

## Minicarro EGSL, eléctrico

**FESTO**



## Características

### Información resumida

- Serie de carros eléctricos
- Máximo rendimiento en espacios reducidos para el montaje:
  - Precisión
  - Capacidad de carga
  - Dinámica
- Referenciación posible:
  - A tope fijo
  - A interruptor de referencia
- Perfecto para aplicaciones verticales
- Producto del sistema para la técnica de manipulación y montaje
- Múltiples posibilidades de adaptación a los actuadores

### Variantes de montaje del motor

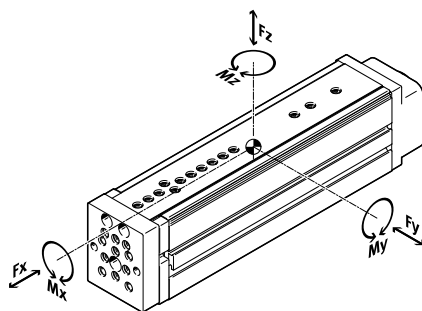
Axial

En paralelo



### Valores característicos de los ejes

Los valores incluidos en la tabla son valores máximos.  
Los valores exactos de cada una de las variantes constan en la hoja de pedidos correspondiente.



Ejecución	Tamaño	Carrera de trabajo [mm]	Velocidad [m/s]	Aceleración máxima [m/s <sup>2</sup> ]	Precisión de repetición [mm]	Fuerza de avance F <sub>x</sub> [N]	Propiedades de guiado				
							Fuerzas y momentos				
							F <sub>y</sub> [N]	F <sub>z</sub> [N]	M <sub>x</sub> [Nm]	M <sub>y</sub> [Nm]	M <sub>z</sub> [Nm]
	35	50	0,5	25	±0,015	75	512	512	6,2	6,0	6,0
	45	100, 200	1,0	25	±0,015	150	631	631	18,6	16,3	16,3
	55	100, 200, 250	1,0	25	±0,015	300	1047	1047	33,1	33,3	33,3
	75	100, 200, 300	1,3	25	±0,015	450	1539	1539	67,4	47,1	47,1

- - **Nota**

Software de ingeniería  
PositioningDrives  
www.festo.com

## Características

Sistema completo compuesto de minicarro, motor, controlador del motor y conjunto para el montaje del motor

Minicarro



Motor

→ Página 22



Servomotor:  
EMMT-AS, EMME-AS, EMMS-AS  
Motor paso a paso:  
EMMS-ST



**Nota**

Se ofrecen soluciones completas especialmente adaptadas entre sí para minicarros EGSL y los motores.

Reguladores de servoaccionamiento



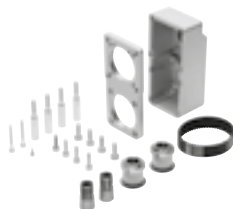
Reguladores de servoaccionamiento:  
CMMT-AS  
Reguladores de servoaccionamiento  
para baja tensión:  
CMMT-ST

Conjunto para el montaje del motor

→ Página 22

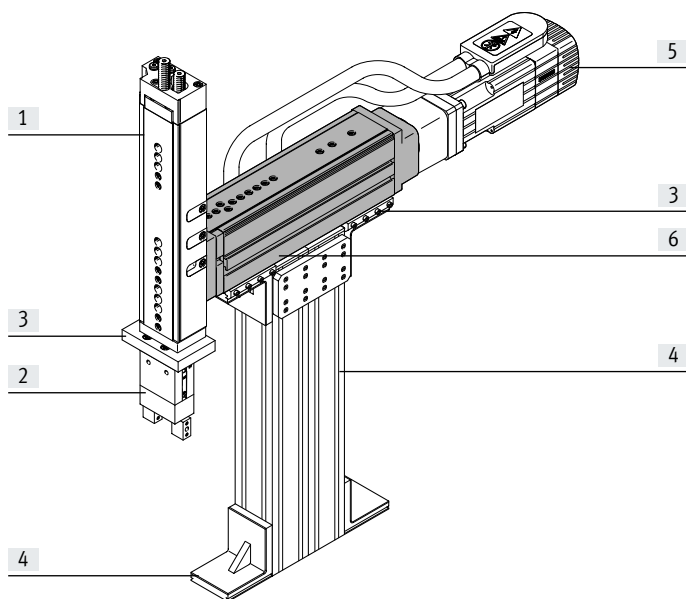
Conjunto de sujeción axial

Conjunto paralelo



Se ofrecen conjuntos completos tanto para el montaje en paralelo como para el montaje con sujeción axial del motor.

## Características y códigos del producto



Elementos del sistema y accesorios		Descripción	→ Página/Internet
[1]	Actuadores	Múltiples combinaciones posibles dentro de la técnica de manipulación y montaje	actuador
[2]	Pinza	Múltiples variantes posibles dentro de la técnica de manipulación y montaje	pinza
[3]	Adaptador	Para uniones entre actuadores	32
		Para uniones entre actuadores y pinzas	kit adaptador
[4]	Elementos básicos	Perfiles, uniones de perfiles y uniones perfil/actuador	elemento básico
[5]	Motores	Servomotores y motores paso a paso, con o sin reductor	motor
[6]	Ejes	Múltiples combinaciones posibles dentro de la técnica de manipulación y montaje	eje
-	Componentes para la instalación	Para tender y guiar los cables y tubos flexibles de modo claro y seguro	componente para la instalación

### Códigos del producto

001	Serie
EGSL	Mini carro

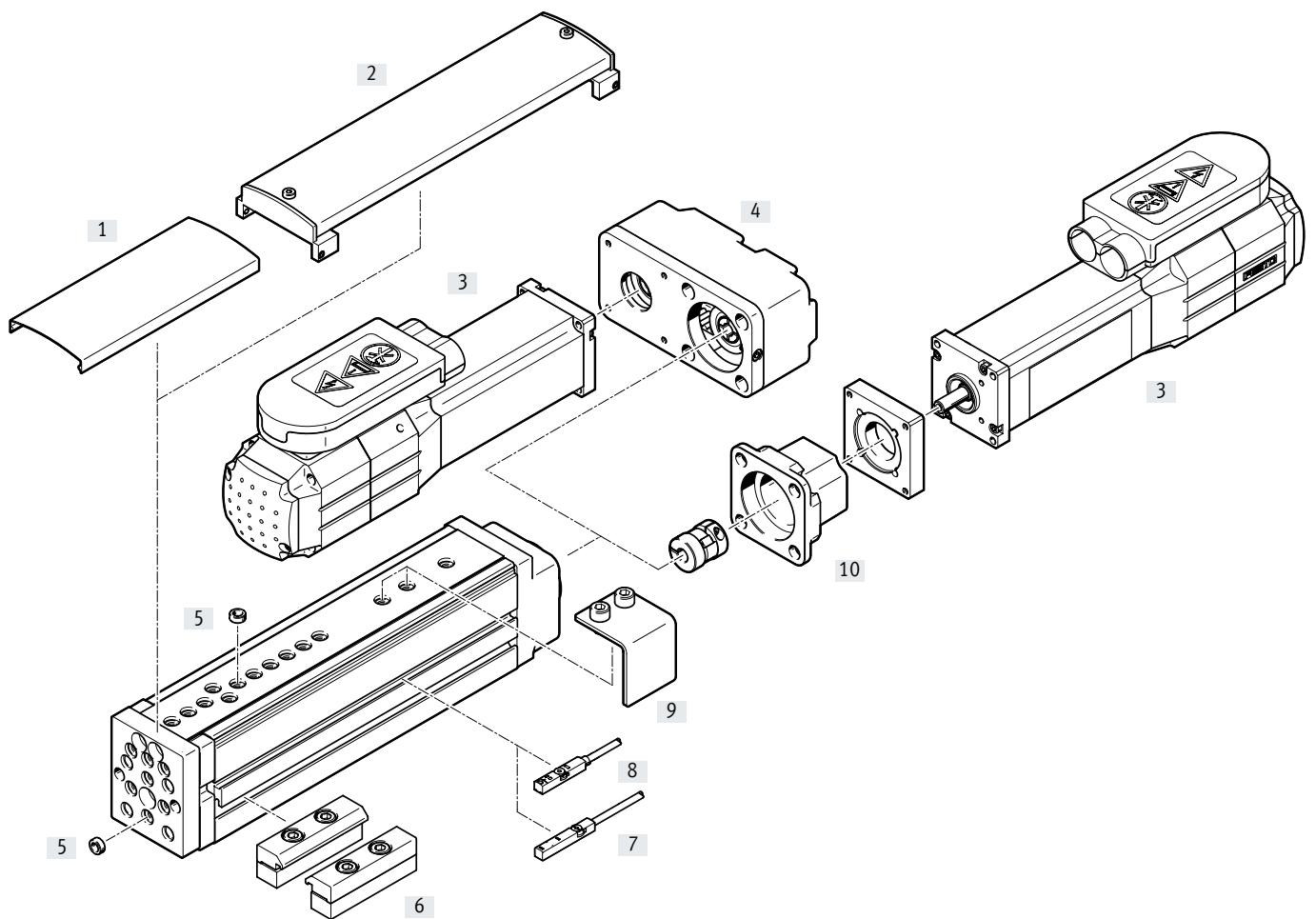
002	Tipo de actuador
BS	Husillo de bolas

003	Tamaños
35	35
45	45
55	55
75	75

004	Carrera
50	50
100	100
200	200
250	250
300	300

005	Paso de husillo
3P	3 mm
5P	5 mm
8P	8 mm
10P	10 mm
12.7P	12,7 mm
20P	20 mm

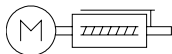
## Cuadro general de periféricos



Variantes y accesorios		
Tipo	Descripción	→ Página/Internet
[1] Tapa EASC...	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Evita que penetren partículas en la guía</li> <li>• El cliente puede acortar la tapa según lo exija su aplicación</li> </ul>	30
[2] Tapa EASC...-F	<ul style="list-style-type: none"> <li>• En combinación con la leva de conmutación EAPM debe utilizarse esta tapa</li> <li>• Evita que penetren partículas en la guía</li> </ul>	30
[3] Motor EMME, EMMS	Motores adaptados específicamente al eje, con o sin freno	22
[4] Conjunto paralelo EAMM	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Para el montaje del motor en paralelo</li> <li>• El motor únicamente puede montarse lateralmente o en la parte inferior</li> <li>• (compuesto por: cuerpo, manguito de fijación, disco para correa dentada y correa dentada)</li> </ul>	27
[5] Casquillo para centrar ZBH	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Para centrar cargas y anexos</li> <li>• El montaje en posición transversal es más sencillo con el carro</li> </ul>	31
[6] Fijación para perfil EAHF-G1, MUE	Para fijar el eje	29
[7] Sensor de proximidad SIES-8M	Sensor de proximidad inductivo para ranura en T	31
[8] Sensor de proximidad SMT-8	Sensores de proximidad magnéticos para ranura en T	31
[9] Leva de conmutación EAPM	Para detectar la posición del carro mediante sensores de proximidad SIES	29
[10] Conjunto de sujeción axial EAMM	Para el montaje axial del motor (compuesto por: acoplamiento, caja de acoplamiento y brida del motor)	22
- Cable de conexión NEBU	Para sensores de proximidad SIES o SMT-8...-B	31

## Hoja de datos

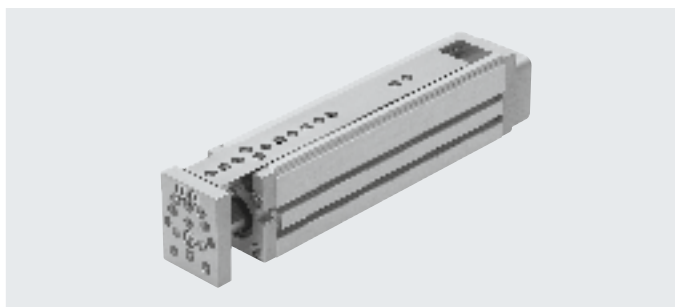
### Función



- Ø - Tamaño  
35, 45, 55, 75

- l - Carrera  
50 ... 300 mm

- **Nota**  
Todos los valores se refieren a una temperatura ambiente de 20 °C.



### Especificaciones técnicas generales

Tamaño	35	45	55	75			
Paso de husillo [mm/giro]	8	3	10	20			
Forma constructiva	Minicarro eléctrico						
	Con husillo de bolas						
	Con guía						
Guía	Guía de jaula de bolas						
Tipo de fijación	Con rosca interior						
	Con casquillo para centrar						
	Con accesorios						
Posición de montaje	Indistinta						
Carrera de trabajo [mm]	50	100, 200	100, 200, 250	100, 200, 300			
Carga útil máx. admisible, horizontal [kg]	2	6	10	14			
Carga útil máx. admisible, vertical [kg]	2	6	10	14			
Fuerza de avance continua $F_x$ [N]	50	100	200	300			
Fuerza de avance máx. $F_x$ [N]	75	150	300	450			
Momento de impulsión máx. sin carga [Nm]	0,015	0,090	0,080	0,100	0,135	0,265	0,165
Par de accionamiento máx. <sup>1)</sup> [Nm]	0,2	0,45	0,51	0,9	1,25	3,25	3,25
Fuerza radial máx. <sup>2)</sup> [N]	20	120		260		300	
Velocidad máxima [m/s]	0,5	0,3	1,0	0,4	1,0	0,65	1,3
Aceleración nominal [m/s <sup>2</sup> ]	15						
Aceleración máxima <sup>3)</sup> [m/s <sup>2</sup> ]	25						
Precisión de repetición [mm]	±0,015						
Holgura máx. en la inversión de sentido <sup>4)</sup> [µm]	≤50						

- 1) Consideración de la fricción y el momento de aceleración de masas giratorias
- 2) En el vástago de accionamiento
- 3) La aceleración máxima depende de la masa móvil, del par de accionamiento y de la máxima fuerza de avance
- 4) Unidad nueva

### Condiciones de funcionamiento y del entorno

Tamaño	35	45	55	75
Temperatura ambiente [°C]	0 ... +60			
Grado de protección	IP40			
Factor de utilización [%]	100			
Nivel de presión acústica [dB(A)]	60			65
Intervalos de mantenimiento	Lubricación de por vida			

## Hoja de datos

Pesos [kg]			
Tamaño	35	45	
Carrera [mm]	50	100	200
Peso del producto	0,6	1,6	2,2
Masa móvil	0,3	0,7	0,9
Masa neta del raíl de guía y de la placa de yugo	0,13	0,4	0,58

Tamaño				55				75			
Carrera [mm]	100	200	250	100	200	300					
Peso del producto	2,6	3,4	4,1	5,1	6,5	8,1					
Masa móvil	1,2	1,5	1,8	2,3	2,9	3,4					
Masa neta del raíl de guía y de la placa de yugo	0,61	0,87	1,07	1,2	1,64	2,07					

Momento de inercia de la masa: para dimensionar el motor			
Tamaño	35	45	
Paso de husillo [mm/giro]	8	3	10
Carrera [mm]	50	100	200
$J_0$ [kg mm <sup>2</sup> ]	4,26	4,59	5,14
$J_1$ por kg de carga útil [kg mm <sup>2</sup> /kg]	1,62	0,23	0,23

Tamaño				55				75			
Paso de husillo [mm/giro]	5	12,7		10		20					
Carrera [mm]	100	200	250	100	200	250	100	200	300		
$J_0$ [kg mm <sup>2</sup> ]	13,52	14,77	15,74	18,27	21,13	23,27	86,95	96,49	106,67		
$J_1$ por kg de carga útil [kg mm <sup>2</sup> /kg]	0,63	0,63	0,63	4,09	4,09	4,09	2,53	2,53	2,53		

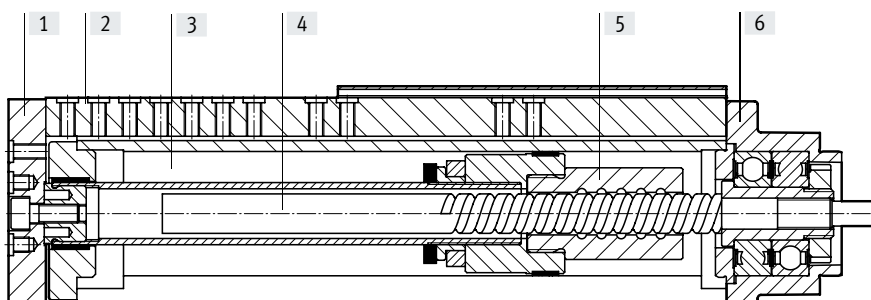
El momento de inercia de la masa  $J_A$  del eje completo se calcula de la siguiente manera:

$$J_A = J_0 + J_L \times m_{\text{carga útil}} \text{ [kg]}$$

Sin considerar las inercias de las masas del motor y de conjunto para el montaje del motor.

### Materiales

Vista en sección

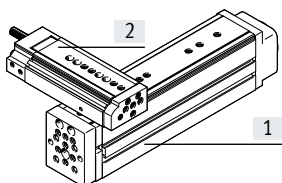


Eje	
[1] Placa de yugo	Aleación forjada de aluminio, anodizado
[2] Raíl de guía	Acero laminado
[3] Cuerpo	Aleación forjada de aluminio, anodizado
[4] Husillo	Acero laminado
[5] Tuerca del husillo	Acero laminado
[6] Tapa	Aluminio, pintado
Nota sobre los materiales	En conformidad con la Directiva 2002/95/CE (RoHS) Contiene sustancias que afectan al proceso de pintura

## Hoja de datos

### Combinaciones posibles

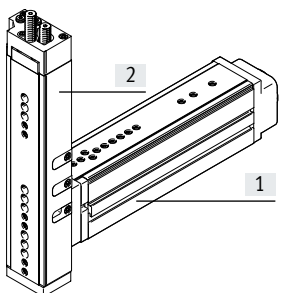
Mediante guía



Fijación directa

		[1] Actuador básico							
		EGSL-35		EGSL-45		EGSL-55		EGSL-75	
[2] Actuador comple- mentario	EGSL-35	<b>1088327</b>	<b>HMSV-73</b>	<b>1088338</b>	<b>HMSV-74</b>	<b>1088338</b>	<b>HMSV-74</b>	-	
	EGSL-45	-		<b>1088338</b>	<b>HMSV-74</b>	<b>1088338</b>	<b>HMSV-74</b>	<b>1089092</b>	<b>HMSV-75</b>
	EGSL-55	-		-		<b>1088338</b>	<b>HMSV-74</b>	<b>1089092</b>	<b>HMSV-75</b>
	EGSL-75	-		-		-		<b>1089092</b>	<b>HMSV-75</b>
	DGSL-4	<b>1088327</b>	<b>HMSV-73</b>	-		-		-	
	DGSL-6	<b>1088327</b>	<b>HMSV-73</b>	-		-		-	
	DGSL-8	<b>1088327</b>	<b>MSV-73</b>	<b>ZBV-M5-7</b>		<b>ZBV-M5-7</b>		-	
	DGSL-10	<b>1088327</b>	<b>HMSV-73</b>	<b>ZBV-M5-7</b>		<b>ZBV-M5-7</b>		-	
	DGSL-12	-		<b>M5x14</b> <b>ZBH-7</b>		<b>M5x16</b> <b>ZBH-7</b>		<b>ZBV-M6-9</b>	
	DGSL-16	-		<b>M5x14</b> <b>ZBH-7</b>		<b>M5x16</b> <b>ZBH-7</b>		<b>ZBV-M6-9</b>	
DGSL-20	-		-		-		<b>M6x20</b> <b>ZBH-9</b>		

Mediante placa de yugo



Fijación directa

		[1] Actuador básico							
		EGSL-35		EGSL-45		EGSL-55		EGSL-75	
[2] Actuador comple- mentario	EGSL-35	<b>M4x12</b>	<b>ZBH-7</b>	<b>1088295</b>	<b>HMSV-71</b>	<b>1088295</b>	<b>HMSV-71</b>	-	
	EGSL-45	-		<b>M5x12</b> <b>ZBH-7</b>		<b>M5x14</b> <b>ZBH-7</b>		<b>1088311</b>	<b>HMSV-72</b>
	EGSL-55	-		-		<b>M5x14</b> <b>ZBH-7</b>		<b>1088311</b>	<b>HMSV-72</b>
	EGSL-75	-		-		-		<b>M6x18</b>	<b>ZBH-9</b>
	DGSL-4	<b>1088262</b>	<b>HMSV-70</b>	-		-		-	
	DGSL-6	<b>1088262</b>	<b>HMSV-70</b>	-		-		-	
	DGSL-8	<b>1088262</b>	<b>HMSV-70</b>	<b>ZBV-M5-7</b>		<b>ZBV-M5-7</b>		-	
	DGSL-10	<b>1088262</b>	<b>HMSV-70</b>	<b>ZBV-M5-7</b>		<b>ZBV-M5-7</b>		-	
	DGSL-12	-		<b>M5x14</b> <b>ZBH-7</b>		<b>M5x12</b> <b>ZBH-7</b>		<b>ZBV-M6-9</b>	
	DGSL-16	-		<b>M5x14</b> <b>ZBH-7</b>		<b>M5x12</b> <b>ZBH-7</b>		<b>ZBV-M6-9</b>	
DGSL-20	-		-		-		<b>M6x20</b> <b>ZBH-9</b>		

**Nota**

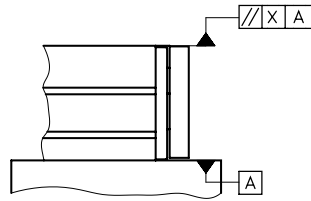
Referencias de pedido para casquillos para centrar ZBH y manguitos conectores ZBV → página 31.



## Hoja de datos

### Paralelismo [mm]

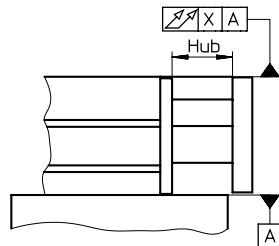
El paralelismo se refiere a la precisión de la distancia entre la superficie de fijación y la superficie del carro. Datos válidos en estado retraído.



Tamaño	Carrera [mm]	35	45	55	75
Paralelismo X	50	0,03	-	-	-
	100	-	0,05	0,05	0,05
	200	-	0,1	0,1	0,1
	250	-	-	0,125	-
	300	-	-	-	0,15

### Linealidad [mm]

La linealidad se refiere a la diferencia máxima de posición normal respecto al nivel de referencia que presenta cualquier punto en el elemento móvil del eje (por ejemplo, un carro) a lo largo de la carrera completa.

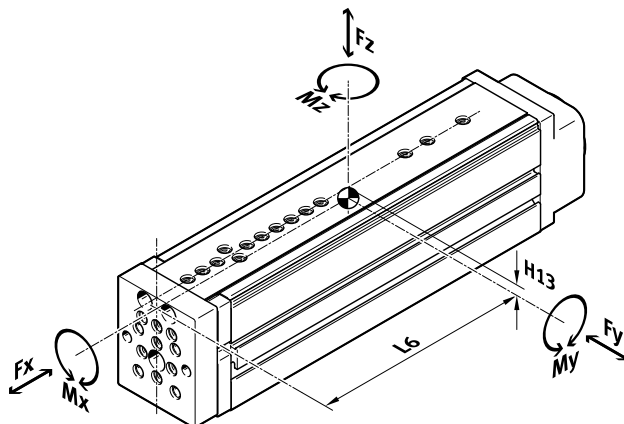


Tamaño	Carrera [mm]	35	45	55	75
Linealidad X	50	0,02	-	-	-
	100	-	0,04	0,04	0,04
	200	-	0,08	0,08	0,08
	250	-	-	0,10	-
	300	-	-	-	0,12

## Hoja de datos

### Valores característicos de las cargas dinámicas

Las fuerzas y momentos indicados se refieren al centro de la guía.  
No pueden superarse durante el funcionamiento dinámico.



Si el eje está expuesto simultáneamente a varias fuerzas y momentos, deberán respetarse las cargas máximas admisibles y deberá cumplirse la siguiente ecuación (cifra comparativa de la guía  $f_v$ ):

Cálculo del factor comparativo de la carga:

$$f_v = \frac{|F_{y1}|}{F_{y2}} + \frac{|F_{z1}|}{F_{z2}} + \frac{|M_{x1}|}{M_{x2}} + \frac{|M_{y1}|}{M_{y2}} + \frac{|M_{z1}|}{M_{z2}} \leq 1$$

$F_1/M_1$  = valor dinámico

$F_2/M_2$  = valor máximo

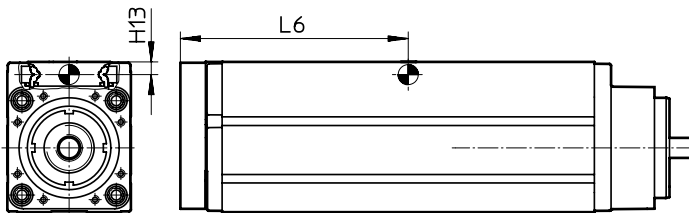
Fuerzas y momentos admisibles						Características geométricas		
Tamaño	Carrera	$F_{y\text{máx}}$	$F_{z\text{máx}}$	$M_{x\text{máx}}$	$M_{y\text{máx}}, M_{z\text{máx}}$	H13	L6	
	[mm]	[N]	[N]	[Nm]	[Nm]	[mm]	retraído [mm]	extendido [mm]
<b>35</b>								
	50	512	512	6,2	6,0	4,2	83	106
<b>45</b>								
	100	631	631	18,6	16,3	6,4	114	162
	200	291	291	14,3	12,3	6,4	164	262
<b>55</b>								
	100	1 047	1 047	33,1	31,0	6,4	132	180
	200	490	490	24,2	22,6	6,4	182	280
	250	563	563	27,0	33,3	6,4	221	344
<b>75</b>								
	100	1 539	1 539	67,4	47,1	7,6	139	187
	200	714	714	48,5	33,8	7,6	189	287
	300	555	555	46,4	36,5	7,6	241	389

**Nota**

Software de ingeniería  
PositioningDrives  
[www.festo.com](http://www.festo.com)

## Hoja de datos

## Posición del centro de la guía



## Ejemplo de cálculo

Valores conocidos:

Tipo: EGSL-BS-45-100-10P

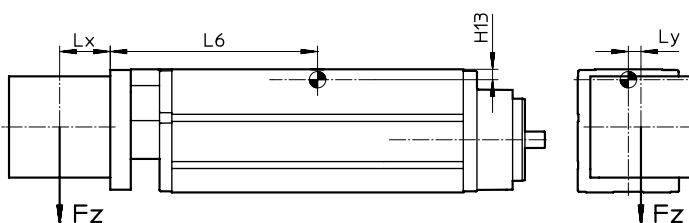
Carrera = 100 mm

Brazo de palanca  $L_x$  = 30 mmBrazo de palanca  $L_y$  = 10 mmMasa  $F_z$  = 5 kgAceleración  $a$  = 0 m/s<sup>2</sup>

Posición de montaje: horizontal

Incógnita:

- $F_y$ ,  $F_z$ ,  $M_x$ ,  $M_y$ ,  $M_z$
- Verificación del funcionamiento en caso de carga combinada
- Estimación de la vida útil



Solución:

 $L6 = 0,162$  m según consta en la tabla $F_y = 0$  N

$$F_z = m \times g \\ = 5 \text{ kg} \times 9,81 \text{ m/s}^2 = 49,05 \text{ N}$$

$$M_x = F_z \times L_y \\ = 49,05 \text{ N} \times 0,01 \text{ m} = 0,4905 \text{ Nm}$$

$$M_y = F_z \times (L6 + L_x) \\ = 49,05 \text{ N} \times (0,162 \text{ m} + 0,03 \text{ m}) = 9,42 \text{ Nm}$$

$$M_z = 0 \text{ Nm}$$

Carga combinada:

$$f_v = \frac{|F_{y1}|}{F_{y2}} + \frac{|F_{z1}|}{F_{z2}} + \frac{|M_{x1}|}{M_{x2}} + \frac{|M_{y1}|}{M_{y2}} + \frac{|M_{z1}|}{M_{z2}} \leq 1$$

$$f_v = 0 + \frac{49,05 \text{ N}}{631 \text{ N}} + \frac{0,49 \text{ Nm}}{18,6 \text{ Nm}} + \frac{9,42 \text{ Nm}}{16,3 \text{ Nm}} + 0 = 0,68$$

Según el diagrama de la página 12, con  $f_v = 0,68$  se obtiene una vida útil de aprox. 30 millones de ciclos.

## Hoja de datos

### Cálculo de la vida útil

La vida útil de la guía depende de la carga. Para estimar aproximadamente la vida útil de la guía, en el siguiente diagrama se muestra como característica el factor comparativo de la carga  $f_v$  y su relación con la vida útil.

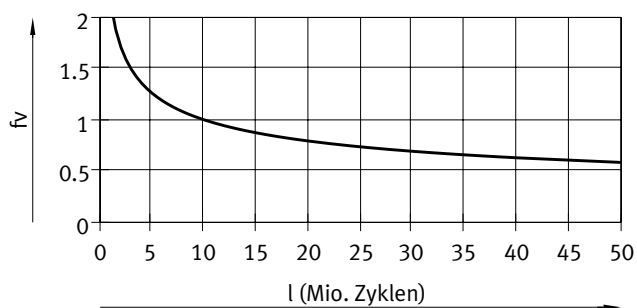
Solo el módulo husillo supera la resistencia elevada de la guía y su larga vida útil. Por este motivo, los valores característicos de la carga del husillo no se incluyen en el cálculo de la vida útil.

Esta representación solamente proporciona el valor teórico. Si el factor comparativo de la carga  $f_v$  es superior a 1,5, es necesario consultar a su técnico local del Festo.

### Factor comparativo de la carga $f_v$ en función de la vida útil

#### Ejemplo

Un usuario quiere mover una masa de X kg. Mediante el cálculo con la fórmula → página 10 se obtiene un valor de 1,5 para el factor comparativo de la carga  $f_v$ . Según el diagrama, la guía tiene una vida útil de aprox. 3 millones de ciclos. Debido a la menor aceleración, se reducen los valores  $M_z$  y  $M_y$ . Ahora, con un factor comparativo de la carga  $f_v$  de 1, la vida útil que se obtiene es de 10 millones de ciclos.

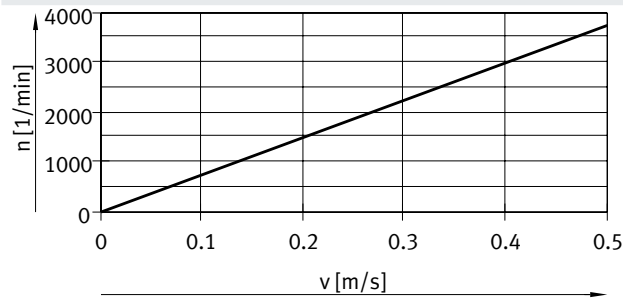


 **Nota**  
Software de ingeniería  
PositioningDrives  
[www.festo.com](http://www.festo.com)

## Hoja de datos

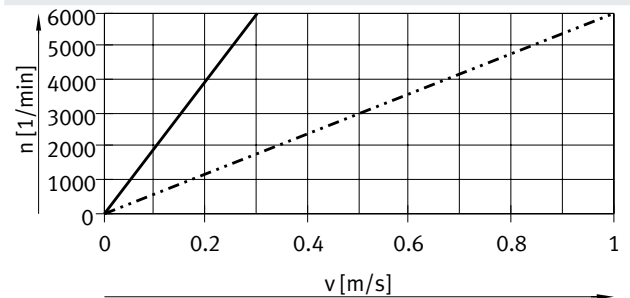
### Revoluciones n en función de la velocidad de avance v

EGSL-35



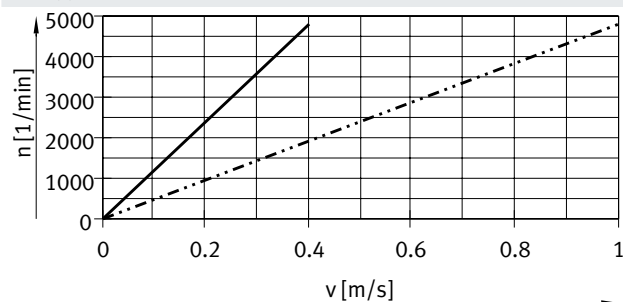
— EGSL-BS-35- ... -8P

EGSL-45



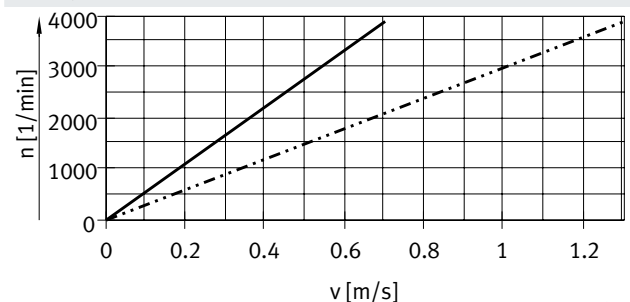
— EGSL-BS-45- ... -3P  
 - - - - - EGSL-BS-45- ... -10P

EGSL-55



— EGSL-BS-55- ... -5P  
 - - - - - EGSL-BS-55- ... -12.7P

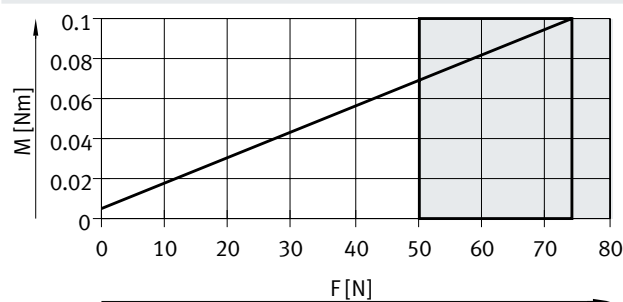
EGSL-75



— EGSL-BS-75- ... -10P  
 - - - - - EGSL-BS-75- ... -20P

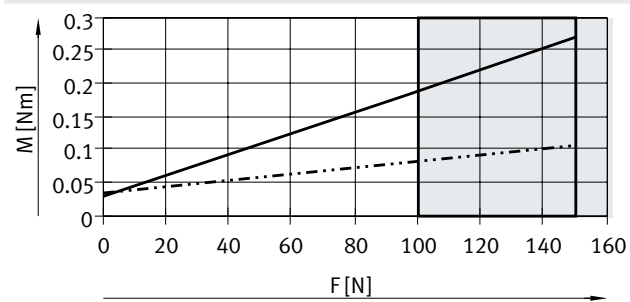
### Par de accionamiento M en función de la fuerza de avance F

EGSL-35



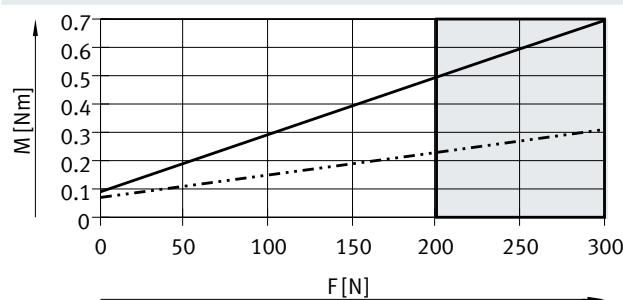
— EGSL-BS-35- ... -8P

EGSL-45



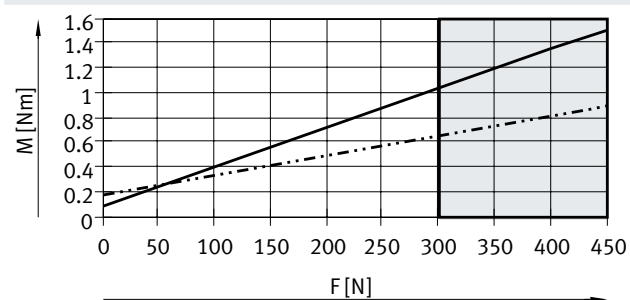
— EGSL-BS-45- ... -10P  
 - - - - - EGSL-BS-45- ... -3P

EGSL-55



— EGSL-BS-55- ... -12.7P  
 - - - - - EGSL-BS-55- ... -5P

EGSL-75

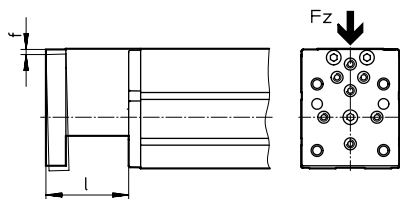


— EGSL-BS-75- ... -20P  
 - - - - - EGSL-BS-75- ... -10P

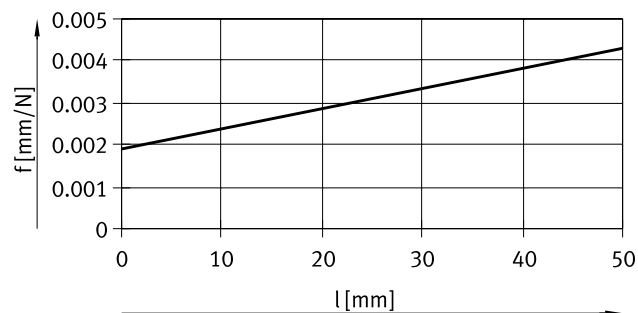
Este margen solo debe utilizarse brevemente.

## Hoja de datos

### Desviación x en función de la fuerza Fz y de la carrera l

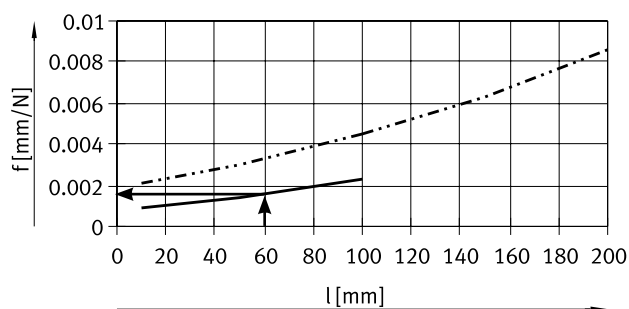


EGSL-35



EGSL-BS-35-50

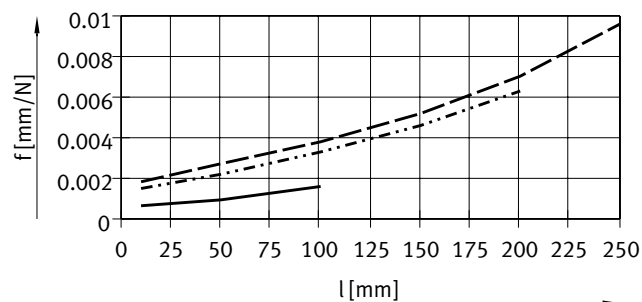
EGSL-45



EGSL-BS-45-100

EGSL-BS-45-200

EGSL-55

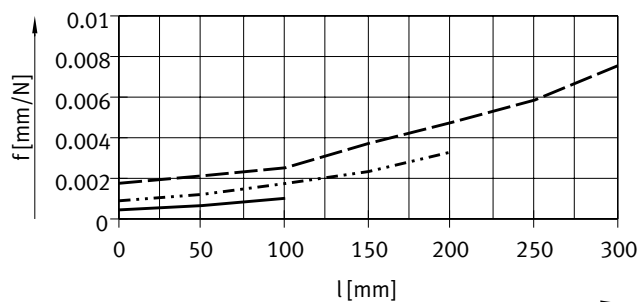


EGSL-BS-55-100

EGSL-BS-55-200

EGSL-BS-55-250

EGSL-75



EGSL-BS-75-100

EGSL-BS-75-200

EGSL-BS-75-300

### Ejemplo de cálculo

Valores conocidos:

EGSL-BS-45-100

$l = 60 \text{ mm}$

$F_z = 30 \text{ N}$

Posición de montaje: horizontal

Resultado:

Suponiendo una carrera de 60 mm, según el diagrama se obtiene un pandeo de  $f = 0,0015 \text{ mm/N}$ .

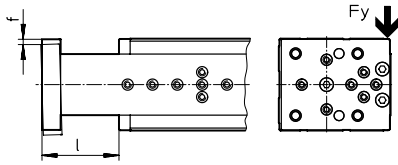
$$x = f \times F_z$$

$$x = 0,0015 \text{ mm/N} \times 30 \text{ N}$$

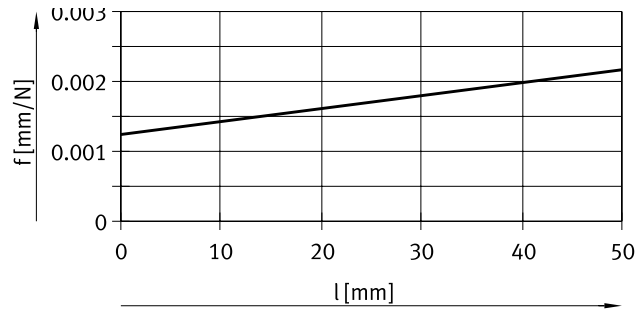
$$x = 0,045 \text{ mm}$$

## Hoja de datos

### Desviación x en función de la fuerza $F_y$ y de la carrera l

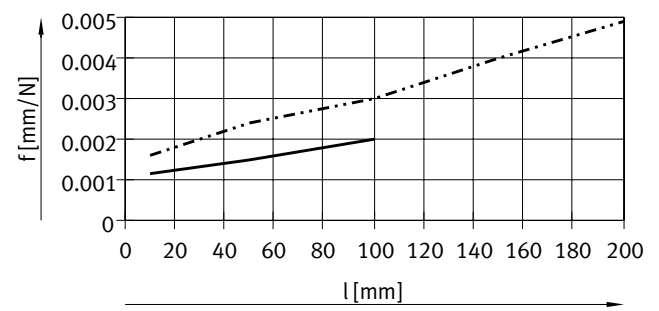


EGSL-35



EGSL-BS-35-50

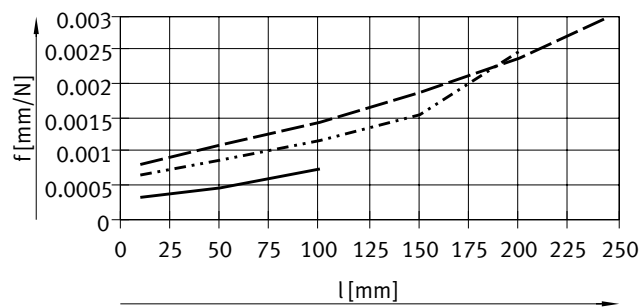
EGSL-45



EGSL-BS-45-100

EGSL-BS-45-200

EGSL-55

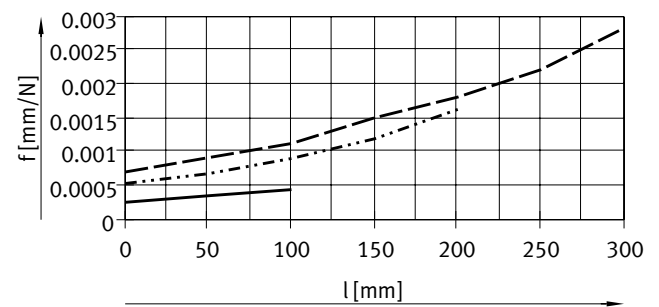


EGSL-BS-55-100

EGSL-BS-55-200

EGSL-BS-55-250

EGSL-75



EGSL-BS-75-100

EGSL-BS-75-200

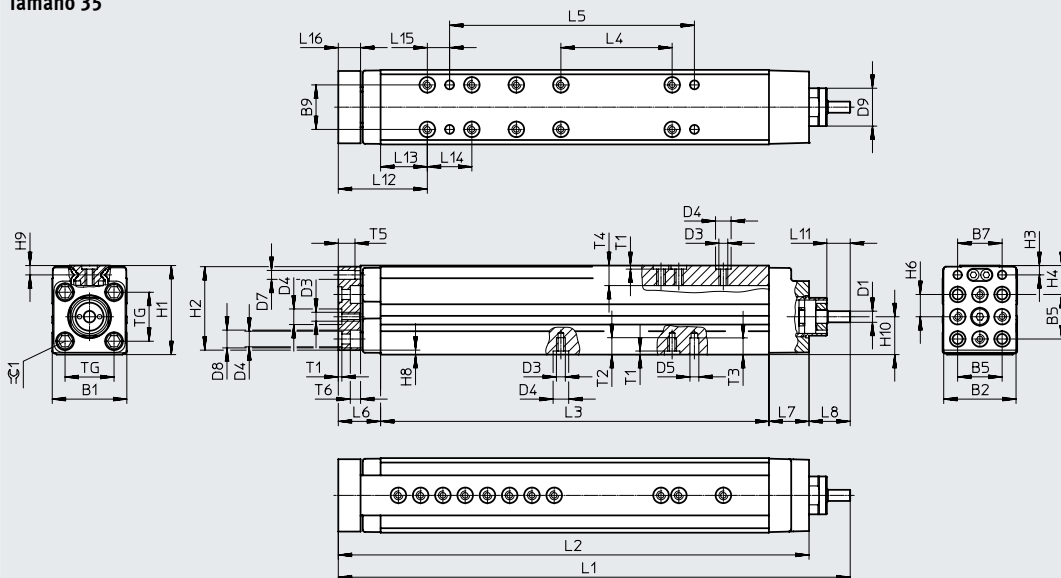
EGSL-BS-75-300

Hoja de datos

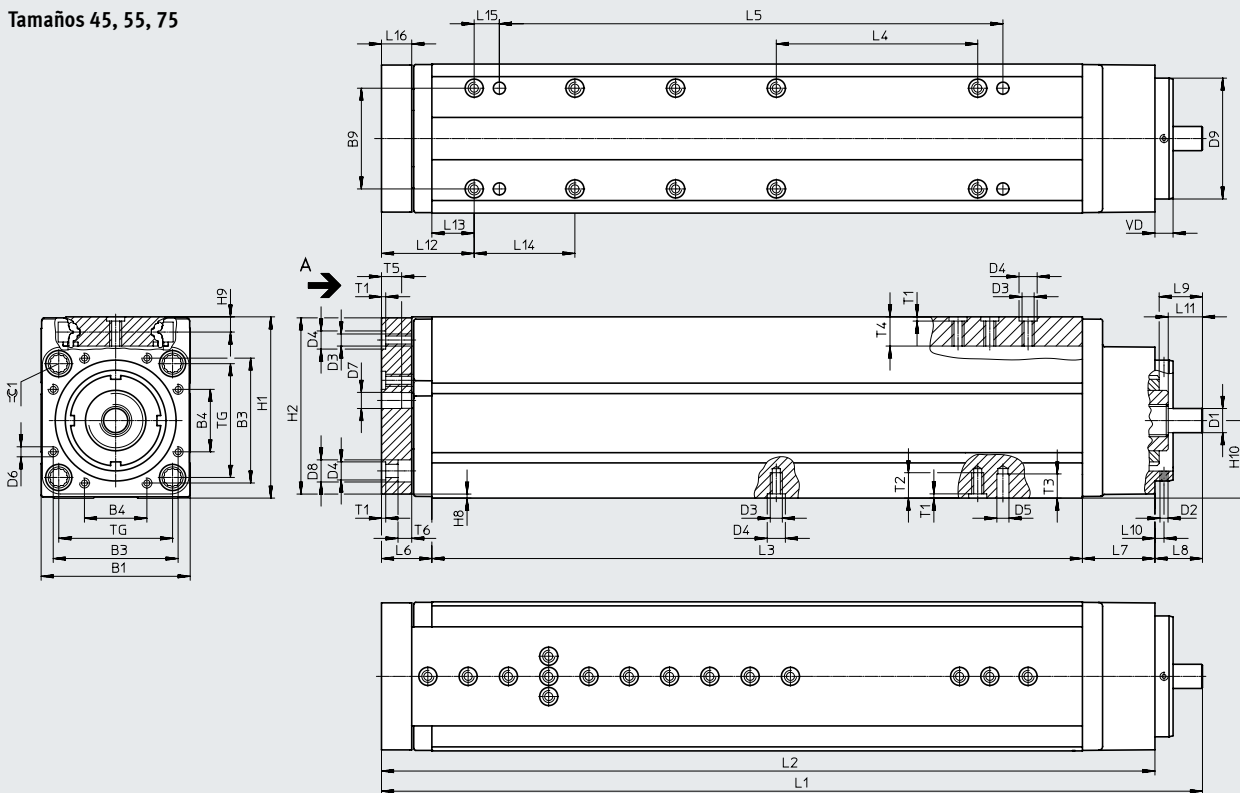
Dimensiones

Descarga de datos CAD → [www.festo.com](http://www.festo.com)

Tamaño 35

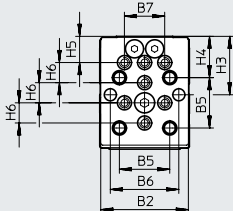


Tamaños 45, 55, 75

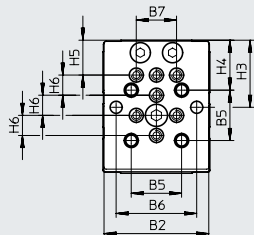


Vista A

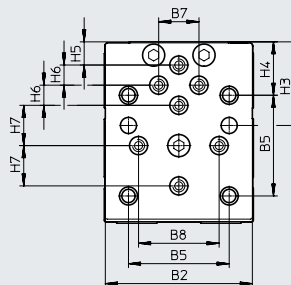
Tamaño 45



Tamaño 55



Tamaño 75



[1] Tope de goma integrado en el carro. Extraíble para realizar el recorrido de referencia a un tope fijo.



## Hoja de datos

Tamaño	B1	B2	B3	B4	B5	B6	B7	B8	B9	D1 ∅
									±0,5	
35	33,5	33	–	–	20	–	20	–	20	5
45	44,5	43,5	32	19	25	34	20	–	25	6
55	53	52	42	20	25	40	20	–	25	8
75	74	73	62	31	50	–	20	40	50	12

Tamaño	D2	D3	D4 ∅ H7	D5 ∅ H7	D6	D7 ∅	D8 ∅	D9 ∅ G7	H1	H2
35	–	M4	7	4	–	4	8	19	40	37,5
45	M3	M5	7	6	M3	6	10	32	56	53,5
55	M3	M5	7	6	M4	6	10	40	66	63,5
75	M4	M6	9	6	M5	8	11	60	90	87,5

Tamaño	H3	H4	H5	H6	H7	H8	H9	H10	L6	
									2) ±1	3) ±1
35	4,2	13	–	10	–	2	4,2	17+0,09/-0,07	21	19
45	29	20,5	13	10	–	2	6,4	23±0,08	22	20
55	33,3	24,8	17,3	10	–	2	6,4	28,7±0,08	27	25
75	41,5	26,5	11,5	10	20	2	7,6	38,5±0,08	27	25

Tamaño	L7	L8 ±1	L9	L10	L11 ±0,2	L12		L13 <sup>1)</sup>	L14 <sup>1)</sup>	L15 ±0,1
						2)	3)			
35	18	18,5	–	–	10,5	42	40	21	20	10
45	26	16	16,9	3,5	8	43	41	21	25	12,5
55	30	18,5	14,9	3,5	14	48	46	21	25	12,5
75	36	23,6	21,5	4,5	17	48	46	21	50	12,5

Tamaño	L16	T1 ±0,1	T2	T3	T4	T5	T6	TG	VD	≈C 1
35	10	1,6	7,6	7,5	9	7,5	4,6	22	–	5
45	10	1,6	8,1	7,5	12,4	7,5	5,7	32,5	7	6
55	15	1,6	8,6	8,5	12,4	10	8,7	38	7	6
75	15	2,1	12,6	12	14,5	10	6,8	56,5	9	8

Tamaño	Carrera [mm]	L1		L2		L3 –0,2	L4 <sup>1)</sup>	L5 <sup>1)</sup> ±0,05
		2) ±1,5	3) ±1,5	2) ±1	3) ±1			
35	50	182	180	163,5	161,5	124,5	–	60
45	100	248	246	232	230	184	75	125
	200	348	346	332	330	284	100	175
55	100	284,5	282,5	266	264	209	100	150
	200	384,5	382,5	366	364	309	100	175
	250	463,5	461,5	445	443	388	100	175
75	100	309,6	307,6	286	284	223	–	150
	200	409,6	407,6	386	384	323	100	250
	300	514,6	512,6	491	489	428	150	350

1) Tolerancia del taladro centrador: ±0,02 mm  
tolerancia de la rosca: ±0,1 mm

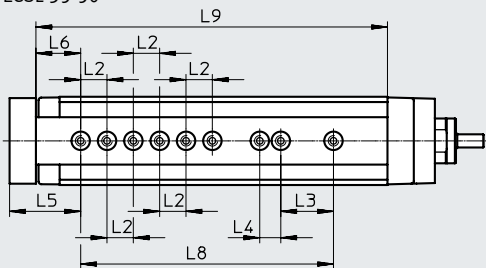
2) Con tope de goma

3) Sin tope de goma: para realizar el recorrido de referencia a un tope fijo

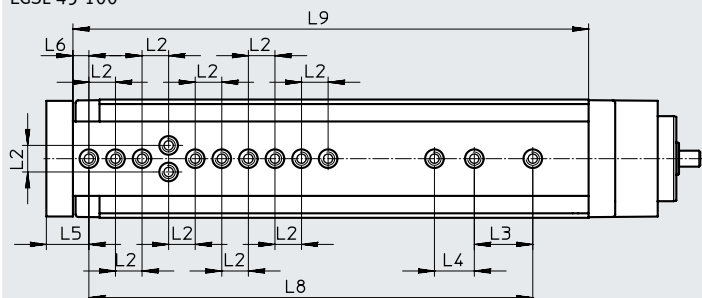
## Hoja de datos

### Patrón de taladros para roscas de fijación y taladros centradores

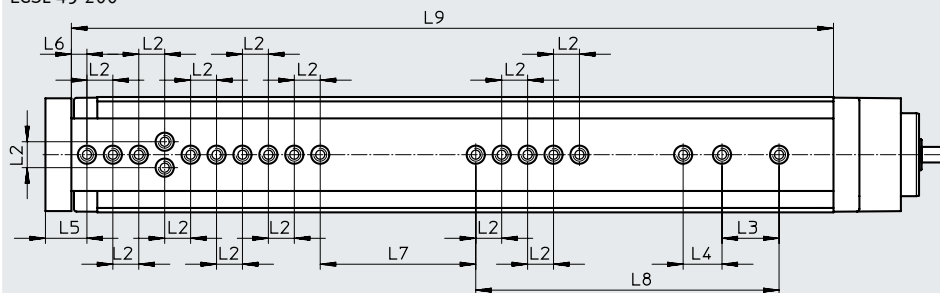
EGSL-35-50



EGSL-45-100



EGSL-45-200



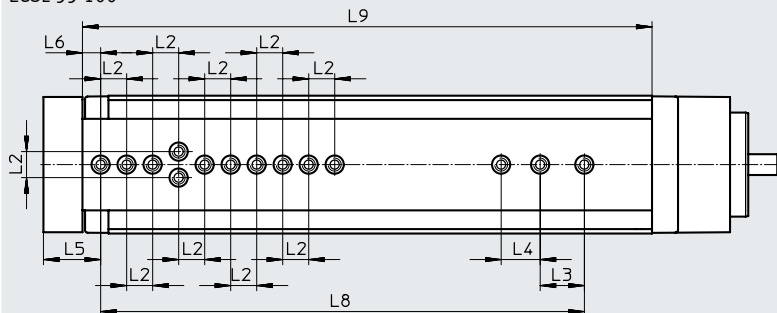
Tamaño	Carrera [mm]	L2 <sup>1)</sup>	L3 <sup>1)</sup>	L4 <sup>1)</sup>	L5	L6	L7 <sup>1)</sup>	L8 <sup>1)</sup>	L9
35	50	10	20	8	27	17	-	96	133,5
45	100	10	22	15	16	6	-	167	194
	200						60	117	294

1) Tolerancia del taladro centrador:  $\pm 0,02$  mm  
tolerancia de la rosca:  $\pm 0,1$  mm

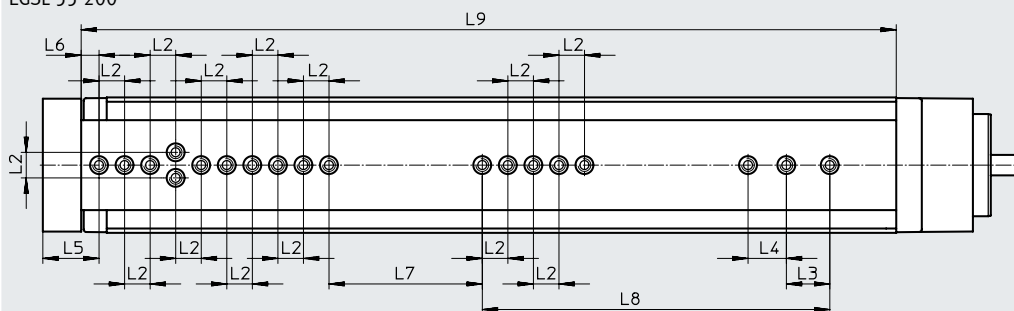
## Hoja de datos

### Patrón de taladros para roscas de fijación y taladros centradores

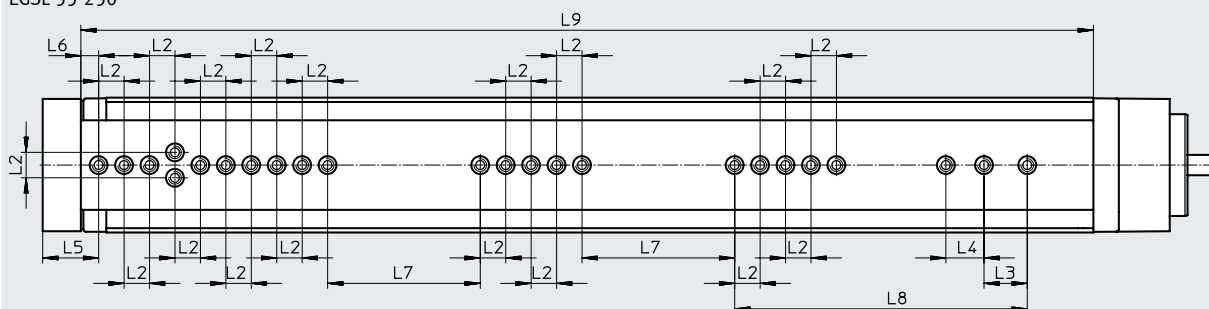
EGSL-55-100



EGSL-55-200



EGSL-55-250



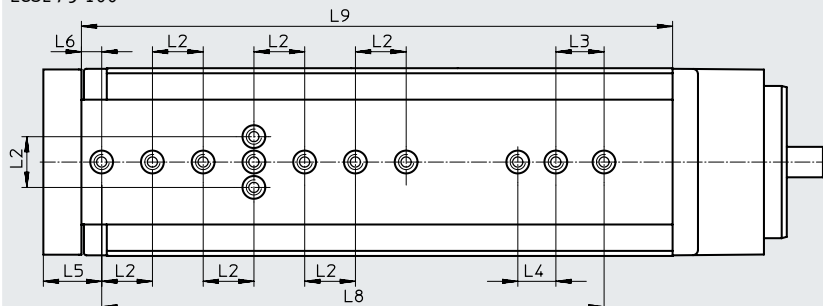
Tamaño	Carrera [mm]	L2 <sup>1)</sup>	L3 <sup>1)</sup>	L4 <sup>1)</sup>	L5	L6	L7 <sup>1)</sup>	L8 <sup>1)</sup>	L9
55	100	10	17	15	22	7	-	186	219
	200						60	136	319
	250						60	115	398

1) Tolerancia del taladro centrador:  $\pm 0,02$  mm  
tolerancia de la rosca:  $\pm 0,1$  mm

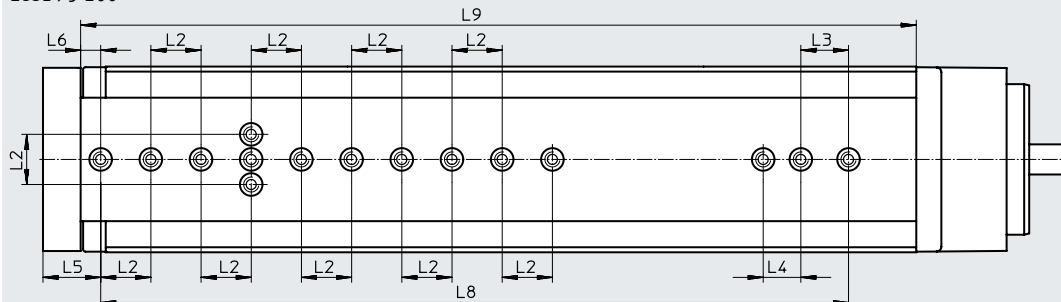
## Hoja de datos

### Patrón de taladros para roscas de fijación y taladros centradores

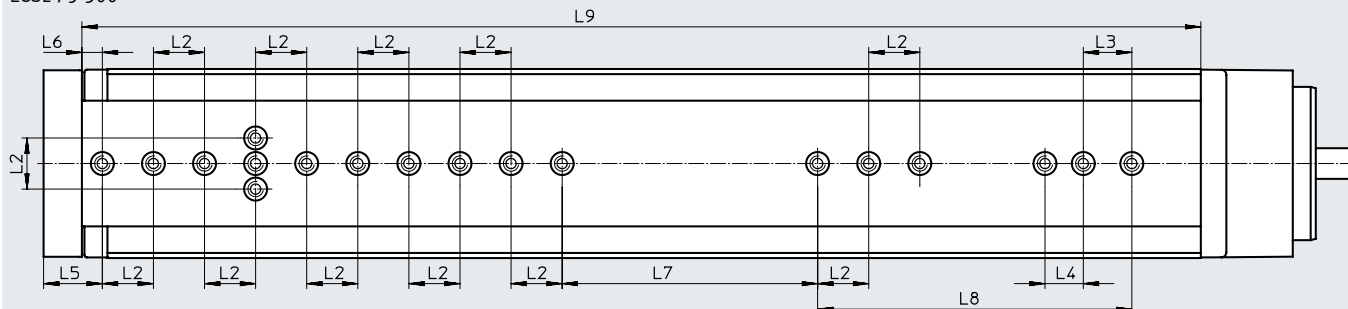
EGSL-75-100



EGSL-75-200



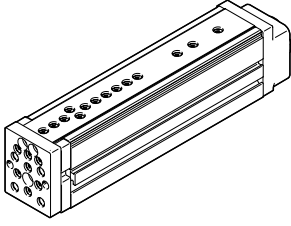
EGSL-75-300




Tamaño	Carrera [mm]	L2 <sup>1)</sup>	L3 <sup>1)</sup>	L4 <sup>1)</sup>	L5	L6	L7 <sup>1)</sup>	L8 <sup>1)</sup>	L9
75	100	20	19	15	23	8	-	198	233
	200						-	298	333
	300						100	123	438

1) Tolerancia del taladro centrador:  $\pm 0,02$  mm  
tolerancia de la rosca:  $\pm 0,1$  mm

## Hoja de datos

Referencias de pedido	Tamaño	Paso de husillo [mm/giro]	Carrera [mm]	N.º art.	Código del producto
	35	8	50	562160	EGSL-BS-35-50-8P
	45	3	100	562225	EGSL-BS-45-100-3P
			200	562226	EGSL-BS-45-200-3P
		10	100	559335	EGSL-BS-45-100-10P
			200	559336	EGSL-BS-45-200-10P
	55	5	100	562227	EGSL-BS-55-100-5P
			200	562228	EGSL-BS-55-200-5P
			250	562229	EGSL-BS-55-250-5P
		12,7	100	559337	EGSL-BS-55-100-12.7P
			200	559338	EGSL-BS-55-200-12.7P
			250	559339	EGSL-BS-55-250-12.7P
	75	10	100	562230	EGSL-BS-75-100-10P
			200	562231	EGSL-BS-75-200-10P
			300	562232	EGSL-BS-75-300-10P
		20	100	559340	EGSL-BS-75-100-20P
			200	559341	EGSL-BS-75-200-20P
300			559342	EGSL-BS-75-300-20P	

## Accesorios

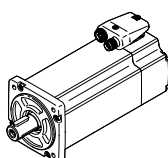
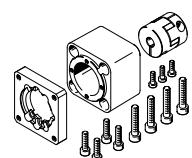
 **Nota**

Dependiendo de la combinación de motor y actuador, es posible que el actuador no pueda alcanzar la fuerza de avance máxima.

Si se utilizan conjuntos paralelos, deberá tenerse en cuenta el correspondiente par de accionamiento sin carga del kit.

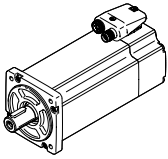
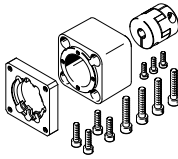
**Combinaciones admisibles de eje y motor con conjunto de sujeción axial**

Hojas de datos → Internet: eamm-a

Motor/reductor <sup>1)</sup>	Conjunto de sujeción axial	
		
Código del producto	N.º art.	Código del producto
<b>EGSL-35</b>		
<b>Con servomotor</b>		
EMME-AS-40-...	1981953	EAMM-A-D19-40P
EMMS-AS-40-...	1199152	EAMM-A-D19-40A
<b>Con motor paso a paso</b>		
EMMS-ST-28-...	1081659	EAMM-A-D19-28A
EMMS-ST-42-...	1087642	EAMM-A-D19-42A
<b>EGSL-45</b>		
<b>Con servomotor</b>		
EMME-AS-40-...	1976465	EAMM-A-D32-40P
EMMS-AS-40-...	543147	EAMM-A-D32-40A
EMMS-AS-55-...	550979	EAMM-A-D32-55A
EMMT-AS-60-..., EMME-AS-60-...	1956054	EAMM-A-D32-60P
<b>Con servomotor y reductor</b>		
EMME-AS-40-...	1454238	EAMM-A-D32-40G
EMGA-40-P-G...-EAS-40		
EMMS-AS-40-...	1454238	EAMM-A-D32-40G
EMGA-40-P-G...-SAS-40		
EMMS-AS-55-...	2946758	EAMM-A-D32-60G
EMGA-60-P-G...-SAS-55		
EMMT-AS-60-..., EMME-AS-60-...	2946760	EAMM-A-D32-60H
EMGA-60-P-G...-EAS-60		
EMMS-AS-70-...	2946758	EAMM-A-D32-60G
EMGA-60-P-G...-SAS-70		
<b>Con motor paso a paso</b>		
EMMS-ST-42-...	543148	EAMM-A-D32-42A
EMMS-ST-57-...	550980	EAMM-A-D32-57A
<b>Con motor paso a paso y reductor</b>		
EMMS-ST-42-...	1454238	EAMM-A-D32-40G
EMGA-40-P-G...-SST-42		
EMMS-ST-57-...	2946758	EAMM-A-D32-60G
EMGA-60-P-G...-SST-57		

1) El momento de giro de entrada no puede superar el momento de giro máximo admisible que pueda transmitir el conjunto de sujeción axial.

## Accesorios

Combinaciones admisibles de eje y motor con conjunto de sujeción axial		
Motor/reductor <sup>1)</sup>	Conjunto de sujeción axial	
		
Código del producto	N.º art.	Código del producto
<b>EGSL-45</b>		
<b>Con actuador integrado</b>		
EMCA-EC-67-...	1454239	EAMM-A-D32-67A
<b>Con actuador integrado y reductor</b>		
EMCA-EC-67-...	1454238	EAMM-A-D32-40G
EMGC-40-...		
EMCA-EC-67-...	2946760	EAMM-A-D32-60H
EMGC-60-...		
<b>EGSL-55</b>		
<b>Con servomotor</b>		
EMMS-AS-55-...	543153	EAMM-A-D40-55A
EMMT-AS-60-..., EMME-AS-60-...	1977000	EAMM-A-D40-60P
EMMS-AS-70-...	550981	EAMM-A-D40-70A
<b>Con servomotor y reductor</b>		
EMME-AS-40-...	560282	EAMM-A-D40-40G
EMGA-40-P-G...-EAS-40	2256398	EAMM-A-D40-40G-G2 <sup>2)</sup>
EMMS-AS-40-...	560282	EAMM-A-D40-40G
EMGA-40-P-G...-SAS-40	2256398	EAMM-A-D40-40G-G2 <sup>2)</sup>
EMMS-AS-55-...	2256400	EAMM-A-D40-60G
EMGA-60-P-G...-SAS-55		
EMMT-AS-60-..., EMME-AS-60-...	1454242	EAMM-A-D40-60H
EMGA-60-P-G...-EAS-60		
EMMS-AS-70-...	2256400	EAMM-A-D40-60G
EMGA-60-P-G...-SAS-70		
<b>Con motor paso a paso</b>		
EMMS-ST-57-...	543154	EAMM-A-D40-57A
EMMS-ST-87-...	550982	EAMM-A-D40-87A
<b>Con motor paso a paso y reductor</b>		
EMMS-ST-42-...	560282	EAMM-A-D40-40G
EMGA-40-P-G...-SST-42	2256398	EAMM-A-D40-40G-G2 <sup>2)</sup>
EMMS-ST-57-...	2256400	EAMM-A-D40-60G
EMGA-60-P-G...-SST-57		
<b>Con actuador integrado</b>		
EMCA-EC-67-...	1454243	EAMM-A-D40-67A
<b>Con actuador integrado y reductor</b>		
EMCA-EC-67-...	560282	EAMM-A-D40-40G
EMGC-40-...	2256398	EAMM-A-D40-40G-G2 <sup>2)</sup>
EMCA-EC-67-...	1454242	EAMM-A-D40-60H
EMGC-60-...		

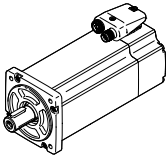
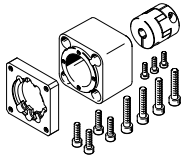
1) El momento de giro de entrada no puede superar el momento de giro máximo admisible que pueda transmitir el conjunto de sujeción axial.

2) Con un kit de juntas EADS-F, el conjunto de sujeción axial de clase de protección IP40 puede alcanzar la clase IP65.

## Accesorios

### Combinaciones admisibles de eje y motor con conjunto de sujeción axial

Hojas de datos → Internet: eamm-a

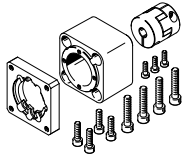
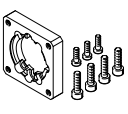
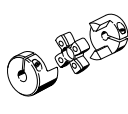
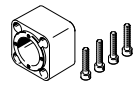
Motor/reductor <sup>1)</sup>	Conjunto de sujeción axial	
		
Código del producto	N.º art.	Código del producto
<b>EGSL-75</b>		
<b>Con servomotor</b>		
EMMS-AS-70-...	543161	EAMM-A-D60-70A
EMMT-AS-80-..., EMME-AS-80-...	1977073	EAMM-A-D60-80P
EMMT-AS-100-..., EMME-AS-100-..., EMMS-AS-100-...	550983	EAMM-A-D60-100A
<b>Con servomotor y reductor</b>		
EMMS-AS-55-...	560283	EAMM-A-D60-60G
EMGA-60-P-G...-SAS-55	2256696	EAMM-A-D60-60G-G2 <sup>2)</sup>
EMMT-AS-60-..., EMME-AS-60-..., EMGA-60-P-G...-EAS-60	1454245	EAMM-A-D60-60H
EMMS-AS-70-...	560283	EAMM-A-D60-60G
EMGA-60-P-G...-SAS-70	2256696	EAMM-A-D60-60G-G2 <sup>2)</sup>
EMMS-AS-70-..., EMGA-80-P-G...-SAS-70	1499402	EAMM-A-D60-80G
EMMT-AS-80-..., EMME-AS-80-..., EMGA-80-P-G...-EAS-80	1499402	EAMM-A-D60-80G
EMMT-AS-100-..., EMME-AS-100-..., EMMS-AS-100-..., EMGA-80-P-G...-SAS-100	1499402	EAMM-A-D60-80G
<b>Con motor paso a paso</b>		
EMMS-ST-87-...	543162	EAMM-A-D60-87A
<b>Con motor paso a paso y reductor</b>		
EMMS-ST-57-...	560283	EAMM-A-D60-60G
EMGA-60-P-G...-SST-57	2256696	EAMM-A-D60-60G-G2 <sup>2)</sup>
EMMS-ST-87-..., EMGA-80-P-G...-SST-87	1499402	EAMM-A-D60-80G
<b>Con actuador integrado y reductor</b>		
EMCA-EC-67-..., EMGC-60-...	1454245	EAMM-A-D60-80H

1) El momento de giro de entrada no puede superar el momento de giro máximo admisible que pueda transmitir el conjunto de sujeción axial.

2) Con un kit de juntas EADS-F, el conjunto de sujeción axial de la clase de protección IP40 puede alcanzar la clase IP65.

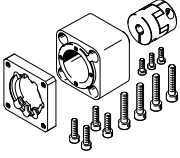
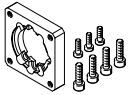
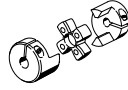
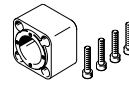


## Accesorios

Referencias de pedido: piezas individuales			
Conjunto de sujeción axial	compuesto por: Brida del motor	Acoplamiento	Caja de acoplamiento
			
N.º art. Código del producto	N.º art. Código del producto	N.º art. Código del producto	N.º art. Código del producto
<b>EGSL-35</b>			
1199152 EAMM-A-D19-40A	1199144 EAMF-A-28D-40A	543419 EAMC-16-20-5-6	1087585 EAMK-A-D19-28D
1981953 EAMM-A-D19-40P	1982014 EAMF-A-28D-40P	562677 EAMC-16-20-5-8	1087585 EAMK-A-D19-28D
1081659 EAMM-A-D19-28A	1087613 EAMF-A-28D-28A	562676 EAMC-16-20-5-5	1087585 EAMK-A-D19-28D
1087642 EAMM-A-D19-42A	1087630 EAMF-A-28D-42A	562676 EAMC-16-20-5-5	1087585 EAMK-A-D19-28D
<b>EGSL-45</b>			
543147 EAMM-A-D32-40A	552163 EAMF-A-28B-40A	543420 EAMC-16-20-6-6	552155 EAMK-A-D32-28B
1454238 EAMM-A-D32-40G	1460095 EAMF-A-44C-40G-S1	562681 EAMC-30-32-6-10	551006 EAMK-A-D32-44A/C
1976465 EAMM-A-D32-40P	1976704 EAMF-A-28B-40P	1232854 EAMC-16-20-6-8	552155 EAMK-A-D32-28B
543148 EAMM-A-D32-42A	552164 EAMF-A-28B-42A	543419 EAMC-16-20-5-6	552155 EAMK-A-D32-28B
550979 EAMM-A-D32-55A	529942 EAMF-A-44A/B-55A	551003 EAMC-30-32-6-9	551006 EAMK-A-D32-44A/C
550980 EAMM-A-D32-57A	530081 EAMF-A-44A/B-57A	551002 EAMC-30-32-6-6.35	551006 EAMK-A-D32-44A/C
2946758 EAMM-A-D32-60G	1460105 EAMF-A-44C-60G/H-S1	318577 EAMC-30-32-6-11	551006 EAMK-A-D32-44A/C
2946760 EAMM-A-D32-60H	1460105 EAMF-A-44C-60G/H-S1	1233256 EAMC-30-32-6-14	551006 EAMK-A-D32-44A/C
1956054 EAMM-A-D32-60P	1956846 EAMF-A-44C-60P	1233256 EAMC-30-32-6-14	551006 EAMK-A-D32-44A/C
1454239 EAMM-A-D32-67A	1476305 EAMF-A-44A/B/C-67A-S1	551003 EAMC-30-32-6-9	551006 EAMK-A-D32-44A/C

Accesorios

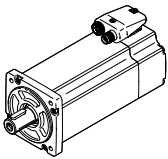
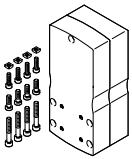
Referencias de pedido: piezas individuales

Conjunto de sujeción axial	compuesto por:		
	Brida del motor 	Acoplamiento 	Caja de acoplamiento 
N.º art. Código del producto	N.º art. Código del producto	N.º art. Código del producto	N.º art. Código del producto

EGSL-55			
560282 EAMM-A-D40-40G	550986 EAMF-A-44A/B-40G	558029 EAMC-30-32-8-10	552157 EAMK-A-D40-44A/C
2256398 EAMM-A-D40-40G-G2	1460095 EAMF-A-44C-40G-S1	558029 EAMC-30-32-8-10	552157 EAMK-A-D40-44A/C
543153 EAMM-A-D40-55A	529942 EAMF-A-44A/B-55A	543423 EAMC-30-32-8-9	552157 EAMK-A-D40-44A/C
543154 EAMM-A-D40-57A	530081 EAMF-A-44A/B-57A	543421 EAMC-30-32-6.35-8	552157 EAMK-A-D40-44A/C
2256400 EAMM-A-D40-60G	1460105 EAMF-A-44C-60G/H-S1	551004 EAMC-30-32-8-11	552157 EAMK-A-D40-44A/C
1454242 EAMM-A-D40-60H	1460105 EAMF-A-44C-60G/H-S1	562682 EAMC-30-32-8-14	552157 EAMK-A-D40-44A/C
1977000 EAMM-A-D40-60P	1956846 EAMF-A-44C-60P	562682 EAMC-30-32-8-14	552157 EAMK-A-D40-44A/C
1454243 EAMM-A-D40-67A	1476305 EAMF-A-44A/B/C-67A-S1	543423 EAMC-30-32-8-9	552157 EAMK-A-D40-44A/C
550981 EAMM-A-D40-70A	529943 EAMF-A-44A/B-70A	551004 EAMC-30-32-8-11	552157 EAMK-A-D40-44A/C
550982 EAMM-A-D40-87A	530082 EAMF-A-44A/B-87A	551004 EAMC-30-32-8-11	552157 EAMK-A-D40-44A/C

EGSL-75			
560283 EAMM-A-D60-60G	550987 EAMF-A-64A/B-60G/H	543424 EAMC-42-50-11-12	552160 EAMK-A-D60-64B
2256696 EAMM-A-D60-60G-G2	2256289 EAMF-A-64B-60G/H-S1	543424 EAMC-42-50-11-12	552160 EAMK-A-D60-64B
1454245 EAMM-A-D60-60H	2256289 EAMF-A-64B-60G/H-S1	1455671 EAMC-42-50-12-14	552160 EAMK-A-D60-64B
543161 EAMM-A-D60-70A	529945 EAMF-A-64A/B-70A	543424 EAMC-42-50-11-12	552160 EAMK-A-D60-64B
1499402 EAMM-A-D60-80G	2843290 EAMF-A-64C-80G-S1	2138701 EAMC-42-50-12-20	551007 EAMK-A-D60-64C
1977073 EAMM-A-D60-80P	1977113 EAMF-A-64A/C-80P	551005 EAMC-42-50-12-19	551007 EAMK-A-D60-64C
543162 EAMM-A-D60-87A	533140 EAMF-A-64A/B-87A	543424 EAMC-42-50-11-12	552160 EAMK-A-D60-64B
550983 EAMM-A-D60-100A	529947 EAMF-A-64A/C/D-100A	551005 EAMC-42-50-12-19	551007 EAMK-A-D60-64C

## Accesorios

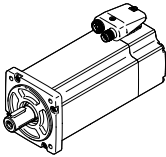
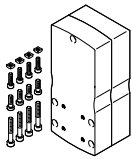
Combinaciones admisibles de eje y motor con conjunto paralelo			Hojas de datos → Internet: eamm-u
Motor/reductor <sup>1)</sup>	Conjunto paralelo		
		<ul style="list-style-type: none"> <li>• El conjunto puede montarse en todas las direcciones</li> <li>• Uso en combinación con motores de otras marcas bajo demanda</li> </ul>	
Código del producto	N.º art.	Código del producto	
<b>EGSL-45</b>			
<b>Con servomotor</b>			
EMME-AS-40-...	2153283	EAMM-U-50-D32-40P-78	
EMMS-AS-40-...	1201591	EAMM-U-50-D32-40A-78	
EMMS-AS-55-...	1210126	EAMM-U-60-D32-55A-91	
EMME-AS-60-...	2619586	EAMM-U-70-D32-60P-96	
<b>Con motor paso a paso</b>			
EMMS-ST-42-...	1201607	EAMM-U-50-D32-42A-78	
EMMS-ST-57-...	1210419	EAMM-U-60-D32-57A-91	
<b>Con actuador integrado</b>			
EMCA-EC-67-...	1577063	EAMM-U-60-D32-67A-91	
<b>Con reductor</b>			
EMGA-40-P-...	1577358	EAMM-U-60-D32-40G-91	
EMGC-40-P-...	1577358	EAMM-U-60-D32-40G-91	
EMGA-60-P-...-SAS/SST <sup>2)</sup>	2748181	EAMM-U-70-D32-60G-96	
EMGA-60-P-...-EAS, EMGC-60-P-... <sup>2)</sup>	2778393	EAMM-U-70-D32-60H-96	

1) El momento de giro de entrada no puede superar el momento de giro máximo admisible que pueda transmitir el conjunto paralelo.

2) Diámetros de los ejes de salida del reductor: EMGA-60-P-...-SAS/SST: 11 mm; EMGA-60-P-...-EAS, EMGC-60-P: 14 mm


## Accesorios

Hojas de datos → Internet: eamm-u

Combinaciones admisibles de eje y motor con conjunto paralelo		
Motor/reductor <sup>1)</sup>	Conjunto paralelo	
		<ul style="list-style-type: none"> <li>• El conjunto puede montarse en todas las direcciones</li> <li>• Uso en combinación con motores de otras marcas bajo demanda</li> </ul>
Código del producto	N.º art.	Código del producto
<b>EGSL-55</b>		
<b>Con servomotor</b>		
EMMS-AS-55-...	1210438	EAMM-U-60-D40-55A-91
EMME-AS-60-...	2617488	EAMM-U-70-D40-60P-96
EMMS-AS-70-...	2786204	EAMM-U-70-D40-70A-96
EMMS-AS-70-...	1212826	EAMM-U-86-D40-70A-102
<b>Con motor paso a paso</b>		
EMMS-ST-57-...	1210442	EAMM-U-60-D40-57A-91
EMMS-ST-87-...	1215802	EAMM-U-86-D40-87A-102
<b>Con actuador integrado</b>		
EMCA-EC-67-...	1577083	EAMM-U-60-D40-67A-91
<b>Con reductor</b>		
EMGA-40-P-...	1577165	EAMM-U-60-D40-40G-91
EMGC-40-P-...	1577165	EAMM-U-60-D40-40G-91
EMGA-60-P-...-SAS/SST <sup>2)</sup>	2785471	EAMM-U-70-D40-60G-96
EMGA-60-P-...-EAS, EMGC-60-P-... <sup>2)</sup>	2786101	EAMM-U-70-D40-60H-96
EMGA-60-P-...-SAS/SST <sup>2)</sup>	1586445	EAMM-U-86-D40-60G-102
EMGA-60-P-...-EAS, EMGC-60-P-... <sup>2)</sup>	1586496	EAMM-U-86-D40-60H-102
<b>EGSL-75</b>		
<b>Con servomotor</b>		
EMMS-AS-70-...	1212477	EAMM-U-86-D60-70A-102
EMME-AS-80-...	2155875	EAMM-U-86-D60-80P-102
<b>Con motor paso a paso</b>		
EMMS-ST-87-...	1215784	EAMM-U-86-D60-87A-102
<b>Con reductor</b>		
EMGA-60-P-...-SAS/SST <sup>2)</sup>	1586347	EAMM-U-86-D60-60G-102
EMGA-60-P-...-EAS, EMGC-60-P-... <sup>2)</sup>	1586276	EAMM-U-86-D60-60H-102
EMGA-60-P-...-SAS/SST <sup>2)</sup>	1543240	EAMM-U-110-D60-60G-120
EMGA-60-P-...-EAS, EMGC-60-P-... <sup>2)</sup>	1542264	EAMM-U-110-D60-60H-120
EMGA-80-P-...	1532949	EAMM-U-110-D60-80G-120

1) El momento de giro de entrada no puede superar el momento de giro máximo admisible que pueda transmitir el conjunto paralelo.

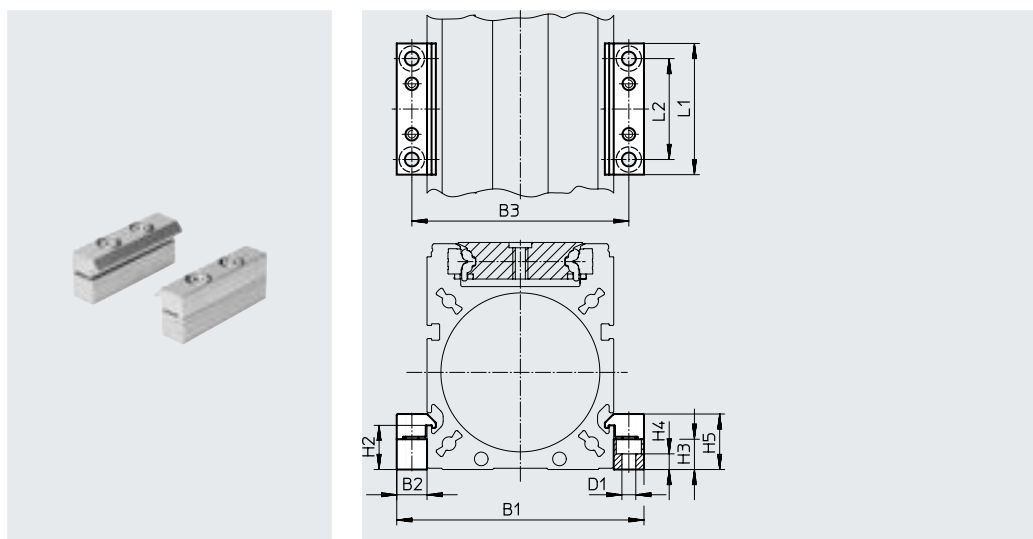
2) Diámetros de los ejes de salida del reductor: EMGA-60-P-...-SAS/SST: 11 mm; EMGA-60-P-...-EAS, EMGC-60-P: 14 mm

 **Nota**  
 Para ajustar la pretensión de la correa dentada, con EAMM-U-110 se necesita el elemento de fijación EADT.  
 De manera opcional es posible apoyar el motor o el eje con un contracojinete EAMG.

## Accesorios

### Fijación para perfil EAHF/MUE

Materiales:  
Aluminio, anodizado



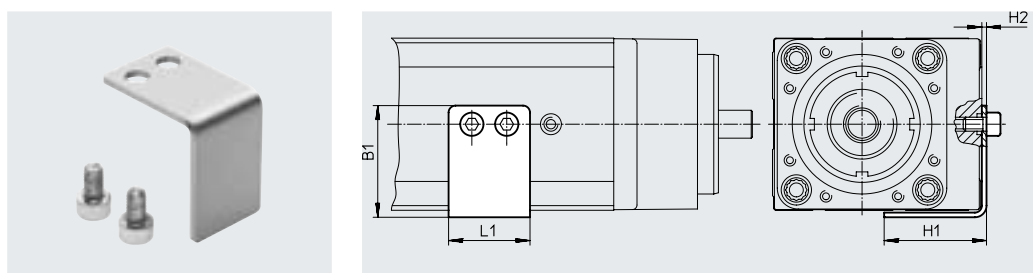
#### Dimensiones y referencias de pedido

Para tamaño	B1	B2	B3	D1 ∅	H2	H3
35	49,5	8	41,5	3,4	10,5	10
45	68,5	12	56,5	5,5	12,5	8,3
55	77	12	65	5,5	17,5	12
75	98	12	86	5,5	17,5	12

Para tamaño	H4	H5	L1	L2	Peso [g]	N.º art.	Código del producto
35	6,8	15,5	40	20	20	1170211	EAHF-G1-35-P
45	2,5	17	52	40	23	1168859	EAHF-G1-45-P
55	6,2	22	52	40	80	558043	MUE-70/80
75	6,2	22	52	40	80	558043	MUE-70/80

### Leva de conmutación EAPM

Materiales:  
Acero galvanizado



#### Dimensiones y referencias de pedido

Para tamaño	B1	H1	H2	L1	Peso [g]	N.º art.	Código del producto
35	25,5	25	1,5	17	15	1235029	EAPM-G1-35-SLS
45	32	32,5	2	30	30	1235033	EAPM-G1-45-SLS
55	36	35	2	30	35	1235035	EAPM-G1-55-SLS
75	48	44	2	35	50	1235036	EAPM-G1-75-SLS

#### Nota

La leva de conmutación únicamente deberá montarse utilizando las roscas previstas (en la parte posterior del raíl de guía).

## Accesorios

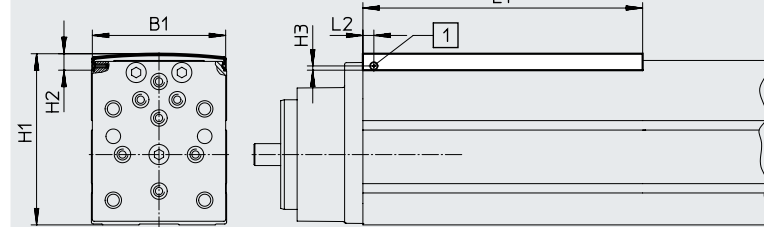
### Tapa EASC

Materiales:

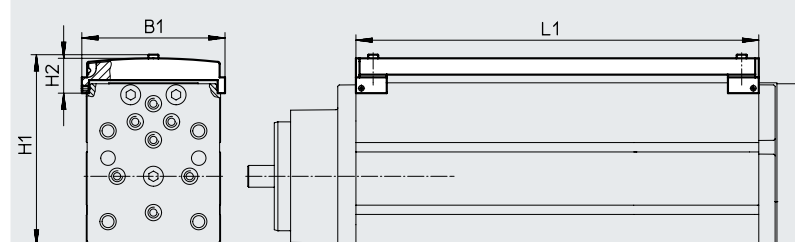
Aluminio, anodizado

Sin cobre ni PTFE

EASC-...




EASC-...-F



[1] Tornillo avellanado M2

#### Dimensiones y referencias de pedido



Para tamaño	Longitud [mm]	B1	H1	H2	H3	L1 -0,5	L2 -0,3	N.º art.	Código del producto
<b>Apto para el uso sin leva de conmutación</b>									
35	50	32,5	43,2	8,5	2,3	58	6	570819	EASC-G1-35-50
	500 <sup>1)</sup>							570874	EASC-G1-35-500
45	100	43,5	59,7	9	2,3	108	6	570822	EASC-G1-45-100
	200							570823	EASC-G1-45-200
	500 <sup>1)</sup>							570875	EASC-G1-45-500
55	100	52	69,7	9	2,3	108	6	570824	EASC-G1-55-100
	200							570825	EASC-G1-55-200
	250							570826	EASC-G1-55-250
	500 <sup>1)</sup>							570876	EASC-G1-55-500
75	100	73	93,7	9	2,3	108	6	570827	EASC-G1-75-100
	200							570828	EASC-G1-75-200
	300							570829	EASC-G1-75-300
	500 <sup>1)</sup>							570877	EASC-G1-75-500
<b>Apto para el uso con leva de conmutación</b>									
35	50	38,3	55	19,1	-	119,5	-	570830	EASC-G1-35-50-F
45	100	49,7	71,5	19,6	-	179	-	570833	EASC-G1-45-100-F
	200							570834	EASC-G1-45-200-F
55	100	58,2	81,5	19,6	-	204	-	570835	EASC-G1-55-100-F
	200							570836	EASC-G1-55-200-F
	250							570837	EASC-G1-55-250-F
75	100	78,9	105,5	19,4	-	218	-	570838	EASC-G1-75-100-F
	200							570839	EASC-G1-75-200-F
	300							570840	EASC-G1-75-300-F

 **Nota**

En el caso de las tapas con una longitud de 500 mm, el cliente debe realizar el taladro de fijación.

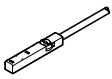
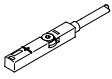
1) El cliente puede acortar la tapa según lo exija su aplicación.

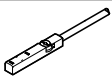
## Accesorios



Referencias de pedido					
	Para tamaño	Descripción	N.º art.	Código del producto	PE <sup>1)</sup>
<b>Casquillo para centrar ZBH<sup>2)</sup></b>					
	35, 45, 55	Para carro y placa de yugo	186717	ZBH-7	10
	75		150927	ZBH-9	
<b>Manguito conector ZBV</b>					
	45, 55	Para unir minicarros EGSL con minicarros DGSL	548803	ZBV-M5-7	3
	75		548804	ZBV-M6-9	

1) Unidades por embalaje

2) El suministro del minicarro incluye 6 unidades

Referencias de pedido: sensor de proximidad inductivo para ranura en T						Hojas de datos → Internet: sies
	Tipo de fijación	Salida de conmutación	Conexión eléctrica	Longitud del cable [m]	N.º art.	Código del producto
<b>Contacto normalmente abierto</b>						
	Insertable desde arriba en la ranura, a ras con el perfil del cilindro	PNP	Cable trifilar	7,5	551386	SIES-8M-PS-24V-K-7,5-OE
			Conector M8x1, 3 pines	0,3	551387	SIES-8M-PS-24V-K-0,3-M8D
		NPN	Cable trifilar	7,5	551396	SIES-8M-NS-24V-K-7,5-OE
			Conector M8x1, 3 pines	0,3	551397	SIES-8M-NS-24V-K-0,3-M8D
<b>Contacto normalmente cerrado</b>						
	Insertable desde arriba en la ranura, a ras con el perfil del cilindro	PNP	Cable trifilar	7,5	551391	SIES-8M-PO-24V-K-7,5-OE
			Conector M8x1, 3 pines	0,3	551392	SIES-8M-PO-24V-K-0,3-M8D
		NPN	Cable trifilar	7,5	551401	SIES-8M-NO-24V-K-7,5-OE
			Conector M8x1, 3 pines	0,3	551402	SIES-8M-NO-24V-K-0,3-M8D

Referencias de pedido: sensor de proximidad para ranura en T, magnetorresistivo						Hojas de datos → Internet: smt
	Tipo de fijación	Salida de conmutación	Conexión eléctrica	Longitud del cable [m]	N.º art.	Código del producto
<b>Contacto normalmente abierto</b>						
	Insertable desde arriba en la ranura, a ras con el perfil del cilindro, diseño corto	PNP	Cable trifilar	2,5	574335	SMT-8M-A-PS-24V-E-2,5-OE
			Conector M8x1, 3 pines	0,3	574334	SMT-8M-A-PS-24V-E-0,3-M8D

Referencias de pedido: cables de conexión					Hojas de datos → Internet: nebu
	Conexión eléctrica en el lado izquierdo	Conexión eléctrica en el lado derecho	Longitud del cable [m]	N.º art.	Código del producto
	Zócalo recto M8x1, 3 pines	Cable trifilar de extremo abierto	2,5	541333	NEBU-M8G3-K-2.5-LE3
			5	541334	NEBU-M8G3-K-5-LE3
	Zócalo acodado M8x1, 3 pines	Cable trifilar de extremo abierto	2,5	541338	NEBU-M8W3-K-2.5-LE3
			5	541341	NEBU-M8W3-K-5-LE3

## Accesorios

### Kit adaptador HMSV

Materiales:  
Aleación de forja de aluminio  
Sin cobre ni PTFE  
En conformidad con la Directiva  
2002/95/CE (RoHS)



**Nota**

El kit incluye la conexión específica para la fijación, así como el material de fijación necesario.

#### Combinaciones admisibles de actuador/actuador con kit adaptador

Descarga de datos CAD → [www.festo.com](http://www.festo.com)

Combinación	[1] Actuador	[2] Actuador	Kit adaptador				
	Tamaño	Tamaño	CRC <sup>1)</sup>	N.º art.	Código del producto	Cantidad necesaria	PE <sup>2)</sup>
<b>EGSL/EGSL</b>	<b>EGSL</b>	<b>EGSL</b>	<b>HMSV</b>				
	35	35	2	-	M4x12 DIN 912 <sup>3)</sup>	4	-
	45, 55	35		186717	ZBH-7 <sup>4)</sup>	4	10
	45	45		1088295	HMSV-71	1	-
	55	45, 55		-	M5x12 DIN 912 <sup>3)</sup>	4	-
	75	45, 55		186717	ZBH-7 <sup>4)</sup>	4	10
	75	75		-	M5x14 DIN 912 <sup>3)</sup>	4	-
				186717	ZBH-7 <sup>4)</sup>	4	10
				1088311	HMSV-72	1	-
	35	35	2	-	M6x18 DIN 912 <sup>3)</sup>	4	-
	45, 55	35, 45		150927	ZBH-9 <sup>4)</sup>	4	10
	75	45		1088327	HMSV-73	1	1
	55	55		1088338	HMSV-74	1	1
	75	55, 75		1089092	HMSV-75	1	1
				1088338	HMSV-74	1	1
				1089092	HMSV-75	1	1
				1089092	HMSV-75	1	1
<b>EGC/EGSL</b>	<b>EGC</b>	<b>EGSL</b>	<b>HMSV</b>				
	50	35	2	1089104	HMSV-76	1	1
	70	35, 45, 55		1089346	HMSV-77	1	1
	80	45, 55, 75		1089520	HMSV-78	1	1
	120	45, 55, 75		1089527	HMSV-79	1	1

1) Clase de resistencia a la corrosión CRC 2 según la norma de Festo FN 940070

Exposición moderada a la corrosión. Aplicación en interiores en los que puede producirse condensación. Piezas exteriores visibles cuya superficie debe cumplir requisitos esencialmente decorativos y que están en contacto directo con las atmósferas habituales en entornos industriales.

2) Cantidad por unidad de embalaje.

3) Los tornillos indicados no están incluidos en el suministro de los actuadores.

4) Los casquillos para centrar no están incluidos en el suministro de los actuadores.