2.2

**FESTO** 

Caractéristiques

## En un coup d'oeil

#### Moteurs MTR-ST

■ Système pour la technique de positionnement

- Sans/avec frein
- Sans/avec réducteur
- Fonctionnement par commande
- Couple élevé pour faible vitesse angulaire ou en fonctionnement pas à pas
- Positionnement précis pas à pas grâce à la prédétermination du nombre d'impulsions de commande
- Couple de retenue et résolution élevés



#### Brides de moteur MTR-FL

■ La bride appropriée pour toutes les combinaisions axe-moteur



#### Câbles de moteur KMTR-ST/KMTRE-ST

- Câbles blindés
- Utilisables de -40 ... +125 °C
- Compatibles chaînes porte-câbles
- Degré de protection IP67



### Contrôleur de moteur SEC-ST

- Système pour la technique de positionnement
- Unité compacte, prête à être connectée
- Plage de courant réglable pour tous les moteurs
- Fonctionnement par pas entier, demi-pas, quart, cinquième, huitième, dixième de pas
- Réduction de courant sélectionnable
- Câbles de connexion électriques préassemblés



### Bloc d'alimentation SVG-SEC

- Conception robuste
- Courant de court-circuit élevé
- Tension d'entrée 230 V AC/ 115 V AC
- Tension de sortie 48 V DC



## **FESTO**

**→** 5 / 2.2-16

→ 5 / 2.2-21

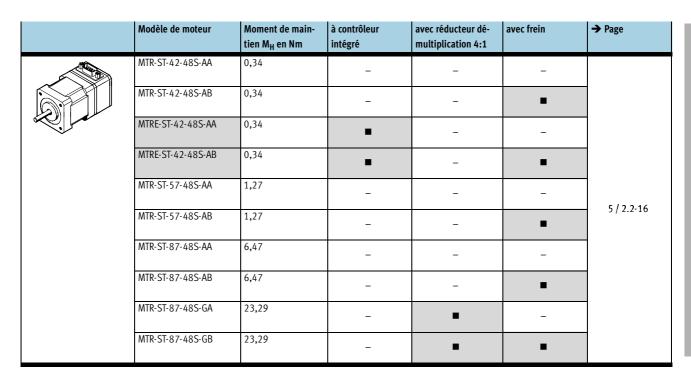
→ 5 / 2.2-22

**→** 5 / 2.2-23

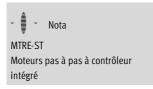
**→** 5 / 2.2-24

**FESTO** 

## Moteurs pas à pas MTR-ST Aide à la sélection



Version de contrôleur	Tension d'alimen- tation	Courant nominal	Mode de fonction- nement	Interface	→ Page
SEC-ST-48-6-P01	24 48 V DC	1,25 6 A	Pas entier, demi-pas, quart, cinquième, huitième, dixième de pas	Impulsion/ direction	5 / 2.2-23



## Moteurs pas à pas MTR-ST Aide à la sélection



Combinaisons admissibles				
Moteur	MTR-ST-42-48S-AA <sup>1)</sup> MTR-ST-42-48S-AB <sup>1)</sup>	MTRE-ST-42-48S-AA <sup>1)</sup> MTRE-ST-42-48S-AB <sup>1)</sup>	MTR-ST-57-48S-AA MTR-ST-57-48S-AB	→ Page
Contrôleur de moteur				
SEC-ST-48-6-P01				5 / 2.2-23
Câble				
KMTR-ST		-		5 / 2.2-22
KMTRE-ST	_		-	
Bride de moteur				
MTR-FL28-ST42	•		-	5 / 2.2-21
MTR-FL30-ST42	•		-	
MTR-FL44-ST57	-	-		
Axes électromécaniques				
DGE-8ZR			-	5 / 2.1-2
DGE-12ZR	-		-	
DGE-18ZR	-	-		
DGE-25ZR	-	-		
DGE-18SP		•	-	5 / 2.1-114
DGE-25SP	_	-		

<sup>1)</sup> Utilisez avec l'axe DGE-12-...-ZR la bride de moteur MTR-FL30-ST42.
Utilisez avec l'axe DGE-8-...-ZR ou DGE-18-...-SP la bride de moteur MTR-FL28-ST42.

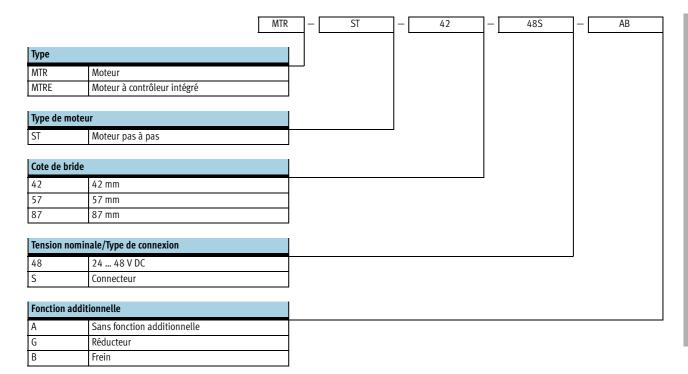
Combinaisons admissibles			
Moteur	MTR-ST-87-48S-AA <sup>1)</sup> MTR-ST-87-48S-AB <sup>1)</sup>	MTR-ST-87-48S-GA MTR-ST-87-48S-GB	→ Page
Contrôleur de moteur			
SEC-ST-48-6-P01			5 / 2.2-23
CALL			
Câble			
KMTR-ST	•	•	5 / 2.2-22
KMTRE-ST	_	_	
Bride de moteur			
MTR-FL44-ST87		-	5 / 2.2-21
MTR-FL64-ST87		-	
MTR-FL64-PL80	-	•	
Axes électromécaniques			
DGE-25ZR		-	5 / 2.1-2
DGE-40ZR	-	•	
DGE-40SP	•	_	5 / 2.1-114
DGE-63SP	-	•	2, =====
DGEA-18ZR		_	5 / 2.1-2
DGEA-25ZR		-	
DGEA-40ZR	_		

<sup>1)</sup> Utilisez avec l'axe DGE-25·...-ZR ou DGEA-18·...-ZR la bride de moteur MTR-FL44-ST87. Utilisez avec l'axe DGE-40·...-SP ou DGEA-25·...-ZR la bride de moteur MTR-FL64-ST87.

2.2

**FESTO** 

## Moteurs pas à pas MTR-ST Désignations







Caractéristiques électriques e	Caractéristiques électriques et mécaniques du MTR-ST-42-48S						
		MTR-ST-42-48S-AA	MTR-ST-42-48S-AB				
Tension nominale	[V]	48					
Courant nominal moteur	[A]	1,8					
Moment de maintien moteur	[Nm]	0,34					
Angle de pas (pas entier)	[°]	1,8 ±5%					
Résistance du bobinage	[Ω]	1,75 ±10%					
Inductivité du bobinage	[mH]	3,0					
Moment d'inertie moteur	[kg cm <sup>2</sup> ]	0,068	0,07				
Tension frein	[V]	-	24				
Puissance frein	[W]	-	6				
Couple de maintien du frein	[Nm]	-	0,4				
Effort radial sur l'arbre	[N]	18	18				
Effort axial sur l'arbre	[N]	7	7				
Poids du produit	[kg]	0,39	0,49				

Caractéristiques électriques o	et mécaniques d	u MTRE-ST-42-48S	
		MTRE-ST-42-48S-AA	MTRE-ST-42-48S-AB
Tension nominale	[V]	48	
Courant nominal moteur	[A]	1,2	
Moment de maintien moteur	[Nm]	0,34	
Angle de pas (pas entier)	[°]	1,8 ±5%	
Moment d'inertie moteur	[kg cm <sup>2</sup> ]	0,068	0,07
Tension frein	[V]	-	24
Puissance frein	[W]	-	6
Couple de maintien du frein	[Nm]	-	0,4
Effort radial sur l'arbre	[N]	18	18
Effort axial sur l'arbre	[N]	7	7
Poids du produit	[kg]	0,45	0,55

Caractéristiques électriques é	t inecamques		1					
		MTR-ST-57-48S-AA	MTR-ST-57-48S-AB					
Tension nominale	[V]	48						
Courant nominal moteur	[A]	3,1						
Moment de maintien moteur	[Nm]	1,27						
Angle de pas (pas entier)	[°]	1,8 ±5%	1,8 ±5%					
Résistance du bobinage	[Ω]	1 ±10%						
Inductivité du bobinage	[mH]	3,8 ±20%						
Moment d'inertie moteur	[kg cm <sup>2</sup> ]	0,48	0,5					
Tension frein	[V]	-	24					
Puissance frein	[W]	-	6					
Couple de maintien du frein	[Nm]	-	0,4					
Effort radial sur l'arbre	[N]	71	71					
Effort axial sur l'arbre	[N]	10	10					
Poids du produit	[kg]	1,2	1,4					



		MTR-ST-87-48S-AA	MTR-ST-87-48S-AB	MTR-ST-87-48S-GA	MTR-ST-87-48S-GB
Tension nominale	[V]	48		•	
Courant nominal moteur	[A]	4,7			
Moment de maintien moteur	[Nm]	6,47		23,29	
Angle de pas (pas entier)	[°]	1,8 ±5%			
Résistance du bobinage	[Ω]	0,9 ±10%			
Inductivité du bobinage	[mH]	10,8 ±20%			
Démultiplication	-	-		4:1	4:1
Rendement du réducteur	-	-		0,9	0,9
Jeu en torsion	[arcmin]	-		15	15
Rigidité en torsion	[Nm/arcmin]	-		5,2	5,2
Moment d'inertie moteur	[kg cm <sup>2</sup> ]	4	4,05	4,52	4,6
Tension frein	[V]	-	24	-	24
Puissance frein	[W]	-	9	-	9
Couple de maintien du frein	[Nm]	-	1,4	-	1,4
Effort radial sur l'arbre	[N]	130	130	950	950
Effort axial sur l'arbre	[N]	50	50	1 200	1 200
Poids du produit	[kg]	4,2	5,0	6,4	7,2

Conditions d'exploitation et	d'environnement					
		MTR-ST-42	MTRE-ST-42	MTR-ST-57	MTR-ST-87A	MTR-ST-87G
Classe d'isolation		В				
selon VDE 60034						
Degré de protection		IP54			IP54	IP43
sans/avec réducteur						
Température ambiante	[°C]	-10 +50				
Température de stockage	[°C]	-20 +70				
Humidité relative (sans	[%]	45 80				
condensation)						



Indications pour fonctionnement par pas entiers, 48 V et puissance utile maximale.

Caractéristiques techniques des câbles				
	Composition du câble	Température ambiante	· '	Degré de protection Connecteur moteur
KMTR-ST	7 x 0,34 mm <sup>2</sup> , blindé	-40 +125 °C		IP67
KMTRE-ST	7 x 0,34 mm <sup>2</sup> , blindé	-40 +125 °C		IP67

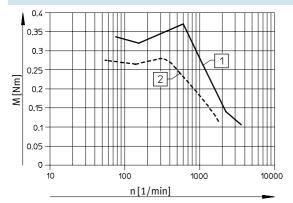
Fiche technique

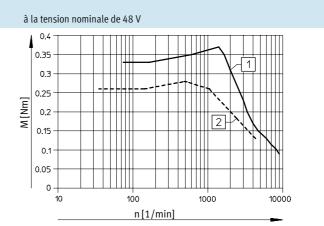




MTR-ST-42-48S-...

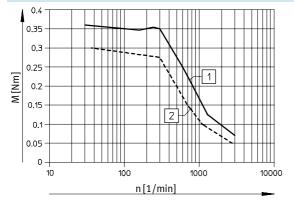
à la tension nominale de 24 V

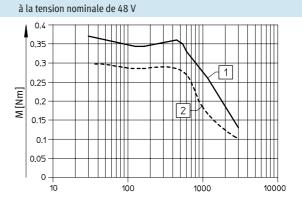




#### MTRE-ST-42-48S-...

à la tension nominale de 24 V



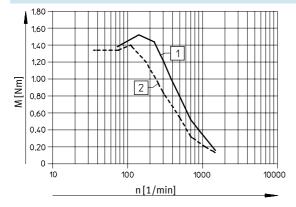


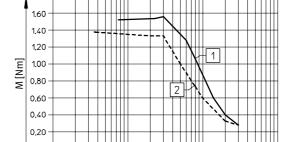
n[1/min]

à la tension nominale de 48 V

### MTR-ST-57-48S-...

à la tension nominale de 24 V





n[1/min]

100

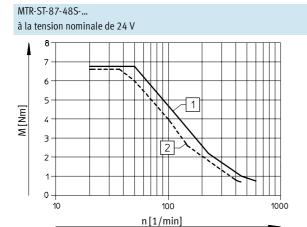
- 1 Pas entier
- 2 Demi-pas

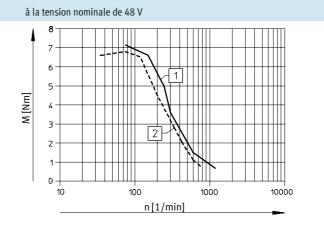
1000

10000

Fiche technique





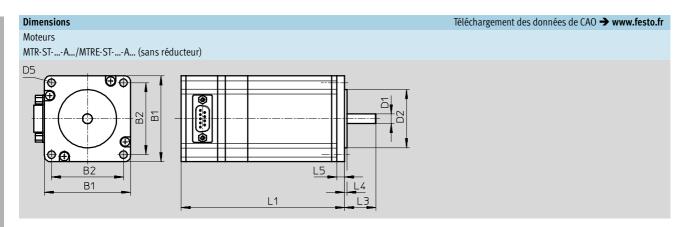


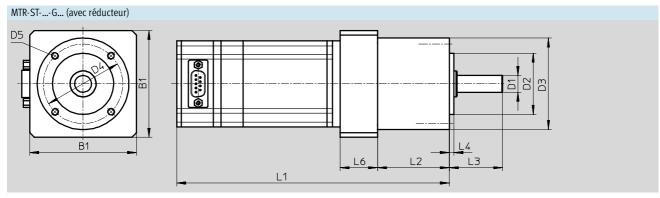
- 1 Pas entier
- 2 Demi-pas



Ces caractéristiques s'appliquent aux moteurs sans réducteur. Pour les moteurs avec réducteur, tenez compte des caractéristiques du réducteur. Exemple : Couple de maintien du moteur MTR-ST-87-48S-... sans réducteur : Couple de maintien = 6,47 Nm (voir courbe caractéristique) avec réducteur :
Démultiplication = 4
Rendement du réducteur = 0,9
Couple de maintien =
6,47 Nm x 4 x 0,9 = 23,29 Nm

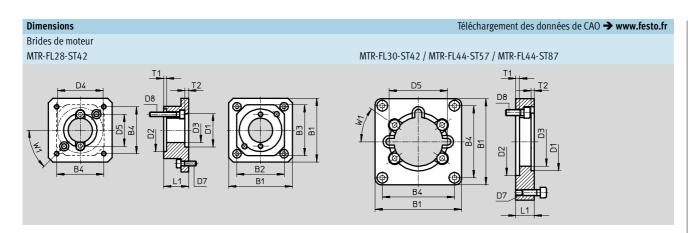


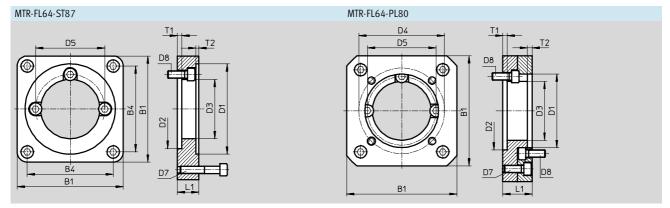




Туре	B1	B2	D1 Ø	D2 Ø	D3 Ø	D4 Ø	D5	L1	L2	L3	L4	L5	L6
MTR-ST-42-48S-AA MTR-ST-42-48S-AB	42	31	5	22	-	-	M3	73 94	-	24	2	-	-
MTRE-ST-42-48S-AA	42	31	5	22		_	M3	111	_	24	2	_	_
MTRE-ST-42-48S-AA	42	)1	,	22		_	IWI	136		24	2	_	_
MTR-ST-57-48S-AA	56,4	47,14	6,35	38,1	-		Ø 5	107		20,6	1,6	5	
MTR-ST-57-48S-AB	50,4	47,14	0,55	70,1	_	_	$\mathcal{D}$	128		20,0	1,0	,	
MTR-ST-87-48S-AA	85,8	69,6	11	73,025		_	Ø 6,6	156	_	27	2	10	_
MTR-ST-87-48S-AA	65,6	09,0	11	73,023		_	≥ 0,0	176		27	2	10	_
MTR-ST-87-48S-GA	90	_	20	60	80	70	M6	252	60,5	40	3	10	35,5
MTR-ST-87-48S-GB	30	_	20	00	00	70	IVIO	272	00,5	40	)	10	ن,رر







Туре	B1	B2	В3	B4	D1	D2	D3	D4	D5	D7	D8	L1	T1	T2	W1
					Ø	Ø	Ø	Ø	Ø						
					G7	H7									
MTR-FL28-ST42	42	31,5	33,5	31	22	28	16	30	21	M3	M3	16,5	1,8	2,5	45°
MTR-FL30-ST42	42	_	-	31	22	30	16	-	26,2	M3	М3	18	4,6	2,5	30°
MTR-FL44-ST57	56,4	_	-	47,14	38,125	44	32	-	38	M4	M4	12	2,5	2	35°
MTR-FL44-ST87	85,8	_	-	69,6	73,05	44	32	-	38	M6	M4	15,5	2,5	2,5	35°
MTR-FL64-ST87	85,8	_	-	69,6	73,05	64	48	-	56	M6	M6	17,5	3,8	2,5	-
MTR-FL64-PL80	90	-	-	69,6	60	64	48	70	56	M6	M6	24	3,6	4	-

**FESTO** 

Références pour moteur N	NTRST	
		N° pièce Type
	MTR-ST-42-48S	530 057 MTR-ST-42-48S-AA
		530 058 MTR-ST-42-48S-AB
MTRE-ST	MTRE-ST-42-48S	530 059 MTRE-ST-42-48S-AA
		530 060 MTRE-ST-42-48S-AB
	MTR-ST-57-48S	530 061 MTR-ST-57-48S-AA
Ĭ		530 062 MTR-ST-57-48S-AB
	MTR-ST-87-48S	530 065 MTR-ST-87-48S-AA
		530 066 MTR-ST-87-48S-AB
		530 067 MTR-ST-87-48S-GA
		530 068 MTR-ST-87-48S-GB

Références pour câbles KM	TR-ST/KMTRE-ST			
		N° pièce	Туре	Longueur de câble
	Câble de moteur	530 071	KMTR-ST-5	5 m
	KMTR-ST	530 072	KMTR-ST-10	10 m
		530 073	KMTR-ST-X	Longueur X (25 m max.)
	Câble de moteur pour	530 074	KMTRE-ST42-5	5 m
	moteur à contrôleur	530 075	KMTRE-ST42-10	10 m
	intégré	530 076	KMTRE-ST42-X	Longueur X (25 m max.)
	KMTRE-ST			

Références pour bride M	TR-FL	
		N° pièce Type
	MTR-FL28	530 080 MTR-FL28-ST42
	MTR-FL30	530 079 MTR-FL30-ST42
	MTR-FL44	530 081 MTR-FL44-ST57
		530 082 MTR-FL-44-ST87
	MTR-FL64	533 140 MTR-FL64-ST87
		533 139 MTR-FL64-PL80

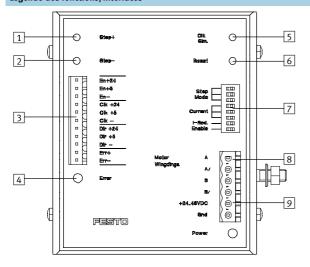
## Contrôleur de moteur SEC-ST, pour moteurs pas à pas

**FESTO** 

Fiche technique



### Légende des fonctions/interfaces



- 1 Bouton « Step + »
- 2 Bouton « Step »
- 3 Connecteur mâle X2 pour câble de commande (horloge, sens, etc.)
- 4 LED de signalisation d'erreur
- 5 Bouton « CLK, Sim. »
- 6 Bouton « Reset »
- [7] Micro-interrupteurs de paramétrage du mode de fonctionnement, du courant et la réduction de courant
- 8 Connecteur mâle X2 de connexion du moteur
- 9 Connecteur mâle X3 de l'alimentation

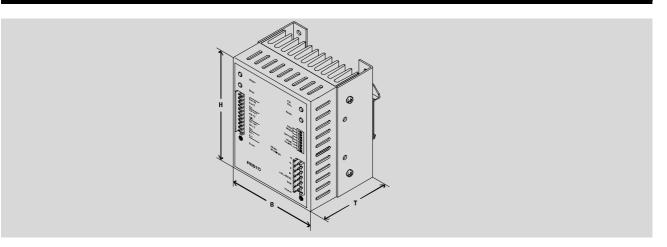
Caractéristiques électriques	générales	
		SEC-ST-48-6-P01
Tension de service nominale	[V DC]	24 48
U <sub>nomi</sub>		
Courant nominal (réglable)	[A]	1,25 6
I <sub>nomi</sub> .		par micro-interrupteurs
Fréquence de pas max.	[kHz]	40
Réduction de courant	[%]	0 ou 70
(réglable)		par micro-interrupteurs
Plage de fonctionnement	[V DC]	12 30
Entrée logique		
Mode de fonctionnement		Bipolar-Chopper-Driver
Mode de fonctionnement		Pas entier = 200 pas/tour
		Demi-pas = 400 pas/tour (recommandé)
		Quart de pas = 800 pas/tour
		Cinquième de pas = 1000 pas/tour
		Huitième de pas = 1600 pas/tour
		Dixième de pas = 2000 pas/tour
Réglage de pas		par micro-interrupteurs

2.2

## Contrôleur de moteur SEC-ST, pour moteur pas à pas Fiche technique et accessoires

**FESTO** 

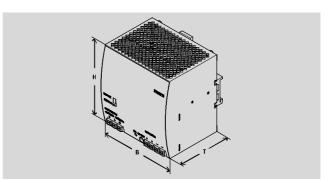
Conditions d'exploitation et d'environnement				
		SEC-ST-48-6-P01		
Température ambiante	[°C]	0 +40		
Température de stockage	[°C]	-10 +50		
Poids	[kg]	0,61		
Degré de protection		IP20		
Type de raccordement		Bornes à vis		
Mode de fixation		Rail DIN TS 35		



Dimensions et Références							
	Н	В	T	N° pièce	Туре		
Contrôleur de moteur	106	89	70	530 069	SEC-ST-48-6-P01		

### Bloc d'alimentation SVG-SEC-48-6





Dimensions et Références							
	Н	В	T	Tension de sortie	Courant nomi- nal	Nº pièce	Туре
Bloc d'alimentation	124	121	102	48 V DC	6 A	530 070	SVG-SEC-48-6

Références accessoires			
		N° pièce	Туре
	Câble de commande pour connexion au contrôleur d'axe SPC200 Longueurs de câble 1,5 m	530 077	KSPC-SECST-1,5