

**FESTO** 

Merkmale

#### Auf einen Blick

- Elektrische Schlittenbaureihe
- Höchste Leistung in kompaktem Bauraum:
  - Präzision
- Belastbarkeit
- Dynamik

- Wahlweise Referenzierung:
  - auf Festanschlag
  - auf Referenzschalter
- Ideal für vertikale Anwendungen
- Systemprodukt für die Handhabungs- und Montagetechnik
- Vielfältige Adaptionsmöglichkeiten an Antriebe

## Motoranbauvarianten

axia

parallel

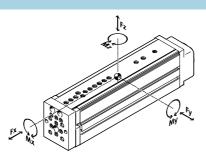




#### Kennwerte der Achsen

Die Angaben in der Tabelle sind Maximalwerte.

Die genauen Werte für die einzelnen Varianten sind dem entsprechenden Datenblatt zu entnehmen.



Ausführung	Baugröße	Arbeitshub	Geschwin-	Max.	Wiederhol-	Vorschub-	Führungseigenschaften				
			digkeit	Beschleu-	genauigkeit	kraft Fx	Kräfte	Kräfte und Momente			
				nigung			Fy	Fz	Mx	Му	Mz
		[mm]	[m/s]	$[m/s^2]$	[mm]	[N]	[N]	[N]	[Nm]	[Nm]	[Nm]
	35	50	0,5	25	±0,015	75	512	512	6,2	6,0	6,0
	45	100, 200	1,0	25	±0,015	150	631	631	18,6	16,3	16,3
	55	100, 200, 250	1,0	25	±0,015	300	1 047	1 047	33,1	33,3	33,3
	75	100, 200, 300	1,3	25	±0,015	450	1 539	1 539	67,4	47,1	47,1



Hinweis

Auslegungssoftware PositioningDrives www.festo.com

**FESTO** 

**→** 22

**→**22

Merkmale

### Gesamtsystem aus Mini-Schlitten, Motor, Motorcontroller und Motoranbausatz

Mini-Schlitten



#### Motor





- 1 Servomotor EMMS-AS
- 2 Schrittmotor EMMS-ST



Hinweis

Für den Mini-Schlitten EGSL und die Motoren gibt es speziell aufeinander abgestimmte Komplettlösungen.

### Motorcontroller

1





Datenblätter → Internet: motorcontroller

- 1 Servomotor Controller CMMP-AS, CMMS-AS
- 2 Schrittmotor Controller EMMS-ST

Motoranbausatz Axialbausatz

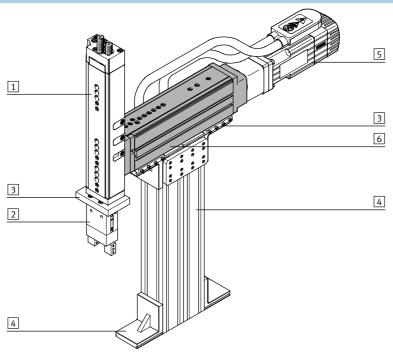




Sowohl für den parallelen, wie auch für den axialen Motoranbau gibt es komplette Bausätze.

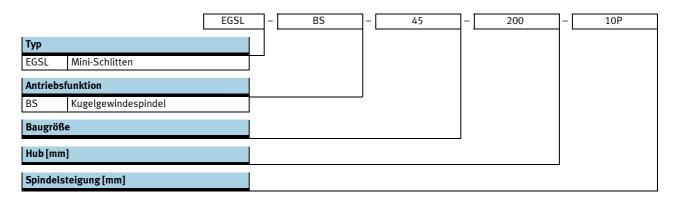


## Systemprodukt für die Handhabungs- und Montagetechnik

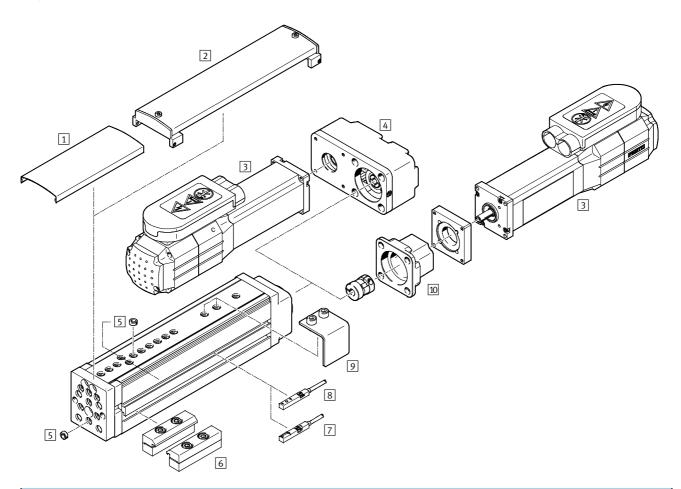


Syste	emelemente und Zubehör		
		Kurzbeschreibung	→ Seite/Internet
1	Antriebe	vielfältige Kombinationsmöglichkeiten innerhalb der Handhabungs- und	antrieb
		Montagetechnik	
2	Greifer	vielfältige Variationsmöglichkeiten innerhalb der Handhabungs- und	greifer
		Montagetechnik	
3	Adapter	für Verbindungen Antrieb/Antrieb und Antrieb/Greifer	adapter-bausatz
4	Basiselemente	Profile und Profilverbindungen sowie Verbindungen Profil/Antrieb	basiselement
5	Motoren	Servo- und Schrittmotoren, mit oder ohne Getriebe	motor
6	Achsen	vielfältige Kombinationsmöglichkeiten innerhalb der Handhabungs- und	achse
		Montagetechnik	
-	Installationselemente	zur übersichtlichen und sicheren Führung von elektrischen Kabeln und	installationselement
		Schläuchen	

## Typenschlüssel



# Mini-Schlitten EGSL, elektrisch Peripherieübersicht

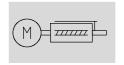


Varia	nten und Zubehör		
	Тур	Kurzbeschreibung	→ Seite/Internet
1	Abdeckung	• zum Schutz, damit keine Fremdteile in die Führung gelangen können	26
	EASC	die Abdeckung kann kundenseitig beliebig gekürzt werden	
2	Abdeckung	in Verbindung mit der Schaltfahne EAPM muss diese Abdeckung verwendet	26
	EASCF	werden	
		• zum Schutz, damit keine Fremdteile in die Führung gelangen können	
3	Motor	speziell auf die Achse abgestimmte Motoren mit oder ohne Bremse	22
	EMMS		
4	Parallelbausatz	für parallelen Motoranbau	23
	EAMM-U	der Motor kann nur seitlich und unten montiert werden	
		• (besteht aus: Gehäuse, Spannhülse, Zahnriemenscheibe, Zahnriemen)	
5	Zentrierhülse	zur Zentrierung von Lasten und Anbauteilen	27
	ZBH	auf dem Schlitten wird die Quermontage deutlich vereinfacht	
6	Profilbefestigung	zur Befestigung der Achse	25
	EAHF, MUE		
7	Näherungsschalter	induktiver Näherungsschalter, für T-Nut	27
	SIES-8M		
8	Näherungsschalter	magnetische Näherungsschalter, für T-Nut	27
	SMT-8B		
9	Schaltfahne	zur Abfrage der Schlittenposition über Näherungsschalter SIES	25
	EAPM		
10	Axialbausatz	für axialen Motoranbau	22
	EAMM-A	(besteht aus: Kupplung, Kupplungsgehäuse und Motorflansch)	
-	Verbindungsleitung	für Näherungsschalter SIES oder SMT-8B	27
	NEBU		

# **Mini-Schlitten EGSL, elektrisch** Datenblatt

**FESTO** 

Funktion

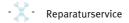


Baugröße 35, 45, 55, 75

Hublänge 50 ... 300 mm



Raumtemperatur von 20 °C.





Allgemeine Technische Daten												
Baugröße		35	45		55		75					
Spindelsteigung	[mm]	8	3	10	5	12,7	10	20				
Konstruktiver Aufbau	elektrischer	elektrischer Mini-Schlitten										
				mit Kugelumlaufspindel								
	mit Führung	mit Führung										
Führung	Kugelkäfigfi	ührung										
Befestigungsart		mit Innenge	winde									
		mit Zentrier	hülse									
		mit Zubehör										
Einbaulage		beliebig	<u> </u>									
Arbeitshub	[mm]	50	100, 200		100, 200, 2	100, 200, 250		, 300				
Max. zul. Nutzlast, horizontal	[kg]	2	6		10	10						
Max. zul. Nutzlast, vertikal	[kg]	2	6		10	10						
Dauervorschubkraft F <sub>x</sub>	[N]	50	100		200	200 30		300				
Max. Vorschubkraft F <sub>x</sub>	[N]	75	150		300		450					
Max. Leerlaufantriebsmoment	[Nm]	0,015	0,055	0,050	0,100	0,135	0,265	0,165				
Max. Antriebsmoment <sup>1)</sup>	[Nm]	0,2	0,45	0,51	0,9	1,25	3,25	3,25				
Max. Radialkraft <sup>2)</sup>	[N]	20	120		260		300					
Max. Geschwindigkeit	[m/s]	0,5	0,3	1,0	0,4	1,0	0,65	1,3				
Nennbeschleunigung	[m/s <sup>2</sup> ]	15										
Max. Beschleunigung <sup>3)</sup>	[m/s <sup>2</sup> ]	25			·			·				
Wiederholgenauigkeit	[mm]	±0,015										
Max. Reversierspiel <sup>4)</sup>	[µm]	≤50										

- 1) Reibung und Beschleunigungsmoment der rotierenden Masse berücksichtigt
- 3) Die max. Beschleunigung ist abhängig von der bewegten Masse, dem Antriebsmoment und der max. Vorschubkraft
- 4) Im Neuzustand

Betriebs- und Umweltbedingunger	Betriebs- und Umweltbedingungen								
Baugröße		35	45	55	75				
Umgebungstemperatur	[°C]	0+60							
Schutzart		IP40							
Einschaltdauer	[%]	100							
Schalldruckpegel	[dB(A)]	60		65					
Wartungsintervall		wartungsfr	ei						

# **Mini-Schlitten EGSL, elektrisch** Datenblatt

**FESTO** 

Gewichte [kg]									
Baugröße		35	45						
Hub	[mm]	50	100	200					
Produktgewicht		0,6	1,6	2,2					
Bewegte Masse		0,3	0,7	0,9					
Eigenmasse von Führungsschie und Jochplatte	ne	0,13	0,4	0,58					

Baugröße	55			75	75			
Hub	[mm]	100	200	250	100	200	300	
Produktgewicht		2,6	3,4	4,1	5,1	6,5	8,1	
Bewegte Masse		1,2	1,5	1,8	2,3	2,9	3,4	
Eigenmasse von Führ	ungsschiene	0,61	0,87	1,07	1,2	1,64	2,07	
und Jochplatte								

Massenträgheitsmoment – zur Motordimensionierung									
Baugröße		35		45					
Spindelsteigung	ndelsteigung [mm]			3	10				
Hub	[mm]	50		100	200	100	200		
Jo	[kg mm <sup>2</sup> ]	4,26		4,59	5,14	6,14	7,31		
J <sub>L</sub> pro kg Nutzlast	[kg mm <sup>2</sup> /kg]	1,62		0,23	0,23	2,53	2,53		

Baugröße			55 75										
Spindelsteigung	[mm]	5		12,7	7 10		10			20			
Hub	[mm]	100	200	250	100	200	250	100	200	300	100	200	300
Jo	[kg mm <sup>2</sup> ]	13,52	14,77	15,74	18,27	21,13	23,27	86,95	96,49	106,67	105,12	119,45	134,59
J <sub>L</sub> pro kg Nutzlast	[kg mm <sup>2</sup> /kg]	0,63	0,63	0,63	4,09	4,09	4,09	2,53	2,53	2,53	10,13	10,13	10,13

Das Massenträgheitsmoment J<sub>A</sub> der gesamten Achse wird wie folgt berechnet:

Die Massenträgheiten von Motoranbausatz und Motor ist dabei unberücksichtigt.

 $J_A = J_O + J_L x m_{Nutzlast} [kg]$ 

# Werkstoffe Funktionsschnitt 2 3 4 5 6

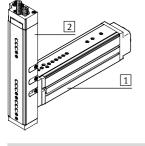
Ach	chse characteristics and the second s						
1	Jochplatte Aluminium-Knetlegierung, eloxiert						
2	Führungsschiene	Wälzlagerstahl					
3	Gehäuse	Aluminium-Knetlegierung, eloxiert					
4	Spindel	Wälzlagerstahl					
5	Spindelmutter	Wälzlagerstahl					
6	Deckel	Aluminium, lackiert					
	Werkstoff-Hinweis	RoHS-konform					
		LABS-haltige Stoffe enthalten					



Datenblatt

#### Kombinationsmöglichkeiten über Führung 1 Grundantrieb EGSL-35 EGSL-45 EGSL-55 EGSL-75 2 EGSL-35 1088327 HMSV-73 1088338 HMSV-74 1088338 HMSV-74 Aufbau-EGSL-45 1088338 HMSV-74 1088338 HMSV-74 1089092 HMSV-75 1 antrieb 1088338 HMSV-74 1089092 HMSV-75 EGSL-55 1089092 HMSV-75 EGSL-75 DGSL-4 1088327 HMSV-73 Direktbefestigung DGSL-6 1088327 HMSV-73 DGSL-8 1088327 HMSV-73 ZBV-M5-7 ZBV-M5-7 DGSL-10 1088327 HMSV-73 ZBV-M5-7 ZBV-M5-7 DGSL-12 M5x14 M5x16 ZBV-M6-9 ZBH-7 ZBH-7 DGSL-16 M5x14 M5x16 ZBV-M6-9 ZBH-7 ZBH-7 DGSL-20 M6x20 ZBH-9

#### über Jochplatte



Direktbefestigung

	1 Grunda	antrieb			
		EGSL-35	EGSL-45	EGSL-55	EGSL-75
2	EGSL-35	M4x12	1088295 HMSV-71	1088295 HMSV-71	-
Aufbau-		ZBH-7			
antrieb	EGSL-45	_	M5x12	M5x14	1088311 HMSV-72
			ZBH-7	ZBH-7	
	EGSL-55	_	-	M5x14	1088311 HMSV-72
				ZBH-7	
	EGSL-75	_	-	-	M6x18
					ZBH-9
	DGSL-4	1088262 HMSV-70	-	-	-
	DGSL-6	1088262 HMSV-70	ı	_	_
	DGSL-8	1088262 HMSV-70	ZBV-M5-7	ZBV-M5-7	_
	DGSL-10	1088262 HMSV-70	ZBV-M5-7	ZBV-M5-7	_
	DGSL-12	_	M5x14	M5x12	ZBV-M6-9
			ZBH-7	ZBH-7	
	DGSL-16	1	M5x14	M5x12	ZBV-M6-9
			ZBH-7	ZBH-7	
	DGSL-20	_	-	-	M6x20
					ZBH-9



Hinweis

Bestellangaben für Zentrierhülsen ZBH und Verbindungshülsen ZBV → 27.

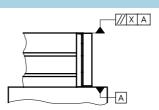
**FESTO** 

Datenblatt

### Parallelität [mm]

Unter der Parallelität versteht man die Genauigkeit zwischen der Befestigungsfläche und der Schlittenoberfläche.

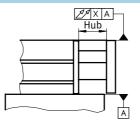
Angaben gelten im eingefahrenem Zustand.



Baugröße		35	45	55	75
	Hub				
	[mm]				
Parallelität X	50	0,03	-	-	-
	100	_	0,05	0,05	0,05
	200	_	0,1	0,1	0,1
	250	-	-	0,125	_
	300	-	-	-	0,15

## Linearität [mm]

Unter der Linearität versteht man die max. Positionsdifferenz normal zur Bezugsebene, die ein beliebiger Punkt auf dem beweglichen Achselement (z. B. Schlitten) beim Verfahren über den gesamten Hub erfährt.

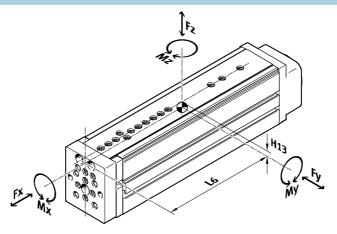


Baugröße	Hub [mm]	35	45	55	75
Linearität X	50	0,02	-	_	_
	100	-	0,04	0,04	0,04
	200	-	0,08	0,08	0,08
	250	-	-	0,10	-
	300	-	-	_	0,12

Datenblatt

## Dynamische Belastungskennwerte

Die angegebenen Kräfte und Momente beziehen sich auf das Zentrum der Führung. Sie dürfen im dynamischen Betrieb nicht überschritten werden.



Wirken gleichzeitig mehrere der unten genannten Kräfte und Momente auf die Achse ein, muss neben den aufgeführten Maximalbelastungen folgende Gleichung (Führungsvergleichszahl fv) erfüllt werden:

$$f_v = \frac{\left|F_{y,dyn}\right|}{Fy_{max.}} + \frac{\left|F_{z,dyn}\right|}{Fz_{max.}} + \frac{\left|M_{x,dyn}\right|}{Mx_{max.}} + \frac{\left|M_{y,dyn}\right|}{My_{max.}} + \frac{\left|M_{z,dyn}\right|}{Mz_{max.}}$$

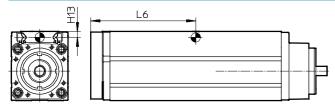
Zulässige Krä	äfte und Mome	nte				Geometrisch	ne Kenngrößen
Baugröße	Hub [mm]	Fy <sub>max</sub> [N]	Fz <sub>max</sub> [N]	Mx <sub>max</sub> [Nm]	My <sub>max</sub> , Mz <sub>max</sub> [Nm]	H13 [mm]	L6 [mm]
35							
	50	512	512	6,2	6,0	4,2	106
45							
	100	631	631	18,6	16,3	6,4	162
	200	291	291	14,3	12,3	6,4	262
			<u>.</u>			•	
55							
	100	1 047	1 047	33,1	31,0	6,4	180
	200	490	490	24,2	22,6	6,4	280
	250	563	563	27,0	33,3	6,4	344
			<u>.</u>			•	
75							
	100	1 539	1 539	67,4	47,1	7,6	187
	200	714	714	48,5	33,8	7,6	287
	300	555	555	46,4	36,5	7,6	389



**FESTO** 

Datenblatt

### Position des Führungszentrum



### Berechnungsbeispiel

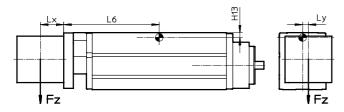
Einbaulage: horizontal

#### Gegeben:

 $\begin{array}{lll} \text{Typ: EGSL-BS-45-100-10P} \\ \text{Hublänge} &= 100 \text{ mm} \\ \text{Hebelarm L}_X &= 30 \text{ mm} \\ \text{Hebelarm L}_Y &= 10 \text{ mm} \\ \text{Masse F}_Z &= 5 \text{ kg} \\ \text{Beschleunigung a} &= 0 \text{ m/s}^2 \end{array}$ 

#### Gesucht:

- F<sub>y</sub>, F<sub>z</sub>, Mx, My, Mz
- Funktionsnachweis bei kombinierter Belastung
- Lebensdauerabschätzung



#### Lösung:

L6 = 0,162 m aus Tabelle

$$F_y = 0 N$$

$$F_z = m x g$$
  
= 5 kg x 9,81 m/s<sup>2</sup> = 49,05 N

$$M_X = F_Z \times L_y$$
  
= 49,05 N x 0,01 m = 0,4905 Nm

$$M_y = F_z x (L6+L_x)$$
  
= 49,05 N x (0,162 m + 0,03 m) = 9,42 Nm

 $M_z = 0 Nm$ 

Kombinierte Belastung:

$$\frac{|Fy|}{Fy_{max.}} + \frac{|F_Z|}{Fz_{max.}} + \frac{|M\chi I|}{Mx_{max.}} + \frac{|My|}{My_{max.}} + \frac{|Mz|}{Mz_{max.}}$$

$$= 0 + \frac{49,05N}{631N} + \frac{0,49Nm}{18,6Nm} + \frac{9,42Nm}{16,3Nm} + 0 = 0,68$$

Mit  $f_{\rm V}=0,68$  ergibt sich aus dem Diagramm von Seite 12 eine Lebensdauer von ca. 30 Mio. Zyklen.

**FESTO** 

Datenblatt

#### Berechnung der Lebensdauer

Die Lebensdauer der Führung ist abhängig von der Belastung. Um eine annähernde Aussage über die Lebensdauer der Führung zu geben, wird als Kenngröße der Belastungs-Vergleichsfaktor  $f_{\rm V}$  im Bezug auf die Lebensdauer im nachstehenden Diagramm dargestellt.

Die hohe Belastbarkeit der Führung und deren hohe Lebensdauer wird nur noch von der Spindelbaugruppe übertroffen. Daher gehen die Belastungskennwerte der Spindel nicht in die Berechnung der Lebensdauer ein.

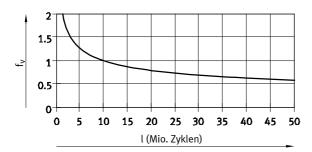
Diese Darstellung gibt nur den theoretischen Wert wieder. Bei Belastungs-Vergleichsfaktor  $f_{\nu}$  größer 1,5 ist unbedingt eine Rücksprache mit ihrem lokalen Ansprechpartner bei Festo notwendig.

#### Belastungs-Vergleichsfaktor fy in Abhängigkeit von der Lebensdauer

#### Beispiel:

Ein Anwender will eine Masse X kg bewegen. Durch die Berechnung mit der Formel → 10 ergibt sich für den Belastungs-Vergleichsfaktor f<sub>V</sub> ein Wert von 1,5. Laut Diagramm hat die Führung eine Lebensdauer von ca. 3 Mio.

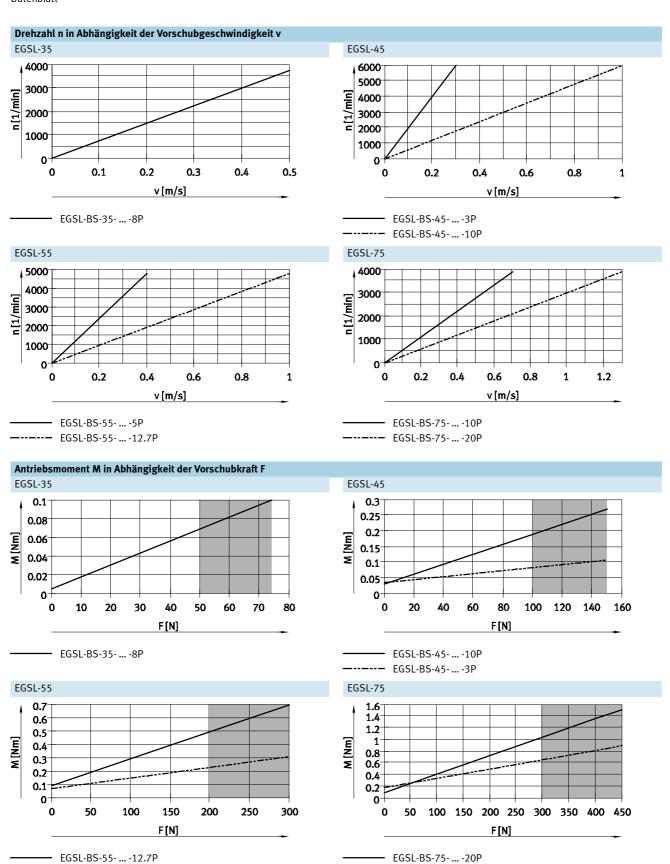
Zyklen. Durch die Reduzierung der Beschleunigung verringert sich der Wert Mz und My. Nun ergibt sich mit einem Belastungs-Vergleichsfaktor f<sub>V</sub> von 1 eine Lebensdauer von 10 Mio. Zyklen.





**FESTO** 

Datenblat



Dieser Bereich sollte nur kurzzeitig genutzt werden.

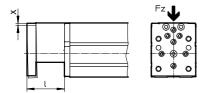
--- EGSL-BS-55- ... -5P

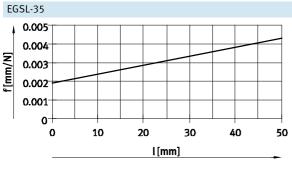
--- EGSL-BS-75- ... -10P

**FESTO** 

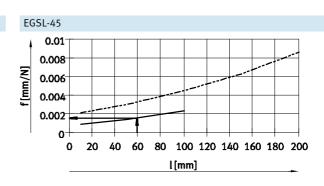
Datenblatt

## Auslenkung x in Abhängigkeit von Kraft Fz und Hub l

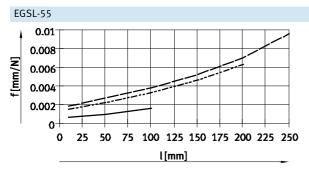




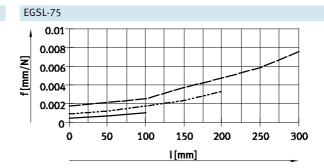
EGSL-BS-35-50



EGSL-BS-45-100 ----- EGSL-BS-45-200



EGSL-BS-55-100 --- EGSL-BS-55-200 - EGSL-BS-55-250



EGSL-BS-75-100 ----- EGSL-BS-75-200 -- EGSL-BS-75-300

### Berechnungsbeispiel

Gegeben: EGSL-BS-45-100 60 mm l =

Fz =

30 N Einbaulage: horizontal Ergebnis:

Bei einem Hub von 60 mm ergibt sich aus dem Diagramm eine Nachgiebigkeit von f = 0,0015 mm/N.

 $x = f \times F_7$ 

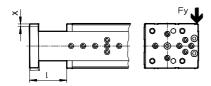
 $x = 0,0015 \text{mm/N} \times 30 \text{N}$ 

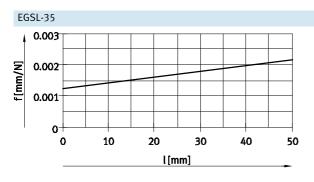
x = 0,045mm



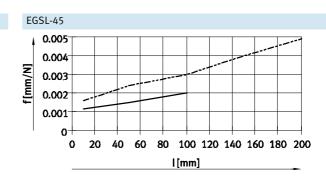
Datenblatt

## Auslenkung x in Abhängigkeit von Kraft Fy und Hub l

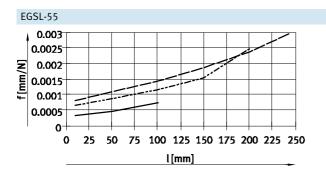




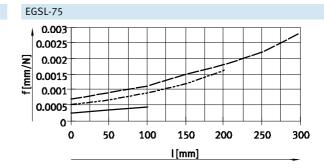
EGSL-BS-35-50



EGSL-BS-45-100
EGSL-BS-45-200



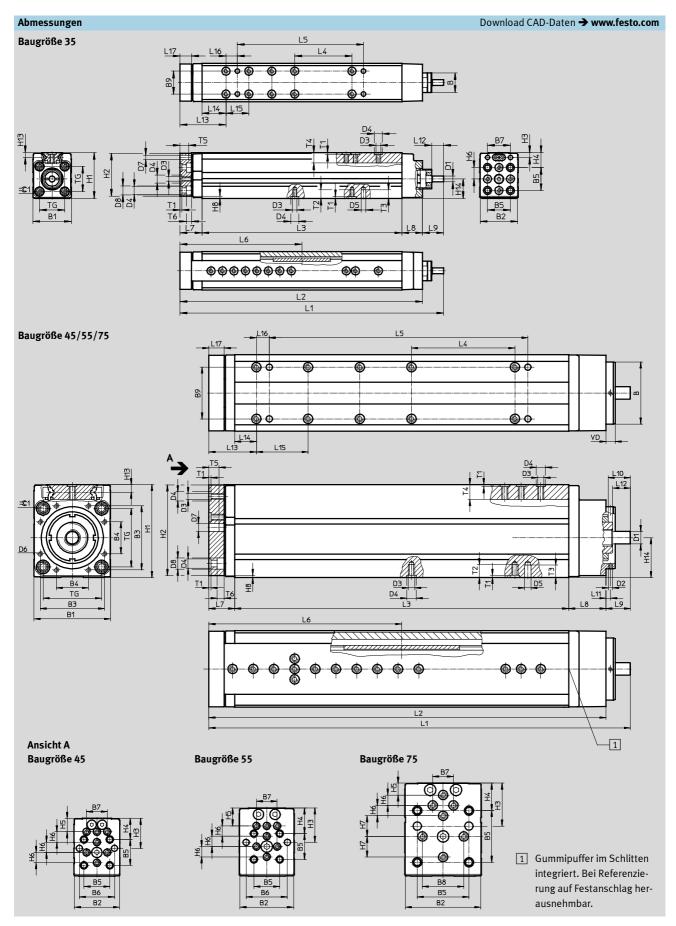
EGSL-BS-55-200
EGSL-BS-55-250



EGSL-BS-75-200
EGSL-BS-75-300

**FESTO** 

Datenblatt



# **Mini-Schlitten EGSL, elektrisch** Datenblatt



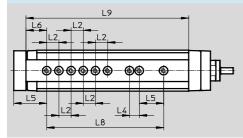
Baugröße	B Ø	B1	B2	В3	B4	B5	В6	В7	В8	В9
	g7									±0,5
35	19	33,5	33	-	-	20	-	20	-	20
45	32	44,5	43,5	32	19	25	34	20	-	25
55	40	53	52	42	20	25	40	20	-	25
75	60	74	73	62	31	50	-	20	40	50
Baugröße	D1	D2	D3	D4	D5	D6	D7	D8	H1	H2
J	Ø			Ø	Ø		Ø	Ø		
				H7	H7					
35	5	_	M4	7	4	_	4	8	40	37,5
45	6	M3	M5	7	6	M3	6	10	56	43,5
55	8	M3	M5	7	6	M4	6	10	66	63,5
75	12	M4	M6	9	6	M5	8	11	90	87,5
		ļ.			ļ.	ļ.		<u>'</u>		•
Baugröße	Н3	H4	H5	Н6	H7	Н8	H13	H14	L	7
		,							2)	3)
									±1	±1
35	4,2	13	_	10	_	2	4,2	17+0,09/-0,07	21	19
45	29	20,5	13	10	_	2	6,4	23±0,08	22	20
55	33,3	24,8	17,3	10	_	2	6,4	28,7±0,08	27	25
75	41,5	26,5	11,5	10	20	2	7,6	38,5±0,08	27	25
, ,	12,5	20,5	,5	10	20	_	,,0	30,3=0,00		
Baugröße	L8	L9	L10	L11	L12	L1	13	L14 <sup>1)</sup>	L15 <sup>1)</sup>	L16
Baagrobe			210			2)	3)			210
		±1			±0,2	2)	)			±0,1
35	18	18,5	_	_	10,5	42	40	21	20	10
45	26	16	16,9	3,5	8	43	41	21	25	12,5
55	30	18,5	14,9	3,5	14	48	46	21	25	12,5
75	36	23,6	21,5	4,5	17	48	46	21	50	12,5
, ,		,-	,_	,,,,	-,	, -	, -			,-
Baugröße	L17	T1	T2	T3	T4	T5	T6	TG	VD	=© 1
		±0,1								
35	10	1,6	7,6	7,5	9	7,5	4,6	22	-	5
45	10	1,6	8,1	7,5	12,4	7,5	5,7	32,5	7	6
55	15	1,6	8,6	8,5	12,4	10	8,7	38	7	6
75	15	2,1	12,6	12	14,5	10	6,8	56,5	9	8
Baugröße	Hub	L		L		L3	L4 <sup>1)</sup>	L5 <sup>1)</sup>	L	
		2)	3)	2)	3)				2)	3)
	[mm]	±1,5	±1,5	±1	±1	-0,2		±0,05		
35	50	182	180	163,5	161,5	124,5	-	60	83	81
45	100	248	246	232	230	184	75	125	114	112
	200	348	346	332	330	284	100	175	164	162
55	100	284,5	282,5	266	264	209	100	150	132	130
	200	384,5	382,5	366	364	309	100	175	182	180
	250	463,5	461,5	445	443	388	100	175	221	219
75	100	309,6	307,6	286	284	223	-	150	139	137
	200	409,6	407,6	386	384	323	100	250	189	187
	300	514,6	512,6	491	489	428	150	350	241	239
	1	.,-	· -					1	•	

Toleranz für Zentrierbohrung ±0,02 mm
 Toleranz für Gewinde ±0,1 mm
 Mit Gummipuffer.

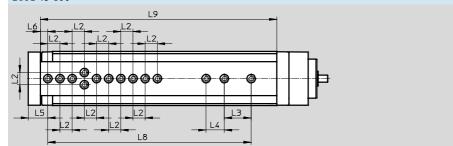
<sup>3)</sup> Ohne Gummipuffer: bei Referenzierung auf Festanschlag.

## Lochbild für Befestigungsgewinde und Zentrierbohrungen

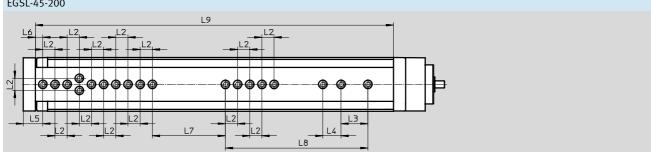
## EGSL-35-50



### EGSL-45-100



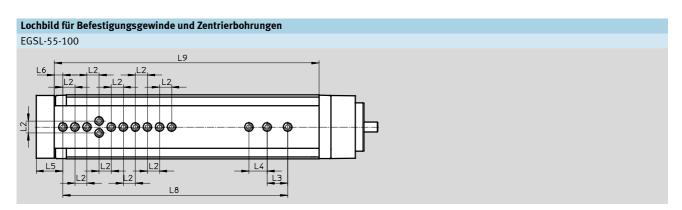
### EGSL-45-200

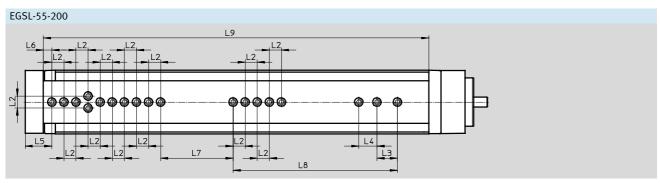


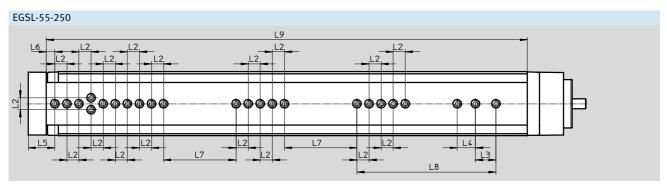
Baugröße	Hub	L2 <sup>1)</sup>	L3 <sup>1)</sup>	L4 <sup>1)</sup>	L5	L6	L7 <sup>1)</sup>	L8 <sup>1)</sup>	L9
	[mm]								
35	50	10	20	8	27	17	-	96	133,5
45	100	10	22	15	16	6	-	167	194
	200	10	22	13	10	6	60	117	294

<sup>1)</sup> Toleranz für Zentrierbohrung ±0,02 mm Toleranz für Gewinde ±0,1 mm

# **Mini-Schlitten EGSL, elektrisch** Datenblatt

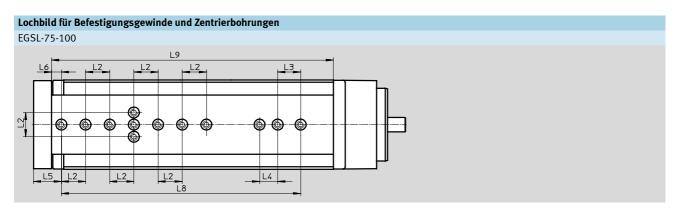


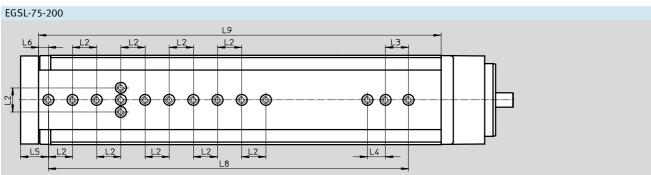


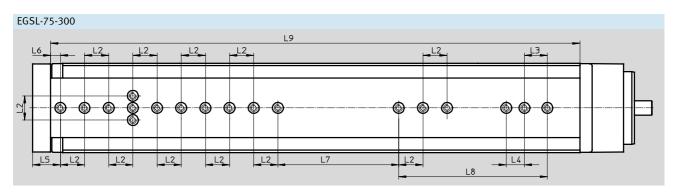


Baugröße	Hub	L2 <sup>1)</sup>	L3 <sup>1)</sup>	L4 <sup>1)</sup>	L5	L6	L7 <sup>1)</sup>	L8 <sup>1)</sup>	L9
	[mm]								
55	100						-	186	219
	200	10	17	15	22	7	60	136	319
	250						60	115	398

<sup>1)</sup> Toleranz für Zentrierbohrung ±0,02 mm Toleranz für Gewinde ±0,1 mm







Baugröße	Hub	L2 <sup>1)</sup>	L3 <sup>1)</sup>	L4 <sup>1)</sup>	L5	L6	L7 <sup>1)</sup>	L8 <sup>1)</sup>	L9
	[mm]								
75	100	20	19	15	23	8	-	198	233
	200						-	298	333
	300						100	123	438

<sup>1)</sup> Toleranz für Zentrierbohrung ±0,02 mm Toleranz für Gewinde  $\pm 0,1$  mm

# Mini-Schlitten EGSL, elektrisch Datenblatt

stellangaben	Baugröße	Spindelsteigung	Hub	Teile-Nr. Typ
	35	8	50	562160 EGSL-BS-35-50-8P
	45	3	100	562225 EGSL-BS-45-100-3P
		)		
			200	562226 EGSL-BS-45-200-3P
		10	100	559335 EGSL-BS-45-100-10P
			200	559336 EGSL-BS-45-200-10P
	55	5	100	562227 EGSL-BS-55-100-5P
			200	562228 EGSL-BS-55-200-5P
			250	562229 EGSL-BS-55-250-5P
		12,7	100	559337 EGSL-BS-55-100-12.7P
			200	559338 EGSL-BS-55-200-12.7P
			250	559339 EGSL-BS-55-250-12.7P
	75	10	100	562230 EGSL-BS-75-100-10P
			200	562231 EGSL-BS-75-200-10P
			300	562232 EGSL-BS-75-300-10P
		20	100	559340 EGSL-BS-75-100-20P
			200	559341 EGSL-BS-75-200-20P
			300	559342 EGSL-BS-75-300-20P

# Mini-Schlitten EGSL, elektrisch Zubehör

Zulässige Achs/Motor-Komb	binationen mit Axialbausatz		Dat	tenblätter 🗲 Internet: eamm-a
Motor/Motoreinheit	Axialbausatz	Axialbausatz besteht aus:	:	
		Motorflansch	Kupplung	Kupplungsgehäuse
		S H	<b>O</b>	
Тур	Teile-Nr. Typ	Teile-Nr. Typ	Teile-Nr. Typ	Teile-Nr. Typ
EGSL-35	тур	тур	Тур	Тур
mit Servomotor				
EMMS-AS-40	1199152	1199144	543419	1087585
LINING-AG-40	EAMM-A-D19-40A	EAMF-A-28D-40A	EAMC-16-20-5-6	EAMK-A-D19-28D
mit Schrittmotor				
EMMS-ST-28	1081659	1087613	562676	1087585
-	EAMM-A-D19-28A	EAMF-A-28D-28A	EAMC-16-20-5-5	EAMK-A-D19-28D
EMMS-ST-42	1087642	1087630	562676	1087585
	EAMM-A-D19-42A	EAMF-A-28D-42A	EAMC-16-20-5-5	EAMK-A-D19-28D
	-	•	1	•
EGSL-45				
mit Servomotor				
EMMS-AS-40	543147	552163	543420	552155
	EAMM-A-D32-40A	EAMF-A-28B-40A	EAMC-16-20-6-6	EAMK-A-D32-28B
EMMS-AS-55	550979	529942	551003	551006
	EAMM-A-D32-55A	EAMF-A-44A/B-55A	EAMC-30-32-6-9	EAMK-A-D32-44A/C
mit Schrittmotor			•	<u> </u>
EMMS-ST-42	543148	552164	543419	552155
	EAMM-A-D32-42A	EAMF-A-28B-42A	EAMC-16-20-5-6	EAMK-A-D32-28B
EMMS-ST-57	550980	530081	551002	551006
	EAMM-A-D32-57A	EAMF-A-44A/B-57A	EAMC-30-32-6-6.35	EAMK-A-D32-44A/C
EGSL-55				
mit Servomotor				
EMMS-AS-55	543153	529942	543423	552157
	EAMM-A-D40-55A	EAMF-A-44A/B-55A	EAMC-30-32-8-9	EAMK-A-D40-44A/C
EMMS-AS-70	550981	529943	551004	552157
	EAMM-A-D40-70A	EAMF-A-44A/B-70A	EAMC-30-32-8-11	EAMK-A-D40-44A/C
mit Schrittmotor	<u>'</u>			
EMMS-ST-57	543154	530081	543421	552157
	EAMM-A-D40-57A	EAMF-A-44A/B-57A	EAMC-30-32-6.35-8	EAMK-A-D40-44A/C
EMMS-ST-87	550982	530082	551004	552157
	EAMM-A-D40-87A	EAMF-A-44A/B-87A	EAMC-30-32-8-11	EAMK-A-D40-44A/C
EGSL-75				
mit Servomotor				
EMMS-AS-70	543161	529945	543424	552160
Emilio no 70 m	EAMM-A-D60-70A	EAMF-A-64A/B-70A	EAMC-42-50-11-12	EAMK-A-D60-64B
EMMS-AS-100	550983	529947	551005	551007
FWW3-V3-100-***	EAMM-A-D60-100A	EAMF-A-64A/C/D-100A	EAMC-42-50-12-19	EAMK-A-D60-64C
mit Schrittmotor				<u> </u>
EMMS-ST-87	543162	533140	543424	552160
	EAMM-A-D60-87A	EAMF-A-64A/B-87A	EAMC-42-50-11-12	EAMK-A-D60-64B

# Mini-Schlitten EGSL, elektrisch Zubehör



Zulässige Achs/Motor-Kombina	tionen mit Parallelbausatz	Datenblätter → Internet: eamm-u
Motor/Motoreinheit	Parallelbausatz	
		Bauraumoptimiertes Kokillenguss-Gehäuse
Тур	Teile-Nr. Typ	
EGSL-45		
mit Servomotor		
EMMS-AS-40	543150 EAMM-U-D32-40A	
EGSL-55		
mit Servomotor		
EMMS-AS-55	543157 EAMM-U-D40-55A	
EGSL-75		
mit Servomotor		
EMMS-AS-70	543165 EAMM-U-D60-70A	



Beim Anbau mit diesen Bausätzen kann der Motor nur seitlich und unten montiert werden.

**FESTO** 

Zubehör

Zulässige Achs/Motor-Kombina	itionen mit Parallelbausatz	Datenblätter → Internet: eamm-u
Motor/Motoreinheit	Parallelbausatz	
		<ul> <li>Verbesserte Gehäusesteifigkeit</li> <li>Flexiblere Motoranbindung möglich</li> <li>Optional mit Schutzart IP65</li> <li>Verwendung in Verbindung mit Fremdmotoren auf Anfrage</li> </ul>
Тур	Teile-Nr. Typ	
EGSL-45		
mit Servomotor		
EMMS-AS-40	1201591 EAMM-U-50-D32-40A-78	
EMMS-AS-55	1210126 EAMM-U-60-D32-55A-91	
mit Schrittmotor		
EMMS-ST-42	1201607 EAMM-U-50-D32-42A-78	
EMMS-ST-57	1210419 EAMM-U-60-D32-57A-91	
mit Motoreinheit	-	
MTR-DCI-32S	1570862 EAMM-U-50-D32-32B-78	
MTR-DCI-42S	1577393 EAMM-U-60-D32-42B/C-	91
mit Getriebe		
EMGA-40-P	1577358 EAMM-U-60-D32-40G-91	
EGSL-55		
mit Servomotor		
EMMS-AS-55	1210438 EAMM-U-60-D40-55A-91	
EMMS-AS-70	1212826 EAMM-U-86-D40-70A-10	2
mit Schrittmotor		
EMMS-ST-57	1210442 EAMM-U-60-D40-57A-91	
EMMS-ST-87	1215802 EAMM-U-86-D40-87A-10	2
mit Motoreinheit		
MTR-DCI-42S	1570950 EAMM-U-60-D40-42B/C-	91
MTR-DCI-52S	1537046 EAMM-U-86-D40-52B/C-	102
mit Getriebe		
EMGA-40-P	1577165 EAMM-U-60-D40-40G-91	
EMGA-60-P	1586445 EAMM-U-86-D40-60G-10	2
EMGC-60-P	1586496 EAMM-U-86-D40-60H-10	2
EGSL-75		
mit Servomotor		
EMMS-AS-70	1212477 EAMM-U-86-D60-70A-10	2
EMMS-AS-100	1202436 EAMM-U-110-D60-100A-	120
mit Schrittmotor		
EMMS-ST-87	1215784 EAMM-U-86-D60-87A-10	2
mit Motoreinheit		
MTR-DCI-52S	1537000 EAMM-U-86-D60-52B/C-	102
MTR-DCI-62S	1536988 EAMM-U-110-D60-62B-1	20
mit Getriebe		
EMGA-60-P	1586347 EAMM-U-86-D60-60G-10	
EMGC-60-P	1586276 EAMM-U-86-D60-60H-10	
EMGA-60-P	1543240 EAMM-U-110-D60-60G-1	
EMGC-60-P	1542264 EAMM-U-110-D60-60H-1	
EMGA-80-P	1532949 EAMM-U-110-D60-80G-1	20



Zum Einstellen der Zahnriemenvorspannung ist bei EAMM-U-110 das Spannelement EADT notwendig.

Optional können Motor- und/ oder Achswelle mit einem Gegenlager EAMG abgestützt werden.

Weitere Informationen

→ eamm-u

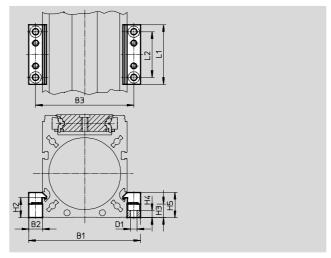
# Mini-Schlitten EGSL, elektrisch Zubehör

**FESTO** 

## Profilbefestigung EAHF/MUE Werkstoff:

Aluminium, eloxiert





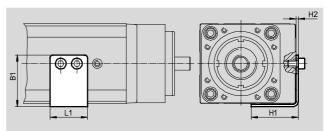
Abmessungen u	Abmessungen und Bestellangaben										
für Baugröße	B1	B2	В3	D1	H2	H3					
				Ø							
35	49,5	8	41,5	3,4	10,5	10					
45	68,5	12	56,5	5,5	12,5	8,3					
55	77	12	65	5,5	17,5	12					
75	98	12	86	5,5	17,5	12					

für Baugröße	H4	H5	L1	L2	Gewicht [g]	Teile-Nr. Typ
35	6,8	15,5	40	20	20	1170211 EAHF-G1-35-P
45	2,5	17	52	40	23	1168859 EAHF-G1-45-P
55	6,2	22	52	40	80	558043 MUE-70/80
75	6,2	22	52	40	80	558043 MUE-70/80

## Schaltfahne EAPM

Werkstoff: Stahl, verzinkt





Abmessungen u	Abmessungen und Bestellangaben											
für Baugröße	B1	H1	H2	L1	Gewicht [g]	Teile-Nr. Typ						
35	25,5	25	1,5	17	15	1235029 EAPM-G1-35-SLS						
45	32	32,5	2	30	30	1235033 EAPM-G1-45-SLS						
55	36	35	2	30	35	1235035 EAPM-G1-55-SLS						
75	48	44	2	35	50	1235036 EAPM-G1-75-SLS						



Hinweis

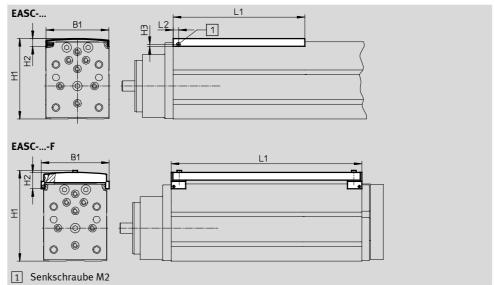
Die Schaltfahne darf nur an den dafür vorgesehenen Gewinden (Führungsschiene hinten) angebaut werden.

Zubehör

## Abdeckung EASC

Werkstoff: Aluminium, eloxiert Kupfer-, PTFE- und silikonfrei





Abmessungen	und Bestellangab	en							
für Baugröße	Länge	B1	H1	H2	H3	L1	L2	Teile-Nr.	Тур
	[mm]					-0,5	-0,3		
für den Einsatz	ohne Schaltfahne	!							
35	50	32,5	43,2	8,5	2,3	58	6	570819	EASC-G1-35-50
	500 <sup>1)</sup>	32,3				500		570874	EASC-G1-35-500
45	100					108		570822	EASC-G1-45-100
	200	43,5	59,7	9	2,3	208	6	570823	EASC-G1-45-200
	500 <sup>1)</sup>					500		570875	EASC-G1-45-500
55	100					108		570824	EASC-G1-55-100
	200	52	69,7	9	2,3	208	6	570825	EASC-G1-55-200
	250	- 72	69,7	9	2,3	258	0	570826	EASC-G1-55-250
	500 <sup>1)</sup>					500		570876	EASC-G1-55-500
75	100	73	93,7	9	2,3	108	6	570827	EASC-G1-75-100
	200					208		570828	EASC-G1-75-200
	300					308		570829	EASC-G1-75-300
	500 <sup>1)</sup>					500		570877	EASC-G1-75-500
	mit Schaltfahne								
35	50	38,3	55	19,1		119,5		570830	EASC-G1-35-50-F
45	100	49,7	71,5	19,6		179		570833	EASC-G1-45-100-F
	200	72,7	7 1,5			279		570834	EASC-G1-45-200-F
55	100					204		570835	EASC-G1-55-100-F
	200	58,2	81,5	19,6	-	304	_	570836	EASC-G1-55-200-F
	250	1				383		570837	EASC-G1-55-250-F
75	100	78,9	105,5	19,4		218		570838	EASC-G1-75-100-F
	200					318	1	570839	EASC-G1-75-200-F
	300					423		570840	EASC-G1-75-300-F



Hinweis

Bei den Abdeckungen mit Länge 500 mm muss die Befestigungsbohrung kundenseitig erstellt werden.  Die Abdeckung kann kundenseitig beliebig gekürzt werden.

# Mini-Schlitten EGSL, elektrisch Zubehör



Bestellanga	ben				
	für Baugröße	Kurzbeschreibung	Teile-Nr.	Тур	PE <sup>1)</sup>
Zentrierhülse	e ZBH <sup>2)</sup>				
<b>0</b>	35, 45, 55	für Schlitten und Jochplatte	186717	ZBH-7	10
	75		150927	ZBH-9	
Verbindungs	hülse ZBV				
<b>A</b> -	45,55	zur Verbindung von Mini-Schlitten EGSL mit Mini-Schlitten DGSL	548803	ZBV-M5-7	3
	75		548804	ZBV-M6-9	
<b>(1)</b> (1) (1) (1) (1) (1) (1) (1) (1) (1) (1)					

- Packungseinheit in Stück
   Stück im Lieferumfang des Mini-Schlittens enthalten

Bestellanga	ben – Näherungsschalter für T-Nut, ir	Datenblätter → Internet: sies				
	Befestigungsart	Schalt-	Elektrischer Anschluss	Kabellänge	Teile-Nr.	Тур
		ausgang		[m]		
Schließer						
	von oben in Nut einsetzbar, bündig	PNP	Kabel, 3-adrig	7,5	551386	SIES-8M-PS-24V-K-7,5-OE
CT ST	mit Zylinderprofil		Stecker M8x1, 3-polig	0,3	551387	SIES-8M-PS-24V-K-0,3-M8D
		NPN	Kabel, 3-adrig	7,5	551396	SIES-8M-NS-24V-K-7,5-OE
			Stecker M8x1, 3-polig	0,3	551397	SIES-8M-NS-24V-K-0,3-M8D
		•				
Öffner						
	von oben in Nut einsetzbar, bündig	PNP	Kabel, 3-adrig	7,5	551391	SIES-8M-PO-24V-K-7,5-OE
CT ST	mit Zylinderprofil		Stecker M8x1, 3-polig	0,3	551392	SIES-8M-PO-24V-K-0,3-M8D
		NPN	Kabel, 3-adrig	7,5	551401	SIES-8M-NO-24V-K-7,5-OE
			Stecker M8x1, 3-polig	0,3	551402	SIES-8M-NO-24V-K-0,3-M8D

Bestellanga	ben – Näherungsschalter für T-Nut,		Datenblätter → Internet: smt						
	Befestigungsart	Schalt- ausgang	Elektrischer Anschluss	Kabellänge [m]	Teile-Nr.	Тур			
Schließer									
	von oben in Nut einsetzbar, bündig mit Zylinderprofil,	PNP	Kabel, 3-adrig	2,5	574335	SMT-8M-A-PS-24V-E-2,5-OE			
40 0 V	bundig init Zylinderpront,		Stecker M8x1, 3-polig	0,3	574334	SMT-8M-A-PS-24V-E-0.3-M8D			

Bestellanga	ben – Verbindungsleitungen	Datenblätter → Internet: nebu			
	Elektrischer Anschluss links	Elektrischer Anschluss rechts	Kabellänge Teile-Nr. Typ [m]		Тур
	Dose gerade, M8x1, 3-polig	Kabel, offenes Ende, 3-adrig	2,5	541333	NEBU-M8G3-K-2.5-LE3
			5	541334	NEBU-M8G3-K-5-LE3
	Dose gewinkelt, M8x1, 3-polig	Kabel, offenes Ende, 3-adrig	2,5	541338	NEBU-M8W3-K-2.5-LE3
			5	541341	NEBU-M8W3-K-5-LE3