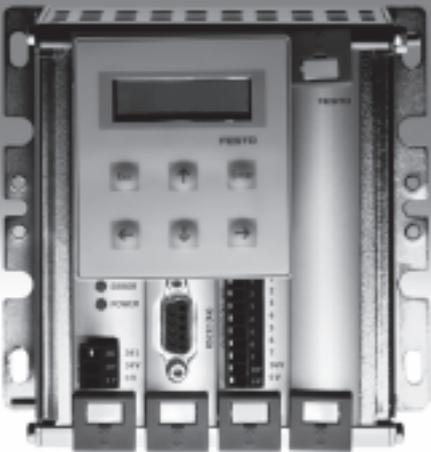


Controladores de ejes SPC200



Controladores de ejes SPC200

Características

FESTO

Información general



SPC200, el único controlador de ejes para la técnica de posicionamiento neumática y eléctrica

Ventajas múltiples

- 1 hasta 4 ejes de posicionamiento
- 3 gamas de actuadores neumáticos
- Ejes con motor paso a paso
- Combinación de tecnologías

Ventajas por módulos

- Cuerpos de dos tamaños
- 9 módulos insertables
- Combinaciones según exigencias de cada aplicación

Solución universal

- Selección de módulos para aplicaciones sencillas
- Funcionamiento en modalidad Start/Stop para aplicaciones de automatización exigentes
- Hasta 100 programas
- Subprogramas
- Operaciones de registro y mucho más

Ventajas por versatilidad

- Entradas/Salidas digitales
- Entradas analógicas
- Profibus, DeviceNet, Interbus
- Terminales de válvulas CPV para funciones de conmutación neumáticas

Ventajas por la instalación sencilla

- Control por ramales
- 2 ejes neumáticos
- Terminales de válvulas CPV conectadas directamente al eje
- Cables preconfeccionados
- Conexiones inconfundibles

Software WINPISA

- Archivo de proyectos
- Puesta a punto sencilla
- Programación sencilla
- Amplio diagnóstico con funciones gráficas

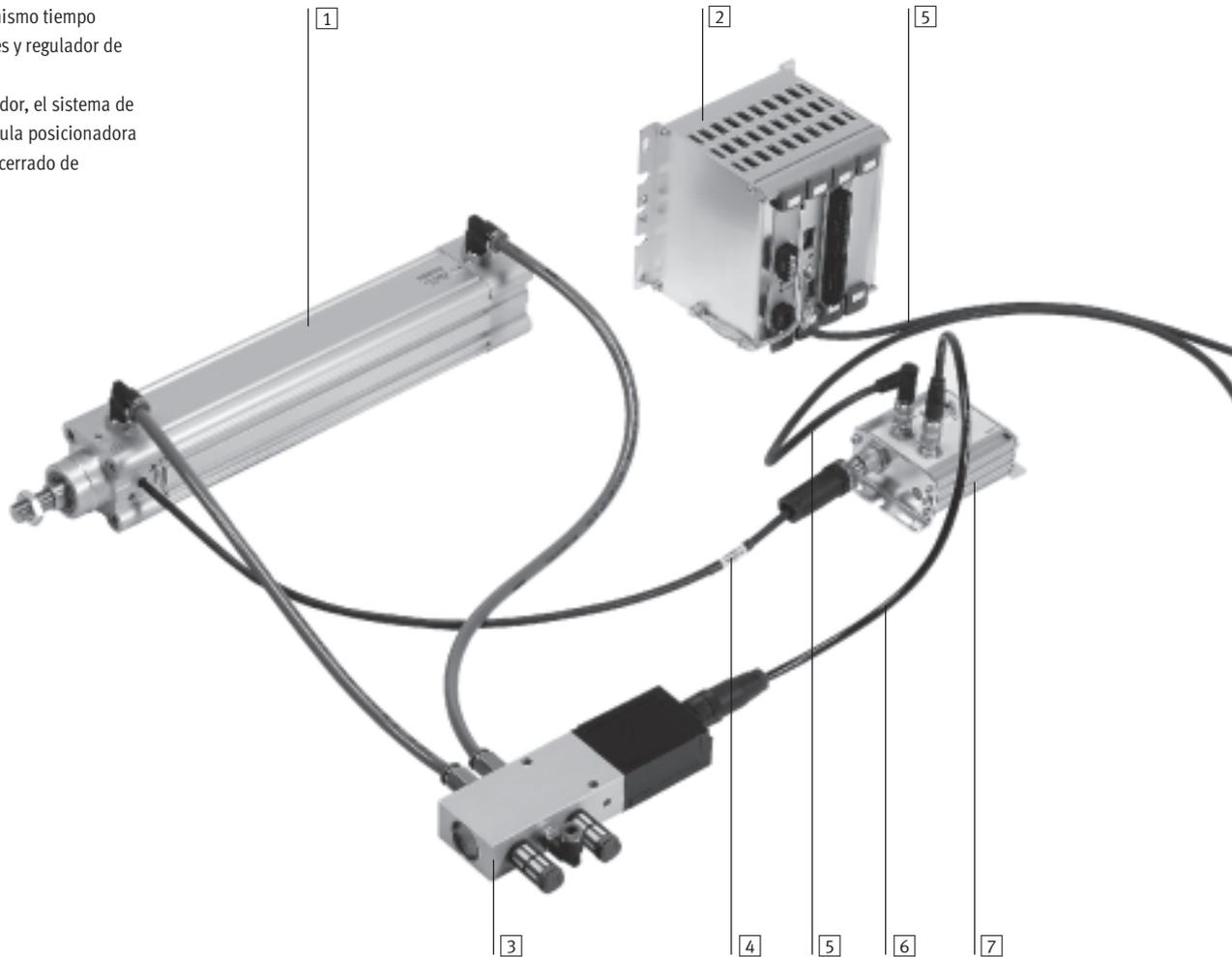
PROFIBUS®, DeviceNet®, INTERBUS® es una marca registrada del propietario de la marca en ciertos países.

Controladores de ejes SPC200

Características

En combinación con el actuador DNCI

El SPC200 es al mismo tiempo controlador de ejes y regulador de posicionamiento. Junto con el actuador, el sistema de medición y la válvula posicionadora forma un circuito cerrado de regulación.

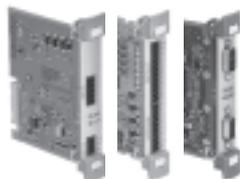


| Componentes individuales | |
|--------------------------|--|
| Tipo | Descripción resumida |
| 1 DNCI-... | El actuador neumático, en este caso el DNCI con sistema de medición de recorrido, ejecuta el movimiento. El actuador se controla mediante el SPC200. |
| 2 SPC200-... | El controlador de ejes con unidad de mando (en este caso para un actuador neumático) es regulador y unidad de control en una sola unidad. |
| 3 MPYE-... | La válvula posicionadora controla los movimientos del actuador de acuerdo con las señales que recibe de la unidad reguladora del SPC200. |
| 4 - | Conexión del sistema de medición de recorrido a la interface de ejes. El cable está montado fijamente al actuador. |
| 5 KSPC-AIF-... | El cable une el controlador SPC200 con la interface de los ejes. |
| 6 KMPYE-AIF-... | El cable une la válvula posicionadora con la interface de los ejes. |
| 7 SPC-AIF-... | La interface de ejes transmite los valores del sistema de medición de recorrido hacia el regulador del SPC200 y desde allí hacia la válvula posicionadora. |

Controladores de ejes SPC200

Cuadro general de productos

FESTO

| Componentes individuales para el SPC200 | | | |
|---|---------------------|--|-------------------|
| | Tipo | Descripción resumida | → Página/Internet |
| Unidades básicas | | | |
|  | SPC200-CPU-4 | Unidad básica con 4 posiciones | 6 |
| | SPC200-CPU-6 | Unidad básica con 6 posiciones | 6 |
| Módulos enchufables | | | |
|  | SPC200-BP | Placa ciega | 7 |
| | SPC200-PWR-AIF | Conexión al equipo de alimentación de la red y conexión de interface de ejes | 10 |
| | SPC200-MMI-DIAG | Conexión a equipo de diagnóstico y de panel de mando | 11 |
| | SPC200-DIO | Entradas/Salidas digitales (10E/8S) | 12 |
| | SPC200-2AI-U | Valor de referencia, 2 canales, 0 ... 10 V | 14 |
| | SPC200-SCU-AIF | Subcontrolador para el tercer y cuarto eje | 15 |
| | SPC200-COM-PDP | Conexión a Profibus-DP | 16 |
| | SPC200-COM-DN2 | Conexión DeviceNet | 18 |
| SPC200-COM-IBS | Conexión a Interbus | 20 | |
| Terminal de mando | | | |
|  | SPC200-MMI-1 | Panel de control para puesta a punto, programación y diagnóstico. No se soportan todas las funciones del controlador de ejes SPC200. Para la puesta en funcionamiento se recomienda el software WinPISA. | 21 |
| Módulos de conexión para SPC200 | | | |
| | Tipo | Descripción resumida | → Página/Internet |
| Interface de ejes | | | |
|  | SPC-AIF-POT | Para potenciómetro analógico de medición de recorrido | 22 |
| | SPC-AIF-POT-LWG | | |
| | SPC-AIF-MTS | - Para sistema digital de medición de recorrido Temposonics/AIF - Para actuador lineal DGPI...-...-AIF | 22 |
| | SPC-AIF-INC | Para cilindro normalizado DNCI | 24 |
| | SPC-AIF-MTS-2 | Para actuador lineal DGCI | 26 |
| Módulo de alimentación | | | |
|  | SPC-AIF-SUP-24V | Alimentación adicional de la tensión de carga en el interface de ejes, con cable de más de 16 m | 28 |

Controladores de ejes SPC200

Cuadro general de productos

| Configuración básica del controlador | | | | | | | | | | |
|---|---|----------------------|----------------|-----------------|------------|--------------|----------------|----------------|-------------------|---|
| Ejecución | Descripción resumida | Configuración básica | | | | | | | → Página/Internet | |
|  | | SPC200-MMI-1 | SPC200-PWR-AIF | SPC200-MMI-DIAG | SPC200-DIO | SPC200-2AI-U | SPC200-SCU-AIF | SPC200-COM-PDP | SPC200-COM-IBS | |
| SPC200/P01 | Para 1 ó 2 ejes con panel de mando | ■ | ■ | ■ | ■ | - | - | - | - | 9 |
| SPC200/P02 | Para 1 ó 2 ejes neumáticos con panel de mando y 2 entradas analógicas para definición de posiciones | ■ | ■ | ■ | ■ | ■ | - | - | - | 9 |
| SPC200/P04 | Con conexión de Profibus DP para 1 ó 2 ejes neumáticos | - | ■ | ■ | - | - | - | ■ | - | 9 |
| SPC200/P05 | Con conexión de Profibus DP para máx. 4 ejes neumáticos | - | ■ | ■ | - | - | ■ | ■ | - | 9 |
| SPC200/P07 | Con conexión de Interbus para máx. 4 ejes neumáticos | - | ■ | ■ | - | - | ■ | - | ■ | 9 |

| Posibilidades de ampliación del controlador | | | | | | | | | | | | |
|---|---|-------------------|----|----|----|--------------|------------|--------------|----------------|----------------|----------------|----------------|
| Ejecución | Descripción resumida | Ampliable con ... | | | | | | | | | | |
|  | | | | | | | | | | | | |
| SPC200/P01 | Para 1 ó 2 ejes con panel de mando | | | | | SPC200-MMI-1 | SPC200-DIO | SPC200-2AI-U | SPC200-SCU-AIF | SPC200-COM-PDP | SPC200-COM-IBS | SPC200-COM-DN2 |
| SPC200/P01 | Para 1 ó 2 ejes con panel de mando | - | 1) | 1) | 1) | 1) | 1) | 1) | 1) | 1) | 1) | 1) |
| SPC200/P02 | Para 1 ó 2 ejes neumáticos con panel de mando y 2 entradas analógicas para definición de posiciones | - | - | - | - | - | - | - | - | - | - | - |
| SPC200/P04 | Con conexión de Profibus DP para 1 ó 2 ejes neumáticos | 2) | 1) | 1) | - | - | - | - | - | - | - | - |
| SPC200/P05 | Con conexión de Profibus DP para máx. 4 ejes neumáticos | 2) | - | - | - | - | - | - | - | - | - | - |
| SPC200/P07 | Con conexión de Interbus para máx. 4 ejes neumáticos | 2) | - | - | - | - | - | - | - | - | - | - |

- 1) Una posición libre, por lo tanto ampliable como máximo con un módulo (pedir por separado).
Es posible conseguir otras configuraciones combinando los componentes individuales
- 2) Pedir opcionalmente

Controladores de ejes SPC200

Hoja de datos

FESTO

Unidad básica del controlador

SPC200-CPU-4

SPC200-CPU-6

Función

Unidad básica para 4 ó 6 submódulos funcionales; incluye regulador de posiciones para 2 ejes neumáticos y unidad de control de posiciones para 4 ejes



| Datos técnicos generales | | | SPC200 |
|-------------------------------------|---|-----------------------------------|---|
| Alimentación de tensión | | | → 10 (SPC200-PWR-AIF) |
| Consumo de corriente | SPC200-CPU-4/6 incl. SPC200-PWR-AIF | [mA] | normal 100 |
| Tipo de procesador | | | Procesador de señales digitales |
| Sistema operativo | | | Festo OS 4.6x ¹⁾ |
| Tiempo de regulación | | | [ms] normal 1,5 |
| Ciclo de control | | | [ms] normal 2 |
| Memoria | utilizable indistintamente para programas y datos | [KByte] | 20 |
| Copia de seguridad de datos | | | Memoria Flash |
| Ciclos de seguridad | | | > 100 000 |
| Cantidad de ejes de posicionamiento | | | total 4 |
| Neumática | | | Máx. 4 |
| Motor paso a paso | | | Máx. 3 |
| Cantidad de entradas/salidas | | | local máx. 40 entradas, 32 salidas ²⁾ |
| por ramal AIF | | | máx. 16 entradas y 16 salidas ³⁾ |
| Mediante bus de campo | | | máx. 64 entradas y 64 salidas |
| Cantidad de programas de arranque | | | 2 ⁴⁾ |
| Cantidad de registros de posiciones | | | 100 por eje |
| Tipos de funcionamiento | Selección de frases | Cantidad de frases por movimiento | máx. 32 mediante E/S por programa de arranque máx. 1000 mediante conexión de bus de campo por programa de arranque |
| | | Señales de mando | ENABLE, READY, STOP, RESET, RECBIT1..5, CLK_A/B, RC_A/B, ACK_A/B |
| | Start/Stop | Cantidad de programas | Máx. 100 |
| | | Señales de mando | ENABLE, READY, START/RESET, STOP, MC_A/B, SYNC_IA/B, SYNC_OA/B |
| | Programación | | Programación NC según DIN 66025 |
| | Clases de comandos | | Comandos de posicionamiento Comandos E/S Comandos de registro Comandos de secuencias |
| | Cantidad de frases NC | | Máx. 2 000 |
| | Cantidad de frases NC por programa | | Máx. 1 000 |
| | Profundidad de los niveles de los subprogramas | | Máx. 4 |

1) Actualización en abril de 2003

2) Restando las señales de control del primer submódulo

3) Como 1 unidad de entradas y 1 unidad de salidas de los módulos CP de bus de campo o como 1 módulo de entradas y salidas SPC-FIO ...

4) Como mínimo tiene que estar activo 1 programa de arranque

Controladores de ejes SPC200

Hoja de datos

| Datos técnicos generales | | | |
|---|---------------------|--|----------------------|
| | | SPC200 | |
| Marcado CE (ver declaración de conformidad) | | Según directiva UE para CEM | |
| Vibraciones/Choque | Vibraciones | Comprobado según DIN/IEC 68 parte 2 -6, grado 1 | |
| | Choque | Comprobado según DIN/IEC 68 parte 2 -27, grado 2 | |
| Condiciones del entorno | Temperatura | [°C] | -5 ... +50 |
| | Clase de protección | | IP20 ⁵⁾ |
| | Humedad relativa | | 95% sin condensación |
| Pesos | SPC200-CPU-4 | [kg] | 0,675 |
| | SPC200-CPU-6 | [kg] | 0,85 |

5) Con unidad básica completamente equipada

 **Nuevo**

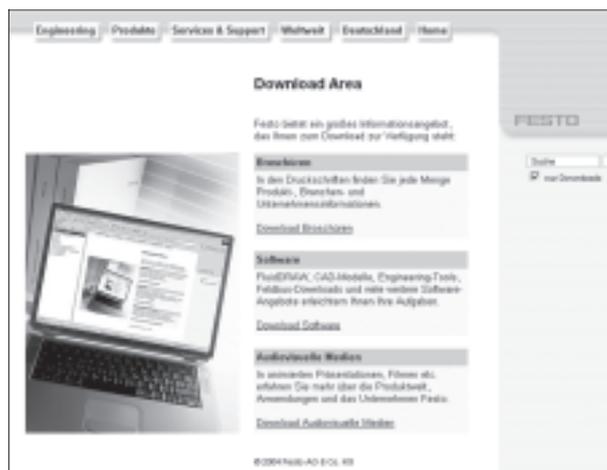
Los módulos de comunicación para conexión de bus de campo (por ejemplo, Profibus y DeviceNet) permiten la lectura y escritura de todos los registros del controlador de ejes SPC200.

Lectura de la posición real y escritura de un valor de posición nominal.

| Referencias | | | |
|-------------------------------|---|----------------|-----------------------|
| | | Nº de art. | Tipo |
| Unidad básica del controlador | con 4 posiciones | 170 173 | SPC200-CPU-4 |
| | con 6 posiciones | 170 174 | SPC200-CPU-6 |
| Accesorios | Placa ciega (enchufable) | 170 229 | SPC200-BP |
| | Estribo para montaje del SPC200 en perfil DIN | 170 169 | CP-TS-HS-35 |
| Documentación para el usuario | para unidad básica de controlador de ejes, alemán | 170 245 | P.BE-SPC200-DE |
| | para unidad básica de controlador de ejes, inglés | 170 246 | P.BE-SPC200-EN |

Módulos funcionales → www.festo.com

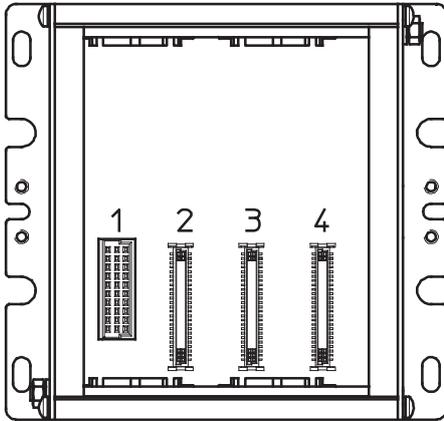
En la página de Festo en Internet se ofrecen módulos funcionales que soportan la comunicación entre unidades de control ajenas y el módulo Profibus del controlador de ejes SPC200.



Controladores de ejes SPC200

Hoja de datos

Orden de las posiciones



| Configuraciones del controlador | | | | | | | |
|---------------------------------|---------------------|---|---|---|--|------------|------------|
| Configuraciones del controlador | Posición de montaje | | | | Terminal de mando SPC200-MMI-1 ¹⁾ | Nº de art. | Tipo |
| | 1 | 2 | 3 | 4 | | | |
| P01 | 1 | 2 | 4 | 9 | ■ | 170 521 | SPC200/P01 |
| P02 | 1 | 2 | 4 | 5 | ■ | 170 522 | SPC200/P02 |
| P04 | 1 | 2 | 9 | 7 | - | 187 812 | SPC200/P04 |
| P05 | 1 | 2 | 3 | 7 | - | 187 813 | SPC200/P05 |
| P07 | 1 | 2 | 3 | 8 | - | 187 815 | SPC200/P07 |

1) Incluido en el suministro.

| Explicación de las cifras | | | |
|---------------------------|-----------------|-----------------------------|-------------------|
| | Tipo | Descripción | → Página/Internet |
| 1 | SPC200-PWR-AIF | Alimentación de tensión | 10 |
| 2 | SPC200-MMI-DIAG | Módulo interface serie | 11 |
| 3 | SPC200-SCU-AIF | Subcontrolador | 15 |
| 4 | SPC200-DIO | E/S digitales | 12 |
| 5 | SPC200-2AI-U | Módulo de punto de consigna | 14 |
| 7 | SPC200-COM-PDP | Conexión de Profibus-DP | 16 |
| 8 | SPC200-COM-IBS | Conexión a Interbus | 20 |
| 9 | SPC200-PB | Placa ciega | 7 |

Controladores de ejes SPC200

Hoja de datos

FESTO

Alimentación de tensión SPC200-PWR-AIF

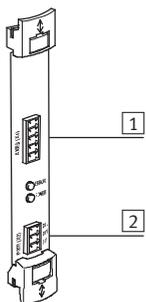
Función
Alimentación de tensión y conexión
del primer ramal de ejes



| Datos técnicos generales | | | SPC200-PWR-AIF |
|---|---|------------------|---------------------------------------|
| Consumo de corriente | Tarjeta | [mA] | consultar unidad básica |
| Equipo de alimentación (PWR) | Alimentación | [V DC] | 24 -5/+25% |
| | Ondulación residual | [%] | 2 |
| | Puenteo en caso de caída de tensión, para función lógica (pin 2): | [ms] | 10 |
| | Consumo de corriente | Carga, pin 1 [A] | Máx. 5,0 |
| | Lógica, pin 2 [A] | Máx. 4,0 | |
| Funciones | - | | 2 ejes neumáticos |
| Unión entre ejes | Entradas digitales | [máx.] | 16 entradas funcionales ¹⁾ |
| | Salidas digitales | [máx.] | 16 salidas funcionales ¹⁾ |
| Conexiones eléctricas | Unidad de alimentación | | Regleta de bornes de 3 contactos |
| | Conexión de ejes | | Regleta de bornes de 5 contactos |
| Marcado CE (ver declaración de conformidad) | | | Según directiva UE para CEM |
| Pesos | | [g] | 82 |
| Posición de montaje → 9 | | | 1 |

1) Como 1 unidad de entradas y 1 unidad de salidas de los módulos CP o como 1 módulo de entradas y salidas SPC-FIO-...

Ocupación de clavijas:



- 1 Regleta de bornes preconfigurada para el cable KSPC-AIF-WD-...
- 2 Regleta de bornes de 3 contactos incluida en el suministro. Sección máx. de la conexión: 1,5 mm²

Cable de conexión → 30, n° 1

! Importante

Las válvulas conectadas a las interfaces de los ejes y las salidas de los módulos CP se alimentan a través de la tensión de carga de 24 V y, en consecuencia, pueden desconectarse independientemente de la lógica.

| 1 AXES (X1) | | 2 PWR (X2) | |
|-------------|--------------------------------------|------------|---|
| Pin | Función | Pin | Función |
| 1 | CAN-LOW (marrón) | 1 | Alimentación de 24 V de carga para las válvulas |
| 2 | CAN-HIGH (blanco) | 2 | Alimentación de 24 V para la lógica |
| 3 | 24 V (amarillo) | 3 | 0 V |
| 4 | 0 V (verde) | | |
| 5 | Alimentación de 24 V de carga (gris) | | |

| Referencias | | | |
|-------------|--|------------|----------------|
| | | Nº de art. | Tipo |
| Submódulo | Conexión al equipo de alimentación de la red y conexión de interface de ejes | 170 175 | SPC200-PWR-AIF |

Controladores de ejes SPC200

Hoja de datos

FESTO

Módulo interface serie SPC200-MMI-DIAG

Función

Interface serie para diagnóstico y programación; conexión de la unidad de mando MMI-1

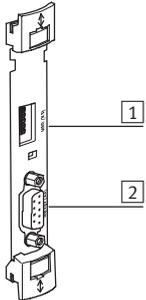


| Datos técnicos generales | | | SPC200-MMI-DIAG |
|---|--------------------------|-----------|--|
| Consumo de corriente | Tarjeta | [mA] | normal 50 ¹⁾ |
| Módulo interface serie | Ejecución | | RS 232 C |
| | Separación galvánica | | Sí |
| | Velocidad de transmisión | [baudios] | 9 600, 19 200, 38 400, 57 600, 115 200 ²⁾ |
| | Datos | [Bit] | 8 |
| | Bit de parada | [Bit] | 1 |
| | Paridad | | Even parity |
| | Protocolo | | Sin handshake |
| Interface MMI | Ejecución | | Similar a RS 232 C |
| | Separación galvánica | | No |
| Conexiones eléctricas | Módulo interface serie | | SUB-D de 9 contactos, tipo zócalo |
| | MMI-1 | | 5 regletas de clavijas de doble contacto |
| Marcado CE (ver declaración de conformidad) | | | Según directiva UE para CEM |
| Peso | | [g] | 68 |
| Posición de montaje → 9 | | | 2 |

1) Unidad de mando SPC200-MMI-1

2) Después de conectar Power-ON, la velocidad de transmisión es de 9 600 Baud

Ocupación de clavijas:



- 1) Conexión para la unidad de indicación y control SPC200-MMI-1
- 2) Módulo interface serie

Cable de conexión → 30, n° 7

| 2) RS232 (X4) | |
|---------------|--------------------------|
| Pin | Función |
| 2 | Datos recibidos (RxD) |
| 3 | Datos transmitidos (TxD) |
| 5 | Señal básica (SNGD) |

| Referencias | | |
|-------------|--|-------------------------|
| | | Nº de art. Tipo |
| Submódulo | Conexión a equipo de diagnóstico y de panel de mando | 170 176 SPC200-MMI-DIAG |

Controladores de ejes SPC200

Hoja de datos

FESTO

ES digitales SPC200-DIO

Función
Submódulo digital de entradas/
salidas (E/S locales)



| Datos técnicos generales | | | SPC200-DIO |
|--------------------------|--|--------|---|
| Consumo de corriente | Tarjeta | [mA] | normal 50 |
| Entradas digitales | Cantidad de entradas | | 10 |
| | Alimentación de detectores | [A] | 0,5 ¹⁾ |
| | Consumo de corriente | [mA] | 8 (con 24 V DC/"lógica 1") |
| | Aseguramiento de la alimentación para los detectores | | Protección electrónica contra cortocircuitos |
| | Retardo | [ms] | 5 |
| Salidas digitales | Cantidad de salidas | | 8 |
| | Alimentación | [V DC] | 24 ±25% ²⁾ |
| | Carga máxima de corriente por salida | [mA] | 250 |
| | Aseguramiento de las salidas | | Electrónico, a través de la suma de todas las salidas |
| | Corriente máx. de disparo | [A] | 2 |
| | Tiempo de respuesta | [ms] | 1,5 |
| Ejecución | Entradas / Salidas | | según IEC 61131-2 conexión a positivo (PNP) |
| Separación galvánica | Entradas / Salidas | | No/Sí |
| Conexiones eléctricas | Entradas | | Regleta de bornes de 12 contactos |
| | Salidas | | Regleta de bornes de 10 contactos |
| Pesos | | [g] | 62 |
| Posición de montaje → 9 | | | a partir de 3 |

1) A través de alimentación de 24 V (pin 2 a submódulo SPC200-PWR-AIF)

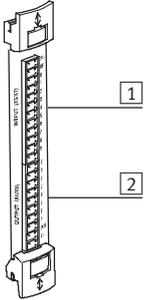
2) Alimentación por separado; tener en cuenta los datos correspondientes a la carga

Controladores de ejes SPC200

Hoja de datos

FESTO

Ocupación de clavijas:



- 1 Regleta de bornes de 12 contactos incluida en el suministro. Sección máx. de la conexión: 1,5 mm²
- 2 Regleta de bornes de 10 contactos incluida en el suministro. Sección máx. de la conexión: 1,5 mm²

Importante

En el primer submódulo se ocupan las entradas y salidas por las funciones indispensables, tales como Start, Stop, etc.. Pueden programarse libremente hasta 7 entradas y 5 salidas.

En los submódulos adicionales es posible programar libremente todas las 10 entradas y 8 salidas. Es posible utilizar hasta 4 submódulos de E/S (en el rack de 6).

| 1 Input (X5/X7) | | | |
|-----------------|---------|--|---------------------|
| Pin | Función | Funcionamiento en modalidad Start/Stop | Selección de frases |
| 1 | 24 V | Alimentación (para detector) | |
| 2 | 0 V | | |
| 3 | I0.0 | Programable libremente | RECBIT1 |
| 4 | I0.1 | Programable libremente | RECBIT2 |
| 5 | I0.2 | Programable libremente | RECBIT3 |
| 6 | I0.3 | Programable libremente | RECBIT4 |
| 7 | I0.4 | Programable libremente | RECBIT5 |
| 8 | I0.5 | (SYNC_IN/B) ¹⁾ | CLK_B |
| 9 | I0.6 | (SYNC_IN/B) ¹⁾ | CLK_A |
| 10 | I0.7 | STOP | STOP |
| 11 | I0.8 | START/RESET ²⁾ | RESET ²⁾ |
| 12 | I0.9 | ENABLE | ENABLE |

| 2 Output (X2) | | | |
|---------------|---------|--|---------------------|
| Pin | Función | Funcionamiento en modalidad Start/Stop | Selección de frases |
| 1 | Q0.0 | Programable libremente | – |
| 2 | Q0.1 | Programable libremente | – |
| 3 | Q0.2 | Programable libremente | – |
| 4 | Q0.3 | MC_B | RC_B |
| 5 | Q0.4 | MC_A | RC_A |
| 6 | Q0.5 | (SYNC_OUT/B) ¹⁾ | ACK_B |
| 7 | Q0.6 | (SYNC_OUT/A) ¹⁾ | ACK_A |
| 8 | Q0.7 | READY | READY |
| 9 | 24 V | Alimentación (de carga para salidas) | |
| 10 | 0 V | | |

1) Programable libremente si no está en uso

2) Reset (reset del programa) en combinación con señal 0 en la entrada de stop

Referencias

| | | Nº de art. | Tipo |
|-----------|-------------------------------------|------------|------------|
| Submódulo | Entradas/Salidas digitales (10E/8S) | 170 179 | SPC200-DIO |

Controladores de ejes SPC200

Hoja de datos

FESTO

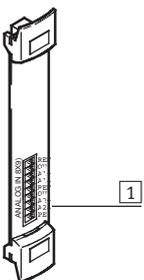
Módulo de punto de consigna
SPC200-2AI-U

Función
Submódulo analógico de entradas



| Datos técnicos generales | | | SPC200-2AI-U |
|--------------------------|-------------------------------|--------|----------------------------------|
| Consumo de corriente | Tarjeta | [mA] | normal 10 |
| Entradas analógicas | Cantidad de entradas | | 2 |
| | Tensión de entrada | [V DC] | 0 ... 10 |
| | Filtro de entradas, LOW | [Hz] | 16 |
| | Resolución | [Bit] | 12 |
| | No linealidad | | 3 LSB |
| | Error máximo de amplificación | [%] | 0,2 |
| | Error máximo de offset | [mV] | 1,5 |
| | Precisión absoluta | [%] | < 0,3 |
| Tensión de referencia | | [V DC] | 10 |
| | Precisión absoluta | [%] | 0,4 |
| | Corriente máx. | [mA] | 8 |
| Conexión eléctrica | | | Regleta de bornes de 9 contactos |
| Pesos | | [g] | 55 |
| Posición de montaje → 9 | | | a partir de 3 |

Ocupación de clavijas:



1 Regleta de bornes de 9 contactos incluida en el suministro. Sección máx. de la conexión: 1,5 mm²

Importante

Pueden utilizarse 2 submódulos para la definición previa de posiciones para hasta 4 ejes. La atribución de un canal a un eje puede programarse libremente.

A un canal sólo puede atribuírsele un eje. El offset y la escala del valor nominal también puede programarse por separado para cada canal.

| 1 Analógica IN (X9) | |
|---------------------|---|
| Pin | Función |
| 1 | Tensión de referencia 10 V _{REF} |
| 2 | 0 V |
| 3 | A1+; señal (+) para canal 1 |
| 4 | A1-; señal (-) para canal 1 |
| 5 | Tensión de referencia 10 V _{REF} |
| 6 | 0 V |
| 7 | A2+; señal (+) para canal 2 |
| 8 | A2-; señal (-) para canal 2 |
| 9 | PE |

| Referencias | | |
|-------------|--|----------------------|
| | | Nº de art. Tipo |
| Submódulo | Valor de referencia analógico, 2 canales, 0 ... 10 V | 170 177 SPC200-2AI-U |

Controladores de ejes SPC200

Hoja de datos

FESTO

Subcontrolador SPC200-SCU-AIF

Función

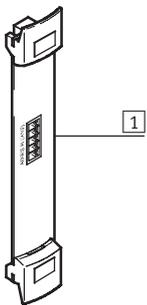
Contiene los reguladores de posición para 2 ejes neumáticos adicionales y la conexión para el segundo ramal de ejes



| Datos técnicos generales | | | SPC200-SCU-AIF |
|---|--------------------|--------|----------------------------------|
| Consumo de corriente | Tarjeta | [mA] | normal 100 |
| Conexión de ejes | 2. Ramal | | 3. y 4. eje neumático |
| | Entradas digitales | [máx.] | 16 E/S funcionales ¹⁾ |
| | Salidas digitales | [máx.] | 16 E/S funcionales ¹⁾ |
| Conexión eléctrica | Conexión de ejes | | Regleta de bornes de 5 contactos |
| Marcado CE (ver declaración de conformidad) | | | Según directiva UE para CEM |
| Pesos | | [g] | 80 |
| Posición de montaje → 9 | | | a partir de 3 |

1) Como 1 unidad de entradas y 1 unidad de salidas de los módulos CP o como 1 módulo de entradas y salidas SPC-FIO-...

Ocupación de clavijas:



1) Regleta de bornes preconfigurada en el cable tipo KSPC-AIF-1-WD-... preconfigurado

Cable de conexión → 30, n° 1

| 1) AXES B (X10) | |
|-----------------|--------------------------------------|
| Pin | Función |
| 1 | CAN-LOW (marrón) |
| 2 | CAN-HIGH (blanco) |
| 3 | 24 V (amarillo) |
| 4 | 0 V (verde) |
| 5 | Alimentación de 24 V de carga (gris) |

| Referencias | | |
|-------------|---|------------------------|
| | | Nº de art. Tipo |
| Submódulo | Subcontrolador para el tercer y cuarto eje neumático. | 178 311 SPC200-SCU-AIF |

Controladores de ejes SPC200

Hoja de datos

FESTO

Conexión de Profibus-DP SPC200-COM-PDP

Función

Conexión de Profibus del SPC200
como slave a una red Profibus



| Datos técnicos generales | | | SPC200-COM-PDP | |
|---|---|----------|--|----------------------------|
| Consumo de corriente | Tarjeta | [mA] | normal 50 | |
| Profibus | Ejecución | | RS 485 | |
| | Separación galvánica | | Sí | |
| | Tipo de transmisión | | Seria asíncrona, semidúplex | |
| | Protocolos | | Profibus-DP (slave normalizado), según DIN 19245, 1 – 4, NE 50170 vol. 2 | |
| | Margen de direcciones de la interface de bus de campo | | 0 ... 125 | |
| | máx. volumen de direcciones | Salidas | [Byte] | 32 |
| | | Entradas | [Byte] | 32 |
| | Velocidad de transmisión | | [KBit/s] | 9,6 – 12 000 ¹⁾ |
| | Longitud de la línea | | [km] | 23,8 ²⁾ |
| Carga máx. admisible | | [mA] | 100 ³⁾ | |
| Ayuda para la configuración de la interface de bus de campo | | | Archivo GSD | |
| Conexión eléctrica | Profibus | | SUB-D de 9 contactos, tipo zócalo | |
| Marcado CE (ver declaración de conformidad) | | | Según directiva UE para CEM | |
| Pesos | | [g] | 80 | |
| Posición de montaje → 9 | | | a partir de 3 ⁴⁾ | |

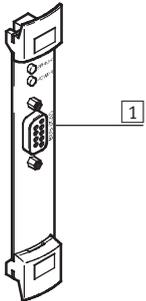
- 1) Detección automática de la velocidad de transmisión
- 2) La longitud del cable depende del índice Baudío y el tipo de cable
- 3) Tensión de alimentación, positivo (P5V) pin 6
- 4) Al utilizar la unidad de mando MMI-1, a partir de posición 4

Controladores de ejes SPC200

Hoja de datos



Ocupación de clavijas:



- 1 Utilización de conector tipo clavija de 9 contacto según norma de Profibus, tipo FBS-SUB-9-WS-PB-K → tabla siguiente



Nuevo

Los datos de las posiciones pueden leerse y escribirse directamente a través de Profibus (a partir de versión 2.0)

1 Bus (X20)

| Pin | Función |
|-----|------------|
| 1 | PE |
| 2 | No ocupado |
| 3 | RxD/TxD-P |
| 4 | CNTR-P |
| 5 | DGND |
| 6 | UP |
| 7 | No ocupado |
| 8 | RxD/TxD-N |
| 9 | No ocupado |

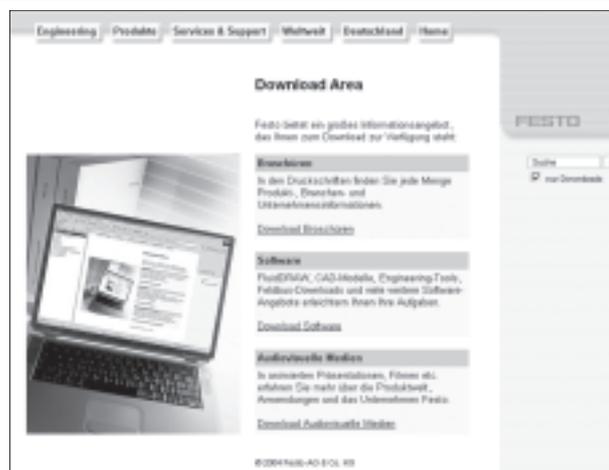
Referencias

| | | Nº de art. | Tipo |
|-------------------------------|--------------------------------------|------------|------------------------|
| Submódulo | Conexión de Profibus-DP | 170 224 | SPC200-COM-PDP |
| Accesorios | Conector | 533 780 | FBS-SUB-9-WS-PB-K |
| Documentación para el usuario | Para conexión de Profibus-DP, alemán | 188 892 | P.BE-SPC200-COM-PDP-DE |
| | Para conexión de Profibus-DP, inglés | 188 893 | P.BE-SPC200-COM-PDP-EN |
| Software y manual | Para controlador Simatic S7, alemán | 540 188 | P.SW-SPC200-S7-PC-DE |
| | Para controlador Simatic S7, inglés | 540 189 | P.SW-SPC200-S7-PC-EN |

Módulos funcionales

→ www.festo.com

En la página de Festo en Internet se ofrecen módulos funcionales que soportan la comunicación entre unidades de control ajenas y el módulo Profibus del controlador de ejes SPC200.



Controladores de ejes SPC200

Hoja de datos

FESTO

Conexión a DeviceNet SPC200-COM-DN2

Función

Conexión del SPC200 como slave a una red DeviceNet



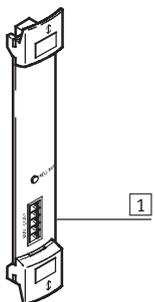
| Datos técnicos generales | | | SPC200-COM-DN2 |
|---|---|----------|---|
| Consumo de corriente | Tarjeta | [mA] | normal 50 |
| Alimentación de tensión | Bus de campo | [V DC] | 11 ... 30 |
| DeviceNet-Bus | Ejecución | | – Physical Layer (Layer 1) según ISO/DIS 11898 – Standard highspeed hasta 1Mbit – Data Link Layer (Layer 2) según especificaciones CAN V2.0 – DeviceNet, versión 2.0 |
| | Separación galvánica | | Sí |
| | Protocolos | | – DeviceNet-IO – DeviceNet-Profil |
| | Margen de direcciones de la interface de bus de campo | | 0 ... 63 |
| | Velocidad de transmisión | [KBit/s] | 125, 250, 500 |
| Cantidad de entradas | Selección de frases | [Byte] | 2 |
| | Start/Stop | [Byte] | 2 ... 8 |
| Cantidad de salidas | Selección de frases | [Byte] | 4 |
| | Start/Stop | [Byte] | 2 ... 8 |
| Característica de funcionamiento | | | Lectura y escritura de entradas y salidas |
| | | | Lectura y escrituras de todos los registros de programación del SPC200 |
| | | | Lectura de las posiciones nominales |
| | | | Valor de referencia |
| Indicador LED | | | Estado de módulos y de la red |
| Diagnóstico | | | a través de byte de estado |
| | | | a través de indicación de estado de WinPISA |
| Ayuda para la configuración de la interface de bus de campo | | | Archivo EDS |
| Conexión eléctrica | Open style | | Regleta de bornes de 5 contactos |
| Marcado CE (ver declaración de conformidad) | | | Según directiva UE para CEM |
| Pesos | | [g] | 80 |
| Posición de montaje → 9 | | | a partir de 3 |

Controladores de ejes SPC200

Hoja de datos

FESTO

Ocupación de clavijas:



- 1 Regleta de bornes de 5 contactos incluida en el suministro.
Sección máx. de la conexión:
1,5 mm²

 Nuevo

El submódulo SPC200-COM-DN2 permite la conexión del SPC200 a DeviceNet.

Los datos de las posiciones pueden leerse y escribirse directamente mediante Profibus (a partir de versión 4.9).

1 Bus (X20)

| Pin | Función |
|-----|--|
| 1 | 0 Interface de bus V/Lógica (CAN_GND) |
| 2 | Datos - (CAN_L) |
| 3 | Apantallamiento (CAN_SHLD) |
| 4 | Datos + (CAN_H) |
| 5 | 24 Interface de bus V DC/Lógica (CAN_V+) |

Referencias

| | | Nº de art. | Tipo |
|-------------------------------|-------------------------------------|------------|--------------------------|
| Submódulo | Conexión DeviceNet | 540 305 | SPC200-COM-DN2 |
| Documentación para el usuario | Para conexión a DeviceNet, alemán | 196 607 | P.BE-SPC200-COM-CANDN-DE |
| | Para conexión a DeviceNet, inglés | 196 608 | P.BE-SPC200-COM-CANDN-EN |
| | Para conexión a DeviceNet, francés | 196 611 | P.BE-SPC200-COM-CANDN-FR |
| | Para conexión a DeviceNet, italiano | 196 610 | P.BE-SPC200-COM-CANDN-IT |

- I - Tipo armonizado SPC200-COM-IBS

Disponible hasta 2011

Controladores de ejes SPC200

Hoja de datos

FESTO

Conexión a Interbus SPC200-COM-IBS

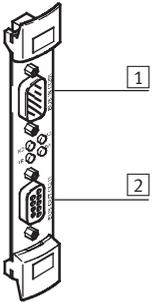
Función
Conexión del SPC200 a una red
Interbus



| Datos técnicos generales | | SPC200-COM-IBS | |
|---|---|------------------------------------|------|
| Consumo de corriente | Tarjeta [mA] | normal 70 | |
| Interbus | Ejecución | RS 422 | |
| | Separación galvánica | Sí | |
| | Tipo de transmisión | Serie asíncrona, dúplex (completo) | |
| | Protocolos | Bus remoto | |
| | Cantidad máx. bits de datos del proceso | Salidas | 64 |
| | | Entradas | 64 |
| | Velocidad de transmisión | [KBit/s] | 500 |
| | Longitud del cable, sistema completo entre dos estaciones participantes en el bus | [km] | 12,8 |
| [m] | | 400 | |
| Ayuda para la configuración de la interface de bus de campo | | Iconos para software CMD | |
| Conexión eléctrica | Input | SUB-D de 9 contactos, tipo clavija | |
| | Output | SUB-D de 9 contactos, tipo zócalo | |
| Marcado CE (ver declaración de conformidad) | | Según directiva UE para CEM | |
| Pesos | [g] | 80 | |
| Posición de montaje → 9 | | a partir de 3 ¹⁾ | |

1) Al utilizar la unidad de mando MMI-1, a partir de posición 4

Ocupación de clavijas



1 + 2 Cable con conector tipo clavija según norma Interbus

Importante
El submódulo SPC200-COM-IBS permite la conexión del SPC200 a Interbus.
Emulación de los modos operativos también disponible mediante módulo de E/S.

| 1 IN (X20) | | 2 OUT (X21) | |
|------------|------------------------|-------------|------------------------|
| Pin | Función | Pin | Función |
| - | Cuerpo/Apantallamiento | - | Cuerpo/Apantallamiento |
| 1 | D0 | 1 | D0 |
| 2 | DI | 2 | DI |
| 3 | Masa | 3 | Masa |
| 4 | No ocupado | 4 | No ocupado |
| 5 | No ocupado | 5 | VCC |
| 6 | /D0 | 6 | /D0 |
| 7 | /DI | 7 | /DI |
| 8 | No ocupado | 8 | No ocupado |
| 9 | No ocupado | 9 | RBST |

| Referencias | | Nº de art. | Tipo |
|-------------------------------|----------------------------------|------------|------------------------|
| Submódulo | Conexión a Interbus | 170 225 | SPC200-COM-IBS |
| Documentación para el usuario | Para conexión a Interbus, alemán | 188 890 | P.BE-SPC200-COM-IBS-DE |
| | Para conexión a Interbus, inglés | 188 891 | P.BE-SPC200-COM-IBS-EN |

Controladores de ejes SPC200

Hoja de datos

FESTO

Terminal de mando SPC200-MMI-1

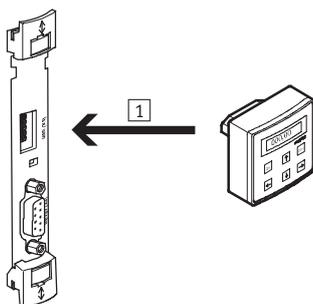
No se soportan todas las funciones del controlador de ejes SPC200. Para la puesta en funcionamiento se recomienda el software WinPISA.



| Datos técnicos generales | | SPC200-MMI-1 |
|---|-------------------------------------|---------------------------------------|
| Indicador | | Visualizador LCD de 2 x 16 caracteres |
| Instrucciones de uso | | Teclado de membrana con 6 teclas |
| Alimentación de tensión | [V DC] | 5 ¹⁾ |
| Consumo de corriente | [mA] | 30 ²⁾ |
| Interface | | 3) |
| Separación galvánica | | No |
| Conexiones eléctricas | Interface | Regleta de clavijas de 10 contactos |
| | Alimentación de tensión | Regleta de clavijas de 10 contactos |
| Marcado CE (ver declaración de conformidad) | | Según directiva UE para CEM |
| Condiciones del entorno | Temperatura | −5 ... +50 [°C] |
| | Clase de protección según IEC 60529 | IP20 |
| Pesos | [g] | 90 |

- 1) Alimentación directa a través del submódulo SPC200-MMI-DIAG
 2) Relacionado con los 24 V de alimentación del submódulo SPC200-PVR
 3) Similar a RS 232

Ocupación de clavijas



1) Conexión directa

| Referencias | | |
|-------------------|---|----------------------|
| | | Nº de art. Tipo |
| Terminal de mando | Para puesta a punto, programación y diagnóstico | 170 226 SPC200-MMI-1 |

Controladores de ejes SPC200

Hoja de datos

FESTO

Interface de ejes

SPC-AIF-POT
SPC-AIF-POT-LWG
SPC-AIF-MTS

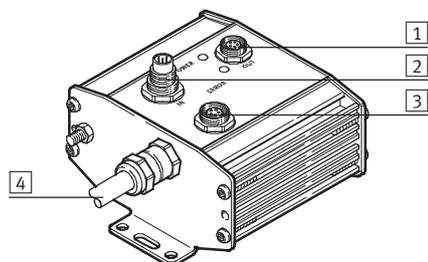
Función

Conexión de la válvula posicionadora y del sistema de medición de recorrido de un eje neumático al SPC200. Paso de la conexión hacia la segunda interface o hacia un módulo CP



| Datos técnicos generales | | SPC-AIF-POT | SPC-AIF-POT-LWG | SPC-AIF-MTS |
|---|--|---------------------------------|--------------------------------|--|
| Consumo de corriente | Interface de ejes [mA] | 100 | 100 | 200 |
| | Válvula posicionadora, máx. [A] | 1,1 | | |
| Conexiones eléctricas | AIF IN | M9 de 5 contactos, tipo clavija | | |
| | AIF OUT | M9 de 5 contactos, tipo zócalo | | |
| | Válvula posicionadora | M9 de 7 contactos, tipo clavija | | |
| | Sistema de medición de recorrido, longitud del cable [m] | 0,3 | | |
| | Conectores | Forma A DIN 43650 | Conector cúbico de 4 contactos | Conector redondo de 6 contactos; DIN 45322 |
| Marcado CE (ver declaración de conformidad) | | Según directiva UE para CEM | | |
| Condiciones del entorno | Temperatura [°C] | 0 ... +50 | | |
| | Clase de protección según IEC 60529 | IP65 | | |
| Pesos [g] | | 300 | | |

Ocupación de clavijas:



Cable → 30, n° 2/n° 3/n° 5

| 1 AIF OUT | |
|-----------|---|
| Pin | Función |
| 1 | 24 V (amarillo) |
| 2 | 24 Alimentación de 24 V de carga (gris) |
| 3 | 0 V (verde) |
| 4 | CAN-HIGH (blanco) |
| 5 | CAN-LOW (marrón) |
| PE | Malla |

| 2 AIF IN | |
|----------|---|
| Pin | Función |
| 1 | 24 V (amarillo) |
| 2 | 24 Alimentación de 24 V de carga (gris) |
| 3 | 0 V (verde) |
| 4 | CAN-HIGH (blanco) |
| 5 | CAN-LOW (marrón) |
| PE | Malla |

| 3 Válvula posicionadora | |
|-------------------------|---------------|
| Pin | Función |
| 1 | +24 V |
| 2 | 0 V |
| 3 | 0 V |
| 4 | Valor nominal |
| 5 | GND |
| 6 | No ocupado |
| 7 | +24 V |
| PE | Malla |

| 4 Sistema de medición de recorrido POT | |
|--|----------------|
| Pin | Función |
| 1 | +10 V (verde) |
| 2 | Señal (blanco) |
| 3 | GND (marrón) |
| PE | PE (amarillo) |

| 4 Sistema de medición de recorrido LWG | |
|--|----------------|
| Pin | Función |
| 1 | +10 V (verde) |
| 2 | Señal (blanco) |
| 3 | GND (marrón) |
| PE | PE (amarillo) |

| 4 Sistema de medición de recorrido MTS | |
|--|---------------------|
| Pin | Función |
| 1 | Can LOW (blanco) |
| 2 | Can HIGH (amarillo) |
| 3 | No ocupado |
| 4 | No ocupado |
| 5 | +24 V (verde) |
| 6 | 0 V (marrón) |
| PE | Malla |

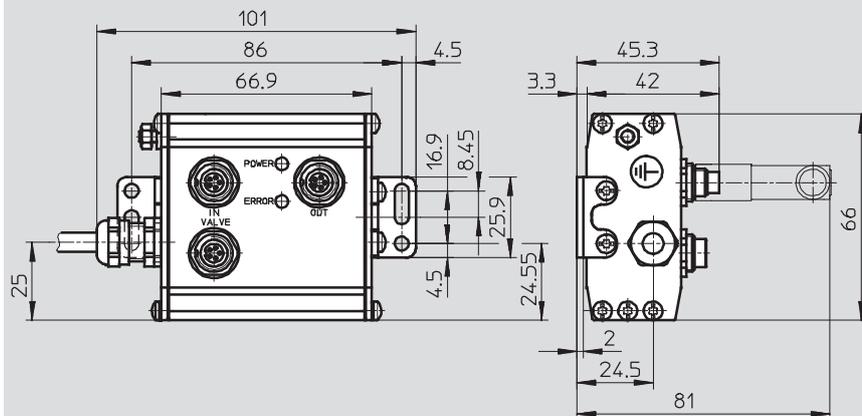
Controladores de ejes SPC200

Hoja de datos

Dimensiones

Datos CAD disponibles en → www.festo.com

SPC-AIF-POT/-LWG/-MTS



- 1 Conjunto de elementos
- 2 Cable de conexión

Referencias

| | | Nº de art. | Tipo |
|-------------------|---|------------|----------------------------|
| Interface de ejes | Para sistema analógico de medición de recorrido | 170 228 | SPC-AIF-POT |
| | | 527 496 | SPC-AIF-POT-LWG |
| | Para sistema digital de medición de recorrido | 170 231 | SPC-AIF-MTS |
| Accesorios | Resistencia final por ramal AIF | 175 403 | KABS-M9-R100 ¹⁾ |
| | Conjunto de elementos para el montaje vertical | 540 309 | SPC-HBW-SET |

1) Contenido una vez en el SPC200/POX

Controladores de ejes SPC200

Hoja de datos

FESTO

Interface de ejes SPC-AIF-INC

Función

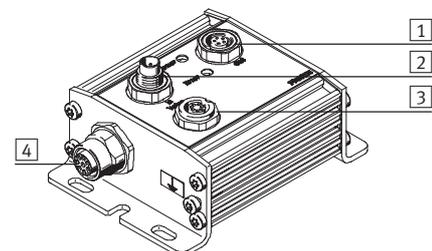
Conexión de la válvula posicionadora y del sistema de medición de recorrido de un eje neumático al SPC200.

Paso de la conexión hacia la segunda interface o hacia un módulo CP.



| Datos técnicos generales | | | SPC-AIF-INC |
|---|-------------------------------------|------|---------------------------------|
| Consumo de corriente | Interface de ejes | [mA] | 60 |
| | Válvula posicionadora, máx. | [A] | 1,1 |
| Conexiones eléctricas | AIF IN | | M9 de 5 contactos, tipo clavija |
| | AIF OUT | | M9 de 5 contactos, tipo zócalo |
| | Válvula posicionadora | | M9 de 7 contactos, tipo clavija |
| | Sistema de medición de recorrido | | M12 de 8 contactos, tipo zócalo |
| Marcado CE (ver declaración de conformidad) | | | Según directiva UE para CEM |
| Condiciones del entorno | Temperatura | [°C] | 0 ... +50 |
| | Clase de protección según IEC 60529 | | IP65 |
| Pesos | | [g] | 240 |

Ocupación de clavijas:



Cable → 30, n° [2]/n° [3]/n° [5]

| [1] AIF OUT | |
|-------------|---|
| Pin | Función |
| 1 | 24 V (amarillo) |
| 2 | 24 Alimentación de 24 V de carga (gris) |
| 3 | 0 V (verde) |
| 4 | CAN-HIGH (blanco) |
| 5 | CAN-LOW (marrón) |
| PE | Malla |
| | |
| | |

| [2] AIF IN | |
|------------|---|
| Pin | Función |
| 1 | 24 V (amarillo) |
| 2 | 24 Alimentación de 24 V de carga (gris) |
| 3 | 0 V (verde) |
| 4 | CAN-HIGH (blanco) |
| 5 | CAN-LOW (marrón) |
| PE | Malla |
| | |
| | |

| [3] Válvula posicionadora | |
|---------------------------|---------------|
| Pin | Función |
| 1 | +24 V |
| 2 | 0 V |
| 3 | 0 V |
| 4 | Valor nominal |
| 5 | GND |
| 6 | No ocupado |
| 7 | +24 V |
| PE | Malla |

| [4] Sistema de medición de recorrido INC | |
|--|---------|
| Pin | Función |
| 1 | 5 V |
| 2 | GND |
| 3 | sin+ |
| 4 | sin- |
| 5 | cos- |
| 6 | cos+ |
| 7 | Malla |
| 8 | - |

Controladores de ejes SPC200

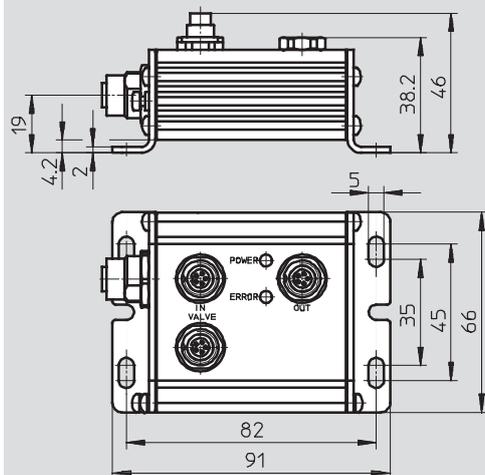
Hoja de datos

FESTO

Dimensiones

Datos CAD disponibles en www.festo.com

SPC-AIF-INC



Referencias

| | | Nº de art. | Tipo |
|-------------------|---|------------|----------------------------|
| Interface de ejes | Para sistema digital de medición de recorrido | 537 320 | SPC-AIF-INC |
| Accesorios | Resistencia final por ramal AIF | 175 403 | KABS-M9-R100 ¹⁾ |

1) Contenido una vez en el SPC200/P0X

Controladores de ejes SPC200

Hoja de datos

FESTO

Interface de ejes SPC-AIF-MTS-2

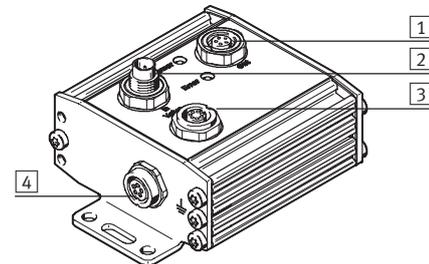
Función

Conexión de la válvula posicionadora y del sistema de medición de recorrido de un eje neumático al SPC200. Paso de la conexión hacia la segunda interface o hacia un módulo CP.



| Datos técnicos generales | | | SPC-AIF-MTS-2 |
|---|-------------------------------------|------|---------------------------------|
| Consumo de corriente | Interface de ejes | [mA] | 200 |
| | Válvula posicionadora, máx. | [A] | 1,1 |
| Conexiones eléctricas | AIF IN | | M9 de 5 contactos, tipo clavija |
| | AIF OUT | | M9 de 5 contactos, tipo zócalo |
| | Válvula posicionadora | | M9 de 7 contactos, tipo clavija |
| | Sistema de medición de recorrido | | M9 de 5 contactos, tipo zócalo |
| Marcado CE (ver declaración de conformidad) | | | Según directiva UE para CEM |
| Condiciones del entorno | Temperatura | [°C] | 0 ... +50 |
| | Clase de protección según IEC 60529 | | IP65 |
| Pesos | | [g] | 300 |

Ocupación de clavijas:



Cable → 30, n° [2]/n° [3]/n° [5]

| [1] AIF OUT | |
|-------------|---|
| Pin | Función |
| 1 | 24 V (amarillo) |
| 2 | 24 Alimentación de 24 V de carga (gris) |
| 3 | 0 V (verde) |
| 4 | CAN-HIGH (blanco) |
| 5 | CAN-LOW (marrón) |
| PE | Malla |

| [2] AIF IN | |
|------------|---|
| Pin | Función |
| 1 | 24 V (amarillo) |
| 2 | 24 Alimentación de 24 V de carga (gris) |
| 3 | 0 V (verde) |
| 4 | CAN-HIGH (blanco) |
| 5 | CAN-LOW (marrón) |
| PE | Malla |

| [3] Válvula posicionadora | |
|---------------------------|---------------|
| Pin | Función |
| 1 | +24 V |
| 2 | 0 V |
| 3 | 0 V |
| 4 | Valor nominal |
| 5 | GND |
| 6 | No ocupado |
| 7 | +24 V |
| PE | Malla |

| [4] Sistema de medición de recorrido DGCI | |
|---|------------|
| Pin | Función |
| 1 | +24 V |
| 2 | No ocupado |
| 3 | 0 V |
| 4 | CAN-HIGH |
| 5 | CAN-LOW |
| PE | Malla |

Controladores de ejes SPC200

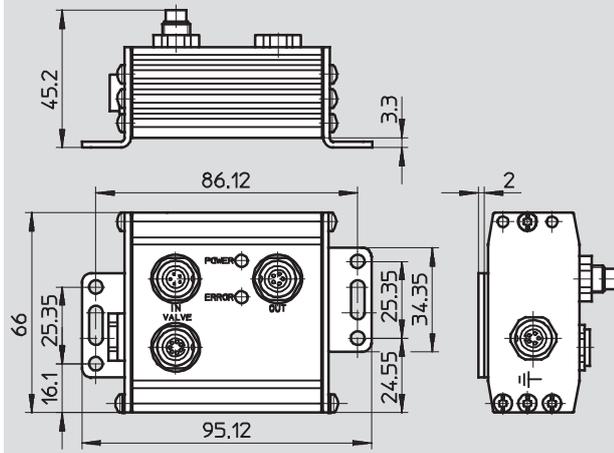
Hoja de datos

FESTO

Dimensiones

Datos CAD disponibles en → www.festo.com

SPC-AIF-MTS-2



Referencias

| | | Nº de art. | Tipo |
|-------------------|---|------------|----------------------------|
| Interface de ejes | Para sistema digital de medición de recorrido | 548 128 | SPC-AIF-MTS-2 |
| Accesorios | Resistencia final por ramal AIF | 175 403 | KABS-M9-R100 ¹⁾ |

1) Contenido una vez en el SPC200/P0X

Controladores de ejes SPC200

Hoja de datos

FESTO

Módulo de alimentación SPC-AIF-SUP-24V

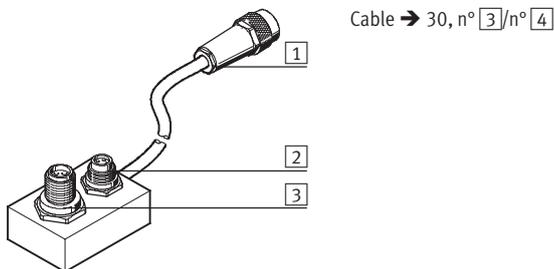
Función

Alimentación adicional de la tensión de carga en el interface de ejes, con cable de más de 16 m



| Datos técnicos generales | | SPC-AIF-SUP-24V |
|---|-------------------------------------|----------------------------------|
| Conexiones eléctricas | AIF IN | M9 de 5 contactos, tipo clavija |
| | AIF OUT | M9 de 5 contactos, tipo zócalo |
| | Longitud del cable [m] | 0,2 |
| | Para tensión de carga | M12 de 5 contactos, tipo clavija |
| | Tensión [V DC] | 24 -5/+25% |
| | Corriente [A] | 3 |
| Protección contra inversión de polaridad | No | |
| Marcado CE (ver declaración de conformidad) | Según directiva UE para CEM | |
| Condiciones del entorno | Temperatura [°C] | 0 ... +50 |
| | Clase de protección según DIN 60529 | IP65 |
| Pesos | [g] | 150 |

Ocupación de clavijas:



| [1] AIF OUT | |
|-------------|-------------------------------------|
| Pin | Función |
| 1 | 24 V (amarillo) |
| 2 | 24 V Alimentación de tensión de [3] |
| 3 | 0 V (verde) |
| 4 | CAN-HIGH (blanco) |
| 5 | CAN-LOW (marrón) |
| PE | Malla |

| [2] AIF IN | |
|------------|-------------------|
| Pin | Función |
| 1 | 24 V (amarillo) |
| 2 | No ocupado |
| 3 | 0 V (verde) |
| 4 | CAN-HIGH (blanco) |
| 5 | CAN-LOW (marrón) |
| PE | Malla |

| [3] Alimentación de carga | |
|---------------------------|------------|
| Pin | Función |
| 1 | No ocupado |
| 2 | 24 V carga |
| 3 | 0 V |
| 4 | No ocupado |

Controladores de ejes SPC200

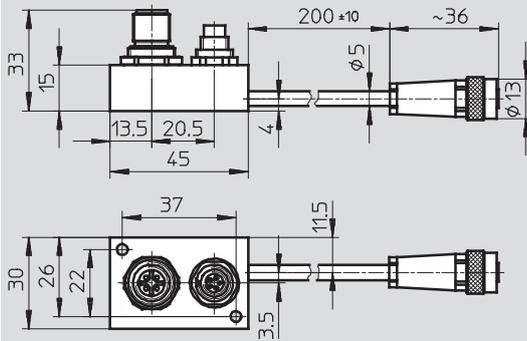
Hoja de datos

FESTO

Dimensiones

Datos CAD disponibles en www.festo.com

SPC-FIO-2E/2A-M8



Referencias

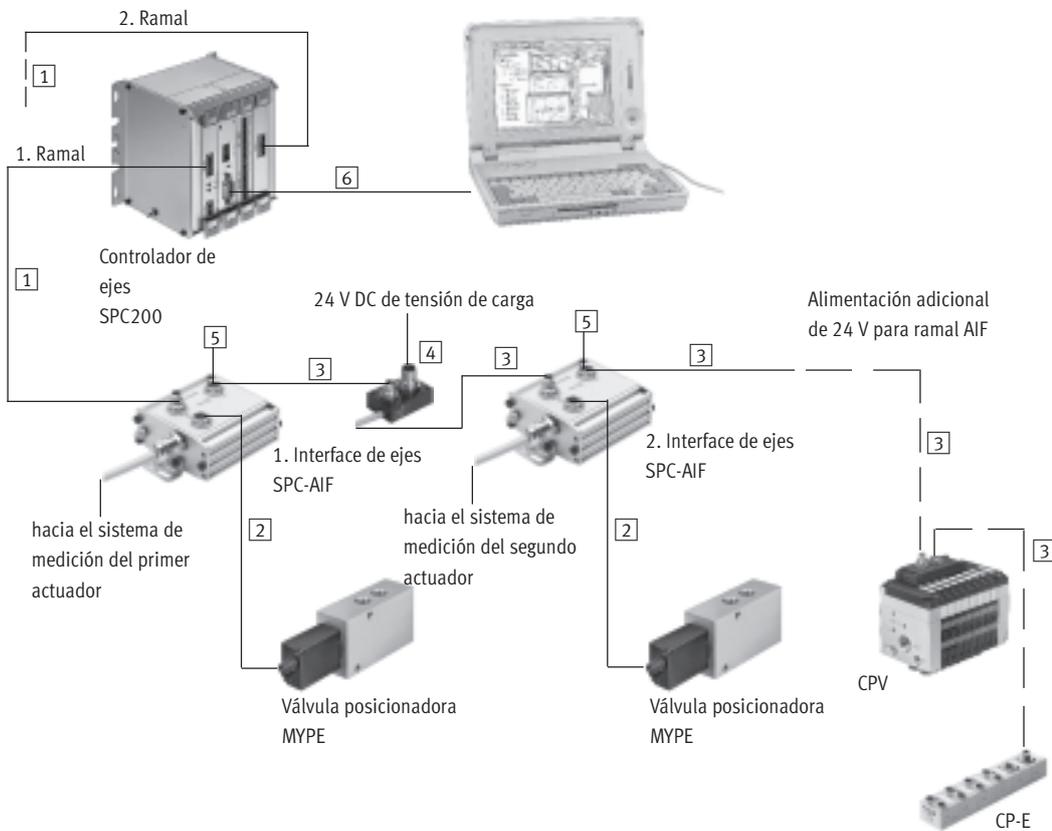
| | | Nº de art. | Tipo |
|------------------------|---|------------|-----------------|
| Módulo de alimentación | Alimentación adicional de la tensión de carga | 171 182 | SPC-AIF-SUP-24V |

Controladores de ejes SPC200

Accesorios

FESTO

Cables, actuadores neumáticos



| Nº | Descripción resumida | Longitud [m] | Apropiados para cadenas de arrastre | Conector | Nº de art. | Tipo |
|----|--|--------------|-------------------------------------|----------|------------|-----------------------|
| 1 | Cable para controlador de ejes / interface de ejes ¹⁾ | 5 | – | acodados | 170 236 | KSPC-AIF-1-WD-5 |
| 1 | Cable para controlador de ejes / interface de ejes ¹⁾ | 8 | – | acodados | 170 237 | KSPC-AIF-1-WD-8 |
| 2 | Cable para interface de ejes / válvula | 0,3 | – | rectos | 170 239 | KMPYE-AIF-1-GS-GD-0,3 |
| 2 | Cable para interface de ejes / válvula | 2 | – | rectos | 170 238 | KMPYE-AIF-1-GS-GD-2 |
| 3 | Cable para interface de ejes / Módulo de E/S ¹⁾ | 0,25 | ■ | acodados | 540 327 | KVI-CP-3-WS-WD-0,25 |
| 3 | Cable para interface de ejes / Módulo de E/S ¹⁾ | 0,5 | ■ | acodados | 540 328 | KVI-CP-3-WS-WD-0,5 |
| 3 | Cable para interface de ejes / Módulo de E/S ¹⁾ | 2 | ■ | acodados | 540 329 | KVI-CP-3-WS-WD-2 |
| 3 | Cable para interface de ejes / Módulo de E/S ¹⁾ | 5 | ■ | acodados | 540 330 | KVI-CP-3-WS-WD-5 |
| 3 | Cable para interface de ejes / Módulo de E/S ¹⁾ | 8 | ■ | acodados | 540 331 | KVI-CP-3-WS-WD-8 |
| 3 | Cable para interface de ejes / Módulo de E/S ¹⁾ | 2 | ■ | rectos | 540 332 | KVI-CP-3-GS-GD-2 |
| 3 | Cable para interface de ejes / Módulo de E/S ¹⁾ | 5 | ■ | rectos | 540 333 | KVI-CP-3-GS-GD-5 |
| 3 | Cable para interface de ejes / Módulo de E/S ¹⁾ | 8 | ■ | rectos | 540 334 | KVI-CP-3-GS-GD-8 |
| 4 | Alimentación adicional de 24 V para ramal AIF ²⁾ | – | – | rectos | 171 182 | SPC-AIF-SUP-24 V |
| 5 | Resistencia final por ramal AIF ³⁾ | – | – | rectos | 175 403 | KABS-M9-R100 |
| 6 | Cable de programación | 3 | – | rectos | 151 915 | KDI-PPA-3-BU9 |

1) La longitud total de los cables no debe superar los 30 m

2) Recomendable si la longitud total de los cables es superior a 16 m

3) Debe conectarse a la última interface de ejes de la cadena (está incluido en el controlador SPC200/POX)