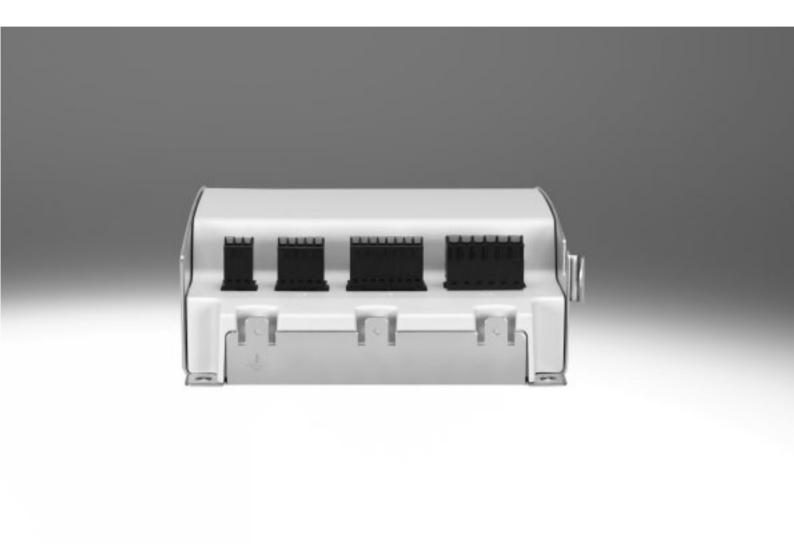
# **FESTO**



**FESTO** 

Características

#### Informaciones resumidas

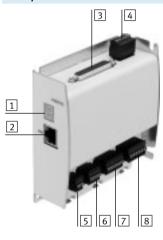
- El controlador de motor CMMO-ST funciona como controlador de posiciones
- Alimentación de carga y de lógica por separado
- Función de seguridad "Safe Torque Off" (STO)
- Accionamiento sencillo mediante
   Conexión I/O
- Control de zonas de posiciones de libre definición
- Archivo de copia de seguridad, para una sustitución sencilla de los equipos
- Montaje posible en perfil DIN

• Opción de encoder (closed loop), sin pérdidas de pasos, sin errores repetitivos

#### Parametrización:

- Software de configuración FCT (Festo Configuration Tool)
- Interfaz Ethernet con servidor web integrado

#### Descripción de interfaces





- 1 Visualizador de siete segmentos
- 2 Interfaz Ethernet (RJ45)
- 3 Interface I/O
- 4 Alimentación de tensión
- 5 Interruptor de referencia
- 6 Función de seguridad STO
- 7 Encoder
- 8 Motor
- 9 Abrazadera para montaje en perfil DIN

#### Para el control de

Cilindro eléctrico EPCO



#### Motor paso a paso EMMS-ST

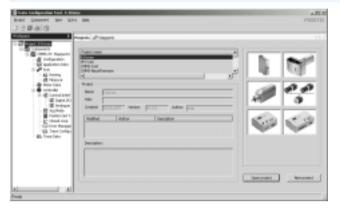


Características



#### **Software FCT: Festo Configuration Tool**

Plataforma de software para actuadores eléctricos de Festo



- Todos los actuadores de una instalación pueden administrarse y archivarse en un mismo proyecto
- Gestión de proyectos y de datos para todos los tipos de equipos compatibles
- Fácil de usar gracias a la introducción de parámetros en interfaces gráficas
- Forma de funcionamiento idéntica para todos los actuadores
- Posibilidad de trabajar offline u online en la máquina

#### Referencias mecánicas y posiciones límite



- Editar o memorizar posiciones de referencia
- Adaptación sencilla a las características de montaje
- Representación clara de los ajustes

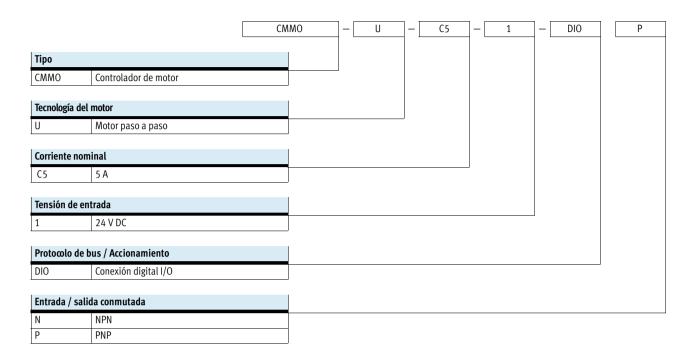
#### Tabla de recorridos



- 31 recorridos para una mayor versatilidad de las operaciones de posicionamiento
- Posibilidad de hacer indicaciones absolutas y relativas de las posiciones
- Ajuste variado según aplicación:
  - Posición
  - Velocidad
  - Aceleración
  - Rampas de frenado
- Regulación de fuerza
- Test funcional completo



Código del producto



Hoja de datos







Datos técnicos				
Modo de funcionamiento		Regulador en cascada con		
		Regulador de velocidad PI		
		Regulador de corriente Pl		
		Regulador de posición P		
		Etapa de salida PWM-MOSFET		
Modo de funcionamiento				
Funcionamiento controlado		Micropaso, 12 800 pasos/giro		
Funcionamiento regulado		Regulación de corriente sinusoidal, dentro del regulador de cascada		
Encoder de posición giratorio		Encoder		
Indicación		Visualizador digital de siete segmentos		
Interfaz de parametrización		Ethernet		
Ethernet, protocolos compatibles		TCP/IP		
Interfaz del encoder, entrada		RS422		
Acoplamiento del proceso		Módulo E/S para 32 recorridos		
Cantidad de entradas digitales		11		
Cantidad de salidas digitales		11		
Propiedades de las salidas lógicas digitales		En parte, configuración libre		
Reducción regulable de la intensidad		Mediante software		
Regulación de la intensidad nominal		Mediante software		
Resistencia de frenado $[\Omega]$		15		
Potencia por pulso de la resistencia de frenado	[kVA]	0,1		
Filtro de red		Integrado		
Tipo de fijación		Fijación mediante atornillamiento a placa base, posición horizontal o vertical		
		Con perfil DIN		
Peso del producto	[g]	290		

Datos eléctricos		
En general		
Tensión máxima entre circuitos	[DC V]	28
Corriente nominal de salida	[A]	5,7
Alimentación de carga		
Tensión nominal	[DC V]	24 ±15%
Corriente nominal	[A]	6
Corriente de pico	[A]	8
Alimentación de la parte lógica		
Tensión nominal	[DC V]	24 ±15%
Corriente nominal	[A]	0,3
Margen de funcionamiento, entrada lógica	[V]	24
Carga máxima de corriente por salida	[mA]	100
(salidas digitales)		
Lógica de conmutación, entrada / salida		•
CMMO-STDIOP		PNP
CMMO-STDION		NPN



Hoja de datos

Características de seguridad	
Función de seguridad según EN 61800-5-2	Momento desconectado seguro (STO)
Performance Level (PL), grado de rendimiento según	Categoría 3, nivel de prestaciones (PL) e
EN ISO 13849-1	
Safety Integrity Level (SIL) según	SIL 3 / SIL CL 3
EN 61800-5-2, EN 62061, EN 61508	
Certificado entidad que lo expide	TÜV 01/205/5252/12
Intervalo de prueba	20a
PFH	1,3 x 10 <sup>-10</sup>
Grado de cobertura de diagnóstico [%]	90
Safe Failure Fraction (SFF) [%]	99,8
Tolerancia de fallos del hardware	1
Símbolo CE (consultar declaración de conformidad)	Según directiva de máquinas UE-CEM <sup>1)</sup>
	Según directiva de máquinas UE
Resistencia a los golpes	Según EN 60068-2-29
Resistencia a vibraciones	Según EN 60068-2-6

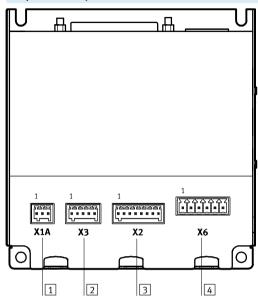
<sup>1)</sup> Para obtener información sobre las condiciones de utilización, véase la declaración CE de conformidad del fabricante: www.festo.com/sp → Documentación para usuarios. En caso de aplicarse limitaciones a la utilización de los equipos en zonas urbanas, comerciales e industriales, así como en pequeñas empresas, puede ser necesario adoptar medidas complementarias para reducir la emisión de interferencias.

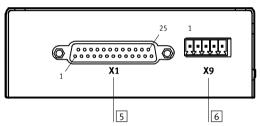
Condiciones de funcionamiento y del entorno			
Propiedades de la salida lógica digital		Sin separación galvánica	
Propiedades de la entrada analógica		Conectadas galvánicas con potencial lógico	
Especificación de entrada lógica		En concordancia con IEC 61131-2	
Clase de protección		IP40	
Función de protección		Control I²t	
		Supervisión de errores de seguimiento	
		Detección de posiciones finales mediante software	
		Detección de interrupción de la tensión	
		Control de la corriente	
		Control de temperatura	
Temperatura ambiente	[°C]	0 +50	
UL, temperatura ambiente	[°C]	0 +40	
Temperatura de almacenamiento	[°C]	-25 +75	
Humedad relativa	[%]	0 90 (sin condensación)	
Certificación		c UL us - Listed (OL)	
		C-Tick	
Características del material		Contiene substancias agresivas para la laca	
		Conformidad con RoHS	

Hoja de datos



### Ocupación de clavijas





1	1 Interruptor de referencia		
Pir	Función		
1	+24 V (salida lógica)		
2	señal		
3	0 V		

2 Fur	2 Función de seguridad STO			
Pin	Función			
1	+24 V (salida lógica)			
2	STO 1			
3	STO 2			
4	Diagnóstico 1			
5	Diagnóstico 2			

3 <b>Enc</b>	3 Encoder			
Pin	Función			
1	A			
2	A/			
3	В			
4	B/			
5	N			
6	N/			
7	+5 V (salida)			
8	0 V			

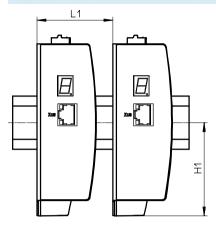
4 M	4 Motor			
Pin	Función			
1	Ramal A			
2	Ramal A/			
3	Ramal B			
4	Ramal B/			
5	Freno +24 V (salida conmutada)			
6	Freno 0 V			

5 In	5 Interfaz E/S, conector Sub-D tipo clavija de 25 contactos			
Pin	Función			
1	Entrada 1			
2	Entrada 2			
3	Entrada 3			
4	Entrada 4			
5	Entrada 5			
6	Entrada 6			
7	Entrada 7			
8	Entrada 8			
9	Entrada 9			
10	Entrada 10			
11	Entrada 11			
12	Salida 1			
13	Salida 2			
14	Salida 3			
15	Salida 4			
16	Salida 5			
17	Salida 6			
18	Salida 7			
19	Salida 8			
20	Salida 9			
21	Salida 10			
22	Salida 11			
23	n.c.			
24	+24 V (salida lógica)			
25	0 V			

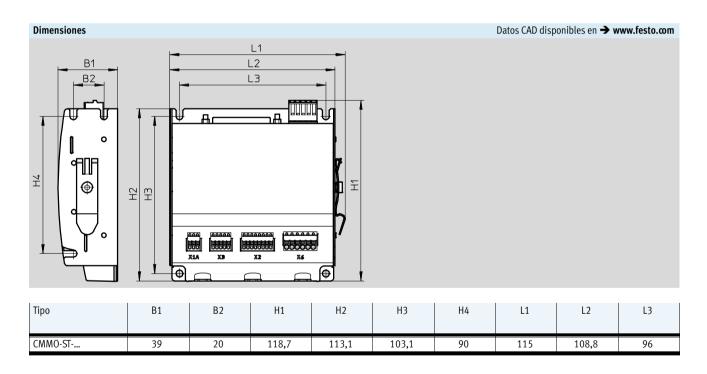
6 Ali	6 Alimentación de tensión			
Pin	Función			
1	n.c.			
2	n.c.			
3	+24 V (lógica)			
4	0 V			
5	+24 V (carga))			

Hoja de datos

#### Distancia mínima entre dos controladores de motor



Tipo	L1	H1
CMMO-ST	41	61,35



Referencias			
Controlador de motor	Descripción resumida	N° art.	Tipo
8	Con conexión I/O		
	Entrada / salida PNP	1512316	CMMO-ST-C5-1-DIOP
6	Entrada / salida NPN	1512317	CMMO-ST-C5-1-DION



Accesorios

Referencias						
	Descripción	N° art.	Tipo			
Clavija	Clavija					
	Surtido de conectores tipo clavija para los cables del motor, encoder, alimentación de tensión, interruptor de referencia, función de seguridad STO	576005	NEKM-C-10 <sup>2)</sup>			

- 1) Compuesto de conector tipo clavija para alimentación de tensión y conector tipo clavija para conexión del motor El juego de conectores se incluye en el suministro del controlador de motor.
- 2) La dotación del suministro del controlador de motor incluye los conectores tipo clavija

	Descripción	Longitud del cable	N° art.	Tipo
		[m]		.,,,
laca de alimentación				
	Para cableado sencillo y claro. Conexión al controlador de motor mediante cable NEBC-S1G25-K	-	8001371	NEFC-S1G25-C2W25-S7
able de conexión				
	Para unir el controlador de motor con la placa de	1,0	8001374	NEBC-S1G25-K-1.0-N-S1G25
	alimentación	2,0	8001375	NEBC-S1G25-K-2.0-N-S1G25
		5,0	8001376	NEBC-S1G25-K-5.0-N-S1G25
Cable de mando				
	Conexión en el controlador de motor. El otro extremo está compuesto de hilos individuales	3,2	8001373	NEBC-S1G25-K-3.2-N-LE25
lavija				
	Conector Sub-D de 25 contactos. Cada hilo confeccionable	-	8001372	NEFC-S1G25-C2W25-S6
	individualmente mediante bornes roscados			

Accesorios

Referencias – Cabl		Docerinción	Longitud dal aabl-	No aut	Tino	
	Para tipo	Descripción	Longitud del cable [m]	N° art.	Tipo	
able del motor						
	EPCO-16	Conector recto				
EMMS-ST-28	)) EMMS-ST-28	– Radio de curvatura mín.: 62 mm	1,5	1449600	NEBM-M12G8-E-1.5-Q5-LE6	
		- Apropiado para cadenas de arrastre	2,5	1449601	NEBM-M12G8-E-2.5-Q5-LE6	
		<ul><li>Temperatura ambiente:</li></ul>	5	1449602	NEBM-M12G8-E-5-Q5-LE6	
		−40 +80 °C	7	1449603	NEBM-M12G8-E-7-Q5-LE6	
			10	1449604	NEBM-M12G8-E-10-Q5-LE6	
	EPCO-25/-40	Conector acodado tipo clavija				
	)) EMMS-ST-42/-57	<ul> <li>Radio de curvatura mín.: 62 mm</li> </ul>	1,5	1450736	NEBM-S1W9-E-1.5-Q5-LE6	
		<ul> <li>Apropiado para cadenas de arrastre</li> </ul>	2,5	1450737	NEBM-S1W9-E-2.5-Q5-LE6	
		<ul><li>Temperatura ambiente:</li></ul>	5	1450738	NEBM-S1W9-E-5-Q5-LE6	
~		−40 +80 °C	7	1450739	NEBM-S1W9-E-7-Q5-LE6	
			10	1450740	NEBM-S1W9-E-10-Q5-LE6	
		Conector recto				
		<ul> <li>Radio de curvatura mín.: 62 mm</li> </ul>	1,5	1450368	NEBM-S1G9-E-1.5-Q5-LE6	
	3-	- Apropiado para cadenas de arrastre	2,5	1450369	NEBM-S1G9-E-2.5-Q5-LE6	
		<ul><li>Temperatura ambiente:</li></ul>	5	1450370	NEBM-S1G9-E-5-Q5-LE6	
Or .		−40 +80 °C	7	1450371	NEBM-S1G9-E-7-Q5-LE6	
			10	1450372	NEBM-S1G9-E-10-Q5-LE6	
	EMMS-ST-87	Conector acodado tipo clavija				
	)	- Radio de curvatura mín.: 80 mm	1,5	1450943	NEBM-S1W15-E-1.5-Q7-LE6	
		- Apropiado para cadenas de arrastre	2,5	1450944	NEBM-S1W15-E-2.5-Q7-LE6	
		<ul><li>Temperatura ambiente:</li></ul>	5	1450945	NEBM-S1W15-E-5-Q7-LE6	
		−40 +80 °C	7	1450946	NEBM-S1W15-E-7-Q7-LE6	
			10	1450947	NEBM-S1W15-E-10-Q7-LE6	
		Conector recto				
	.))	- Radio de curvatura mín.: 80 mm	1,5	1450834	NEBM-S1G15-E-1.5-Q7-LE6	
	30	- Apropiado para cadenas de arrastre	2,5	1450835	NEBM-S1G15-E-2.5-Q7-LE6	
		<ul><li>Temperatura ambiente:</li></ul>	5	1450836	NEBM-S1G15-E-5-Q7-LE6	
<b>©</b>		−40 +80 °C	7	1450837	NEBM-S1G15-E-7-Q7-LE6	
			10	1450838	NEBM-S1G15-E-10-Q7-LE6	
able del encoder	<u>.</u>		<u> </u>	<u>.</u>		
	EPCO-16/-25/-40	Conector recto				
	)) EMMS-ST-28/-42/	- Radio de curvatura mín.: 68 mm	1,5	1451586	NEBM-M12G8-E-1.5-LE8	
	-57/-87	- Apropiado para cadenas de arrastre	2,5	1451587	NEBM-M12G8-E-2.5-LE8	
		<ul><li>Temperatura ambiente:</li></ul>	5	1451588	NEBM-M12G8-E-5-LE8	
<b>S</b>		−40 +80 °C	7	1451589	NEBM-M12G8-E-7-LE8	
			10	1451590	NEBM-M12G8-E-10-LE8	
	EPCO-25/-40	Conector acodado tipo clavija				
	)) EMMS-ST-42/-57/-87	- Radio de curvatura mín.: 68 mm	1,5	1451674	NEBM-M12W8-E-1.5-LE8	
		- Apropiado para cadenas de arrastre	2,5	1451675	NEBM-M12W8-E-2.5-LE8	
		- Temperatura ambiente:	5	1451676	NEBM-M12W8-E-5-LE8	
		−40 +80 °C	7	1451677	NEBM-M12W8-E-7-LE8	
			10	1451678	NEBM-M12W8-E-10-LE8	

<sup>1)</sup> Cables de otras longitudes sobre demanda