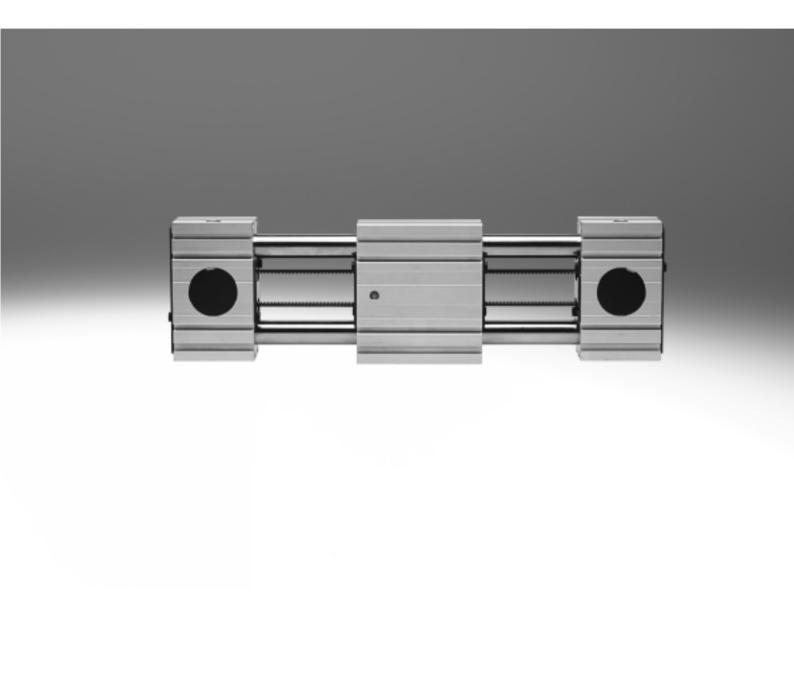
FESTO



Elektromechanische Antriebe



Auswahlhilfe

Übersicht von Zahnriemen- und Spindelachsen

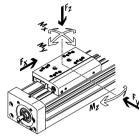
Zahnriemenachsen

- Geschwindigkeiten bis 10 m/s
- ullet Beschleunigungen bis 50 m/s 2
- Wiederholgenauigkeiten bis ±0,08 mm
- Hübe bis 8500 mm (längere Hübe auf Anfrage)
- Flexible Motoranbindungen

Spindelachsen

- Geschwindigkeiten bis 2 m/s
- ullet Beschleunigungen bis 20 m/s²
- Wiederholgenauigkeiten bis ±0,003 mm
- Hübe bis 3000 mm





Zahnriemenachsen						
Тур	F _x	V	Mx	My	Mz	Eigenschaften
	[N]	[m/s]	[Nm]	[Nm]	[Nm]	
Kugelumlauf-Schwerlastf	ührung					
EGC-HD-TB						
	450	3	140	275	275	• flachbauende Antriebseinheit mit steifem, geschlossenem
3	1000	5	300	500	500	Profil
	1800	5	900	1450	1450	• präzise und belastbare Duo-Schienenführung
						• ideal als Grundachse für Linienportale und Auslegerachsen
Kugelumlaufführung						
EGC-TB-KF						
	50	3	3,5	10	10	• steifes, geschlossenes Profil
	100	5	16	132	132	• präzise und belastbare Schienenführung
	350	5	36	228	228	• kleine Antriebsritzel reduzieren erforderliches Antriebs-
	800	5	144	680	680	moment
	2500	5	529	1820	1820	• platzsparende Positionsabfrage
ELGA-TB-KF					<u>.</u>	
	350	5	16	132	132	Führung und Zahnriemen innenliegend
	800	5	36	228	228	• präzise und belastbare Schienenführung
	1300	5	104	680	680	Führung und Zahnriemen durch Abdeckband geschützt
	2000	5	167	1150	1150	hohe Vorschubkräfte
ELGA-TB-KF-F1	_	_				
	260	5	16	132	132	für Lebensmittelbereich geeignet
	600	5	36	228	228	• "Clean Look": glatte Flächen, leicht zu reinigen
	1000	5	104	680	680	Führung und Zahnriemen innenliegend
						 präzise und belastbare Schienenführung
*						Führung und Zahnriemen durch Abdeckband geschützt
ELGC-TB-KF						
	75	1,2	5,5	4,7	4,7	Führung und Zahnriemen innenliegend
	120	1,5	29,1	31,8	31,8	 präzise und belastbare Schienenführung
	250	1,5	59,8	56,2	56,2	Führung und Zahnriemen durch Abdeckband geschützt
ELGR-TB						
l)	50	3	2,5	20	20	kostenoptimierte Stangenführung
	100	3	5	40	40	einbaufertige Einheit
	350	3	15	124	124	belastbare Kugelbuchsen für dynamischen Betrieb
*						

Elektromechanische Antriebe



Auswahlhilfe

Übersicht von Zahnriemen- und Spindelachsen

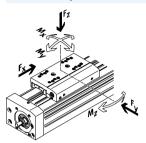
Zahnriemenachsen

- Geschwindigkeiten bis 10 m/s
- Beschleunigungen bis 50 m/s²
- Wiederholgenauigkeiten bis ±0,08 mm
- Hübe bis 8500 mm (längere Hübe auf Anfrage)
- Flexible Motoranbindungen

Spindelachsen

- Geschwindigkeiten bis 2 m/s
- ullet Beschleunigungen bis 20 m/s²
- Wiederholgenauigkeiten bis ±0,003 mm
- Hübe bis 3000 mm

Koordinatensystem



Zahnriemenachsen						
Тур	F _x	٧	Mx	My	Mz	Eigenschaften
	[N]	[m/s]	[Nm]	[Nm]	[Nm]	
Rollenführung						
ELGA-TB-RF						
<u> </u>	350	10	11	40	40	robuste Rollenführung
	800	10	30	180	180	Führung und Zahnriemen durch Abdeckband geschützt
	1300	10	100	640	640	Geschwindigkeiten bis 10 m/s
						geringeres Gewicht als Achsen mit Schienenführungen
ELGA-TB-RF-F1				I	I	
6	260	10	8,8	32	32	für Lebensmittelbereich geeignet
	600	10	24	144	144	• "Clean Look": glatte Flächen, leicht zu reinigen
	1000	10	80	512	512	robuste Rollenführung
						Führung und Zahnriemen durch Abdeckband geschützt
						• geringeres Gewicht als Achsen mit Schienenführungen
Gleitführung						
ELGA-TB-G						
	350	5	5	30	10	Führung und Zahnriemen durch Abdeckband geschützt
	800	5	10	60	20	für einfache Handlingaufgaben
	1300	5	120	120	40	als Antriebselement für externe Führungen
						unempfindlich bei schwierigen Umgebungsbedingungen
O						, , , , , , , , , , , , , , , , , , , ,
ELGR-TB-GF						
	50	1	1	10	10	kostenoptimierte Stangenführung
	100	1	2,5	20	20	einbaufertige Einheit
	350	1	1	40	40	robuste Gleitbuchsen für Einsatz in schwierigen Umge-
						bungsbedingungen

Elektromechanische Antriebe



Auswahlhilfe

Übersicht von Zahnriemen- und Spindelachsen

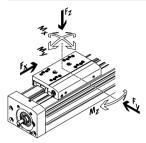
Zahnriemenachsen

- Geschwindigkeiten bis 10 m/s
- ullet Beschleunigungen bis 50 m/s 2
- Wiederholgenauigkeiten bis ±0,08 mm
- Hübe bis 8500 mm (längere Hübe auf Anfrage)
- Flexible Motoranbindungen

Spindelachsen

- Geschwindigkeiten bis 2 m/s
- Beschleunigungen bis 20 m/s²
- Wiederholgenauigkeiten bis ±0,003 mm
- Hübe bis 3000 mm





pindelachsen /p	F _x	v	Mx	My	Mz	Eigenschaften
/P	[N]	v [m/s]	[Nm]	[Nm]	[Nm]	Ligenschalten
		[111/3]	[INIII]	[IVIII]	[IVIII]	
ugelumlauf-Schwerl EGC-HD-BS	astrunrung					
EGC-ПD-D3	300	0,5	140	275	275	flachbauende Antriebseinheit mit steifem, geschlossenem
	600	1,0	300	500	500	Profil
2533	1300	1,5	900	1450	1450	 präzise und belastbare Duo-Schienenführung
	1500	1,5	900	1430	1430	ideal als Grundachse für Linienportale und Auslegerachse
						- lucat als Grandactise fair Efficiency of the Austregeractise
ugelumlaufführung						
EGC-BS-KF						
8	300	0,5	16	132	132	• steifes, geschlossenes Profil
)	600	1,0	36	228	228	• präzise und belastbare Schienenführung
	1300	1,5	144	680	680	• für höchste Anforderungen an Vorschubkraft und Präzisio
	3000	2,0	529	1820	1820	platzsparende Positionsabfrage
ELGA-BS-KF		1	1		1	
	300	0,5	16	132	132	Führung und Kugelgewindetrieb innenliegend
	600	1,0	36	228	228	präzise und belastbare Schienenführung
	1300	1,5	104	680	680	für höchste Anforderungen an Vorschubkraft und Präzisio
	3000	2,0	167	1150	1150	Führung und Kugelgewindetrieb durch Abdeckband Total in the factor of the fac
						geschützt
ELGC-BS-KF						platzsparende Positionsabfrage
ELGC-B3-KI	40	0,6	1,3	1,1	1,1	Führung und Kugelgewindetrieb innenliegend
	100	0,6	5,5	4,7	4,7	Führung und Kugelgewindetrieb durch Abdeckband
	200	0,8	29,1	31,8	31,8	geschützt
	350	1,0	59,8	56,2	56,2	 platzsparende Positionsabfrage
	330	1,0	37,0	30,2	30,2	platzsparende i ositionsasmage
EGSK						
	57	0,33	13	3,7	3,7	Spindelachsen mit höchster Präzision, Kompaktheit und
	133	1,10	28,7	9,2	9,2	Steifigkeit
	184	0,83	60	20,4	20,4	Kugelumlaufführung und Kugelgewindetrieb ohne Kugel-
	239	1,10	79,5	26	26	kette
	392	1,48	231	77,3	77,3	lagerhaltige Standardausführungen
EGSP						
₹ A	112	0,6	36,3	12,5	12,5	Spindelachsen mit höchster Präzision, Kompaktheit und
	212	0,6	81,5	31,6	31,6	Steifigkeit
	466	2,0	90,3	32,1	32,1	Kugelumlaufführung mit Kugelkette
	460	2,0	258	94	94	• Kugelgewindetrieb bei Baugrößen 33, 46 mit Kugelkette

Merkmale

FESTO

Auf einen Blick

Allgemeines

- Optimales Preis-/Leistungsverhältnis
- Einbaufertige Einheit für schnelle und einfache Konstruktion
- Hohe Zuverlässigkeit durch getestete Lebensdauer von 5000 km
- Kompletter Bausatz für eine einfache und platzsparende Lösung der Endlagenabfrage

Eigenschaften

- Gleitführung
 - Für geringe Belastungen
 - eingeschränktes Laufverhalten bei Momentenbelastung
 - Führung nicht spielfrei
- Kugelumlaufführung
- Für mittlere Belastungen
- sehr gutes Laufverhalten bei Momentenbelastung
- Führung spielfrei (vorgespannte Führungselemente)

Einsatzbereiche

- Pick and Place mit Nutzlasten bis 15 kg
- Positionieren und Handling bei geringen Prozesskräften
- Betätigen von Schutztüren in Bearbeitungsmaschinen

Achsbaukasten mit offener Motorschnittstelle → Seite 9

- Variable Hübe
- Zwei Führungsvarianten
- Axialbausätze für Servo- und Schrittmotoren
- Motorlage ist an 4 Seiten frei wählbar und kann jederzeit umgebaut werden.



Optimised Motion Series (OMS) - Paketlösung mit Motor und Motorcontroller → Seite 22

Ein Paket, das positionieren so einfach wie nie zuvor macht.
Die Optimised Motion Series ist in der Handhabung so einfach wie ein Pneumatikzylinder, dabei funktional wie ein elektrischer Antrieb.



Einfache Auswahl

- Einfache Dimensionierung und Auswahl über Taktzeitdiagramme
- Kein Spezialwissen in elektrischer Antriebstechnik erforderlich

Bestellung und Logistik

- Alle erforderlichen Einzelteile unter einer Teilenummer
- Motoren an Achsmechanik vormontiert

Schnell konfigurieren

- Parametrierung und Inbetriebnahme via WebServer/Browser
- Direkt am PC bis zu 7 frei definierbare Positionen parametrieren



Für einfache Positionieraufgaben

Zahnriemenachse ELGR



Controller CMMO

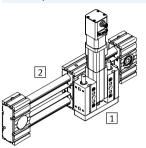
→ Internet: cmmo

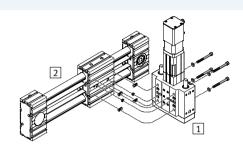


Merkmale

Kombinationsmöglichkeiten innerhalb der Optimised Motion Series (OMS)

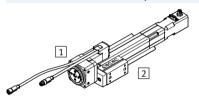
Elektrozylinder EPCO an Zahnriemenachse ELGR

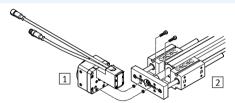




Baugröße		Zubehör			
1 EPCO	2 ELGR	Nutenstein	Zentrierhülse	Schraube	Unterlegscheibe
16	35	NST-3-M3 (x4)	ZBH-7 (x2)	M3x10 (x4)	-
25	45	NST-5-M5 (x4)	ZBH-7 (x2)	M5x50 (x4)	DIN125-A5.3 (x4)
40	55	NST-5-M5 (x4)	ZBH-7 (x2)	M5x65 (x4)	DIN125-A5.3 (x4)

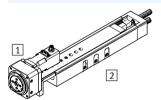
Drehantrieb ERMO an Elektrozylinder EPCO

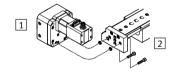




Baugröße		Zubehör				
1 ERMO	2 EPCO	Zentrierhülse	Schraube			
12	16	ZBH-7 (x2)	M4x16 (x2)			
16	25	ZBH-7 (x2)	M5x18 (x2)			
25	40	ZBH-7 (x2)	M5x20 (x2)			

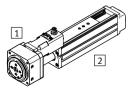
Drehantrieb ERMO an Mini-Schlitten DGSL

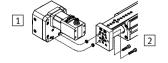




Baugröße		Zubehör			
1 ERMO	2 DGSL	Zentrierhülse	Schraube		
12	12	ZBH-7 (x2)	M4x18 (x2)		
25	20	ZBH-9-7 (x2)	M5x22 (x2)		
25	25	ZBH-9-7 (x2)	M5x22 (x2)		

Drehantrieb ERMO an Mini-Schlitten EGSL





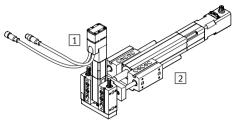
Baugröße		Zubehör				
1 ERMO	2 EGSL	Zentrierhülse	Schraube			
12	35	ZBH-7 (x2)	M4x12 (x2)			
16	45	ZBH-7 (x2)	M5x12 (x2)			
25	55	ZBH-7 (x2)	M5x14 (x2)			
32	55	ZBH-7 (x2)	M5x14 (x2)			

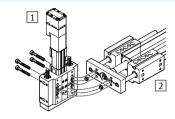
FESTO

Merkmale

Kombinationsmöglichkeiten innerhalb der Optimised Motion Series (OMS)

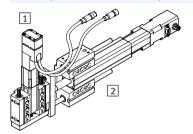
Elektrozylinder EPCO an Elektrozylinder EPCO waagrecht

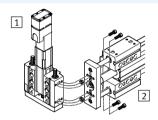




Baugröße		Zubehör				
1 EPCO	2 EPCO	Zentrierhülse	Schraube			
16	25	ZBH-9 (x2)	M6x40 (x4)			
25	40	ZBH-9 (x2)	M6x55 (x4)			

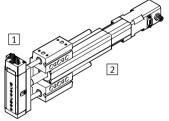
Elektrozylinder EPCO an Elektrozylinder EPCO senkrecht

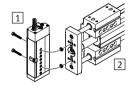




Baugröße		Zubehör			
1 EPCO 2 EPCO		Zentrierhülse	Schraube		
16	25	ZBH-9 (x2)	M5x18 (x4)		
25	40	ZBH-9 (x2)	M5x22 (x4)		

Mini-Schlitten DGSL an Elektrozylinder EPCO





		Zubehör				
1 DGSL	2 EPCO	Zentrierhülse	Schraube			
8 (40mm) ¹⁾	16	ZBV-9-7 (x2)	M4x16 (x2)			
10 (30mm) ¹⁾	25	ZBV-9-7 (x2)	M4x20 (x2)			
12 (40mm) ¹⁾	40	ZBV-9-7 (x2)	M5x20 (x2)			

¹⁾ Mindesthub

FESTO

Merkmale

Kennwerte der Achsen

Die Angaben in der Tabelle sind Maximalwerte.

Die genauen Werte für die einzelnen Varianten sind dem entsprechenden Datenblatt zu entnehmen.

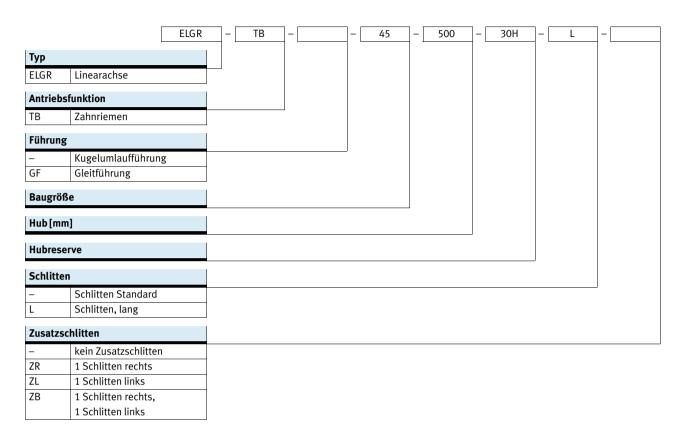


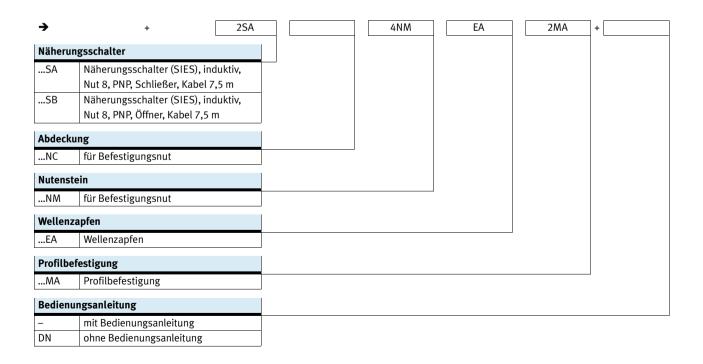
Ausführung	Baugröße	Arbeitshub	Geschwin- digkeit	Wiederhol- genauig- keit [mm]	Vorschub- kraft [N]		ngseige und Mo		en		→ Seite
		[mm]	[m/s]			Fy [N]	Fz [N]	Mx [Nm]	My [Nm]	Mz [Nm]	
Zahnriemenachse ELGR											
	35 45 55	50 800 50 1000 50 1500	3 3 3	±0,1 ±0,1 ±0,1	50 100 350	50 100 300	50 100 300	2,5 5 15	20 40 124	20 40 124	9
Zahnriemenachse ELGR in	·			1							
	35	50 8001)	1,1	±0,1	50	20	20	2,5	20	20	22
	55	50 1000 ¹⁾	0,35	±0,1 ±0,1	350	90	90	15	124	124	

¹⁾ Nur Standardhübe bestellbar → Seite 36

FESTO

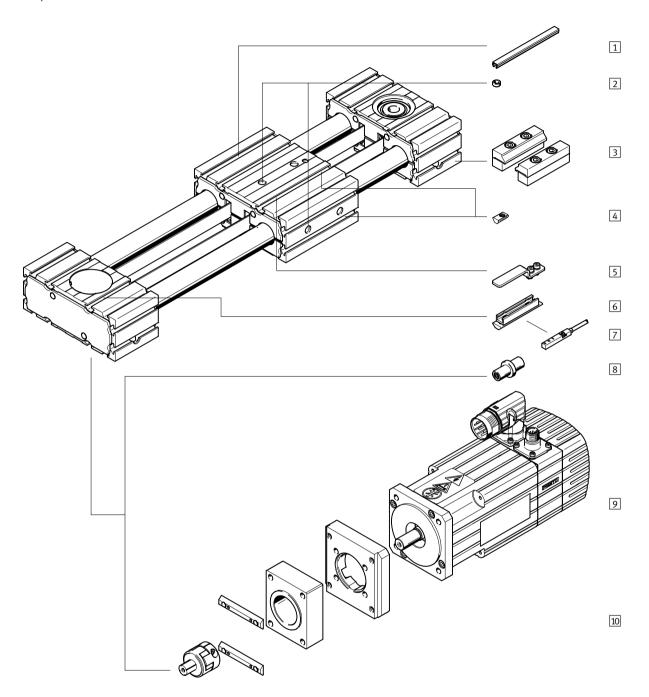
Typenschlüssel





Zahnriemenachsen ELGR Peripherieübersicht







Peripherieübersicht

Zube	/ubehör								
	Typ/Bestellcode	Beschreibung	→ Seite/Internet						
1	Nutabdeckung	zum Schutz vor Verschmutzung	42						
	NC								
2	Zentrierhülse	zur Zentrierung von Lasten und Anbauteilen am Schlitten	42						
	ZBH	• 2 Zentrierhülsen im Lieferumfang der Achse enthalten							
3	Profilbefestigung	zur Befestigung der Achse am Lagerdeckel	41						
	MA								
4	Nutenstein	zur Befestigung von Anbauteilen	42						
	NM								
5	Schaltfahne	zur Abfrage der Schlittenposition	41						
	SA, SB								
6	Sensorhalter	Adapter zur Befestigung der induktiven Näherungsschalter an der Achse	41						
	SA, SB								
7	Näherungsschalter, T-Nut	induktiver Näherungsschalter, für T-Nut	43						
	SA, SB	• bei dem Bestellcode SA, SB ist 1 Schaltfahne und 1 Sensorhalter im Lieferum-							
		fang enthalten							
8	Wellenzapfen	kann, je nach Bedarf, als alternative Schnittstelle eingesetzt werden	42						
	EA	• für die Achs-/Motorkombinationen → Seite 38 wird kein Wellenzapfen benötigt							
9	Motor	speziell auf die Achse abgestimmte Motoren mit oder ohne Bremse	38						
	EMME, EMMS								
10	Axialbausatz	für axialen Motoranbau (besteht aus: Kupplung, Kupplungsgehäuse und Motor-	38						
	EAMM	flansch)							
_	Verbindungsleitung	für Näherungsschalter (Bestellcode SA und SB)	43						
	NEBU								

FESTO

Datenblatt

Funktion

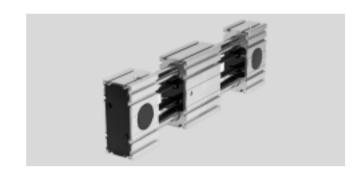


- **Ø** - Baugröße 35 ... 55

- Hublänge 50 ... 1500 mm







Allgemeine Technische Daten							
Baugröße		35	45	55			
Konstruktiver Aufbau		Elektromechanische Linearach	se mit Zahnriemen				
Führung		Kugelumlaufführung					
		Gleitführung					
Einbaulage		beliebig					
Arbeitshub	[mm]	50 800	50 1000	50 1500			
Max. Vorschubkraft F _x	[N]	50	100	350			
Max. Leerlaufdrehmoment	[Nm]	0,1	0,2	0,4			
Max. Antriebsmoment	[Nm]	0,46	1,24	5			
Max. Leerlauf- Verschiebewiderstand	[N]	10,8	16,1	27,9			
Max. Geschwindigkeit							
Kugelumlaufführung	[m/s]	3					
Gleitführung	Gleitführung [m/s]		1				
Max. Beschleunigung ¹⁾	$[m/s^2]$	50					
Wiederholgenauigkeit	[mm]	±0,1					

¹⁾ Die max. Beschleunigung ist abhängig von der Nutzlast, dem Antriebsmoment und der max. Vorschubkraft 🗲 Seite 15

Betriebs- und Umweltbedingun	gen			
Umgebungstemperatur				
Kugelumlaufführung	[°C]	-10 +50		
Gleitführung	[°C]	0+40		
Schutzart		IP20		
Einschaltdauer	[%]	100		

Gewichte [kg]				
Baugröße	35	45	55	
Kugelumlaufführung				
Grundgewicht bei 0 mm Hub ¹⁾				
Schlitten Standard	1,5	3,2	5,4	
Schlitten lang	1,9	4,3	7,4	
Gewichtszuschlag pro 1000 mm Hub	2,5	5,0	7,8	
Bewegte Masse	0,5	1,1	1,9	
Schlitten		·	·	
Schlitten Standard	0,5	1,0	1,8	
Schlitten lang	0,8	1,7	3,0	
Zusatzschlitten	0,4	0,9	1,7	

¹⁾ Inkl. Schlitten



Datenblatt

Gewichte[kg]				
Baugröße	35	45	55	
Gleitführung				
Grundgewicht bei 0 mm Hub ¹⁾				
Schlitten Standard	1,4	3,1	5,1	
Schlitten lang	1,9	4,3	7,3	
Gewichtszuschlag pro 1 000 mm Hub	2,5	5,0	7,8	
Bewegte Masse	0,4	0,9	1,5	
Schlitten	·	·		
Schlitten Standard	0,4	0,9	1,5	
Schlitten lang	0,7	1,6	2,8	
Zusatzschlitten	0,3	0,7	1,3	

1) Inkl. Schlitten

Zahnriemen				
Baugröße		35	45	55
Teilung	[mm]	2	3	3
Dehnung ¹⁾	[%]	0,094	0,08	0,21
Breite	[mm]	10	15	19,3
Wirkdurchmesser	[mm]	18,46	24,83	28,65
Vorschubkonstante	[mm/U]	58	78	90

1) Bei max. Vorschubkraft

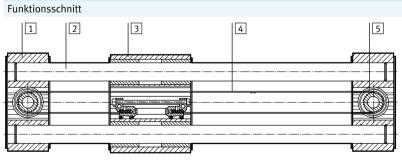
Masse	enträgheitsmoment				
Baugröße			35	45	55
Jo					
Scl	hlitten Standard	[kg mm ²]	40,26	155,13	360,48
Scl	hlitten lang	[kg mm ²]	66,50	271,52	638,74
J _H pro	Meter Hub	[kg mm ² /m]	0,26	1,06	1,88
J _L pro	J _L pro kg Nutzlast [kg mm ² /Kg]		85,19	154,13	205,21
J _W Zus	satzschlitten	[kg mm ²]	36,75	136,55	301,92

Das Massenträgheitsmoment J_A der gesamten Achse wird wie folgt berechnet:

 $J_A = J_O + K \times J_W + J_H \times Arbeitshub [m] + J_L \times m_{Nutzlast} [kg]$

K = Anzahl der Zusatzschlitten

Werkstoffe



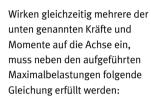
Achse	
1 Lagerdeckel, Profil	Aluminium-Knetlegierung, eloxiert
2 Führungsstangen	Vergütungsstahl, gehärtet und hartverchromt
3 Schlitten, Profil	Aluminium-Knetlegierung, eloxiert
4 Zahnriemen	Polychloroprene mit Glascord und Nylonüberzug
5 Riemenscheibe	hochlegierter Stahl, rostfrei
Werkstoff-Hinweis	RoHS-konform
	LABS-haltige Stoffe enthalten

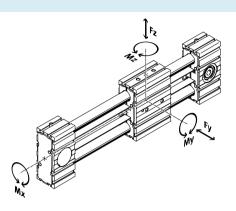
Datenblatt

Belastungskennwerte

Die angegebenen Kräfte und Momente beziehen sich auf die Mitte der Führung. Der Angriffspunkt ist der Schnittpunkt aus Führungsmitte und Längenmitte des Schlittens.

Sie dürfen im dynamischen Betrieb nicht überschritten werden. Dabei muss besonders auf den Abbremsvorgang geachtet werden.





Berechnung des Belastungs-Vergleichsfaktors:

$$f_v = \frac{\left|F_{y,dyn}\right|}{Fy_{max.}} + \frac{\left|F_{z,dyn}\right|}{Fz_{max.}} + \frac{\left|M_{x,dyn}\right|}{Mx_{max.}} + \frac{\left|M_{y,dyn}\right|}{My_{max.}} + \frac{\left|M_{z,dyn}\right|}{Mz_{max.}} \leq 1$$

Zulässige Kräfte un	d Momente für	eine Lebenso	lauer von 5000 km				
Führung		Gleitführur	ng		Kugelumla	ufführung	
Baugröße		35	45	55	35	45	55
Fy _{max.} , Fz _{max}	[N]	50	100	300	50	100	300
Schlitten Standard				<u> </u>			<u>.</u>
Mx _{max} .	[Nm]	1	2,5	5	2,5	5	15
My _{max} .	[Nm]	4	8	16	8	16	48
Mz _{max} .	[Nm]	4	8	16	8	16	48
Schlitten lang							<u> </u>
Mx _{max} .	[Nm]	1	2,5	5	2,5	5	15
My _{max} .	[Nm]	10	20	40	20	40	124
Mz _{max} .	[Nm]	10	20	40	20	40	124

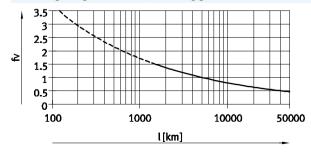
Lebensdauer

Die Lebensdauer der Führung ist abhängig von der Belastung. Um eine annähernde Aussage über die Lebensdauer der Führung zu geben, wird als Kenngröße die Belastungs-Vergleichsfaktor $f_{\rm V}$ im Bezug auf die Lebensdauer im nachstehenden Diagramm dargestellt.

Diese Darstellung gibt nur den theoretischen Wert wieder. Bei Belastungs-Vergleichsfaktor $f_{\rm V}$ größer 1,5 ist unbedingt eine

Rücksprache mit ihrem lokalen Ansprechpartner bei Festo notwendig.

Belastungs-Vergleichsfaktor fv in Abhängigkeit von der Lebensdauer



Beispiel:

Ein Anwender will eine Masse X kg bewegen. Durch die Berechnung mit oben genannter Formel ergibt sich für die Belastungs-Vergleichsfaktor f_V ein Wert von 1,5. Laut Diagramm hat die Führung eine Lebensdauer von

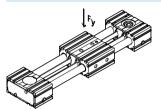
ca. 1500 km. Durch die Reduzierung der Beschleunigung verringert sich der Wert Mz und My. Nun ergibt sich mit einer Belastungs-Vergleichsfaktor von 1 eine Lebensdauer von 5000 km.

Auslegungssoftware PositioningDrives www.festo.com

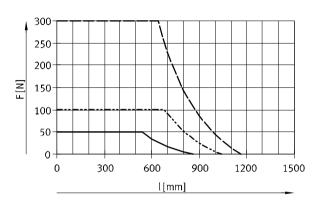
FESTO

Datenblatt

Max. Belastung bei flacher Einbaulage



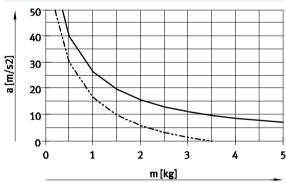
Die Kennlinien im Diagramm entsprechen der max. empfohlenen Durchbiegung von 0,5 mm. In diesem Fall kann die Achse ab einer bestimmten Hublänge nicht mehr maximal belastet werden.



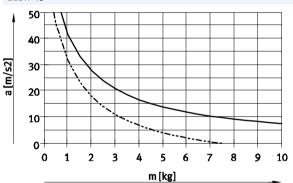
ELGR-TB-35
----- ELGR-TB-45
----- ELGR-TB-55

Max. Beschleunigung a in Abhängigkeit von der Nutzlast m

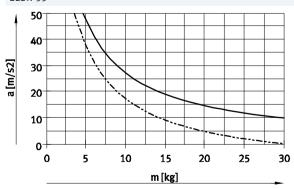
ELGR-3







ELGR-55

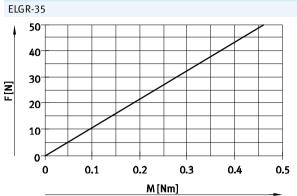


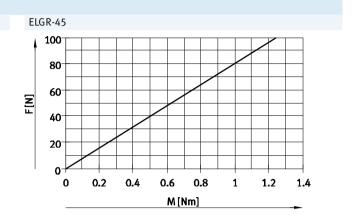
waagrecht

FESTO

Datenblatt

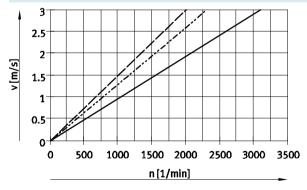
Vorschubkraft F_X in Abhängigkeit von dem Eingangsmoment M





ELGR-55 350 300 250 200 Z 150 100 50 0 1 2 3 4 5 M[Nm]

Geschwindigkeit v in Abhängigkeit von der Drehzahl n



ELGR-TB-35
----- ELGR-TB-45
----- ELGR-TB-55



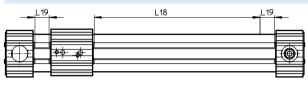
Datenblatt

Minimaler Nennhub

bei Variante mit Zusatzschlitten ELGR-...-ZR/ZL/ZB

Baugröße		35		45		55	
ELGR-		ZR/ZL	ZB	ZR/ZL	ZB	ZR/ZL	ZB
Min. Nennhub	[mm]	126	202	146	242	166	282

Hubreserve



Bei der Hubreserve handelt es sich um einen Sicherheitsabstand, der zusätzlich zum Nennhub auf beiden Seiten der
 Die Summe aus Nennhub und 2x Hubreserve darf den maximalen Arbeitshub nicht überschreiten

L18 = Nennhub

L19 = Hubreserve

- Die Länge der Hubreserve ist frei wählbar
- Die Hubreserve wird über das Merkmal "Hubreserve" im Produktbaukasten definiert.

Beispiel:

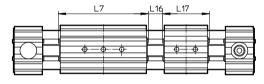
Typ ELGR-TB-45-500-20H-... Nennhub = 500 mm 2x Hubreserve = 40 mm

Arbeitshub = 540 mm(540 mm = 500 mm + 2x 20 mm)

Arbeitshubreduzierung

Achse vorhanden sein kann

bei Schlitten Standard oder Schlitten lang mit Zusatzschlitten ELGR-...-ZR/ZL/ZB



- Bei einer Zahnriemenachse mit Zusatzschlitten reduziert sich der Arbeitshub um die Länge des Zusatzschlittens und den Abstand zwischen beiden Schlitten
- Bei Bestellung der Variante Schlitten lang L ist der Zusatzschlitten nicht verlängert

L7 = Schlittenlänge L16 = Abstand zwischen beiden Schlitten L17 = Zusatzschlittenlänge

Beispiel:

Typ ELGR-TB-35-500-...-ZR

Arbeitshub = 500 mm

L16 = 10 mm

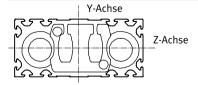
L7, L17 = 76 mm

Arbeitshub mit

Zusatzschlitten = 414 mm(500 mm – 10 mm – 76 mm)

Maße – Zusatzschlitten				
Baugröße		35	45	EE
baugiose		25	45	55
Länge L17	[mm]	76	96	116
Abstand zwischen den	[mm]	≥ 0		
Schlitten L16				

Flächenmomente 2. Grades



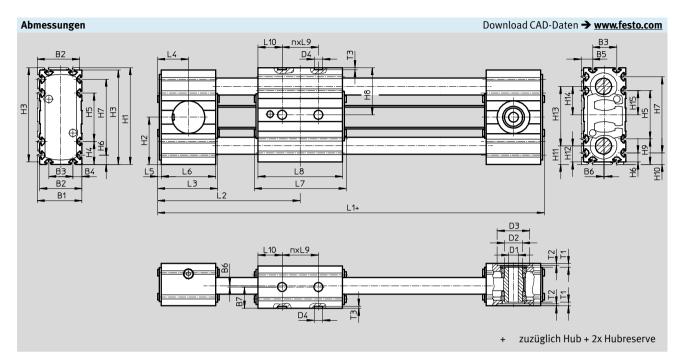
Bau	größe	35	45	55
ly	[mm ⁴]	4,19x10 ³	17,95x10 ³	41,18x10 ³
lz	[mm ⁴]	3,77x10 ³	15,71x10 ³	38,35x10 ³

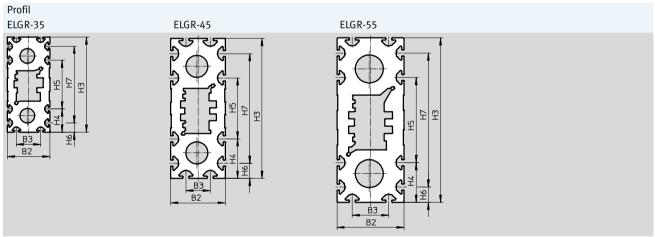
Empfohlene Durchbiegungs-Grenzwerte

Um die Funktionsfähigkeit der Achsen nicht zu beeinträchtigen wird die Einhaltung einer Durchbiegung von maximal 0,5 mm empfohlen. Höhere Verformungen können eine erhöhte Reibung, einen verstärkten Verschleiß und eine reduzierte Lebensdauer zur Folge haben.



Datenblatt







Datenblatt

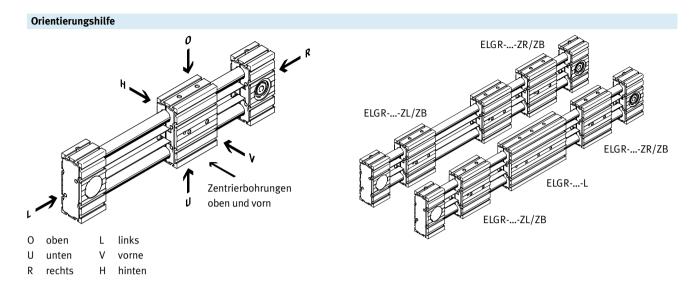
Baugröße	B1	B2	В3	B4	B5	В6	В7	D1 ∅ H7	D2 Ø	D3 Ø H7	D4 ∅ H7	H1	H2
35	37	35	20	7,5	9,5		17,5	8	15	27		80	39
45	47	45	20	12,5	14,5	1	22,5	10	20	38	7	117	57,5
55	57	55	30	12,5	14,5		27,5	16	25	48		137	67,5
Baugröße	Н3	H4	H5	Н6	H7	Н	8	H9	H10	H11	H12	H13	H14
35	78	19	40	7,5	63	3	9	21	9,5	15,5	13,5	49	23,5
45	115	32,5	50	12,5	90	57	,5 3	4,5	14,5	23	21	71	34,5
55	135	32,5	70	12,5	110	67	5 3	4,5	14,5	25,5	23,5	86	42

Baugröße	H15	L3	L4	L5	L6	L9	T1	T2	T3
									+0,1
35	20	51	25,5		45	30	3,1	1,6	
45	25	60	30	3	54	40	3	1,7	1,6
55	35	62	31		56	40	4,5	2	

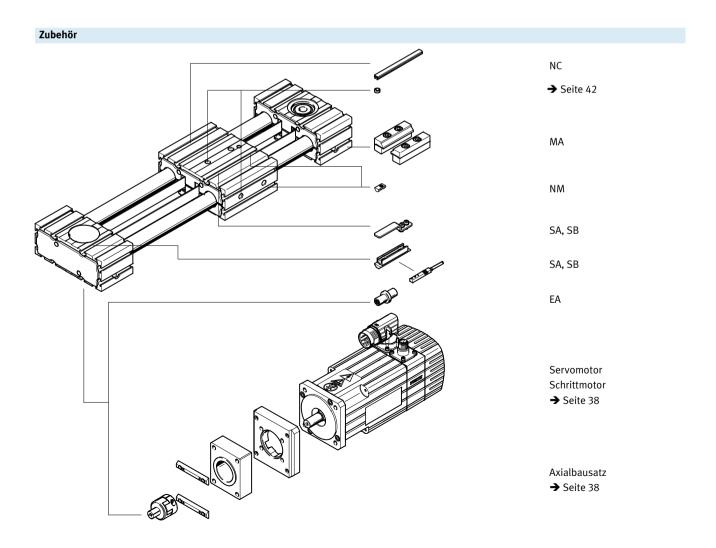
Baugröße	L:	1	L	2	L	7	L	8	L1	.0	r	1
ELGR		-L		-L		-L		-L		-L		-L
35	178	248	89	124	76	146	70	140	20	40	1	2
45	219	309	108	153	96	186	90	180	25	50	1	2
55	243	353	120	175	116	226	110	220	35	70	1	2

Bestellangaben – Produktbaukasten





Mindestbestellhub in Verbindung mit Zusatzschlitten ELGR-...-ZR/ZL/ZB Baugröße 35 45 55 ELGR-... -ZR/ZL -ZB -ZR/ZL -ZB -ZR/ZL -ZB Min. Nennhub [mm] 126 202 146 242 166 282

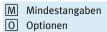




Bestellangaben – Produktbaukasten

3a	ugröße	35	45	55	Bedin-	Code	Eintra
					gungen		Code
Λ	Baukasten-Nr.	560505	560506	560507			
	Bauart	Linearachse	•			ELGR	ELGR
	Antriebsart	Zahnriemen				-TB	-TB
)	Führung	Kugelumlaufführung Gleitführung				-GF	
٨	Baugrößen	35	45	55			
	Hublänge [mm]	1800	11000	1 1500	1		
	Hubreserve [mm]	0 999 (0 = keine Hubr	reserve)		1	Н	
)	Schlittenausführung	Schlitten Standard					
		Schlitten, lang				-L	
	Zusatzschlitten	Kein Zusatzschlitten					
		1 Schlitten rechts			2	-ZR	
		1 Schlitten links				-ZL	
		1 Schlitten rechts, 1 Sch	2	-ZB			
Zubehör		Zubehör lose beigelegt				+	+
	Näherungsschalter (SIES),	16	<u> </u>			SA	
	induktiv, Nut 8, PNP, Schlie-						
	ßer, Kabel 7,5 m, incl. Schalt-						
	fahne und Sensorhalter						
	Näherungsschalter (SIES),	16				SB	
	induktiv, Nut 8, PNP, Öffner,						
	Kabel 7,5 m, incl. Schalt-						
	fahne und Sensorhalter						
	Abdeckung Befestigungsnut	-	1 50 (1=2Stk.	600mm lang)		NC	
	Nutenstein für Befestigungs-	1 99				NM	
	nut						
	Wellenzapfen	1 4				EA	
	Profilbefestigung	1 2				MA	
	Bedienungsanlelitung	mit Bedienungsanleitun	g				
		ohne Bedienungsanleitu				+DN	

1	Die Summe aus Nennhub und 2x Hubreserve darf die maximale Hublänge nicht überschreiten und die minimale Hublänge von 50 mm nicht unterschreiten

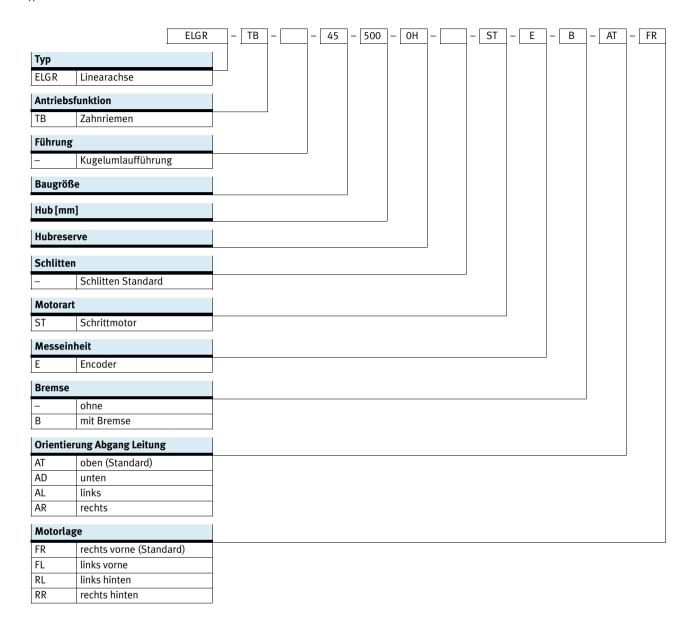




ZR, ZL, ZB Arbeitshubreduzierung → Seite 17

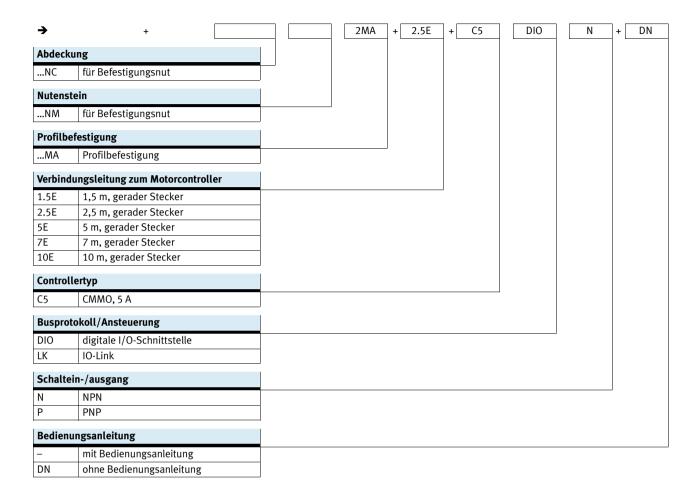


Typenschlüssel



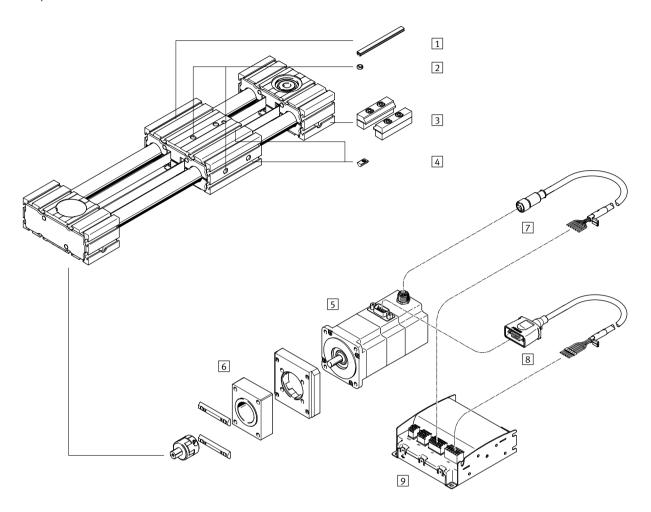


Typenschlüssel



Zahnriemenachsen ELGR, für Optimised Motion Series (OMS) Peripherieübersicht





Zahnriemenachsen ELGR, für Optimised Motion Series (OMS) Peripherieübersicht



Zube	hör		
	Typ/Bestellcode	Beschreibung	→ Seite/Internet
1	Nutabdeckung	zum Schutz vor Verschmutzung	42
	NC		
2	Zentrierhülse	zur Zentrierung von Lasten und Anbauteilen am Schlitten	42
	ZBH	• 2 Zentrierhülsen im Lieferumfang der Achse enthalten	
3	Profilbefestigung	zur Befestigung der Achse am Lagerdeckel	41
	MA		
4	Nutenstein	zur Befestigung von Anbauteilen	42
	NM		
5	Motor	speziell auf die Achse abgestimmte Motoren mit oder ohne Bremse	38
	EMMS-ST		
6	Axialbausatz	für axialen Motoranbau (besteht aus: Kupplung, Kupplungsgehäuse und Motor-	38
	EAMM	flansch)	
7	Encoderleitung	zur Verbindung von Encoder und Controller	43
	NEBM		
8	Motorleitung	zur Verbindung von Motor und Controller	43
	NEBM		
9	Motorcontroller	zur Parametrierung und Positionierung der Zahnriemenachse	43
	CMMO		

FESTO

Funktion

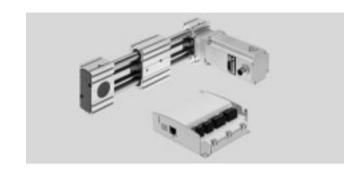


- **Ø** - Baugröße 35 ... 55

Hublänge 50 ... 1500 mm







Allgemeine Technische Daten				
Baugröße		35	45	55
Konstruktiver Aufbau		Elektromechanische Linearach	se mit Zahnriemen	
Führung		Kugelumlaufführung		
Einbaulage		beliebig		
Standardhub	[mm]	50, 100, 150, 200, 250, 300,	50, 100, 150, 200, 250, 300,	50, 100, 150, 200, 250, 300,
		350, 400, 450, 500, 550,	350, 400, 450, 500, 550,	350, 400, 450, 500, 550,
		600, 650, 700, 750, 800	600, 650, 700, 750, 800,	600, 650, 700, 750, 800,
			900, 1000	900, 1000, 1100, 1200,
				1300, 1400, 1500
Max. Nutzlast	[kg]	2,8	5,0	6,8
Max. Vorschubkraft F _x	[N]	50	100	350
Max. Antriebsmoment	[Nm]	0,46	1,24	5
Max. Geschwindigkeit	[m/s]	1,1	1,1	0,35
Max. Beschleunigung ¹⁾	$[m/s^2]$	15		
Wiederholgenauigkeit	[mm]	±0,1		

¹⁾ In Verbindung mit Optimised Motion Series (OMS).

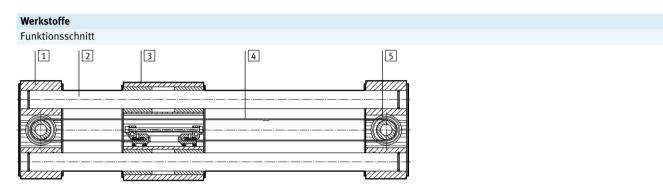
Die max. Beschleunigung ist abhängig von der Nutzlast, dem Antriebsmoment und der max. Vorschubkraft → Seite 29

Betriebs- und Umweltbedingungen			
Umgebungstemperatur	[°C]	-10 +50	
Schutzart		IP20	
Einschaltdauer	[%]	100	



Gewichte von Achse/Axialbausatz/Motor [(g]		
Baugröße	35	45	55
Grundgewicht bei 0 mm Hub ¹⁾			
Achse/Axialbausatz/Motor	3,9	8,0	13,2
Gewichtszuschlag pro 1000 mm Hub	2,5	5,0	7,8
Bewegte Masse	0,5	1,1	1,9
Schlitten			
Schlitten Standard	0,5	1,0	1,8

1) Inkl. Schlitten



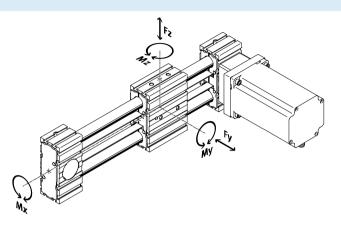
Achse	
1 Lagerdeckel, Profil	Alu-Knetlegierung, eloxiert
2 Führungsstangen	Vergütungsstahl, gehärtet und hartverchromt
3 Schlitten, Profil	Alu-Knetlegierung, eloxiert
4 Zahnriemen	Polychloroprene mit Glascord und Nylonüberzug
5 Riemenscheibe	hochlegierter Stahl, rostfrei
Werkstoff-Hinweis	RoHS-konform
	LABS-haltige Stoffe enthalten

Datenblatt

Belastungskennwerte

Die angegebenen Kräfte und Momente beziehen sich auf die Mitte der Führung. Der Angriffspunkt ist der Schnittpunkt aus Führungsmitte und Längenmitte des Schlittens.

Sie dürfen im dynamischen Betrieb nicht überschritten werden. Dabei muss besonders auf den Abbremsvorgang geachtet werden.



Wirken gleichzeitig mehrere der unten genannten Kräfte und Momente auf die Achse ein, muss neben den aufgeführten Maximalbelastungen folgende Gleichung erfüllt werden: Berechnung des Belastungs-Vergleichsfaktors:

$$f_v = \frac{\left|F_{y,dyn}\right|}{Fy_{max.}} + \frac{\left|F_{z,dyn}\right|}{Fz_{max.}} + \frac{\left|M_{x,dyn}\right|}{Mx_{max.}} + \frac{\left|M_{y,dyn}\right|}{My_{max.}} + \frac{\left|M_{z,dyn}\right|}{Mz_{max.}} \leq 1$$

Zulässige Kräfte und Momente für eine Lebensdauer von 5000 km							
Führung		Kugelumlaufführung	Kugelumlaufführung				
Baugröße		35	45	55			
Fy _{max.} , Fz _{max} ¹⁾ [N]		50	100	300			
Schlitten Standard							
Mx _{max} .	[Nm]	2,5	5	15			
My _{max} .	[Nm]	8	16	48			
Mz _{max} .	[Nm]	8	16	48			

¹⁾ In Verbindung mit Optimised Motion Series (OMS) max. Nutzlast begrenzt durch Antriebssystem

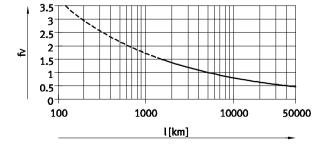
Lebensdauer

Die Lebensdauer der Führung ist abhängig von der Belastung. Um eine annähernde Aussage über die Lebensdauer der Führung zu geben, wird als Kenngröße die Belastungs-Vergleichsfaktor f_{V} im Bezug auf die Lebensdauer im nachstehenden Diagramm dargestellt.

Diese Darstellung gibt nur den theoretischen Wert wieder. Bei Belastungs-Vergleichsfaktor $f_{\rm V}$ größer 1,5 ist unbedingt eine

Rücksprache mit ihrem lokalen Ansprechpartner bei Festo notwendig.

Belastungs-Vergleichsfaktor f_v in Abhängigkeit von der Lebensdauer



Beispiel:

Ein Anwender will eine Masse X kg bewegen. Durch die Berechnung mit oben genannter Formel ergibt sich für die Belastungs-Vergleichsfaktor f_v ein Wert von 1,5. Laut Diagramm hat die Führung eine Lebensdauer von

ca. 1500 km. Durch die Reduzierung der Beschleunigung verringert sich der Wert Mz und My. Nun ergibt sich mit einer Belastungs-Vergleichsfaktor von 1 eine Lebensdauer von 5000 km.

FESTO

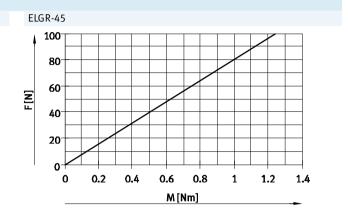
Datenblat

Vorschubkraft $\mathbf{F}_{\mathbf{X}}$ in Abhängigkeit von dem Eingangsmoment \mathbf{M}

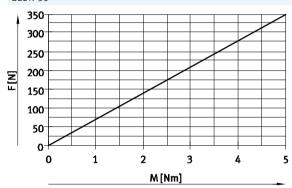
ELGR-35

50
40
30
20
10
0 0.1 0.2 0.3 0.4 0.5

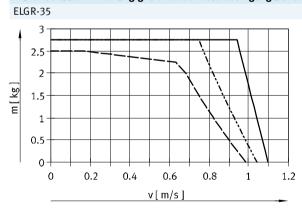
M[Nm]

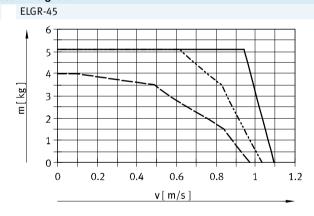


ELGR-55

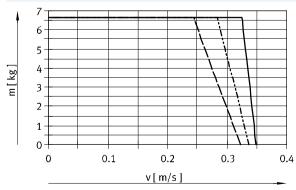


Max. Nutzlast m in Abhängigkeit von der Beschleunigung a und der Geschwindigkeit v¹⁾





ELGR-55



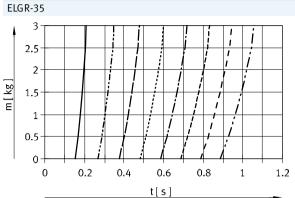
5 m/s² ----- 10 m/s² ---- 15 m/s²

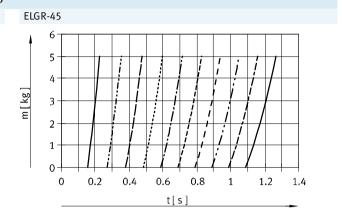
1) In Verbindung mit Optimised Motion Series (OMS)



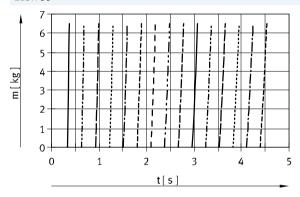
Datenblat

Max. Nutzlast m in Abhängigkeit vom Hub l und der Positionierzeit $t^{1)}$



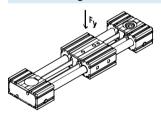


ELGR-55

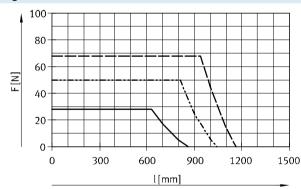


 0.1m	 0.9m
 0.2m	 1.0m
 0.3m	 1.1m
 0.4m	 1.2m
 0.5m	 1.3m
 0.6m	 1.4m
 0.7m	 1.5m
 0.8m	

Max. Belastung bei flacher Einbaulage¹⁾



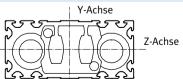
Die Kennlinien im Diagramm entsprechen der max. empfohlenen Durchbiegung von 0,5 mm. In diesem Fall kann die Achse ab einer bestimmten Hublänge nicht mehr maximal belastet werden.



 ELGR-TB-35
 ELGR-TB-45
 ELGR-TB-55

1) In Verbindung mit Optimised Motion Series (OMS) max. Nutzlast begrenzt durch Antriebssystem

Flächenmomente 2. Grades



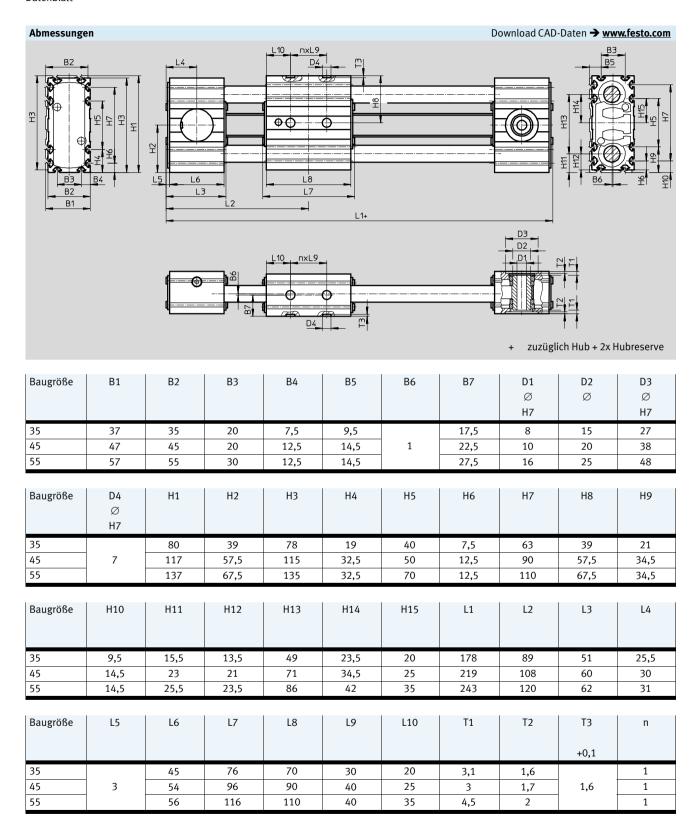
Bauş	größe	35	45	55
ly	[mm ⁴]	4,19x10 ³	17,95x10 ³	41,18x10 ³
lz	[mm ⁴]	3,77x10 ³	15,71x10 ³	38,35x10 ³

Empfohlene Durchbiegungs-Grenzwerte

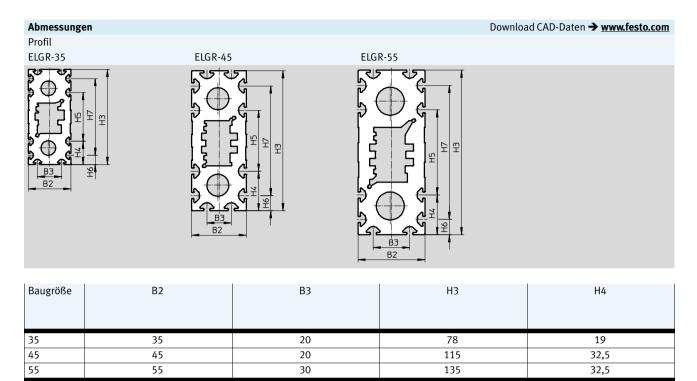
Um die Funktionsfähigkeit der Achsen nicht zu beeinträchtigen wird die Einhaltung einer Durchbiegung von maximal 0,5 mm empfohlen. Höhere Verformungen können eine erhöhte Reibung, einen verstärkten Verschleiß und eine reduzierte Lebensdauer zur Folge haben.



Datenblat

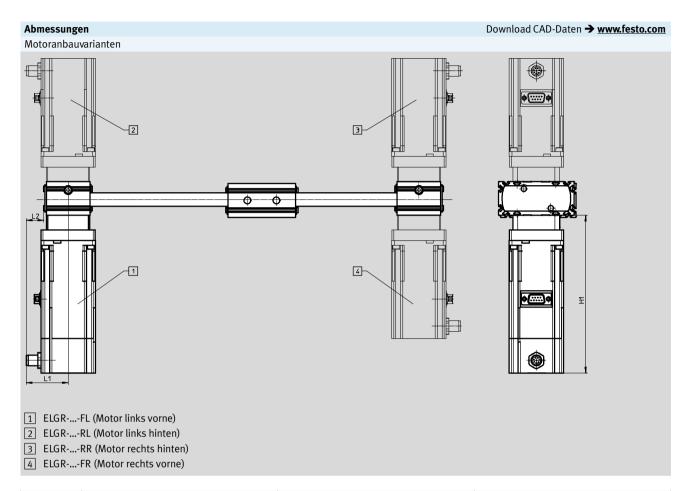






Baugröße	Н5	H6	H7
35	40	7,5	63
45	50	12,5	90
55	70	12,5	110

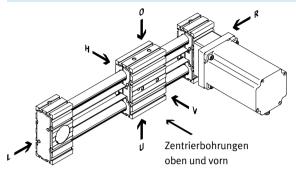
FESTO



Baugröße	H1		L	1	L2		
	ELGR		ELGR		ELGR		
	-B		-B			-B	
35	127,5	163	43,2	44	17,7	18	
45	152,4	192,5	58	58	28	28	
55	190 230		58	58	27	27	



Orientierungshilfe

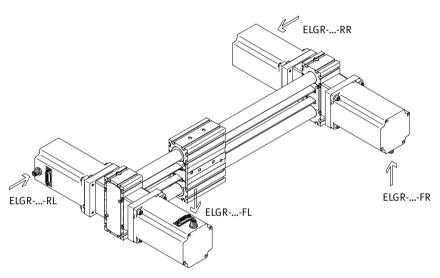


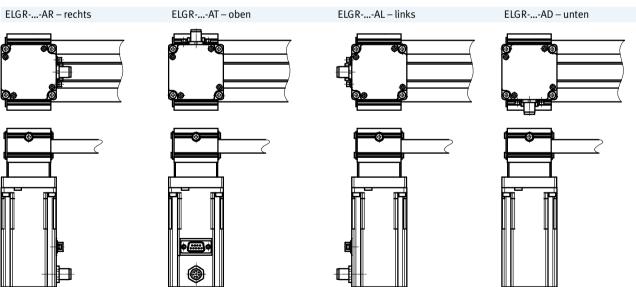
- links oben
- U unten vorne

H hinten

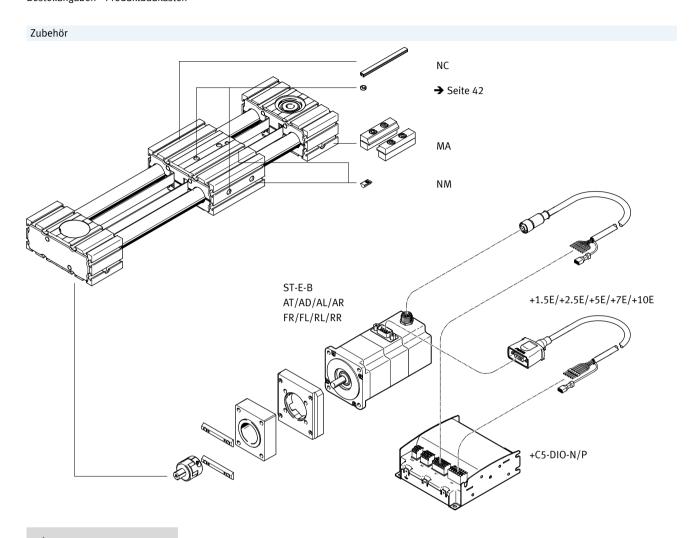
rechts

Motoranbauvarianten









Hinweis

Der dazugehörige Axialbausatz (→ Seite 38) ist automatisch im Lieferumfang enthalten. Motor und Axialbausatz sind bei Lieferung montiert.

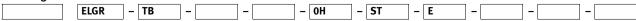


Be	stelltabelle						
Ва	ugröße	35	45	55	Bedin- gungen	Code	Eintrag Code
M	Baukasten-Nr.	560505	560506	560507			
	Bauart	Linearachse				ELGR	ELGR
	Antriebsart	Zahnriemen				-TB	-TB
	Baugrößen	35	45	55			
	Standardhub [mm]	50, 100, 150, 200, 250,	50, 100, 150, 200, 250,	50, 100, 150, 200, 250,			
		300, 350, 400, 450, 500,	300, 350, 400, 450, 500,	300, 350, 400, 450, 500,			
		550, 600, 650, 700, 750,	550, 600, 650, 700, 750,	550, 600, 650, 700, 750,			
		800	800, 900, 1000	800, 900, 1000, 1100,			
				1200, 1300, 1400, 1500			
	Hubreserve [mm]	0 mm		-0H	-0H		
	Schlittenausführung	Schlitten Standard					
	Motorart	Schrittmotor				-ST	-ST
	Messeinheit	Encoder	coder				
	Bremse	ohne					
		mit Bremse				В	
	Orientierung Abgang Leitung	oben (Standard)				-AT	
		unten				-AD	
		links				-AL	
		rechts				-AR	
	Motorlage	rechts vorne (Standard)				-FR	
	links vorne			-FL			
		links hinten				-RL	
		rechts hinten				-RR	

ΔЛ	Mindestanga	han
IVI	Minuestanga	ben

O Optionen





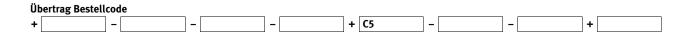


Вє	stelltabelle						
Ba	ugröße	35	45	55	Bedin- gungen	Code	Eintrag Code
	Zubehör	Zubehör lose beigelegt				+	+
0	Abdeckung Befestigungsnut	-	1 50 (1=2Stk	. 500mm lang)		NC	
	Nutenstein für Befestigungs- nut	1 99				NM	
	Profilbefestigung	12				MA	
M	Verbindungsleitung zum	ohne					
	Motorcontroller, schlepp-	1,5 m, gerader Stecker				+1.5E	
	kettentauglich	2,5 m, gerader Stecker	5 m, gerader Stecker				
		5 m, gerader Stecker				+5E	
		7 m, gerader Stecker				+7E	
		10 m, gerader Stecker				+10E	
	Controllertyp	CMMO, 5 A				+C5	+C5
	Busprotokoll/Ansteuerung	digitale I/O-Schnittstelle				DIO	
		IO-Link				LK	
	Schaltein-/ausgang NPN				1	N	
		PNP				Р	
	Bedienungsanlelitung	mit Bedienungsanleitung					
	ohne Bedienungsanleitung					+DN	

1 N Nicht mit LK

M	Mindestangaben

O Optionen







Abhängig von der Kombination zwischen Motor und Antrieb kann die maximale Vorschubkraft des Antriebs nicht erreicht

Motor ¹⁾	-Kombinationen mit Axialbaus	The second secon		enblätter 🗲 Internet: eamm		
Motor	Axialbausatz	Axialbausatz besteht au		V. malumasanhäuse		
		Motorflansch	Kupplung	Kupplungsgehäuse		
Тур	Teile-Nr.	Teile-Nr.	Teile-Nr.	Teile-Nr.		
	Тур	Тур	Тур	Тур		
ELGR-35	·	1	<u> </u>			
mit Servomotor						
EMMS-AS-55	1133400	558176	557999	1133397		
	EAMM-A-R27-55A	EAMF-A-38A-55A	EAMD-19-15-9-8X10	EAMK-A-R27-38A		
mit Schrittmotor						
EMMS-ST-57 ²⁾	1133403	560692	561292	1133397		
	EAMM-A-R27-57A	EAMF-A-38A-57A	EAMD-16-15-6.35-8X10	EAMK-A-R27-38A		
mit Integrierter Antrieb						
EMCA-EC-67	1456619	1490100	557999	1133397		
	EAMM-A-R27-67A	EAMF-A-38A-67A	EAMD-19-15-9-8X10	EAMK-A-R27-38A		
ELGR-45						
mit Servomotor						
EMME-AS-60	2224996	1987412	1453861	1133398		
	EAMM-A-R38-60P	EAMF-A-38A-60P	EAMD-28-22-14-10X12	EAMK-A-R38-38A		
EMMS-AS-70	1133401	558018	558000	1133398		
	EAMM-A-R38-70A	EAMF-A-38A-70A	EAMD-25-22-11-10X12	EAMK-A-R38-38A		
mit Schrittmotor	<u> </u>	<u> </u>		1		
EMMS-ST-57	1578138	560692	561293	1133398		
	EAMM-A-R38-57A	EAMF-A-38A-57A	EAMD-25-22-6.35-10X12	EAMK-A-R38-38A		
EMMS-ST-87 ²⁾	1133404	560693	558000	1133398		
	EAMM-A-R38-87A	EAMF-A-38A-87A	EAMD-25-22-11-10X12	EAMK-A-R38-38A		
ELGR-55						
mit Servomotor						
EMMS-AS-70	1578139	558025	558001	1133399		
	EAMM-A-R48-70A	EAMF-A-48A-70A	EAMD-32-32-11-16X20	EAMK-A-R48-48A		
EMME-AS-80	2225090	2043427	558002	1133399		
	EAMM-A-R48-80P	EAMF-A-48A-80P	EAMD-42-40-19-16X25	EAMK-A-R48-48A		
EMMS-AS-100	1133402	558020	558002	1133399		
	EAMM-A-R48-100A	EAMF-A-48A-100A	EAMD-42-40-19-16X25	EAMK-A-R48-48A		
mit Schrittmotor						
EMMS-ST-87 ²⁾	1133405	560695	558001	1133399		
	EAMM-A-R48-87A	EAMF-A-48A-87A	EAMD-32-32-11-16X20	EAMK-A-R48-48A		

Das Eingangs-Drehmoment darf das max. zul. übertragbare Drehmoment des Axialbausatzes nicht überschreiten
 Verwendete Motoren in Verbindung mit Optimised Motion Series (OMS)

FESTO

7uhehö

Zulässige Achs-/N	lotor-Kombinationen mit Axia	ılbausatz – Mit Getrieb	e	Datenblätt	er 🗲 Internet: eamm-a
Motor ¹⁾	Getriebe	Axialbausatz	Axialbausatz besteht	aus:	
			Motorflansch	Kupplung	Kupplungsgehäuse
				OF THE PERSON NAMED IN COLUMN TO PERSON NAME	
Тур		Teile-Nr.	Teile-Nr.	Teile-Nr.	Teile-Nr.
		Тур	Тур	Тур	Тур
ELGR-35					
mit Servomotor					
EMME-AS-40	EMGA-40-P-GEAS-40	1456622	1460097	557998	1133397
		EAMM-A-R27-40G	EAMF-A-38A-40G	EAMD-19-15-10-8X10	EAMK-A-R27-38A
EMMS-AS-40	EMGA-40-P-GSAS-40	1456622	1460097	557998	1133397
		EAMM-A-R27-40G	EAMF-A-38A-40G	EAMD-19-15-10-8X10	EAMK-A-R27-38A
mit Schrittmotor					
EMMS-ST-42	EMGA-40-P-GSST-42	1456622	1460097	557998	1133397
		EAMM-A-R27-40G	EAMF-A-38A-40G	EAMD-19-15-10-8X10	EAMK-A-R27-38A
mit Integrierter Ant			T.,,,,,,	T	T
EMCA-EC-67	EMGC-40	1456622	1460097	557998	1133397
		EAMM-A-R27-40G	EAMF-A-38A-40G	EAMD-19-15-10-8X10	EAMK-A-R27-38A
ELGR-45					
mit Servomotor					
EMME-AS-40	EMGA-40-P-GEAS-40	1456623	1460097	1453860	1133398
		EAMM-A-R38-40G	EAMF-A-38A-40G	EAMD-25-22-10-10X12	EAMK-A-R38-38A
EMMS-AS-40	EMGA-40-P-GSAS-40	1456623	1460097	1453860	1133398
		EAMM-A-R38-40G	EAMF-A-38A-40G	EAMD-25-22-10-10X12	EAMK-A-R38-38A
EMMS-AS-55	EMGA-60-P-GSAS-55	2310075	558017	558000	1133398
		EAMM-A-R38-60G	EAMF-A-38A-60G/H	EAMD-25-22-11-10X12	EAMK-A-R38-38A
EMME-AS-60	EMGA-60-P-GEAS-60	1456630	558017	1453861	1133398
		EAMM-A-R38-60H	EAMF-A-38A-60G/H	EAMD-28-22-14-10X12	EAMK-A-R38-38A
EMMS-AS-70	EMGA-60-P-GSAS-70	2310075	558017	558000	1133398
		EAMM-A-R38-60G	EAMF-A-38A-60G/H	EAMD-25-22-11-10X12	EAMK-A-R38-38A
mit Schrittmotor		1			
EMMS-ST-42	EMGA-40-P-GSST-42	1456623	1460097	1453860	1133398
		EAMM-A-R38-40G	EAMF-A-38A-40G	EAMD-25-22-10-10X12	EAMK-A-R38-38A
EMMS-ST-57	EMGA-60-P-GSST-57	2310075	558017	558000	1133398
		EAMM-A-R38-60G	EAMF-A-38A-60G/H	EAMD-25-22-11-10X12	EAMK-A-R38-38A
mit Integrierter Ant	trieb	•	•	•	•
EMCA-EC-67	EMGC-40	1456623	1460097	1453860	1133398
		EAMM-A-R38-40G	EAMF-A-38A-40G	EAMD-25-22-10-10X12	EAMK-A-R38-38A
	EMGC-60	1456630	558017	1453861	1133398
		EAMM-A-R38-60H	EAMF-A-38A-60G/H	EAMD-28-22-14-10X12	EAMK-A-R38-38A

¹⁾ Das Eingangs-Drehmoment darf das max. zul. übertragbare Drehmoment des Axialbausatzes nicht überschreiten.



7uhehö

Zulässige Achs-/Mo	otor-Kombinationen mit Axia	lbausatz – Mit Getriebe	•	Datenblätte	er → Internet: eamm-a	
Motor ¹⁾	Getriebe	Axialbausatz	Axialbausatz besteht aus:			
			Motorflansch	Kupplung	Kupplungsgehäuse	
				W. B. C.		
Тур		Teile-Nr.	Teile-Nr.	Teile-Nr.	Teile-Nr.	
		Тур	Тур	Тур	Тур	
ELGR-55						
mit Servomotor						
EMMS-AS-55	EMGA-60-P-GSAS-55	2374780	558019	558001	1133399	
		EAMM-A-R48-60G	EAMF-A-48A-60G/H	EAMD-32-32-11-16X20	EAMK-A-R48-48A	
EMME-AS-60	EMGA-60-P-GEAS-60	1456633	558019	1377840	1133399	
		EAMM-A-R48-60H	EAMF-A-48A-60G/H	EAMD-32-32-14-16X20	EAMK-A-R48-48A	
EMMS-AS-70	EMGA-60-P-GSAS-70	2374780	558019	558001	1133399	
		EAMM-A-R48-60G	EAMF-A-48A-60G/H	EAMD-32-32-11-16X20	EAMK-A-R48-48A	
mit Schrittmotor		1	1	1	-1	
EMMS-ST-57	EMGA-60-P-GSST-57	2374780	558019	558001	1133399	
		EAMM-A-R48-60G	EAMF-A-48A-60G/H	EAMD-32-32-11-16X20	EAMK-A-R48-48A	
mit Integrierter Antr	ieb	1	ı		1	
EMCA-EC-67	EMGC-60	1456633	558019	1377840	1133399	
		EAMM-A-R48-60H	EAMF-A-48A-60G/H	EAMD-32-32-14-16X20	EAMK-A-R48-48A	

¹⁾ Das Eingangs-Drehmoment darf das max. zul. übertragbare Drehmoment des Axialbausatzes nicht überschreiten.

Zubehör

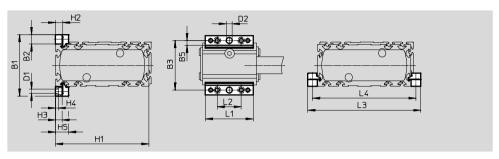
FESTO

Profilbefestigung MUE

(Bestellcode MA)

Werkstoff: Aluminium, eloxiert RoHS-konform





Abmessungen und Bestellangaben													
für Baugröße	B1	B2	В3	B5	D1	D2	H1	H2	H3	H4			
					Ø	Ø							
						H7							
35	51	8	43	4	3,4	5	78	6	5,5	2,3			
45	69	12	57	4	5,5	5	115	10	9	3,2			
55	79	12	67	4	5,5	5	135	10	9	3,2			

für Baugröße	H5	L1	L2	L3	L4	Gewicht [g]	Teile-Nr. Typ
35	11	40	20	94	86	20	558042 MUE-50
45	17,5	52	40	139	127	32	562238 MUE-45
55	17,5	52	40	159	147	32	562238 MUE-45

Sensorhalter EAPM-...-SHS,

Schaltfahne EAPM-...-SLS

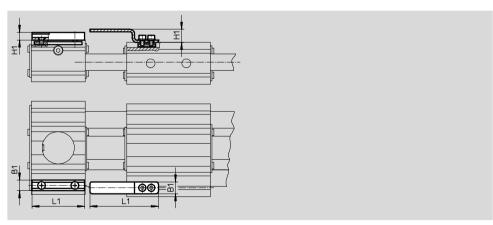
(Bestellcode SA/SB)

Werkstoff:

Schaltfahne: Stahl, verzinkt Sensorhalter: Aluminium-Knet-

legierung, eloxiert RoHS-konform





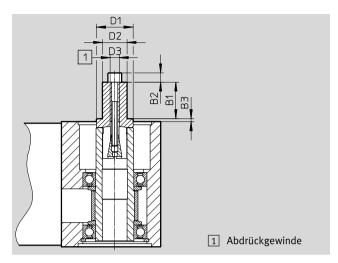
Abmessungen und Bestellangaben								
für Baugröße	B1	H1	L1	Gewicht [g]	Teile-Nr. Typ			
Sensorhalter	Sensorhalter							
35, 45, 55	9	6,5	44	20	567537 EAPM-L4-SHS			
Schaltfahne								
35, 45, 55	10	11	57,5	15	567538 EAPM-L4-SLS			

FESTO

Zubehör

Wellenzapfen EAMB alternative Schnittstelle (Bestellcode EA)





Abmessungen und Bestellangaben									
für Baugröße	B1	B2	В3	D1	D2	D3	Gewicht	Teile-Nr.	Тур
				Ø	Ø		[g]		
35	12	3	3,9	16	8	M4	20	558034	EAMB-16-7-8X15-8X10
45	12	4	6	18	8	M5	29	558035	EAMB-18-9-8X16-10X12
55	21	_	1,5	24	15	M6	70	558036	EAMB-24-6-15X21-16X20

Bestellangaben						
·	für Baugröße	Bemerkung	Bestellcode	Teile-Nr.	Тур	PE ¹⁾
Nutenstein NST	*			<u>'</u>		<u>'</u>
®	35	für Befestigungsnut	NM	558045	NST-3-M3	1
	45, 55			150914	NST-5-M5	
			_	8047843	NST-5-M5-10	10
				8047878	NST-5-M5-50	50
Zentrierhülse ZBH ²⁾						
9	35, 45, 55	für Schlitten	_	186717	ZBH-7	10
Nutabdeckung ABP						
	45, 55	für Befestigungsnut je 0,5 m	NC	151681	ABP-5	2

Packungseinheit in Stück
 2 Zentrierhülsen im Lieferumfang der Achse enthalten



7uhehö

Bestellangab	en – Näherungssch	Datenblätter → Internet: sies					
	Befestigungs-	Elektrischer Anschluss	Schalt-	Kabellänge	Bestellcode	Teile-Nr.	Тур
	art		ausgang	[m]			
Schließer							
	von oben in	Kabel, 3-adrig	PNP	7,5	SA	551386	SIES-8M-PS-24V-K-7,5-OE
CT ST	Nut einsetzbar,	Stecker M8x1, 3-polig		0,3	_	551387	SIES-8M-PS-24V-K-0,3-M8D
	bündig mit	Kabel, 3-adrig	NPN	7,5	_	551396	SIES-8M-NS-24V-K-7,5-OE
	Zylinderprofil	Stecker M8x1, 3-polig		0,3	-	551397	SIES-8M-NS-24V-K-0,3-M8D
Öffner							
	von oben in	Kabel, 3-adrig	PNP	7,5	SB	551391	SIES-8M-PO-24V-K-7,5-OE
C. S. T.	Nut einsetzbar,	Stecker M8x1, 3-polig		0,3	_	551392	SIES-8M-PO-24V-K-0,3-M8D
	bündig mit	Kabel, 3-adrig	NPN	7,5	-	551401	SIES-8M-NO-24V-K-7,5-OE
	Zylinderprofil	Stecker M8x1, 3-polig	1	0,3	_	551402	SIES-8M-NO-24V-K-0,3-M8D

Bestellangaben	Datenblätter → Internet: nebu				
	Elektrischer Anschluss links	Elektrischer Anschluss rechts	Kabellänge [m]	Teile-Nr.	Тур
	Dose gerade, M8x1, 3-polig	Kabel, offenes Ende, 3-adrig	2,5	541333	NEBU-M8G3-K-2.5-LE3
3			5,0	541334	NEBU-M8G3-K-5-LE3
	Dose gewinkelt, M8x1, 3-polig	Kabel, offenes Ende, 3-adrig	2,5	541338	NEBU-M8W3-K-2.5-LE3
			5,0	541341	NEBU-M8W3-K-5-LE3

Bestellangaber	n – Leitungen ¹⁾					
	für Baugröße	Beschreibung	Kabellänge [m]	Teile-Nr.	Тур	
Motorleitung						
	35	gerader Stecker				
		- min. Biegeradius: 62 mm	1,5	1450368	NEBM-S1G9-E-1.5-Q5-LE6	
		 schleppkettentauglich 	2,5	1450369	NEBM-S1G9-E-2.5-Q5-LE6	
		- Umgebungstemp.:	5,0	1450370	NEBM-S1G9-E-5-Q5-LE6	
		−40 +80°C	7,0	1450371	NEBM-S1G9-E-7-Q5-LE6	
			10,0	1450372	NEBM-S1G9-E-10-Q5-LE6	
	45, 55	gerader Stecker				
		- min. Biegeradius: 80 mm	1,5	1450834	NEBM-S1G15-E-1.5-Q7-LE6	
		 schleppkettentauglich 	2,5	1450835	NEBM-S1G15-E-2.5-Q7-LE6	
		- Umgebungstemp.:	5,0	1450836	NEBM-S1G15-E-5-Q7-LE6	
		−40 +80°C	7,0	1450837	NEBM-S1G15-E-7-Q7-LE6	
			10,0	1450838	NEBM-S1G15-E-10-Q7-LE6	
Encoderleitung						
	35, 45, 55	gerader Stecker				
OTE TO		- min. Biegeradius: 68 mm	1,5	1451586	NEBM-M12G8-E-1.5-LE8	
4		 schleppkettentauglich 	2,5	1451587	NEBM-M12G8-E-2.5-LE8	
		- Umgebungstemp.:	5,0	1451588	NEBM-M12G8-E-5-LE8	
		−40 +80°C	7,0	1451589	NEBM-M12G8-E-7-LE8	
			10,0	1451590	NEBM-M12G8-E-10-LE8	

1) Andere Kabellängen auf Anfrage.

Bestellangaben – Mo	otorcontroller		Datenblätter → Internet: cmmo
	Beschreibung	Teile-Nr.	Тур
>	mit I/O-Anschaltung		
	Schaltein-/ausgang PNP	1512316	CMMO-ST-C5-1-DIOP
	Schaltein-/ausgang NPN	1512317	CMMO-ST-C5-1-DION
	mit IO-Link		
	Schaltein-/ausgang PNP	1512320	CMMO-ST-C5-1-LKP