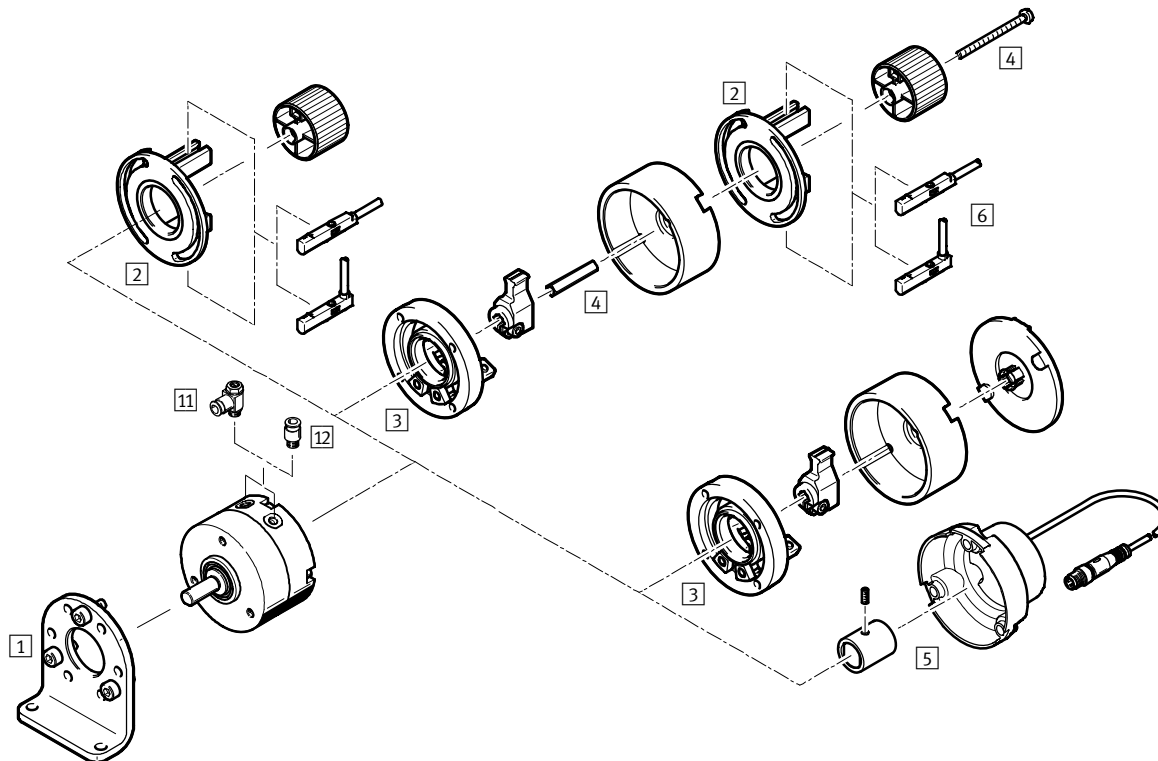
## Kody typów

		DRVS	-	12	-	180	-	P	-	
<b>Typ</b>										
Dwustronnego działania										
DRVS	Napęd wahadłowy									
<b>Wielkość [mm]</b>										
<b>Kąt obrotu [°]</b>										
<b>Amortyzacja</b>										
P	Elastyczne pierścienie amortyzujące w obu położeniach końcowych									
<b>Certyfikacja UE</b>										
EX4	II 2GD									

## Napędy wahadłowe DRVS

Przegląd osprzętu

Wielkość 6 i 8



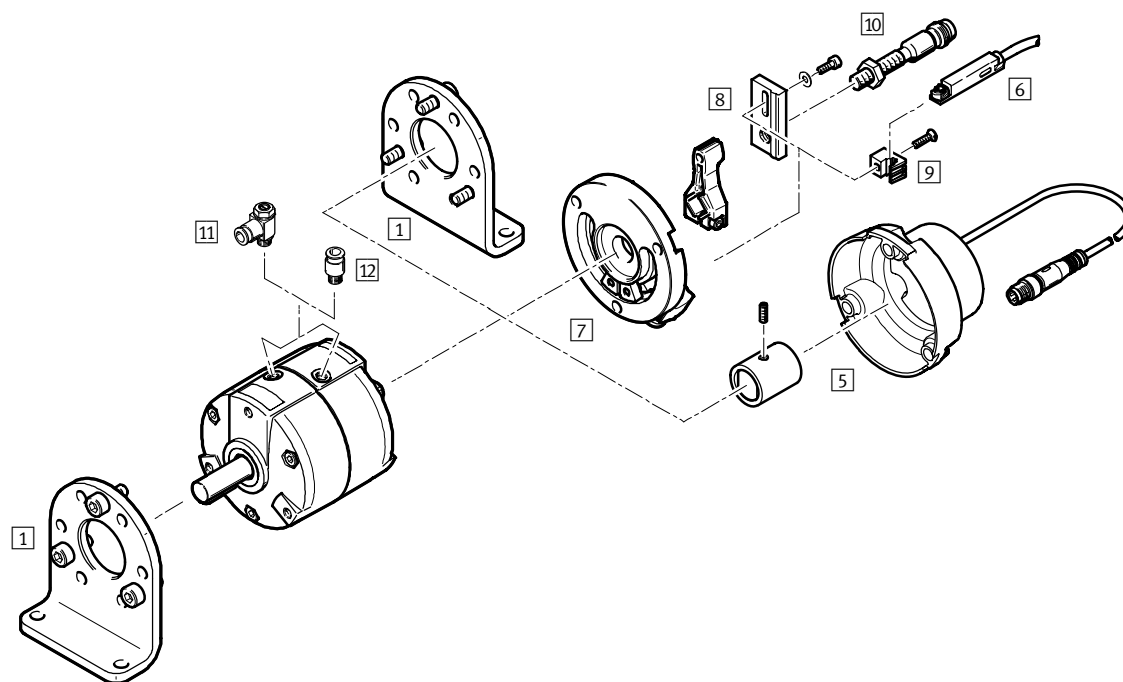
Osprzęt	Opis	→ strona/ internet
1 Łapy mocujące DAMH	<ul style="list-style-type: none"> <li>Do montowania napędu wahadłowego</li> <li>Tylko montaż od przodu</li> </ul>	14
2 Zespół mocujący WSM....-SME-10	<ul style="list-style-type: none"> <li>Do sygnalizacji kąta obrotu</li> <li>Do montażu czujników położenia SME-/SMT-10</li> <li>Musi być zamówiony osobno jako osprzęt</li> <li>Może być połączony z zespołem zderzaka końcowego KSM</li> <li>Zespół adaptera DADP-AK musi być zamawiany razem z zespołem adaptera KSM → 18</li> </ul>	18
3 Zespół zderzaka KSM	<ul style="list-style-type: none"> <li>Do ustawiania kąta obrotu</li> <li>Musi być zamówiony osobno jako osprzęt</li> <li>Może być połączony z zespołem zderzaka mocującym KSM</li> <li>Zespół adaptera DADP-AK musi być zamawiany razem z zespołem adaptera KSM → 18</li> </ul>	18
4 Zespół adaptera DADP-AK	Do zamontowania zespołu montażowego WSM do zespołu zderzaka KSM	18
5 Czujnik położenia SRBS	<ul style="list-style-type: none"> <li>Do sygnalizacji kąta obrotu</li> <li>Regulowanie czujnika położenia nie jest wymagane</li> <li>Pozycje końcowe kąta obrotu są uczone poprzez naciskanie przycisku</li> <li>Może być zamontowany tylko bezpośrednio na napędzie wahadłowym, bez innego osprzętu.</li> <li>Musi być zamówiony osobno jako osprzęt</li> <li>W zakres dostawy czujnika położenia wchodzi magnes, który musi być zamontowany na wałku napędu wahadłowego</li> </ul>	19
6 Czujnik zbliżeniowy SME/SMT-10	Czujnik do sygnalizacji położenia końcowego	20
11 Zawór dławiąco-zwrotny GRLA	Do regulacji prędkości	21
12 Złącze wtykowe QS	Do podłączenia przewodów pneumatycznych o kalibrowanej średnicy zewnętrznej	quick star

# Napędy wahadłowe DRVS

Przegląd osprzętu

FESTO

Wielkość 12 ... 40



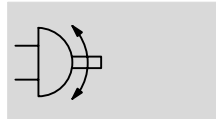
Osprzęt	Opis	→ strona/ internet
1 Łapy mocujące DAMH	<ul style="list-style-type: none"> <li>Do montowania napędu wahadłowego</li> <li>Montaż na jednym bądź obu końcach</li> </ul>	14
5 Czujnik położenia SRBS	<ul style="list-style-type: none"> <li>Do sygnalizacji kąta obrotu</li> <li>Regulowanie czujnika położenia nie jest wymagane</li> <li>Pozycje końcowe kąta obrotu są uczzone poprzez naciskanie przycisku</li> <li>Może być zamontowany tylko bezpośrednio na napędzie wahadłowym, bez innego osprzętu.</li> <li>Musi być zamówiony osobno jako osprzęt</li> <li>W zakres dostawy czujnika położenia wchodzi magnes, który musi być zamontowany na wałku napędu wahadłowego</li> </ul>	19
6 Czujnik zbliżeniowy SME/SMT-10	Czujnik do sygnalizacji położenia końcowych	20
7 Zespół zderzaka DADP-ES	<ul style="list-style-type: none"> <li>Do ustawiania kąta obrotu</li> <li>Musi być zamówiony osobno jako osprzęt</li> </ul>	16
8 Uchwyt czujnika SL-DSM-S	Do montażu indukcyjnych czujników zbliżeniowych SIEN	20
9 Uchwyt czujnika SL-DSM-B	Do montażu czujników położenia SME/SMT-10	20
10 Czujnik zbliżeniowy SIEN	Indukcyjny czujnik zbliżeniowy do sygnalizacji położenia końcowego	21
11 Zawór dławiąco-zwrotny GRLA	Do regulacji prędkości	21
12 Złącze wtykowe QS	Do podłączenia przewodów pneumatycznych o kalibrowanej średnicy zewnętrznej	quick star

## Napędy wahadłowe DRVS

Dane techniczne

**FESTO**

Funkcje



 Wielkość  
6 ... 40



Ogólne dane techniczne							
Wielkość	6	8	12	16	25	32	40
Przyłącze pneumatyczne	M3		M5			G1/8	
Konstrukcja	Tłok łopatkowy						
Amortyzacja	Elastyczne pierścienie amortyzujące w obu położeniach końcowych						
Sposób montażu	Przy pomocy gwintu wewnętrznego						
Pozycja montażu	Dowolna						
Kąt obrotu [°]	90, 180		90, 180, 270				
Kąt obrotu z zespołem zderzaka KSM, DADP	→ 16						
Kąt amortyzacji [°]	0.5						
Dokładność powtarzalności [°]	1						
Częstotliwość obrotów przy 6 bar [Hz]	3		2				

Warunki pracy i otoczenia							
Wielkość	6	8	12	16	25	32	40
Medium robocze	Sprężone powietrze wg ISO 8573-1:2010 [7:4:4]						
Uwaga o eksploatacji/ medium zasilania pilotów	Możliwa jest praca z nawilżanym medium (w tych przypadkach gdy nawilżanie jest zawsze wymagane)						
Ciśnienie robocze [bar]	3.5 ... 8		2.5 ... 8			2 ... 8	
Temperatura otoczenia <sup>1)</sup> [°C]	0 ... +60						
Temperatura przechowywania [°C]	20						
Klasa odporności na korozję CRC <sup>2)</sup>	1						

1) Należy zwrócić uwagę na zakres działania czujników zbliżeniowych.

2) Klasa 1 odporności na korozję według standardu Festo 940 070:

Komponenty wymagające niskiej odporności na korozję. Zabezpieczone na czas transportu i przechowywania. Części, które nie wymagają powierzchni dekoracyjnych, np. powierzchnie wewnętrzne, które są nie widoczne lub tylne pokrywy.

ATEX <sup>1)</sup>	
ATEX kategoria dla gazu	II 2G
Typ ochrony przeciwybuchowej dla gazu	c T4 X
ATEX kategoria dla pyłu	II 2D
Typ ochrony przeciwybuchowej dla pyłu	c T120°C X
Temperatura otoczenia w strefie Ex [°C]	0 °C ≤ Ta ≤ +60 °C
Znak CE (patrz deklaracja zgodności)	Według EU Dyrektywy ochrony przeciwybuchowej (ATEX)

1) Uwaga: certyfikacja ATEX osprzętu.

# Napędy wahadłowe DRVS

Dane techniczne

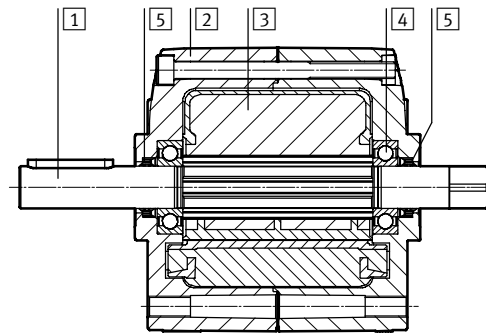
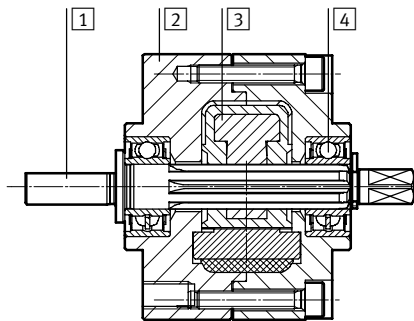
Ciężar [g]							
Wielkość	6	8	12	16	25	32	40
Kąt obrotu o 90°	38	68	154	272	502	928	1530
Kąt obrotu o 180°	38	68	152	270	494	912	1500
Kąt obrotu o 270°	–	–	150	268	486	896	1470

## Materiały

Przekrój

DRVS-6/8

DRVS-12 ... 40

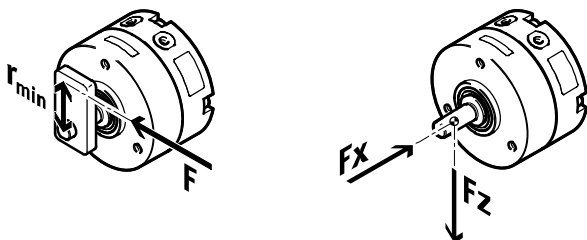


Wielkość	6	8	12	16	25	32	40
1 Wałek wyjściowy	Stal nierdzewna, wysokostopowa			Stal nikielowana			
2 Obudowa	Anodowany stop aluminium			Malowany odlew aluminium			
3 Łopatką tłoka	Wzmocniony PET						
4 Łożyskowanie kulkowe	Stal walcowana						
5 Uszczelnienie wałka	–			PU			NBR
– Śruby	Stal galwanizowana						
– Uszczelnienia	TPE-U(PU)						
– Uwaga o materiałach	Zgodne z RoHS						

## Siły i momenty

Wielkość	6	8	12	16	25	32	40	
Teoretyczny moment obrotowy								
przy 6 bar	[Nm]	0.15	0.35	1	2	5	10	20
na bar	[Nm]	0.025	0.058	0.166	0.33	0.83	1.66	3.33
Dopuszczalny promień zderzaka r	[mm]	10	10	15	17	21	28	40
Dopuszczalna siła uderzenia F	[N]	15	30	90	160	320	480	650
Maks. dopuszczalna dynamiczna siła osiowa $F_x^{1)}$	[N]	10	10	20	25	40	75	120
Maks. dopuszczalna dynamiczna siła poprzeczna $F_z^{1)}$	[N]	15	20	25	30	60	200	350
Maks. dopuszczalny masowy moment bezwładności	[kgm <sup>2</sup> x10 <sup>-4</sup> ]	6.5	13	50	100	120	200	350

1) Na wałku wyjściowym

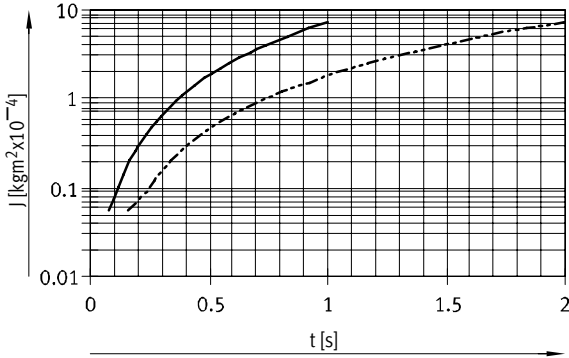


# Napędy wahadłowe DRVS

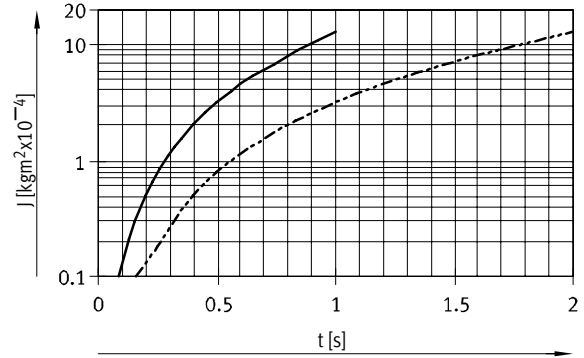
Dane techniczne

## Masowy moment bezwładności J w funkcji czasu obrotu t

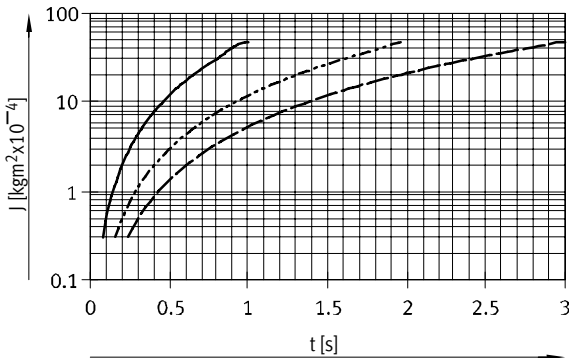
Wielkość 6



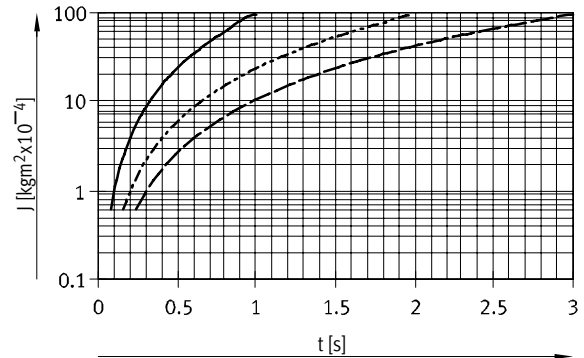
Wielkość 8



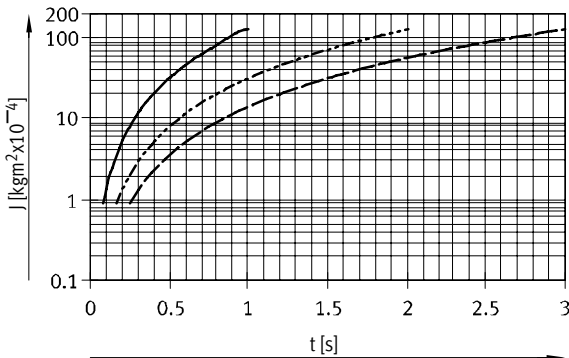
Wielkość 12



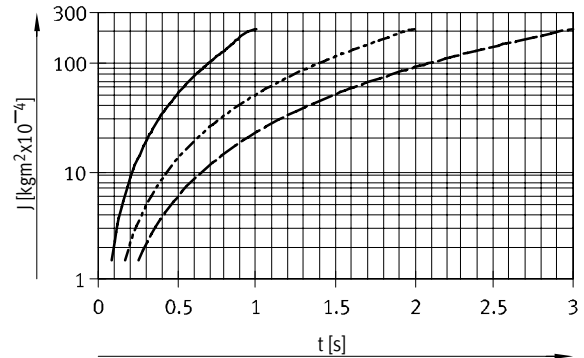
Wielkość 16



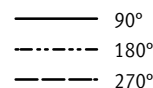
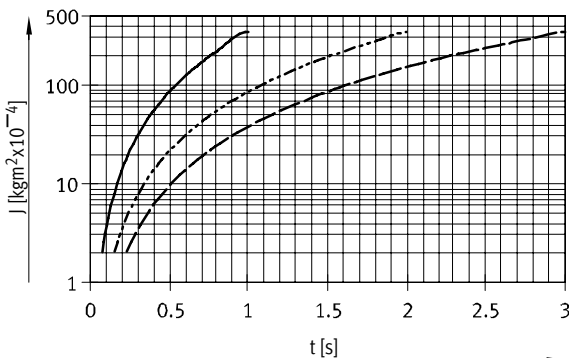
Wielkość 25



Wielkość 32



Wielkość 40





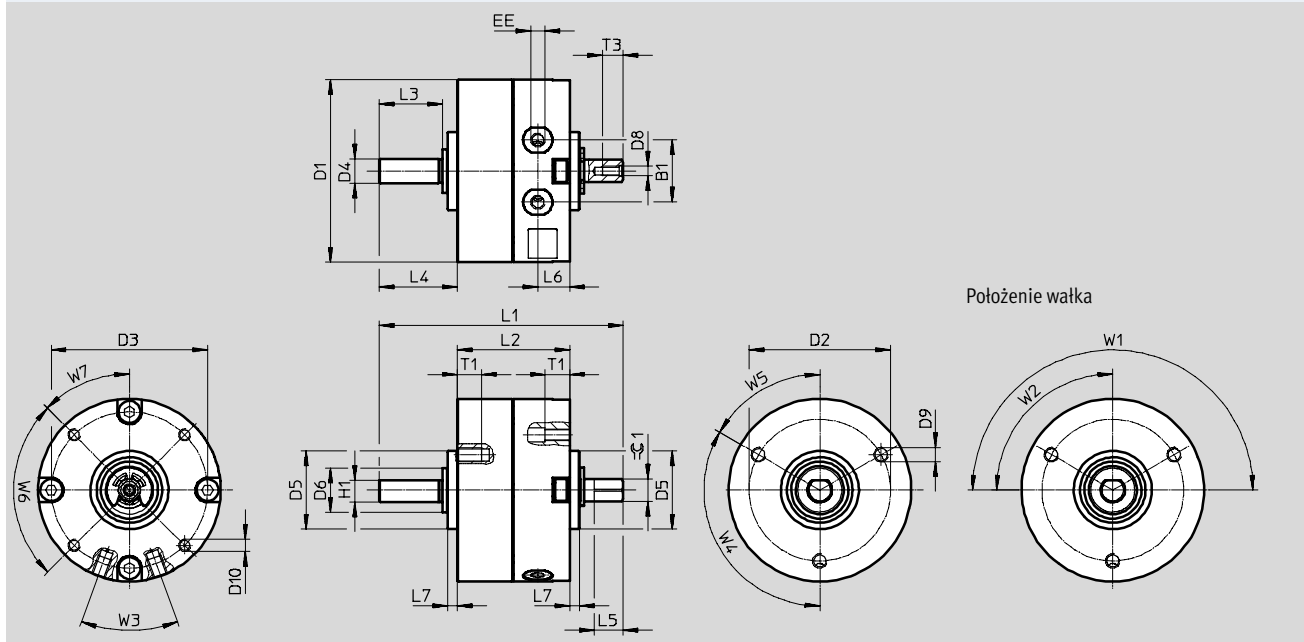
# Napędy wahadłowe DRVS

Dane techniczne

**Wymiary**

Modele CAD do pobrania → [www.festo.com](http://www.festo.com)

Wielkość 6/8



Wielkość	B1	D1	D2	D3	D4	D5	D6	D8	D9
		∅ ±0.2	∅ ±0.1	∅ ±0.1	∅ g7	∅ f8	∅		
6	10	29.4	24	25	4	14	8	M2	M3
8	12.8	37.4	29	32	5	16	9	M2	M3

Wielkość	D10	EE	H1	L1	L2	L3	L4	L5	L6	L7
			-0.2					-0.2		
6	M2	M3	3.5	43	21	10	13	5	6	2
8	M2.5	M3	4.5	50	23	13	16	6	6.5	2

Wielkość	T1	T3	W1	W2	W3	W4	W5	W6	W7	∓ 1
	+0.5	+0.5	+5°	+5°						
6	5	3.5	180°	90°	40°	120°	60°	90°	45°	3
8	5	4.3								3.5

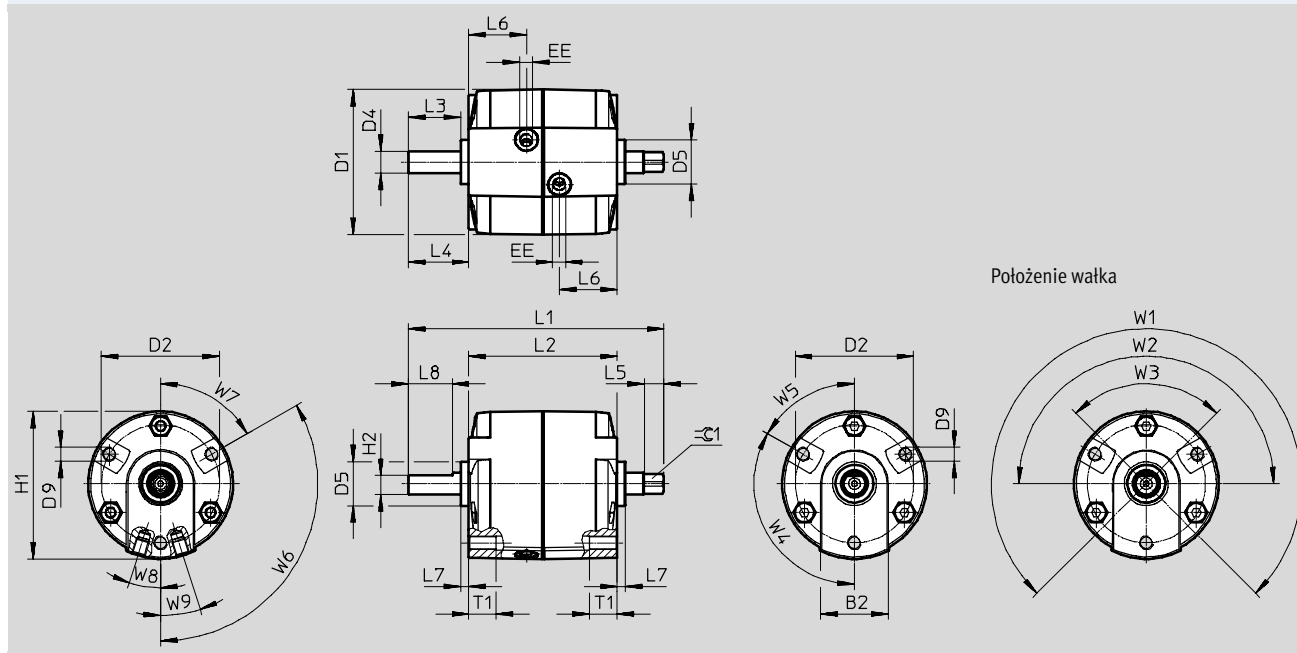
# Napędy wahadłowe DRVS

Dane techniczne

**Wymiary**

Modele CAD do pobrania → [www.festo.com](http://www.festo.com)

Wielkość 12/16



Wielkość	B2	D1	D2	D4	D5	D9	EE	H1
		∅	∅ ±0.2	∅ g7	∅ -0.1			
12	24	45.5	36	6	14	M4	M5	46.3
16	24.5	52.7	43	8	16	M5	M5	53.7

Wielkość	H2	L1	L2	L3	L4	L5	L6	L7	L8	T1
	±0.1		+0.6/-0.2					+0.1/-0.1	+0.4	
12	5	73+0.2/-0.1	40.5	17	20+0.4/-0.6	9±0.1	14.8	3	14	8
16	7	93+0.2/-0.2	54	19	22+0.4/-0.7	7.2+0.1	21	3	16	10

Wielkość	W1	W2	W3	W4	W5	W6	W7	W8	W9	≈ 1
	+7°	+7°	+7°							
12	270°	180°	90°	120°	60°	120°	60°	19.5°	19.5°	4.5 <sub>h11</sub>
16								17.5°	17.5°	6 <sub>-0.1</sub>

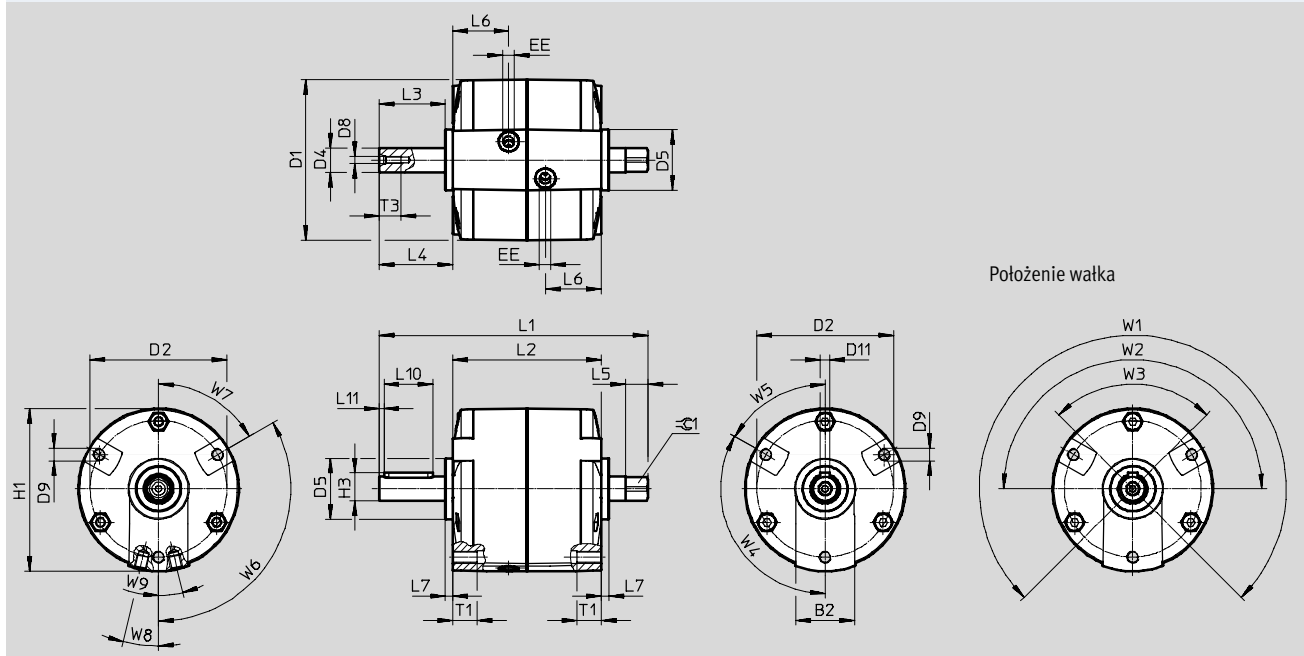
# Napędy wahadłowe DRVS

Dane techniczne

## Wymiary

Modele CAD do pobrania → [www.festo.com](http://www.festo.com)

Wielkość 25



Wielkość	B2	D1	D2	D4	D5	D8	D9	D11
		∅	∅ ±0.2	∅ g7	∅ -0.1			N9
25	24	65.7	56	10	25	M3	M5	4

Wielkość	EE	H1	H3	L1	L2	L3	L4	L5
			-0.2	+0.2/-0.3	+0.3/-0.2		+0.3/-0.4	
25	M5	66.7	11.5	110.2	61	27.1	30.1	9.2

Wielkość	L6	L7	L10	L11	T1	T3	W1	W2
		+0.1/-0.1	+0.1			+3	+7°	+7°
25	23	3	20	2	10	9	270°	180°

Wielkość	W3	W4	W5	W6	W7	W8	W9	≈ 1	Wpust wg DIN 6885 <sup>1)</sup>
	+7°							-0.1	
25	90°	120°	60°	120°	60°	13°	13°	8	A4x4x20

1) Dostarczany w komplecie.

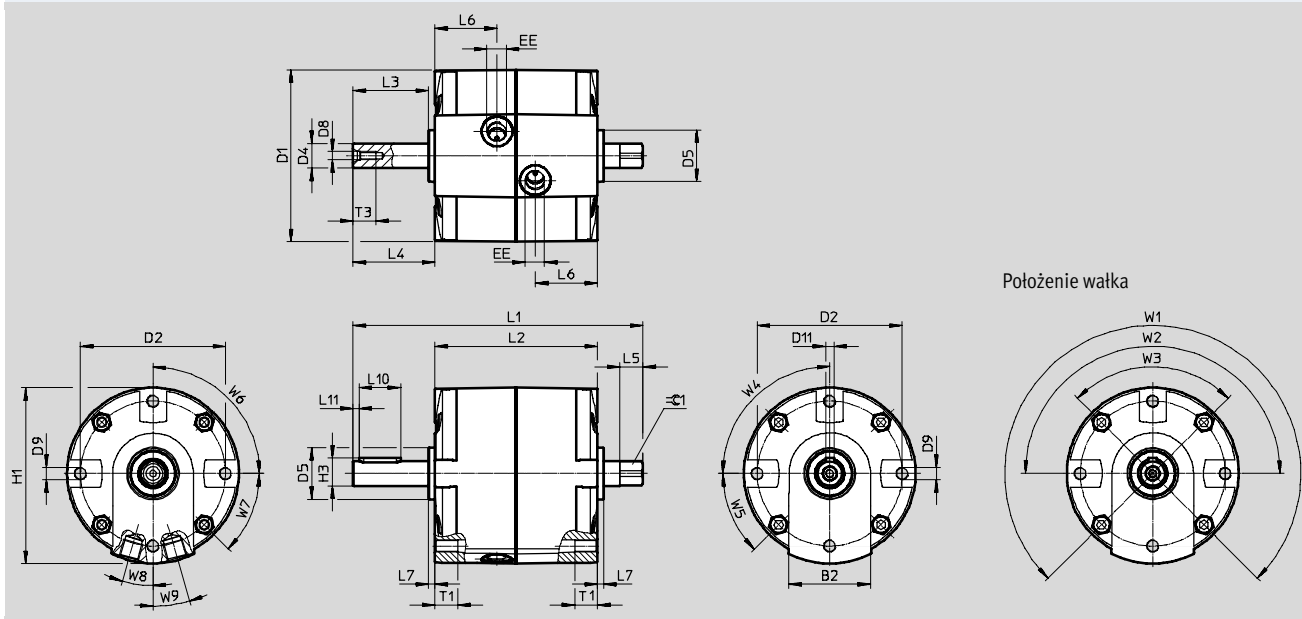
# Napędy wahadłowe DRVS

Dane techniczne

**Wymiary**

Modele CAD do pobrania → [www.festo.com](http://www.festo.com)

Wielkość 32/40



Wielkość	B2	D1	D2	D4	D5	D8	D9	D11
		∅	∅ ±0.2	∅ g7	∅ -0.1			N9
32	39	83	70	12	25	M4	M6	4
40	42	100.1	87	17	30	M5	M8	5

Wielkość	EE	H1	H3	L1	L2	L3	L4	L5
			-0.2	+0.2/-0.3			+0.3/-0.6	
32	G1/8	85	13.5	140	78.5+0.5/-0.1	36.5	39.5	11.2
40	G1/8	102.6	19	170	93+0.4	50.5	53.5	16+0.3

Wielkość	L6	L7	L10	L11	T1	T3	W1	W2
						+3	+7°	+7°
32	30	3+0.1/-0.2	20+0.1	3	11	11	270°	180°
40	37	3+0.2	36.1+0.3	5	13+3	13		

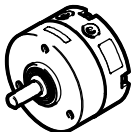
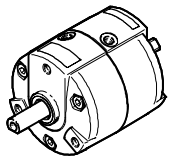
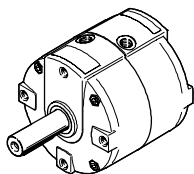
Wielkość	W3	W4	W5	W6	W7	W8	W9	≈∠ 1	Wpust wg DIN 6885 <sup>1)</sup>
	+7°							h11	
32	90°	90°	45°	90°	45°	16°	16°	10	A4x4x20
40						14.5°	14.5°	13	A5x5x36

1) Dostarczany w komplecie.

# Napędy wahadłowe DRVS

Dane techniczne

**FESTO**

Dane do zamówienia						
	Wielkość	Kąt obrotu	Bez certyfikatu ATEX:		Z certyfikatem ATEX:	
			Nr części	Typ	Nr części	Typ
	6	90°	1845706	DRVS-6-90-P	2536483	DRVS-6-90-P-EX4
		180°	1845707	DRVS-6-180-P	2536484	DRVS-6-180-P-EX4
	8	90°	1845708	DRVS-8-90-P	2536485	DRVS-8-90-P-EX4
		180°	1845709	DRVS-8-180-P	2536486	DRVS-8-180-P-EX4
	12	90°	1845710	DRVS-12-90-P	2536487	DRVS-12-90-P-EX4
		180°	1845711	DRVS-12-180-P	2536488	DRVS-12-180-P-EX4
		270°	1845712	DRVS-12-270-P	2536489	DRVS-12-270-P-EX4
	16	90°	1845713	DRVS-16-90-P	2536490	DRVS-16-90-P-EX4
		180°	1845714	DRVS-16-180-P	2536491	DRVS-16-180-P-EX4
		270°	1845715	DRVS-16-270-P	2536492	DRVS-16-270-P-EX4
	25	90°	1845716	DRVS-25-90-P	2536493	DRVS-25-90-P-EX4
		180°	1845717	DRVS-25-180-P	2536494	DRVS-25-180-P-EX4
		270°	1845718	DRVS-25-270-P	2536495	DRVS-25-270-P-EX4
	32	90°	1845719	DRVS-32-90-P	2536496	DRVS-32-90-P-EX4
		180°	1845720	DRVS-32-180-P	2536497	DRVS-32-180-P-EX4
		270°	1845721	DRVS-32-270-P	2536498	DRVS-32-270-P-EX4
	40	90°	1845722	DRVS-40-90-P	2536499	DRVS-40-90-P-EX4
		180°	1845723	DRVS-40-180-P	2536500	DRVS-40-180-P-EX4
		270°	1845724	DRVS-40-270-P	2536501	DRVS-40-270-P-EX4

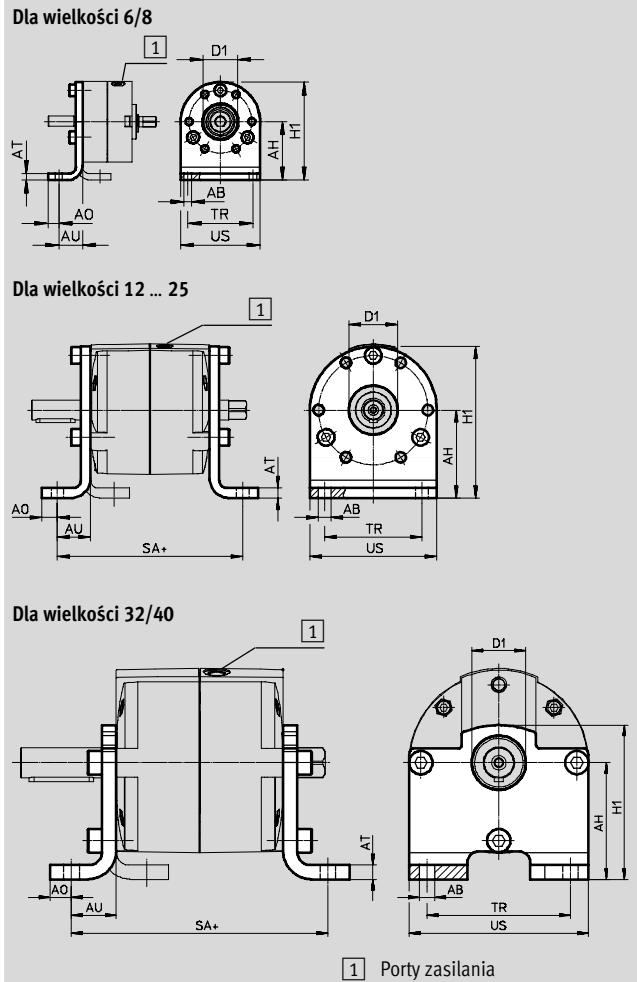
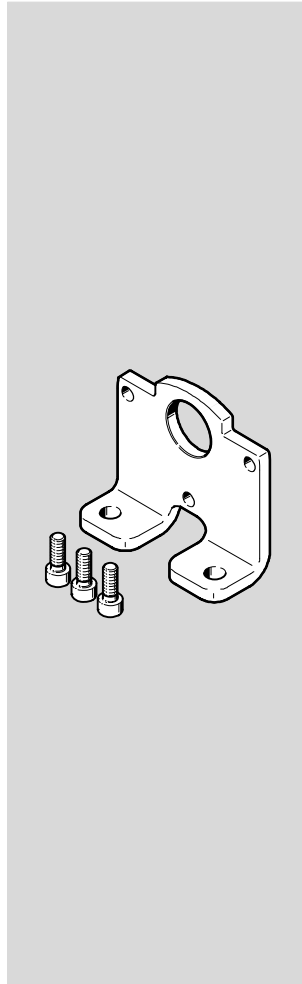
## Napędy wahadłowe DRVS

Osprzęt

### Łapy mocujące DAMH

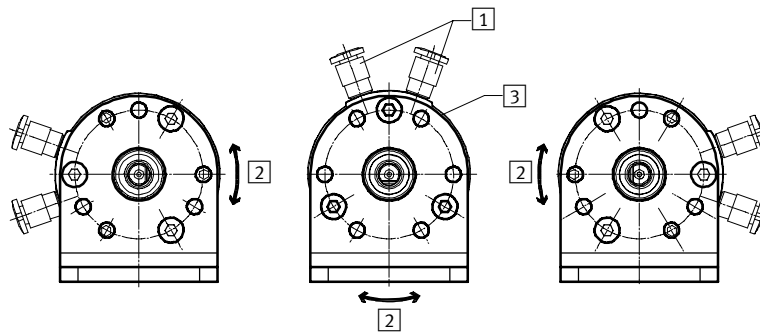
Materiał:  
Stal galwanizowana

Łapy mocujące mogą być zamontowane tylko z przodu dla wielkości 6 i 8.



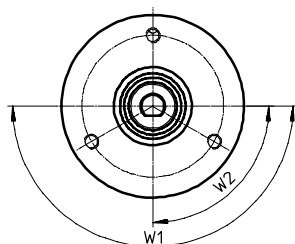
### Warianty montażu w połączeniu z portami zasilania

Możliwe są trzy warianty montażu w połączeniu z łapą mocującą DAMH oraz portami zasilania **1**. Środkowa pozycja kąta obrotu jest w pozycji **2**.

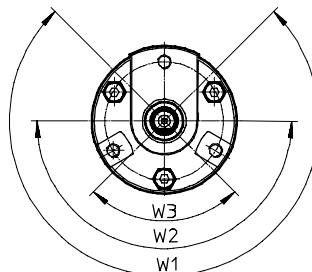


### Położenie wałka w pozycji standardowej **3** (pozycja kąta obrotu)

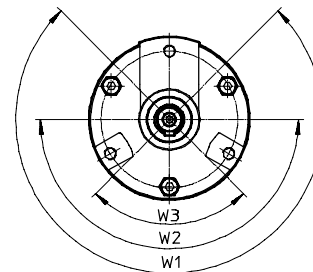
Wielkość 6/8



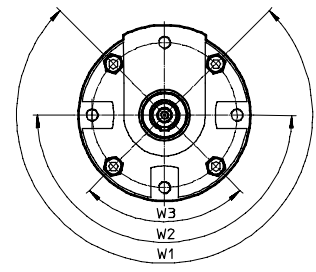
Wielkość 12/16



Wielkość 25



Wielkość 32/40



# Napędy wahadłowe DRVS

Osprzęt

**FESTO**

Wymiary i dane potrzebne do zamówienia							
Dla wielkości	AB ∅ H13	AH	AO	AT	AU	D1 ∅	H1
6	3.5	22±0.2	4	3	11	14 <sup>+0.05</sup>	36.8 <sup>+0.5/-0.3</sup>
8	3.5	27±0.2	5	3	11	16 <sup>+0.05</sup>	45.3±0.4
12	5.5	30±0.2	6	4	14	14 <sup>H10</sup>	52 <sup>+0.5/-0.3</sup>
16	5.5	35±0.25	7	4	15	16 <sup>H10</sup>	61 <sup>+0.5/-0.3</sup>
25	6.5	45±0.25	8	5	17	25 <sup>H10</sup>	77.5 <sup>+0.5/-0.3</sup>
32	8.8	55±0.3	11	6	21	25 <sup>H10</sup>	73±0.5
40	8.8	65±0.3	12	8	25	30 <sup>H10</sup>	86±0.5

Dla wielkości	SA	TR	US	Ciężar <sup>1)</sup> [g]	Nr części	Typ
6	–	20	29.6 <sup>+0.3/-0.2</sup>	27	<b>3371840</b>	<b>DAMH-Q12-6</b>
8	–	30	36.6±0.3	40	<b>3371841</b>	<b>DAMH-Q12-8</b>
12	68.5	30	44 <sub>-0.5</sub>	79	<b>3371842</b>	<b>DAMH-Q12-12</b>
16	84	40	52 <sub>-0.5</sub>	111	<b>3371843</b>	<b>DAMH-Q12-16</b>
25	95	50	65 <sub>-0.5</sub>	203	<b>3371844</b>	<b>DAMH-Q12-25</b>
32	122.5	60	81.5 <sub>-0.5</sub>	287	<b>3371845</b>	<b>DAMH-Q12-32</b>
40	143	80	100±0.3	529	<b>3371846</b>	<b>DAMH-Q12-40</b>

1) Do montażu jednej łapy

## Napędy wahadłowe DRVS

Osprzęt


### Zespół zderzak DADP-ES

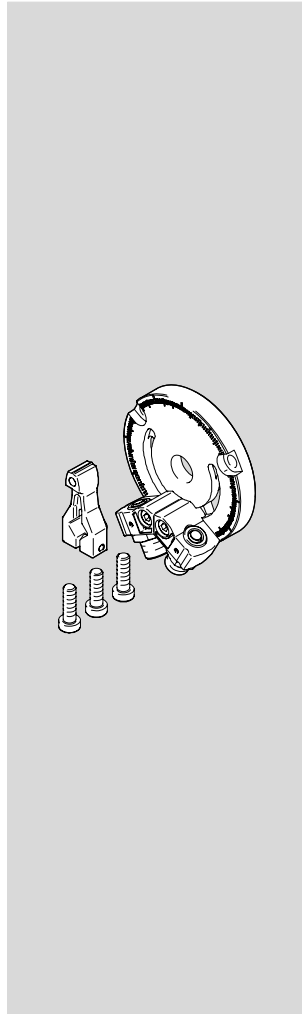
Materiał:

Zaślepka: Anodowane aluminium  
 Dźwignia: Niklowany brąz berylowy  
 Zderzak DADP-12: Niklowany brąz berylowy  
 DADP-16 ... 40: Stal nierdzewna

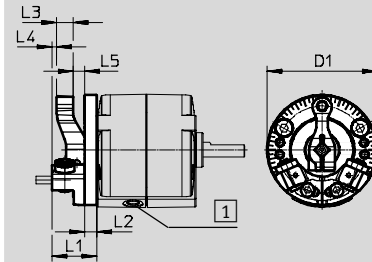
Opis:

- Do ustawiania kąta obrotu
- Z elastycznymi elementami amortyzacji do tłumienia

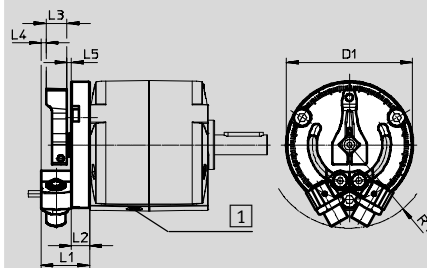
 **uwaga**  
 Dopuszczalny masowy moment bezwładności  
 → napęd podstawowy



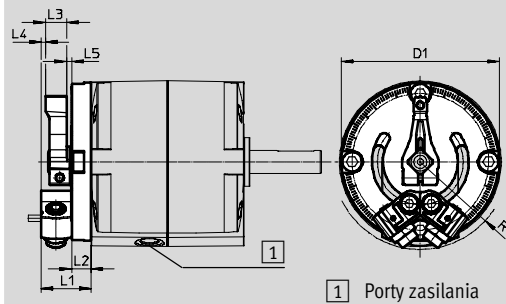
### Dla wielkości 12



### Dla wielkości 16/25



### Dla wielkości 32/40



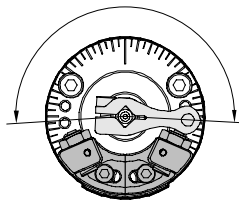
1 Porty zasilania

### Optymalny kierunek obrotu

Dla zrównoważonego kierunku obrotu zalecana pozycja zatrzymania symetrycznie do środkowej pozycji.

### Wielkość 12

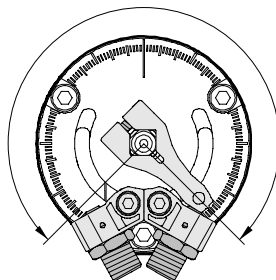
0 ... 190°



### Wielkość 16 ... 40

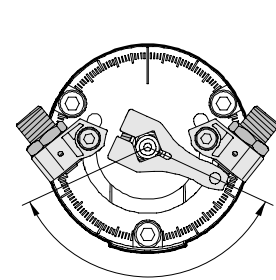
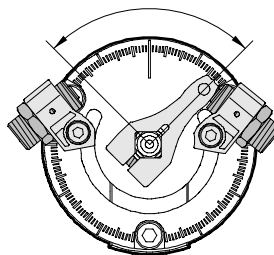
Podłączenie 90 ... 270°

maks. 270°



Podłączenie 0 ... 130°

min. 90°





## Napędy wahadłowe DRVS

Osprzęt

**FESTO**

Wymiary i dane potrzebne do zamówienia							
Dla wielkości	D1 ∅	L1	L2	L3	L4	L5	R1
12	45	18.5	5	6.8	2	4.7	–
16	51.7	21.5	9	8.5	2.3	1.7	34
25	64.6	24.8	9.2	10.8	2.5	2.3	43.5
32	81	25.6	10	10.8	2.2	2.6	45.5
40	100	32	12	13.7	3.3	3	58

Dla wielkości	Kąt obrotu [°]	Precyzyjna regulacja [°]	Ciężar [g]	Nr części	Typ
12	0 ... 190	–6	60	<b>2536502</b>	<b>DADP-ES-Q12-12</b>
16	0 ... 270	–6	110	<b>2536503</b>	<b>DADP-ES-Q12-16</b>
25	0 ... 270	–6	180	<b>2536504</b>	<b>DADP-ES-Q12-25</b>
32	0 ... 270	–6	250	<b>2536505</b>	<b>DADP-ES-Q12-32</b>
40	0 ... 270	–6	450	<b>2536506</b>	<b>DADP-ES-Q12-40</b>

## Napędy wahadłowe DRVS

Osprzęt

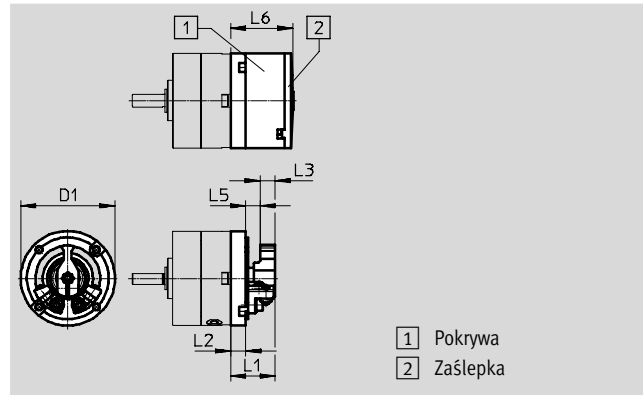
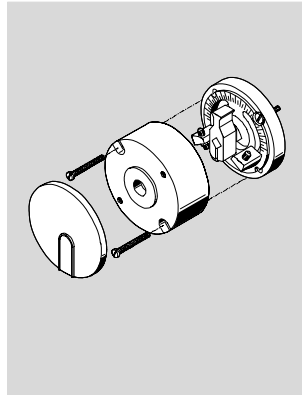
### Zespół zderzaka KSM

Materiał:

Obudowa: Anodowane aluminium  
Zderzaki: Stal nierdzewna,  
wysokostopowa

Opis:

Do ustawiania kąta obrotu



#### Wymiary i dane potrzebne do zamówienia

Dla wielkości	D1 ∅ ±0.2	L1 +0.4	L2 +0.3	L3	L5	L6 +0.2/-0.6
6	29.4	11.2	3.2	5	2.5	17.8
8	37.4	17	6	6	5.7	24.9

Dla wielkości	Kąt obrotu [°]	Precyzyjna regulacja [°]	Ciężar [g]	Nr części	Typ
6	0 ... 180	-5 ... +1	30	<b>175833</b>	<b>KSM-6</b>
8	0 ... 180	-5 ... +1	70	<b>175834</b>	<b>KSM-8</b>

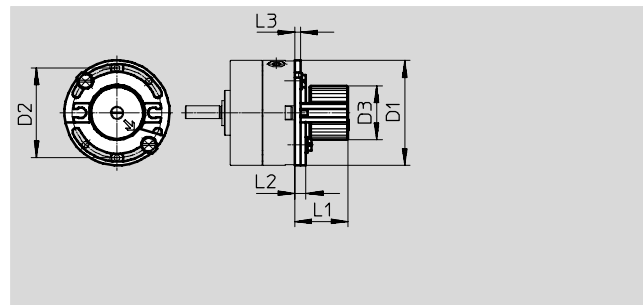
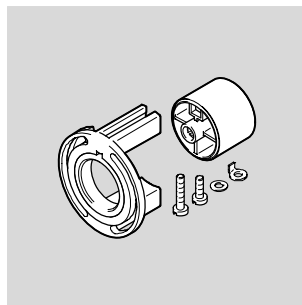
### Zespół mocujący WSM

Materiał:

Uchwyt, uchwyt magnesu: Poliamid  
Mocowanie w uchwycie: Aluminium

Opis:

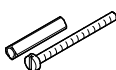
- Do sygnalizacji kąta obrotu
- Do montażu czujników położenia SME/SMT-10



#### Wymiary i dane potrzebne do zamówienia

Dla wielkości	D1 ∅ ±0.2	D2 ∅ ±0.2	D3 ∅	L1 ±1	L2	L3	Nr części	Typ
6	29.4	25	17.3	19.5	4	2	<b>173205</b>	<b>WSM-6-SME-10</b>
8	37.4	32	19.3	19.5	4	2	<b>173206</b>	<b>WSM-8-SME-10</b>

#### Dane do zamówienia – Zespoły adaptera

	Dla wielkości	Opis	Nr części	Typ
	6	Do zamontowania zespołu montażowego WSM	<b>3617044</b>	<b>DADP-AK-Q1-6</b>
	8	do zespołu zderzaka KSM	<b>3617045</b>	<b>DADP-AK-Q1-8</b>

# Napędy wahadłowe DRVS

Osprzęt

**FESTO**

## Czujnik położenia SRBS

Materiał:

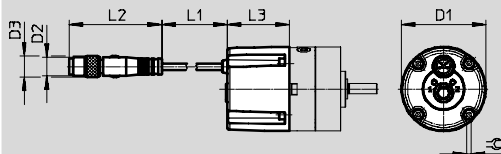
Obudowa: Wzmocnione PA,  
niklowany mosiądz

Opis:

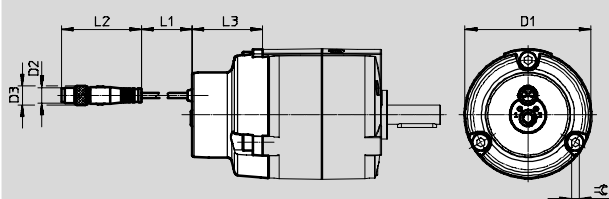
- Do sygnalizacji pozycji końcowych
- Proste i niezawodne działanie przy użyciu jednego przycisku
- Wymagany tylko jeden kabel łączący



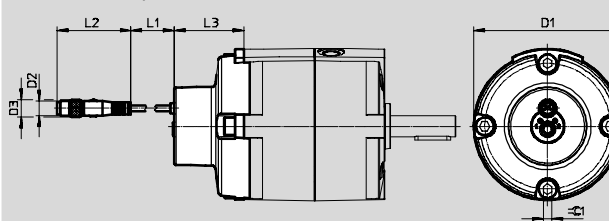
Dla wielkości 6/8



Dla wielkości 12 ... 25



Dla wielkości 32/40





### Wymiary i dane potrzebne do zamówienia

Dla wielkości	D1 Ø	D2	D3 Ø	L1	L2	L3	±0.1
6	29.4	M8x1	9.6	300	41.1	25.4	1.5
8	32					27.4	2
12	44.6					29.4	3
16	51.6					33.9	4
25	64.5					36	4
32	81.3					38.9	5
40	98.3					40.4	6

Dla wielkości	Zakres sygnalizacji [°]	Dokładność powtarzalności [°]	Liczba wyjść dwustanowych	Wyjście dwustanowe	Element przełączający	Ciężar [g]	Nr części	Typ
6	0 ... 270	≤ 1	2	PNP/NPN	Wyjście N/O i N/C	25	2619969	SRBS-Q12-6-E270-EP-1-S-M8
8						30	2619972	SRBS-Q12-8-E270-EP-1-S-M8
12						42	2393546	SRBS-Q12-12-E270-EP-1-S-M8
16						55	2393547	SRBS-Q12-16-E270-EP-1-S-M8
25						60	2393548	SRBS-Q12-25-E270-EP-1-S-M8
32						81	2393549	SRBS-Q12-32-E270-EP-1-S-M8
40						120	2393550	SRBS-Q12-40-E270-EP-1-S-M8


# Napędy wahadłowe DRVS

Osprzęt


Dane do zamówienia – Uchwyt czujnika					
	Dla wielkości	Opis	Nr części	Typ	PU <sup>1)</sup>
	12 ... 40	<ul style="list-style-type: none"> <li>Do sygnalizacji kąta obrotu</li> <li>Do montażu czujników położenia SME/SMT-10</li> </ul>	<b>550661</b>	<b>SL-DSM-B</b>	2
	12 ... 40	<ul style="list-style-type: none"> <li>Do sygnalizacji kąta obrotu</li> <li>Do montażu czujników położenia SIEN-M5</li> </ul>	<b>1130882</b>	<b>SL-DSM-S-M5-B</b>	2
		<ul style="list-style-type: none"> <li>Do sygnalizacji kąta obrotu</li> <li>Do montażu czujników położenia SIEN-M8</li> </ul>	<b>1132360</b>	<b>SL-DSM-S-M8-B</b>	

1) Jednostka opakowania


## Czujnik zbliżeniowy dla wielkości 6, 8

Dane do zamówienia – Czujniki do rowka C, magneto-rezystancyjny						Dane techniczne → internet: smt	
	Sposób montażu	Wyjście dwustanowe	Przyłącze elektryczne, kierunek wyjść	Długość kabla [m]	Nr części	Typ	
Styk NO							
	Dla wielkości 6, 8: z zespołem mocującym WSM-...-SME-10 Do wielkości 12 Montowany na DRVS przy użyciu uchwytu czujnika SL-DSM-B	PNP	Kabel, 3 żyły, in-line	2.5	<b>551373</b>	<b>SMT-10M-PS-24V-E-2,5-L-OE</b>	
			Wtyczka M8x1, 3 piny, in-line	0.3	<b>551375</b>	<b>SMT-10M-PS-24V-E-0,3-L-M8D</b>	

## Czujnik zbliżeniowy dla wielkości 6 ... 40

Dane do zamówienia – Czujniki do rowka C, magnetyczno-stykowy						Dane techniczne → internet: sme	
	Sposób montażu	Wyjście dwustanowe	Przyłącze elektryczne, kierunek wyjść	Długość kabla [m]	Nr części	Typ	
Styk N/O							
	Dla wielkości 6, 8: z zespołem mocującym WSM-...-SME-10 Dla wielkości 12 ... 40 z uchwytem czujnika SL-DSM-B	Stykowe	Kabel, 3 żyły, in-line	2.5	<b>173210</b>	<b>SME-10-KL-LED-24</b>	
			Wtyczka M8x1, 3 piny, in-line	0.3	<b>173212</b>	<b>SME-10-SL-LED-24</b>	

## Czujnik zbliżeniowy dla wielkości 12 ... 40

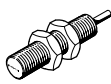
Dane do zamówienia – Czujniki do rowka C, magnetyczno-stykowy						Dane techniczne → internet: sme	
	Sposób montażu	Wyjście dwustanowe	Przyłącze elektryczne, kierunek wyjść	Długość kabla [m]	Nr części	Typ	
Styk N/O							
	Z uchwytem czujnika SL-DSM-B	Stykowe	Kabel, 3 żyły, in-line	2.5	<b>551365</b>	<b>SME-10M-DS-24V-E-2,5-L-OE</b>	
			Wtyczka M8x1, 3 piny, in-line	0.3	<b>551367</b>	<b>SME-10M-DS-24V-E-0,3-L-M8D</b>	



# Napędy wahadłowe DRVS


Osprzęt

**FESTO**

## Indukcyjny czujnik zbliżeniowy dla wielkości 12 ... 40

Dane do zamówienia – Czujnik zbliżeniowy, indukcyjny						Dane techniczne → internet: sien	
	Sposób montażu	Gwint	Styk	Przyłącze	Nr części	Typ	
	Z uchwytem czujnika SL-DSM-B	M5	Styk N/O	Kabel, 2.5 m	<b>150370</b>	<b>SIEN-M5B-PS-K-L</b>	
				Złącze wtykowe	<b>150371</b>	<b>SIEN-M5B-PS-S-L</b>	
		M8	Styk N/O	Kabel, 2.5 m	<b>150386</b>	<b>SIEN-M8B-PS-K-L</b>	
				Złącze wtykowe	<b>150387</b>	<b>SIEN-M8B-PS-S-L</b>	

Dane do zamówienia – Kable łączące					Dane techniczne → internet: nebu	
	Przyłącze elektryczne, lewa strona	Przyłącze elektryczne, prawa strona	Długość kabla [m]	Nr części	Typ	
	Gniazdo wtykowe proste, M8×1, 3 piny	Kabel, otwarty koniec, 3 żyły	2.5	<b>541333</b>	<b>NEBU-M8G3-K-2.5-LE3</b>	
			5	<b>541334</b>	<b>NEBU-M8G3-K-5-LE3</b>	
	Gniazdo kątowe, M8×1, 3 piny	Kabel, otwarty koniec, 3 żyły	2.5	<b>541338</b>	<b>NEBU-M8W3-K-2.5-LE3</b>	
			5	<b>541341</b>	<b>NEBU-M8W3-K-5-LE3</b>	

Dane do zamówienia – Zawory dławiąco-zwrotne					Dane techniczne → internet: grla	
	Dla wielkości	Przyłącze		Materiał	Nr części	Typ
		Gwint	Dla przewodów o śr. zew.			
Do dławienia powietrza na wylocie						
	6, 8	M3	3	Konstrukcja metalowa	<b>175041</b>	<b>GRLA-M3-QS-3</b>
	12, 16, 25	M5	3		<b>193137</b>	<b>GRLA-M5-QS-3-D</b>
			4		<b>193138</b>	<b>GRLA-M5-QS-4-D</b>
32, 40	G1/8	3	<b>193142</b>		<b>GRLA-1/8-QS-3-D</b>	
		4	<b>193143</b>		<b>GRLA-1/8-QS-4-D</b>	
		6	<b>193144</b>		<b>GRLA-1/8-QS-6-D</b>	
		8	<b>193145</b>		<b>GRLA-1/8-QS-8-D</b>	