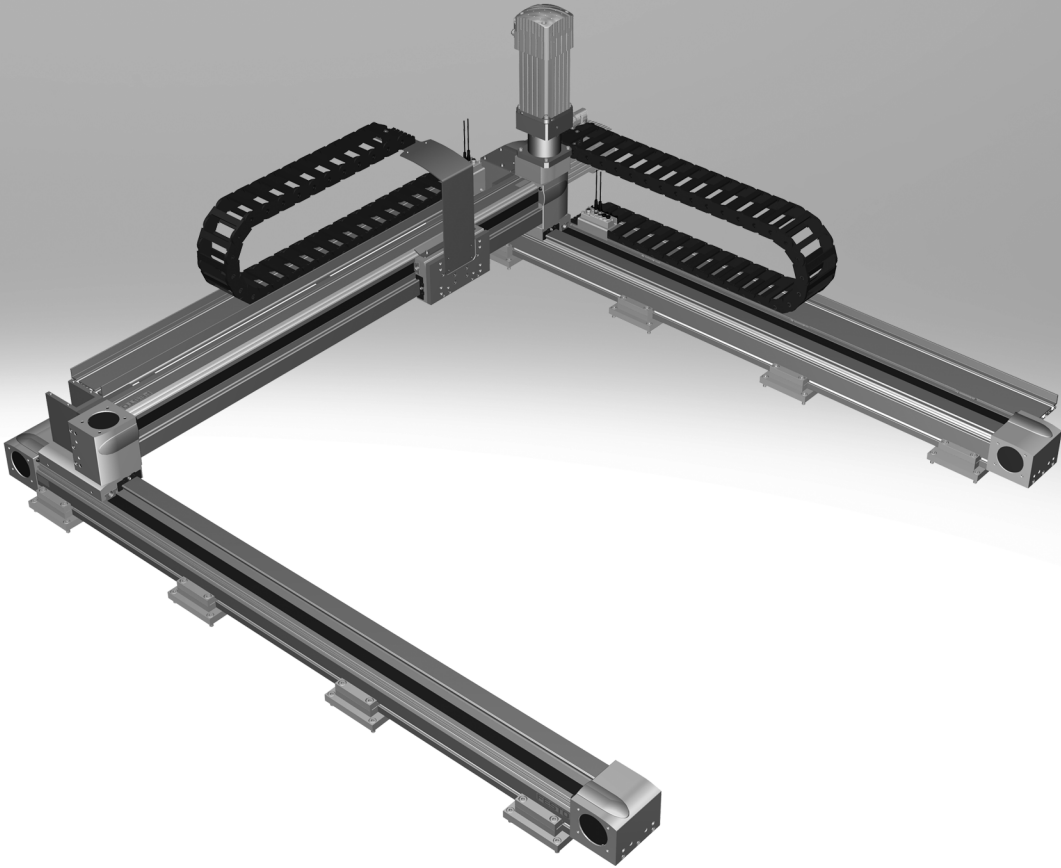


Flächenportale



Flächenportale

Merkmale

FESTO

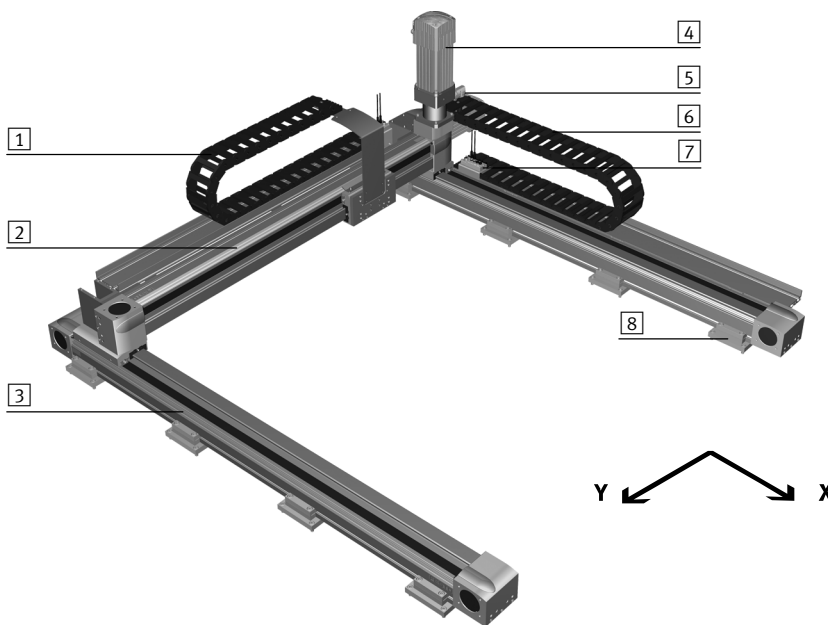
Auf einen Blick

Das Flächenportal ermöglicht eine Bewegung im 2D Raum. Je nach Anforderung wird das Portal entweder aus mehreren Achsmodulen zusammengestellt (YXCF) oder über die Flächenportale EXCM bzw. EXCH realisiert (YXMF). Alles sind bewährte Komponenten von Festo.

- Universell einsetzbar für leichte bis sehr schwere Werkstücke bzw. hohe Nutzlasten
- Besonders geeignet für sehr lange Hübe
- Hohe mechanische Steifigkeit und robuster Aufbau
- Frei positionierbar/beliebige Zwischenpositionen

Einsatzbereich:

- Für beliebige Bewegungen im Raum 2D
- Sehr hohe Anforderungen an Präzision und/oder sehr schwere Werkstücke, bei gleichzeitig langen Hüben



- 1 Energiekette des Y-Modul
- 2 Y-Achse
- 3 X-Achse
- 4 Servomotor des Y-Modul
- 5 Servomotor des X-Modul
- 6 Energiekette des X-Modul
- 7 Multipolverteiler über die elektrische Signale, wie Endlagenabfrage, gesammelt weitertransportiert werden
- 8 Profilbefestigung/Justierbausatz

Beschreibung der Module

X-Modul

Aufbau:

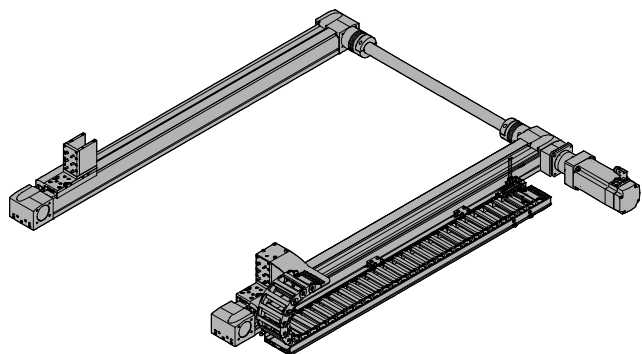
Das X-Modul EHMx besteht aus einer Parallelführung von 2 Zahnriemenachsen, die über eine Verbindungswelle miteinander verbunden sind. Angetrieben werden sie von einem Servomotor. Zur Anbindung des Y-Moduls sind auf den Schlitten der X-Achsen Adapter montiert.

Die Position von Motor und Energiekette kann über den Konfigurator gewählt werden.

Motorseitig befinden sich folgende Elemente:

- Energiekette
- Multipolverteiler für Näherungsschalter (wenn Sensor Paket gewählt wurde)

Beispielhafte Darstellung:



Flächenportale

Merkmale

Beschreibung der Module

Y-Modul

Aufbau:

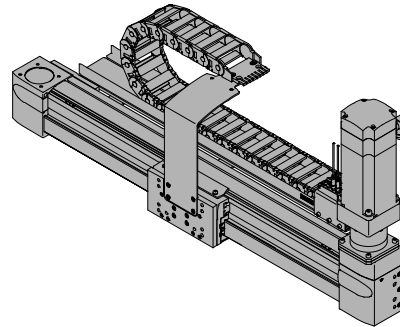
Das Y-Modul EHYM besteht aus einer Linearachse, die von einem Servomotor angetrieben wird.

Die Position von Motor und Energiekette ist von der Position des Motors am X-Modul abhängig.

Motorseitig befinden sich folgende Elemente:

- Energiekette
- Multipoverteiler für Näherungsschalter (wenn Sensor Paket gewählt wurde)

Beispielhafte Darstellung:



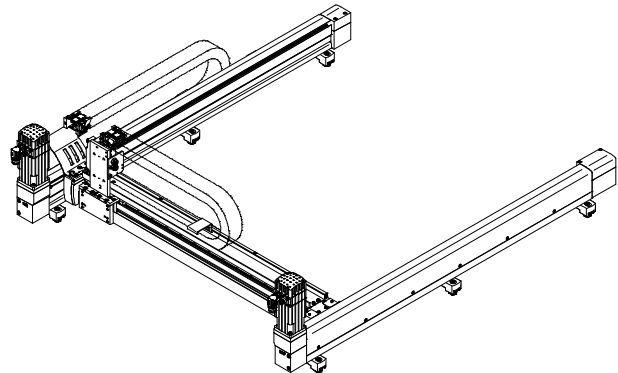
XY-Modul (EXCM, EXCH)

Aufbau:

Ein Schlitten wird über einen Zahnriemen in einem 2-dimensionalen Raum bewegt (X-Y-Achse). Das System wird über 2 feststehende Motoren angetrieben. Die Motoren sind mit dem Zahnriemen gekoppelt. Dieser wird über Umlenkrollen geführt, so dass der Schlitten, durch entsprechende Ansteuerung der Motoren, jede beliebige Position in einem Arbeitsraum anfahren kann.

Durch den Einsatz von Anbauelementen können weitere Prozesse von unabhängigen Z-Achsen übernommen werden.

Beispielhafte Darstellung:



Versandmöglichkeiten

Komplett montiert:

Das Flächenportal wird komplett montiert. Alle Leitungen werden verlegt und angeschlossen. Das System wird ausgerichtet ausgeliefert, muss beim Einbau aber an die jeweilige Anbaufläche angepasst werden.

Ebenheit beachten → nachfolgende Tabelle.

Teilmontiert:

Das Flächenportal wird teilmontiert geliefert. Dies bedeutet, dass beide Achsmodule (X-/Y-Achse), jeweils mit optionalen Motoren, montiert sind. Der Zusammenbau des teilmontierten Systems muss selbst umgesetzt werden. Hierbei hilft die mitgelieferte Montageanleitung. Optionales Zubehör (→ Seite 9) wird beigelegt.

Ebenheit beachten → nachfolgende Tabelle.

Systemübersicht ¹⁾							
Baugröße	YXCF-1	YXCF-2	YXCF-3	YXCF-4	YXMF-1	YXMF-2	YXMF-3
Max. Nutzhub	X: 1900 mm Y: 1900 mm	X: 3000 mm Y: 2000 mm	X: 3000 mm Y: 2000 mm	X: 3000 mm Y: 2000 mm	X: 700 mm Y: 510 mm	X: 2000 mm Y: 1000 mm	X: 2500 mm Y: 1500 mm
Max. Nutzlast	abhängig von der gewählten Dynamik						
Erforderliche Ebenheit der Anbaufläche	≤ 0,1 mm/m						
Einbaulage	waagrecht						

1) Antriebspaket je nach gewählter Konfiguration.

Flächenportale

Merkmale

Konfigurator: Handling Guide Online (HGO)

Auswahl eines Handling Systems

Das Projektieren von aufwändigen Handling Systemen nimmt viel Zeit in Anspruch. Mit dem Konfigurator „Handling Guide Online“ (HGO) können Sie in wenigen Schritten ein auf Ihre Applikation zugeschnittenes

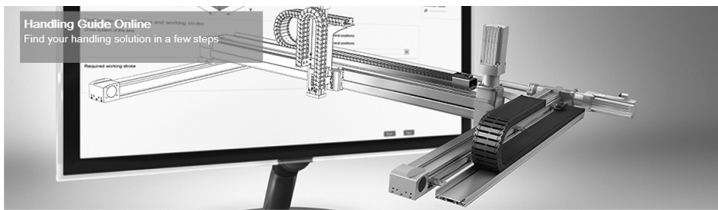
Handling konfigurieren.

Folgende Systeme stehen zur Auswahl:

- Einachssystem
- 2D Linienportal
- 2D Flächenportal
- 3D Raumportal

Vorteile:

- Automatische Auswahl aller relevanten Komponenten
- Automatische Auslegung und Berechnung der Auslastung
- Automatische Angebotserstellung
- CAD Modell sofort verfügbar
- Vollautomatische Abwicklung
- Komplett oder teilmontierte Systeme über Online Shop bestellbar
- Viele Optionen möglich



Selecting the handling solution

Select your handling system

<input type="radio"/> Single-axis system		Single-axis movement: Single-axis module as a complete system. Easy to connect to your own front unit. <input type="checkbox"/> Animation
<input type="radio"/> 2D linear gantry		Movements in 2D in the vertical working space: Linear gantries as complete systems. Electric and pneumatic axes can be combined <input type="checkbox"/> Animation
<input type="radio"/> 2D gantry		Movements in 2D in the horizontal working space: Planar surface gantries as complete systems. Combining electric axes. Easy to connect to your own Z unit. <input type="checkbox"/> Animation
<input checked="" type="radio"/> 3D gantry		Movements in 3D: Three-dimensional gantries as complete systems. Electric and pneumatic axes can be combined <input type="checkbox"/> Animation

Add to basket

2D/3D CAD

Documentation

Technical data

Send request

Handling solution:

Standard system

Save system:

Load system

Selected: none

Enter system ID

Eingabe ihrer Applikationsdaten

- Nutzlast
- Antriebsart der Achse
- Abstand des Masseschwerpunkts
- Arbeitshub
- Referenzzyklus



Axis definition and payload

Axis definition

Drive system of the axis	X Electric: several positions	
	Y Electric: several positions	
	Z <input type="text" value="Please select"/>	
Required working stroke	i X <input type="text" value="200"/> mm	
	i Y <input type="text" value="200"/> mm	
Working stroke in Z direction	i Z <input type="text" value="50"/> mm	
Take the stroke reserve into account in your specification		
Payload	<input type="text" value="2"/> kg	
Distance from the centre of the load	i X <input type="text" value=""/> mm	
	i Y <input type="text" value=""/> mm	
	i Z <input type="text" value=""/> mm	

Add to basket

2D/3D CAD

Documentation

Technical data

Send request

Handling solution:

Standard system

Save system:

Load system

Selected: none

Flächenportale

Merkmale

Konfigurator: Handling Guide Online (HGO)

Berechnungsergebnis

Sie erhalten auf Basis Ihrer eingegebenen Applikationsdaten eine Auswahl an berechneten Systemen.

Sofort für Sie verfügbar:

- CAD-Modell
- Datenblatt des gewählten Systems
- Preisauskunft

Result of calculation

Select the appropriate system and continue with the configuration: *i*

No.	System series	System workload	Repetition accuracy (+/-)
<input checked="" type="checkbox"/>	1	YXCR-2	16 %
<input type="checkbox"/>	2	YXCR-2	18 %
<input type="checkbox"/>	3	YXCR-2	19 %
<input type="checkbox"/>	4	YXCR-2	16 %
<input type="checkbox"/>	5	YXCR-2	18 %

3D gantry YXCR-2: #1

Drive module	X module: toothed belt axis EGC-80	Y module: toothed belt axis EGC-80	Z module: Electric mini slide EGSL-45
Stroke	300 mm	500 mm	100 mm
Repetition accuracy (+/-)	0.08 mm	0.08 mm	0.02 mm
Gear units	6:1	5:1	Without
Motor type	Servo motor EMMS-AS	Servo motor EMMS-AS	Servo motor EMMS-AS
Motor position	Middle	Left	Top
Motor controller	CMMP-AS-M3	CMMP-AS-M3	CMMP-AS-M3
Nominal voltage phases	1-phase	1-phase	1-phase

Add to basket

2D/3D CAD

Documentation

Technical data

Send request

Handling solution:

Standard system

Save system

Load system

Selected: system # 1

System im Überblick


Sie erhalten einen Überblick über das gesamte System.

Außerdem bestehen folgende Möglichkeiten:

- Preis anfragen
- Anfrage senden
- In Warenkorb legen

Your handling solution

Your selected system overview.



Update CAD Preview

Your system ID:
C137963

Your next step:

Add to basket

2D/3D CAD

Documentation

Technical data

Send request

Handling solution:


Standard system

Save system

Load system

Selected: system # 1

Vacuum technology:
Find the right vacuum generators and suction cups for your application.



[More about vacuum technology](#)

Your entries Your system Your options

Feature	Value

Flächenportale

Merkmale



Standardkomponenten innerhalb des Handling

Das Handling besteht aus vielen bewährten Standardkomponenten von Festo. Je nach Konfiguration werden verschiedene Komponenten eingesetzt. Im Konfigurator HGO, auf der Seite „Berechnungsergebnis“, werden ihnen die verbauten Einzelachsen angezeigt.

Result of calculation
Select the appropriate system and continue with the configuration: Selection filter

No.	System series	System workload	Repetition accuracy (µm)
<input checked="" type="checkbox"/>	1 YXCR-2	45 %	0.11 mm
<input type="checkbox"/>	2 YXCR-2	35 %	0.11 mm
<input type="checkbox"/>	3 YXCR-2	61 %	0.11 mm
<input type="checkbox"/>	4 YXCR-2	45 %	0.11 mm
<input type="checkbox"/>	5 YXCR-2	61 %	0.11 mm

3D query YXCR-2: #1

Driver module	X module: toothed belt axis EGC-40	Y module: toothed belt axis EGC-40	Z module: Electric mini axis EGS-45
Stroke	200 mm	200 mm	100 mm
Repetition accuracy (µm)	0.08 mm	0.08 mm	0.02 mm
Clearance	0.1	0.1	Without
Motor type	Stepper motor EMMS-ST	Stepper motor EMMS-ST	Stepper motor EMMS-ST
Motor position	Left	Left	Top
Motor controller	CMMS-ST	CMMS-ST	CMMS-ST
Nominal voltage phases	DC voltage	DC voltage	DC voltage
Guide workload	11 %	19 %	14 %

27 Add to basket

28 2D/3D CAD

29 Configuration

30 Technical data

31 Send request

32 Handling solution:

33 Save system

34 Load system

Selected system # 1

Antriebe/Achsen

X-Achse

Zahnriemenachse EGC-TB-KF



- Elektrisch
- Steifes, geschlossenes Profil
- Kugelumlaufführung für hohe Lasten und Momente
- Hohe Dynamik und minimierte Schwingungen

Y-Achse

Zahnriemenachse EGC-TB-KF



- Elektrisch
- Steifes, geschlossenes Profil
- Kugelumlaufführung für hohe Lasten und Momente
- Hohe Dynamik und minimierte Schwingungen

Zahnriemenachse EGC-HD-TB



- Elektrisch
- Flachbauende Antriebseinheit mit steifem, geschlossenem Profil
- Duo-Schienenführung
- Für höchste Lasten und Momente, hohe Vorschubkräfte und Geschwindigkeiten und hohe Lebensdauer

Mögliche Achskombinationen¹⁾

Baugröße	X-Modul	Y-Modul
YXCF-1	<ul style="list-style-type: none"> • Zahnriemenachse EGC-50-TB-KF 	<ul style="list-style-type: none"> • Zahnriemenachse EGC-50-TB-KF
YXCF-2	<ul style="list-style-type: none"> • Zahnriemenachse EGC-80-TB-KF 	<ul style="list-style-type: none"> • Zahnriemenachse EGC-80-TB-KF • Zahnriemenachse mit Schwerlastführung EGC-HD-125-TB
YXCF-3	<ul style="list-style-type: none"> • Zahnriemenachse EGC-120-TB-KF 	<ul style="list-style-type: none"> • Zahnriemenachse EGC-120-TB-KF • Zahnriemenachse mit Schwerlastführung EGC-HD-160-TB
YXCF-4	<ul style="list-style-type: none"> • Zahnriemenachse EGC-185-TB-KF 	<ul style="list-style-type: none"> • Zahnriemenachse EGC-185-TB-KF • Zahnriemenachse mit Schwerlastführung EGC-HD-220-TB
YXMF-1	<ul style="list-style-type: none"> • Flächenportal EXCM-30 	<ul style="list-style-type: none"> • Flächenportal EXCM-30
YXMF-2	<ul style="list-style-type: none"> • Flächenportal EXCM-40, EXCH-40 	<ul style="list-style-type: none"> • Flächenportal EXCM-40, EXCH-40
YXMF-3	<ul style="list-style-type: none"> • Flächenportal EXCH-60 	<ul style="list-style-type: none"> • Flächenportal EXCH-60

1) Antriebspaket je nach gewählter Konfiguration.

Standardkomponenten innerhalb des Handling

Das Handling besteht aus vielen bewährten Standardkomponenten von Festo. Je nach Konfiguration werden verschiedene Komponenten eingesetzt. Im Konfigurator HGO, auf der Seite „Systemkonfiguration“, können Sie Umfang und Ausprägung des Antriebspakets beeinflussen.

System configuration

Festo motor

Festo note:
The calculated performance data assume motors from Festo will be used.

Encoder type on motor: Incremental Absolute

Motor brake: X Yes No
Y Yes No
Z Yes No

Festo motor controller

Festo note:
The calculated performance data is based on the assumption that motor controllers from Festo will be used.

Motor controller X-axis: OMS-ST OMS-ST

Motor controller Y-axis: OMS-ST OMS-ST

Motor controller Z-axis: OMS-ST OMS-ST

Fieldbus interface: I/O operation or CANopen integrated Yes No

Control cable for I/O interface to any controller: Yes No

Programming cable: Yes No

Festo sensor package

Switching output: PNP NPN

Switching element function for electric axis: INC contact NOC contact

Add to basket

2D/3D CAD

Documentation

Technical data

Send request

Handling solution:

Standard system

Spare system

Used system

Selected system # 1

Motoren und Controller

Servomotoren EMMS-AS



- Dynamisch, bürstenloser, permanenterregter Servomotor
- Digitales Absolutmesssystem Singleturn oder Multiturn
- Optional mit Bremse

Servomotoren EMME-AS



- Dynamisch, bürstenloser, permanenterregter Servomotor
- Digitales Absolutmesssystem Singleturn oder Multiturn
- Optional mit Bremse

Schrittmotoren EMMS-ST



- 2-Phasen-Hybridtechnologie
- Schrittwinkel 1,8°
- Optional mit Bremse

Getriebe EMGA



- Spielarme Planetengetriebe
- Getriebeübersetzung $i = 3$ und 5
- Lebensdauerfettsschmierung

Standardkomponenten innerhalb des Handling

Das Handling besteht aus vielen bewährten Standardkomponenten von Festo. Je nach Konfiguration werden verschiedene Komponenten eingesetzt. Im Konfigurator HGO, auf der Seite „Systemkonfiguration“, können Sie Umfang und Ausprägung des Antriebspakets beeinflussen.

System configuration

Festo motor

Please note:
The calculated performance data assume motors from Festo will be used.

Encoder type on motor: Incremental

Motor brake: X Yes No
Y Yes No
Z Yes

Festo motor controller

Please note:
The calculated performance data is based on the assumption that motor controllers from Festo will be used.

Motor controller X-axis: CMMS-ST
Motor controller Y-axis: CMMS-ST
Motor controller Z-axis: CMMS-ST

Fieldbus interface: I/O operation or CANopen integrated
Control cable for I/O interface to any controller: Yes No

Programming cable: Yes No

Festo sensor package: Festo sensor package

Switching output: PNP

Switching element function for electric axis: N/C contact

Add to basket

2D/3D CAD

Documentation

Technical data

Send request

Handling solution:

Standard system

Spare system

Linear system

Selected system # 1

Motorcontroller CMMP-AS, für Servomotor



- Volle Integration aller Komponenten für Controller und Leistungsteil, einschließlich USB-Schnittstelle
- Integrierter Bremschopper
- Integrierte EMV-Filter
- Automatische Ansteuerung für eine Bremse

Wählbar:

- Sicherheitsfunktion: Sicher abgeschaltetes Moment (STO)/ Kategorie 4, Performance Level e
- Zusätzliche digitale Ein- und Ausgänge

- Busprotokolle
 - CANopen
 - DeviceNet
 - EtherCAT
 - EtherNet/IP
 - PROFIBUS DP
 - PROFINET

Motorcontroller CMMS-ST, für Schrittmotor



- Volle Integration aller Komponenten für Controller und Leistungsteil, einschließlich RS232-Interface
- Integrierter Bremschopper
- Integrierte EMV-Filter
- Automatische Ansteuerung für eine Bremse

Wählbar:

- Sicherheitsfunktion: Sicher abgeschaltetes Moment (STO)/ Kategorie 3, Performance Level d

- Busprotokolle
 - CANopen
 - DeviceNet
 - PROFIBUS DP

Controller CMXH-ST2, für Schrittmotor



- Der Controller steuert zwei Schrittmotoren im Servo-betrieb, die einen H-förmig umlaufenden Zahnriemen antreiben. Der Zahnriemen bewegt einen Schlitten, dessen Position vom Controller aus den Encodersignalen der Motoren berechnet wird

Wählbar:

- Sicherheitsfunktion: Sicher abgeschaltetes Moment (STO)/ Kategorie 3, Performance Level e

- Busprotokolle
 - I/O Anschaltung
 - CAN-Schnittstelle
 - Ethernet TCP/IP

Flächenportale

Bestellangaben – Zubehör



Modul-/Motor-Kombinationen

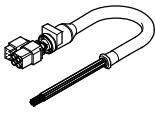

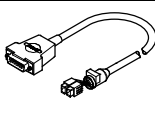
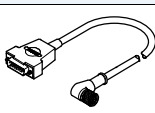
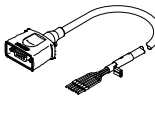
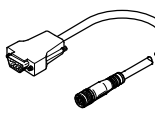
Für den Betrieb des Flächenportals werden die vorgesehenen Motoren von Festo empfohlen. Diese sind optimal auf die Mechanik abgestimmt. Bei Verwendung von Fremdmotoren müssen die technischen Grenzwerte unbedingt beachtet werden.

Modul	Motor		
	Servomotor	Servomotor	Schrittmotor
X-Modul			
EHMX-EGC-50-TB-KF	–	EMME-AS-40-M-LV-...	EMMS-ST-42-S-...
EHMX-EGC-80-TB-KF	EMMS-AS-70-M-LS-...	EMME-AS-60-M-LS-...	EMMS-ST-57-S-...
EHMX-EGC-120-TB-KF	EMMS-AS-100-M-HS-...	EMME-AS-80-S-LS-...	–
EHMX-EGC-185-TB-KF	EMMS-AS-140-L-HS-...	–	–
Y-Modul			
EHMY-...-EGC-50-TB-KF	–	EMME-AS-40-S-LV-...	EMMS-ST-57-M-...
EHMY-...-EGC-80-TB-KF	EMMS-AS-55-S-LS-...	EMME-AS-60-M-LS-...	EMMS-ST-57-S-...
EHMY-...-EGC-120-TB-KF	EMMS-AS-100-S-HS-...	EMME-AS-80-S-LS-...	EMMS-ST-87-S-...
EHMY-...-EGC-125-TB-HD	EMMS-AS-70-S-LS-...	EMME-AS-60-M-LS-...	EMMS-ST-57-S-...
EHMY-...-EGC-160-TB-HD	EMMS-AS-100-S-HS-...	EMME-AS-80-S-LS-...	EMMS-ST-87-S-...
EHMY-...-EGC-185-TB-KF	EMMS-AS-100-M-HS-...	EMME-AS-100-M-HS-...	–
	EMMS-AS-140-S-HS-...		
EHMY-...-EGC-220-TB-HD	EMMS-AS-100-M-HS-...	EMME-AS-100-M-HS-...	–
	EMMS-AS-140-S-HS-...		
XY-Modul (EXCM, EXCH)			
EXCM-30	–	–	EMMS-ST-42-S-...
EXCM-40	–	–	EMMS-ST-57-M-...
EXCH-40	EMMS-AS-70-M-LS-...	–	–
EXCH-40	EMMS-AS-100-S-HS-...	–	–
EXCH-60	EMMS-AS-100-M-HS-...	–	–
EXCH-60	EMMS-AS-140-S-HV-...	–	–

Flächenportale

Bestellangaben – Zubehör

FESTO

Benennung	Beschreibung	Kabellänge	Teile-Nr.	Typ
Für Servomotor				
Motorleitung¹⁾				
	• für Servomotor EMMS-AS-40-M-LS-...	5 m	550306	NEBM-T1G8-E-5-Q7N-LE8
		10 m	550307	NEBM-T1G8-E-10-Q7N-LE8
		15 m	550308	NEBM-T1G8-E-15-Q7N-LE8
Motorleitung¹⁾				
	• für Servomotor EMMS-AS-70-S-LS-.../ EMMS-AS-70-M-LS-.../EMMS-AS-100-S-HS-.../ EMMS-AS-100-M-HS-.../EMMS-AS-140-S-HS-.../ EMMS-AS-140-L-HS-...	5 m	550310	NEBM-M23G8-E-5-Q9N-LE8
		10 m	550311	NEBM-M23G8-E-10-Q9N-LE8
		15 m	550312	NEBM-M23G8-E-15-Q9N-LE8
Encoderleitung¹⁾				
	• für Servomotor EMMS-AS-40-M-LS-...	5 m	550314	NEBM-T1G8-E-5-N-S1G15
		10 m	550315	NEBM-T1G8-E-10-N-S1G15
		15 m	550316	NEBM-T1G8-E-15-N-S1G15
Encoderleitung¹⁾				
	• für Servomotor EMMS-AS-70-S-LS-.../ EMMS-AS-70-M-LS-.../EMMS-AS-100-S-HS-.../ EMMS-AS-100-M-HS-.../EMMS-AS-140-S-HS-.../ EMMS-AS-140-L-HS-...	5 m	550318	NEBM-M12W8-E-5-N-S1G15
		10 m	550319	NEBM-M12W8-E-10-N-S1G15
		15 m	550320	NEBM-M12W8-E-15-N-S1G15
Für Schrittmotor				
Motorleitung¹⁾				
	• für Schrittmotor EMMS-ST-42-S-.../EMMS-ST-57-M-...	2,5 m	1450369	NEBM-S1G9-E-2.5-Q5-LE6
		5 m	1450370	NEBM-S1G9-E-5-Q5-LE6
Encoderleitung¹⁾				
	• für Schrittmotor EMMS-ST-42-S-.../EMMS-ST-57-M-... und Motorcontroller CMMS-ST	5 m	550748	NEBM-M12G8-E-5-S1G9
		10 m	550749	NEBM-M12G8-E-10-S1G9
		15 m	550750	NEBM-M12G8-E-15-S1G9

1) Speziell auf Motorcontroller und Motor abgestimmte Leitungen.
Schutzart IP65 (in montiertem Zustand)

Mögliche Leitungslängen

- Leitungen sind so ausgewählt, dass mindestens die bei der Bestellung angegebene Anschlusslänge, ab Energiekettenausgang, zur Verfügung steht.
- Leitungen stehen nur in festen Längen, entsprechend der nachfolgenden Tabelle, zur Verfügung. Dies kann dazu führen, dass die Leitungsstecker der verschiedenen Leitungen nicht am selben Punkt enden.

Länge	2 m	5 m	7 m	10 m
Motorleitung	■	■	■	■
Encoderleitung	■	■	■	■
Anschlussleitung Multipol	■	■	■	■

Standardkomponenten innerhalb des Handling

Das Handling besteht aus vielen bewährten Standardkomponenten von Festo. Je nach Konfiguration werden verschiedene Komponenten eingesetzt. Im Konfigurator HGO, auf der Seite „Systemkonfiguration“, können Sie Umfang und Ausprägung des Zubehörs beeinflussen.

System configuration

Mechanical system

Mounting Photo mounting Adjusting kit

Electrical system

Minimum cable length from energy chain output

Additional multi-pin plug distributor on the Z-module for front unit

Pneumatics

Number of additional tubes

Outside diameter of additional tubes for front unit

Minimum tube length from energy chain output

Assembly

Mounting method Complete assembly Partially assembled

Printed user documentation

Add to basket

2D/3D CAD

Documentation

Technical data

Send request

Handling solution:

Standard system

Spare system

Used system


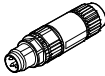
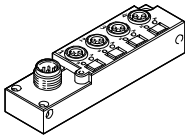
Selected system # 1

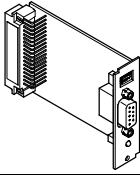
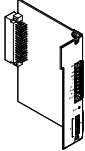
Benennung	Beschreibung	Kabellänge	Teile-Nr.	Typ
Programmierleitung				
	<ul style="list-style-type: none"> High Speed USB 2.0 Anschlussleitung für Controller CMMP-AS 	1,8 m	1501332	NEBC-U1G4-K-1.8-N-U2G4
	<ul style="list-style-type: none"> für Controller CMMS-ST 	2 m	160786	PS1-ZK11-NULLMODEM-2,0M
Steuerleitung (für I/O-Anschaltung an eine beliebige Steuerung)				
	<ul style="list-style-type: none"> für Controller CMMP-AS, CMMS-ST 	2,5 m	552254	NEBC-S1G25-K-2.5-N-LE26
	<ul style="list-style-type: none"> für Controller CMXH-ST2 	2,5	2052917	NEBC-S1H15-E-2.5-N-LE15
Näherungsschalter zur Abfrage der Schlittenposition an der X-Achse				
	<ul style="list-style-type: none"> bei EXCM-40, EXCH-40, EXCH-60 	Schließer	–	150491 SIES-V3B-PS-S-L
	<ul style="list-style-type: none"> bei EXCM-40, EXCH-40, EXCH-60 	Öffner	–	174552 SIES-Q8B-PO-K-L
Näherungsschalter (induktiv) zur Abfrage der Schlittenposition an der X-Achse				
	Kabel mit offenem Ende <ul style="list-style-type: none"> Für Zahnriemenachse EGC-TB Für Gleichspannung Bei Auswahl von „Festo Sensor Paket“ enthalten: <ul style="list-style-type: none"> 2 Stück 	PNP, Öffner PNP, Schließer NPN, Öffner NPN, Schließer	7,5 m 7,5 m 7,5 m 7,5 m	551391 SIES-8M-PO-24V-K-7,5-OE 551386 SIES-8M-PS-24V-K-7,5-OE 551401 SIES-8M-NO-24V-K-7,5-OE 551396 SIES-8M-NS-24V-K-7,5-OE
Näherungsschalter (induktiv) zur Abfrage der Schlittenposition an der Y-Achse				
	Kabel mit Stecker <ul style="list-style-type: none"> Für Zahnriemenachse EGC-TB, EGC-HD-TB Für Gleichspannung Bei Auswahl von „Festo Sensor Paket“ enthalten: <ul style="list-style-type: none"> 2 Stück 	PNP, Öffner PNP, Öffner PNP, Schließer PNP, Schließer NPN, Öffner NPN, Öffner NPN, Schließer NPN, Schließer	0,3 2,5 0,3 2,5 0,3 2,5 0,3 2,5	551392 SIES-8M-PO-24V-K-0,3-M8D 551393 SIES-8M-PO-24V-K-2,5-M8D 551387 SIES-8M-PS-24V-K-0,3-M8D 551388 SIES-8M-PS-24V-K-2,5-M8D 551402 SIES-8M-NO-24V-K-0,3-M8D 551403 SIES-8M-NO-24V-K-2,5-M8D 551397 SIES-8M-NS-24V-K-0,3-M8D 551398 SIES-8M-NS-24V-K-2,5-M8D

Flächenportale

Bestellangaben – Zubehör

FESTO

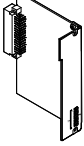

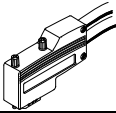
Benennung	Beschreibung	Kabellänge	Teile-Nr.	Typ
Steckdosenleitung				
	• Verbindung zwischen Multipolverteiler und Schaltschrank	5 m	525618	SIM-M12-8GD-5-PU
		10 m	570008	SIM-M12-8GD-10-PU
Stecker				
	• für den Anschluss an den Multipolverteiler	–	562024	NECU-S-M8G3-HX
Multipolverteiler				
	• Mit Hilfe des Multipolverteilers können elektrische Signale, wie Endlagenabfrage, gesammelt weitertransportiert werden Wählbar: – 4 Einzelanschlüsse – 6 Einzelanschlüsse	–	574586	NEDU-L4R1-M8G3L-M12G8
			574587	NEDU-L6R1-M8G3L-M12G8

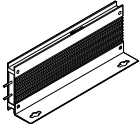
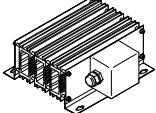
Benennung	Beschreibung	Teile-Nr.	Typ
Interface			
	für zusätzliche I/O's	567855	CAMC-D-8E8A
	für DeviceNet	547451	CAMC-DN
	für EtherCAT	567856	CAMC-EC
	für EtherNet/IP	1911917	CAMC-F-EP
	für PROFINET RT	1911916	CAMC-F-PN
	für PROFIBUS DP	547450	CAMC-PB
Sicherheitsmodul			
	für sicher abgeschaltetes Moment (STO)	1501330	CAMC-G-S1

Flächenportale

Bestellangaben – Zubehör

FESTO

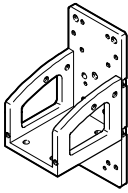
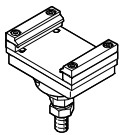
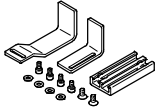
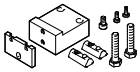
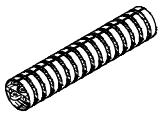
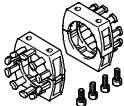
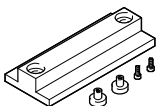
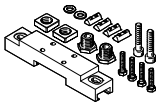
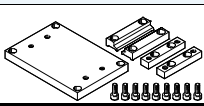
Benennung	Beschreibung	Teile-Nr.	Typ
Schaltermodul			
	wenn das Sicherheitsmodul CAMC-G-S1 nicht eingesetzt wird, ist das Schaltermodul für den Betrieb des Motorcontrollers CMMP-AS-...-M3 zwingend notwendig	1501329	CAMC-DS-M1
Busanschluss			
	für DeviceNet-Anschaltung	525635	FBSD-KL-2X5POL
Stecker			
	für CANopen-Anschaltung	533783	FBS-SUB-9-WS-CO-K
	für PROFIBUS-Anschaltung	533780	FBS-SUB-9-WS-PB-K

Benennung	Beschreibung	Teile-Nr.	Typ
Bremswiderstand			
	<ul style="list-style-type: none"> • für EXCH-40 • bei senkrechter Einbaulage zwingend erforderlich 	2882342	CACR-LE2-50-W500
	<ul style="list-style-type: none"> • für EXCH-60 • bei senkrechter Einbaulage zwingend erforderlich 	2882343	CACR-KL2-40-W2000

Flächenportale

Bestellangaben – Zubehör

FESTO

Benennung	Beschreibung	Teile-Nr.	Typ
Anbausatz			
	<ul style="list-style-type: none"> Befestigungsbausatz für die Energiekette und eine Z-Achse wie z. B. EGSL, DGSL 	EXCM-30	4070088 EAHT-E9-FB-3D-30
Justierbausatz			
	<ul style="list-style-type: none"> Höhenverstellbarer Befestigungsbausatz 	EXCM-30	4070088 EADC-E11-30
Sensorbefestigung			
	<ul style="list-style-type: none"> zur Referenzierung in Verbindung mit Fremdmotoren 	EXCM-30	4070088 EAPR-E11-30
Sensorbefestigung			
	<ul style="list-style-type: none"> zur Befestigung der Näherungsschalter SIES-Q8B, SIES-V3B an der X-Achse 	EXCM-40, EXCH-40	2536353 EAPR-E12-40
		EXCH-60	2478805 EAPR-E12-60
Energiekette			
	<ul style="list-style-type: none"> zur Kabelführung der Z-Achse 	EXCM-30	8059999 EADH-U-3D-30
			8060324 EADH-U-3D-40
Anschluss-Set			
	<ul style="list-style-type: none"> Halter zur Befestigung der Energiekette 	EXCM-30	8060325 EAHT-AE-3D-30
			8060326 EAHT-AE-3D-40
Einstellwerkzeug			
	<ul style="list-style-type: none"> zum Ausrichten und Prüfen der Ebenheit des Flächenportals 		3197697 EADT-W-E12
Justierbausatz			
	<ul style="list-style-type: none"> Dient zur Befestigung des Handlings an der Auflagefläche Mit ihm können Unebenheiten an der Auflagefläche einfach ausgeglichen werden 	EHMY-...-EGC-50-TB-KF	8047565 EADC-E15-50-E7
		EHMY-...-EGC-80-TB-KF	8047566 EADC-E15-80-E7
		EHMY-...-EGC-120-TB-KF	8047567 EADC-E15-120-E7
		EHMY-...-EGC-185-TB-KF	8047568 EADC-E15-185-E7
Profilbefestigung			
	<ul style="list-style-type: none"> Dient zur Befestigung des Handlings an der Auflagefläche Sie ist nicht höhenverstellbar 		-

Einfache Programmierung mit

FCT-Software – Festo Configuration Tool

Softwareplattform für elektrische Antriebe von Festo

- Alle Antriebe einer Anlage können im gemeinsamen Projekt verwaltet und archiviert werden
- Projekt- und Datenverwaltung für alle unterstützten Gerätetypen
- Einfach in der Anwendung, durch graphisch unterstützte Parametereingaben
- Durchgängige Arbeitsweise für alle Antriebe
- Arbeiten offline am Schreibtisch oder online an der Maschine

