



- **Dinamica elevata**
- **Ideali per funzionamento verticale**
- **Massa in movimento ridotta**

# Assi a sbalzo DGEA

Caratteristiche

FESTO

Sistemi di posizionamento elettrici  
Assi elettromeccanici

2.1

## Dati generali

- Trasmissione del moto attraverso sistema definito ad "Ω".
- Guida con cuscinetti a ricircolo di sfere, come per gli assi DGE-KF/DGP-KF.
- Migliore dinamicità rispetto all'asse lineare con trasmissione a cinghia dentata DGE-ZR con funzionamento a sbalzo, dato che motore, trasmissione e testa motrice sono fissi e quindi si riduce sensibilmente la massa in movimento.
- Utilizzo dei gruppi driver motore di provata affidabilità
- Possibilità di montaggio adeguate ai nuovi sistemi modulari multiassiali.



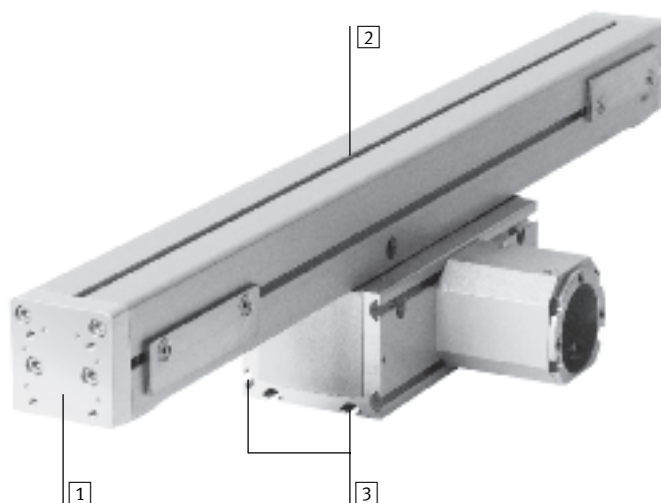
## Dati principali

Dimensioni	18	25	40
Corsa max. di lavoro [mm]	800	900	1000
Carico utile max. [kg]	7	18	27
Velocità max. [m/s]	3	3	3
Forza max. trasmissibile [N]	230	400	1000

## Come si presenta



reddot



- 1 Interfaccia di fissaggio per il carico utile: filettatura, fori di centraggio e configurazione dei fori sono identici alle testate posteriori degli assi DGE. Entrambe le testate possono essere lavorate liberamente o asportate e sostituite con altre.
- 2 Canna profilata: 3 lati scanalati per il fissaggio esterno. Spazio per il passaggio di tubi flessibili e linee elettriche
- 3 Interfaccia di fissaggio per il funzionamento a sbalzo (adeguato a slitta DGE-...)

# Assi a sbalzo DGEA

Caratteristiche

## Panoramica per la selezione di attuatori elettromeccanici

Controllore motore  
passo-passo  
SEC-ST  
→ 5 / 2.2-13  
→ [www.festo.it](http://www.festo.it)



Controllore motore brushless  
SEC-AC  
→ 5 / 2.2-26  
→ [www.festo.it](http://www.festo.it)



Controllore assi  
SPC-200  
→ 5 / 1.3-2  
→ [www.festo.it](http://www.festo.it)



Motore passo-passo  
MTR-ST  
→ 5 / 2.2-2  
→ [www.festo.it](http://www.festo.it)



Motore brushless  
MTR-AC  
→ 5 / 2.2-16  
→ [www.festo.it](http://www.festo.it)



Giunto  
KSE-...  
→ 5 / 2.3-3  
→ [www.festo.it](http://www.festo.it)



Flangia motore  
MTR-FL-...  
→ 5 / 2.3-8  
→ [www.festo.it](http://www.festo.it)



Asse a sbalzo  
DGEA-...-ZR-...



Asse a cinghia dentata  
con guida a ricircolo di sfere  
DGE-...-ZR-KF-...



Asse a cinghia dentata  
con guida a rulli  
DGE-...-ZR-RF-...



Asse a vite senza fine  
con guida a ricircolo di sfere  
DGE-...-SP-...

# Assi a sbalzo DGEA

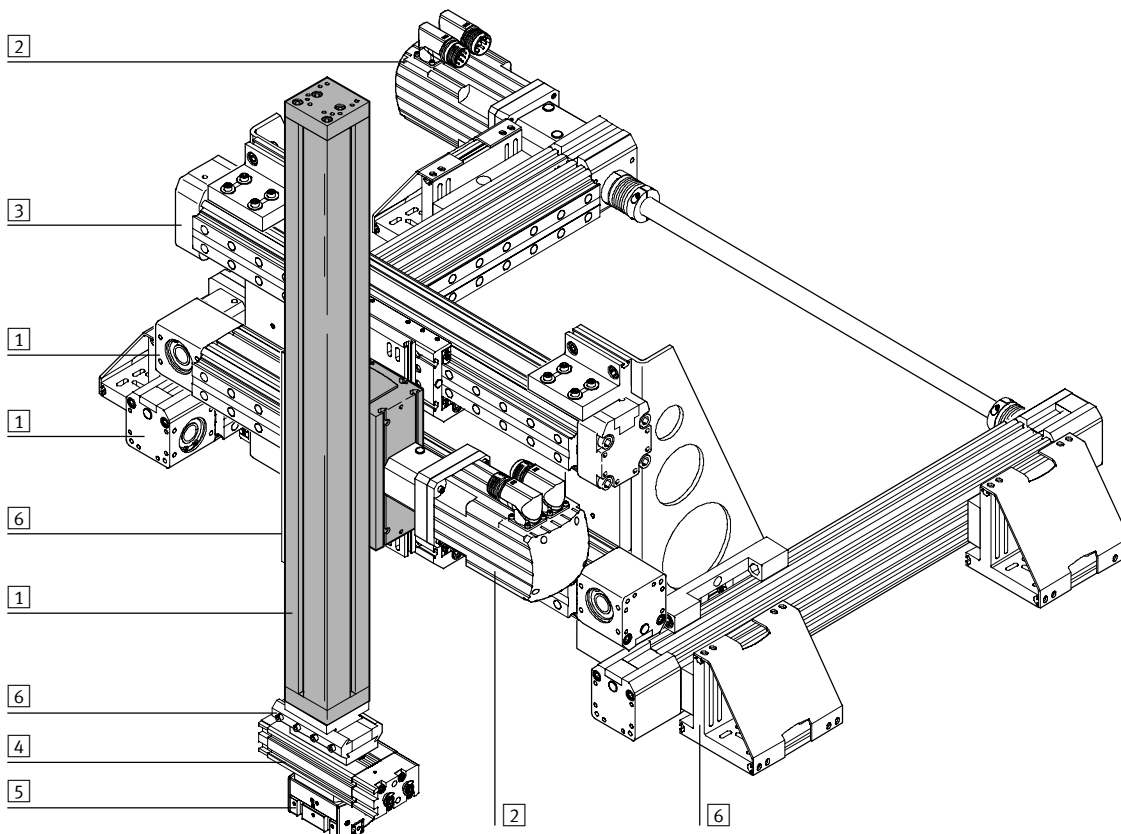
Esempio di configurazione di sistema

FESTO

Sistemi di posizionamento elettrici  
Assi elettromeccanici

2.1

Prodotto globale per le applicazioni di manipolazione e di montaggio



Elementi di sistema ed accessori		
	Descrizione	→ pagina
1	Assi	Numerose possibilità di combinazione con gli elementi del sistema modulare per la tecnica di manipolazione e montaggio Volume 5 www.festo.it
2	Motori	Servomotori e motori passo-passo, con o senza riduttore Volume 5 www.festo.it
3	Assi di guida	Numerose possibilità di combinazione con gli elementi del sistema modulare per la tecnica di manipolazione e montaggio Volume 5
4	Attuatori	Numerose possibilità di combinazione con gli elementi del sistema modulare per la tecnica di manipolazione e montaggio Volume 1 www.festo.it
5	Pinze	Numerose possibilità di varianti con gli elementi del sistema modulare per la tecnica di manipolazione e montaggio Volume 1 www.festo.it
6	Adattatori	Per il collegamento attuatore/attuatore e attuatore/pinza Volume 5 www.festo.it
-	Elementi di base	Profili e raccordi per profili e inoltre raccordi profilo/attuatore Volume 5 www.festo.it
-	Elementi di installazione	Per il cablaggio corretto ed ordinato di cavi elettrici e tubi Volume 5 www.festo.it

# Assi a sbalzo DGEA

Composizione del codice

		DGEA	-	25	-	500	-	ZR	-	WH	-	KV	-	ZWK	-	STD	-		-	
<b>Tipo</b>																				
DGEA	Asse a sbalzo																			
<b>Grandezza [mm]</b>																				
<b>Corsa [mm]</b>																				
<b>Tipo di azionamento</b>																				
ZR	Cinghia dentata																			
<b>Testa motrice</b>																				
WH	Albero posteriore																			
WV	Albero anteriore																			
WB	Alberi sui due lati																			
<b>Supporto giunto-motore</b>																				
KV	Testa motrice anteriore																			
KH	Testa motrice posteriore																			
LV	Testa motrice anteriore, per una potenza elevata																			
LH	Testa motrice posteriore, per una potenza elevata																			
<b>Testa motrice supplementare</b>																				
ZWK	Senza albero																			
<b>Tipo motore</b>																				
STD	Motore passo-passo																			
STG	Motore passo-passo con riduttore																			
SEG	Servomotore con riduttore																			
SEI	Servomotore con riduttore integrato																			
<b>Freno motore</b>																				
BR	Freno																			
<b>Accessori, forniti non montati</b>																				
...S	Copertura per scanalatura profilo																			
...B	Copertura per testa motrice																			
...Y	Tassello scorrevole per scanalatura																			
...X	Tassello scorrevole per testa motrice																			
...C	Ammortizzatore con supporto																			
...Z	Bussola di centratura																			
L	Kit di fissaggio per finecorsa																			
...O	Sensore di finecorsa con cavo (contatto n.a.)																			
...P	Sensore di finecorsa con cavo (contatto n.c.)																			
...W	Sensore di finecorsa con connettore (contatto n.a.)																			
...R	Sensore di finecorsa con connettore (contatto n.c.)																			
...V	Connettore con cavo 2,5 m																			

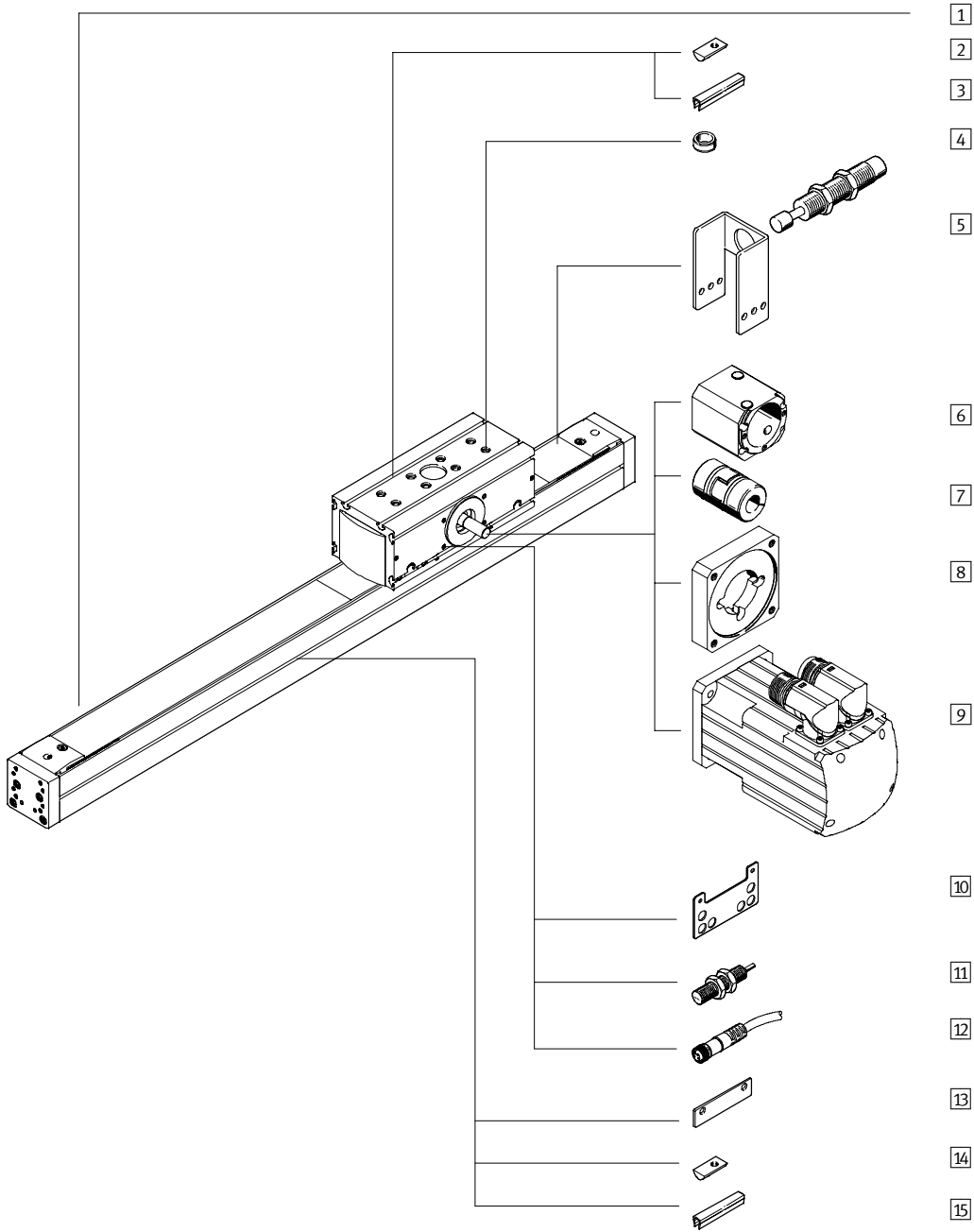
# Assi a sbalzo DGEA

Panoramica componenti

FESTO

Sistemi di posizionamento elettrici  
Assi elettromeccanici

2.1



## Assi a sbalzo DGEA

Panoramica componenti



FESTO

Varianti ed accessori			
Tipo	Descrizione	→ pagina	
1	Asse a sbalzo DGEA	Asse elettromeccanico	5 / 2.1-98
2	Tassello scorrevole per testa motrice X	Per il fissaggio dell'asse	5 / 2.1-110
3	Copertura per testa motrice B	Per proteggere dalla sporcizia	5 / 2.1-110
4	Bussola di centratura Z	Per centrare l'asse	5 / 2.1-110
5	Ammortizzatore con supporto C	Impedisce di danneggiare l'asse in caso di caduta di tensione (funzionamento verticale), quando l'asse viene trascinato a finecorsa dal carico	5 / 2.1-109
6	Supporto giunto-motore KG	Adattatore per il fissaggio del motore sull'asse	5 / 2.1-108
7	Giunto KSE	Raccordo asse-motore	5 / 2.1-108
8	Flangia motore MTR-FL	Raccordo giunto motore-motore	5 / 2.1-108
9	Motore MTR	Motori specifici per l'asse, con o senza riduttore	5 / 2.1-108
10	Piastra di fissaggio L	Adattatore per il fissaggio dei sensori di finecorsa SIEN sull'asse	5 / 2.1-110
11	Sensore di finecorsa O/P/W/R	Per il rilevamento dei segnali o per richiesta di conferma	5 / 2.1-111
12	Connettore con cavo V	Per sensori di finecorsa	5 / 2.1-111
13	Blocchetto di connessione L	Per il rilevamento della posizione della slitta	5 / 2.1-110
14	Tassello scorrevole per scanalatura Y	Per il fissaggio di elementi montati	5 / 2.1-110
15	Copertura per scanalatura profilo S	Per proteggere dalla sporcizia	5 / 2.1-110

# Assi a sbalzo DGEA

Foglio dati

FESTO

-  - Diametro  
18, 25, 40 mm
-  - Corsa  
100 ... 1000 mm



Dati tecnici generali			
Dimensioni	18	25	40
Struttura e composizione	Asse a sbalzo con trasmissione a cinghia dentata		
Guida	Guida a ricircolo di sfere		
Posizione di montaggio	Qualsiasi		
Corsa di lavoro max. <sup>1)</sup> [mm]	1 ... 800	1 ... 900	1 ... 1000
Carico utile max., indipendentemente dalla posizione [kg]	5	10	20
Carico utile max., verticale [kg]	7	18	27
Forza di avanzamento max. F <sub>x</sub> [N]	230	400	1000
Momento di spinta max. [Nm]	3	5,2	19
Momento di spinta a vuoto max. <sup>2)</sup> [Nm]	0,4	0,4	1
Velocità max. [m/s]	3		
Ripetibilità [mm]	< ±0,05		

- 1) Corsa complessiva = corsa di lavoro + 2x extracorse  
 2) Misurata a una velocità di 0,2m/s.

Condizioni d'esercizio e ambientali			
Dimensioni	18	25	40
Temperatura ambiente [°C]	-10 ... +60		
Grado di protezione	IP20		

Pesi [kg]			
Dimensioni	18	25	40
Peso base a corsa 0 mm <sup>1)</sup>	2,8	4,9	14,3
Peso per ogni 100 mm di corsa supplementare	0,35	0,47	1
con seconda testa motrice			
Peso base a corsa 0 mm <sup>1)</sup>	4,7	8,5	23,2
Peso per ogni 100 mm di corsa supplementare	0,35	0,47	1

- 1) Senza motore, giunto, supporto giunto-motore e accessori

Momento di inerzia di massa			
Dimensioni	18	25	40
J <sub>0</sub> [kg cm <sup>2</sup> ]	2,87	4,45	28
J <sub>0</sub> con seconda testa motrice [kg cm <sup>2</sup> ]	4,08	6,4	41,5
J <sub>H</sub> per ogni metro di corsa [kg cm <sup>2</sup> /m]	0,6	0,8	3,65
J <sub>L</sub> per ogni kg di carico utile [kg cm <sup>2</sup> /Kg]	1,66	1,66	3,65

Il momento di inerzia di massa J<sub>A</sub> dell'intero asse si calcola come segue:  
 $J_A = J_0 + J_H \times \text{corsa di lavoro [m]} + J_L \times m_{\text{carico utile [kg]}}$



# Assi a sbalzo DGEA

Foglio dati

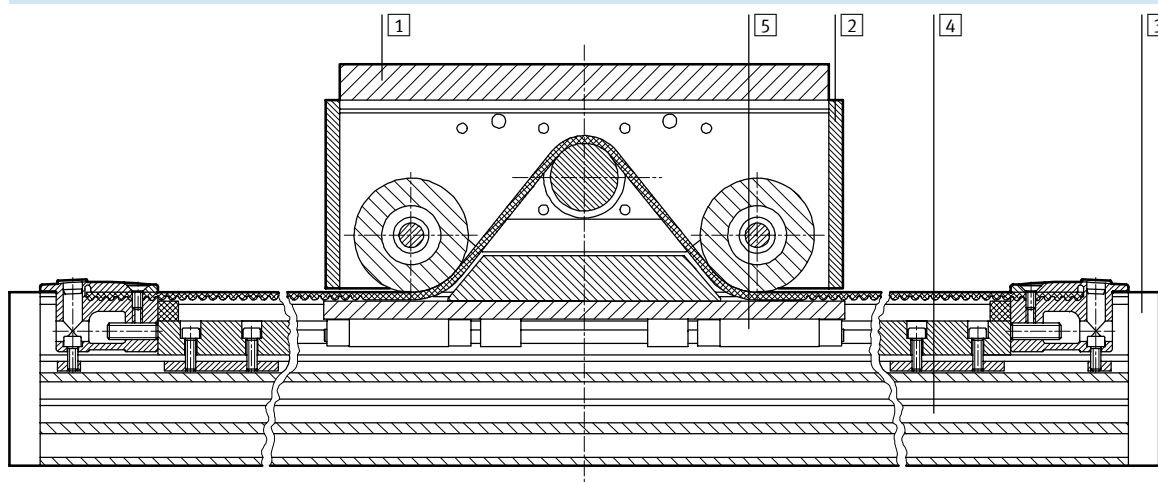
FESTO

Cinghia dentata				
Dimensioni	18	25	40	
Allungamento <sup>1)</sup>	[%]	0,037	0,053	0,056
Passo	[mm]	3	3	5
Diametro effettivo	[mm]	25,78	25,78	38,2
Costante di avanzamento	[mm/giro]	81	81	120

1) Alla forza max. di avanzamento

## Materiali

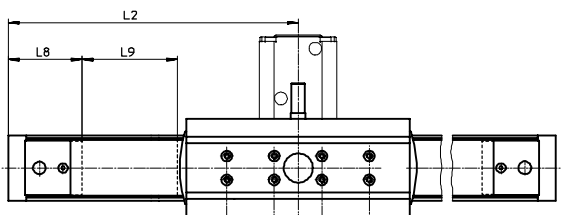
Disegno funzionale



Asse	
1	Slitta testa motrice acciaio zincato
2	Corpo testa motrice alluminio anodizzato
3	Testata posteriore alluminio anodizzato
4	Profilo alluminio anodizzato
5	Guida di fissaggio acciaio per cuscinetti rivestito in corrotec

## Extracorsa

- L2 Testa motrice
- L8 Distanza tra arresto meccanico e misura esterna asse
- L9 L'extracorsa è una distanza di sicurezza disponibile, oltre la corsa, su entrambi i lati.



Esempio:

Tipo DGEA-25-500-ZR

Corsa di lavoro = 500 mm  
 Extracorsa = (2x 81 mm) = 162 mm  
 Corsa complessiva = 500 mm + 126 mm = 662 mm

Dimensioni	18	25	40
L9 per ogni posizione terminale [mm]	81	81	120

# Assi a sbalzo DGEA

Foglio dati

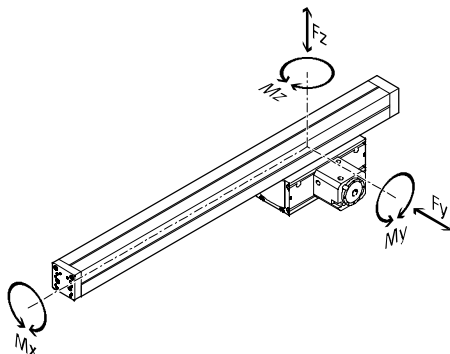
FESTO

Sistemi di posizionamento elettrici  
Assi elettromeccanici

2.1

## Parametri di carico della guida

Le forze e i momenti indicati sono riferiti al centro del profilo di guida. In condizioni di esercizio dinamico non devono essere superati i valori indicati. Per questo occorre prestare particolare attenzione alla fase di ammortizzazione.



Se l'asse a sbalzo è soggetto contemporaneamente a più forze e momenti, oltre ad osservare i parametri di carico indicati si devono soddisfare le seguenti equazioni:

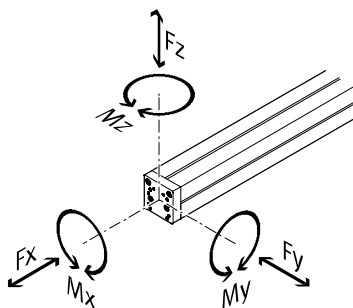
$$\frac{F_x}{F_{x_{max.}}} + \frac{F_y}{F_{y_{max.}}} + \frac{F_z}{F_{z_{max.}}} + \frac{M_x}{M_{x_{max.}}} + \frac{M_y}{M_{y_{max.}}} + \frac{M_z}{M_{z_{max.}}} \leq 1$$

## Forze e momenti ammissibili

Dimensioni	18	25	40
F <sub>y</sub> <sub>max.</sub> [N]	2000	3080	7300
F <sub>z</sub> <sub>max.</sub> [N]	2000	3080	7300
M <sub>x</sub> <sub>max.</sub> [Nm]	19	28	133
M <sub>y</sub> <sub>max.</sub> [Nm]	94	230	665
M <sub>z</sub> <sub>max.</sub> [Nm]	65	160	460

## Parametri di carico dell'interfaccia di fissaggio del carico utile

Le forze e i momenti indicati sono riferiti all'interfaccia di fissaggio del carico utile. In condizioni di esercizio dinamico non devono essere superati i valori indicati. Per questo occorre prestare particolare attenzione alla fase di ammortizzazione.



Se l'asse a sbalzo è soggetto contemporaneamente a più forze e momenti, oltre ad osservare i parametri di carico indicati si devono soddisfare le seguenti equazioni:

$$\frac{F_x}{F_{x_{max.}}} + \frac{F_y}{F_{y_{max.}}} + \frac{F_z}{F_{z_{max.}}} + \frac{M_x}{M_{x_{max.}}} + \frac{M_y}{M_{y_{max.}}} + \frac{M_z}{M_{z_{max.}}} \leq 1$$

## Forze e momenti ammissibili

Dimensioni	18	25	40
F <sub>x</sub> <sub>max.</sub> [N]	6000	6000	8400
F <sub>y</sub> <sub>max.</sub> [N]	2240	2240	3200
F <sub>z</sub> <sub>max.</sub> [N]	2240	2240	3200
M <sub>x</sub> <sub>max.</sub> [Nm]	30	50	118
M <sub>y</sub> <sub>max.</sub> [Nm]	125	230	407
M <sub>z</sub> <sub>max.</sub> [Nm]	185	273	580

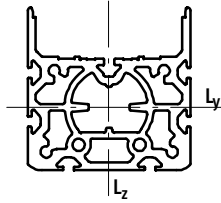


Software di progettazione  
PtTool  
[www.festo.it/engineering](http://www.festo.it/engineering)

# Assi a sbalzo DGEA

Foglio dati

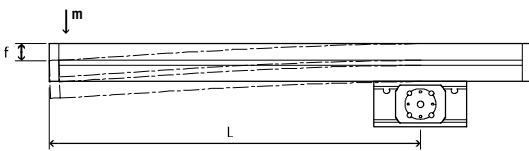
## Momento di superficie di secondo grado<sup>1)</sup>



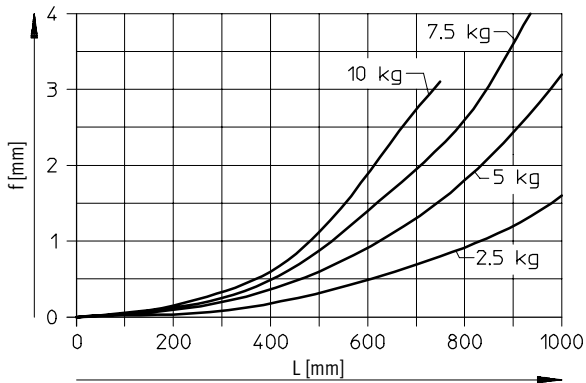
Dimensioni		18	25	40
$L_{y\max}$	[mm <sup>4</sup> ]	$135 \times 10^3$	$438 \times 10^3$	$1894 \times 10^3$
$L_{z\max}$	[mm <sup>4</sup> ]	$173 \times 10^3$	$432 \times 10^3$	$1759 \times 10^3$

1) Lavorando o sostituendo la testata, i valori non sono più validi.

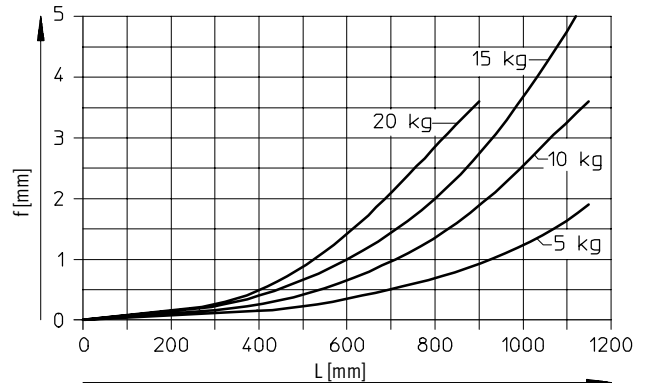
## Flessione del profilo in funzione della distanza L e del carico utile m



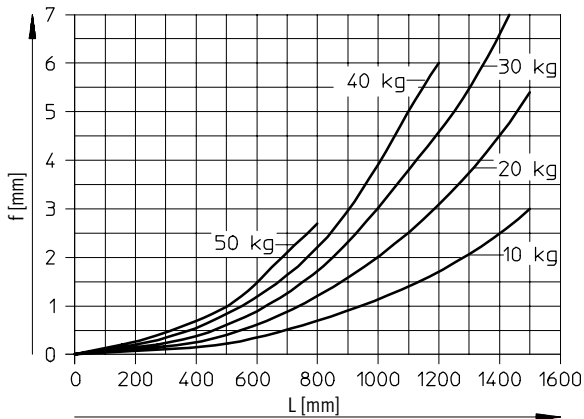
DGEA-18



DGEA-25



DGEA-40



# Assi a sbalzo DGEA

Foglio dati



Sistemi di posizionamento elettrici  
Assi elettromeccanici

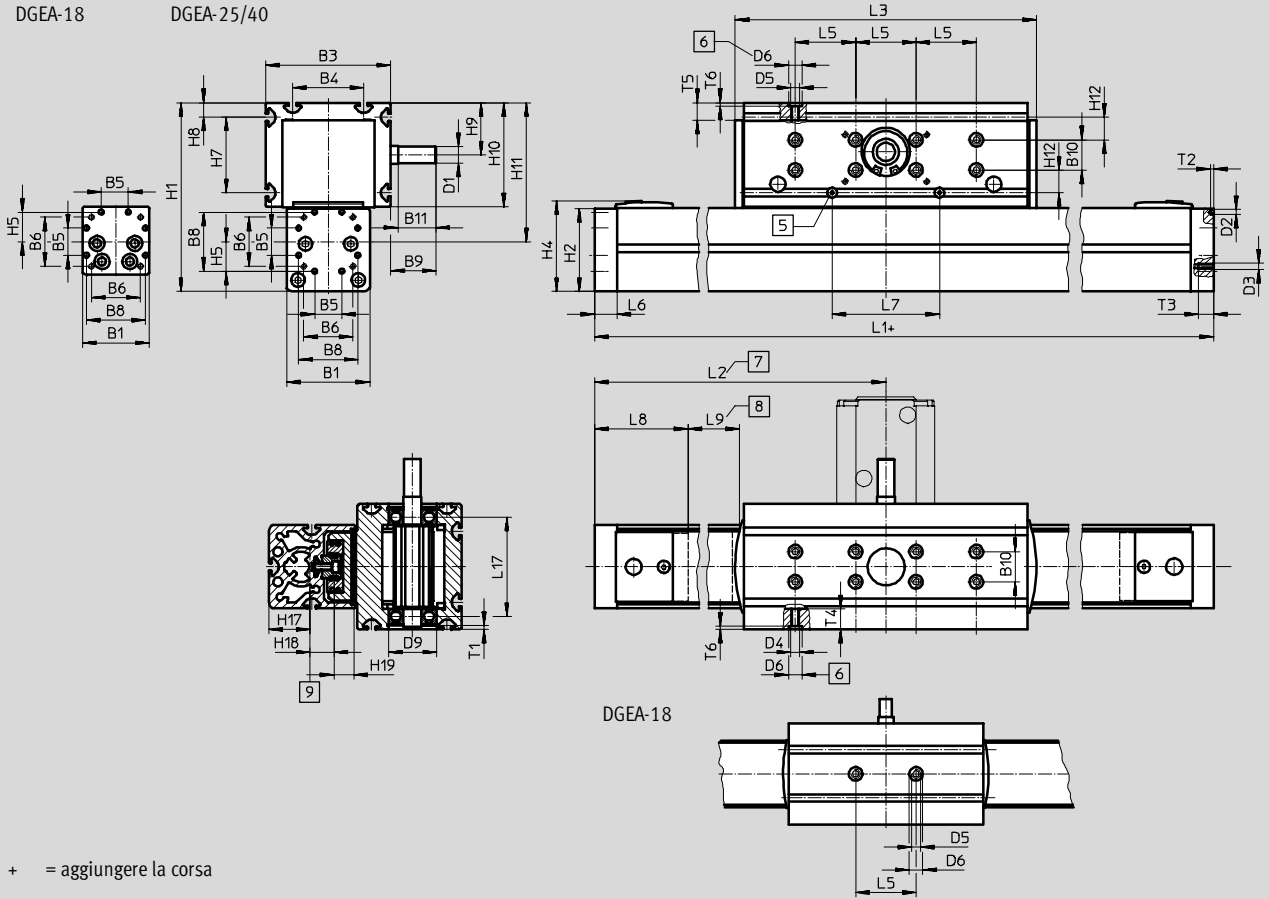
2.1

## Dimensioni

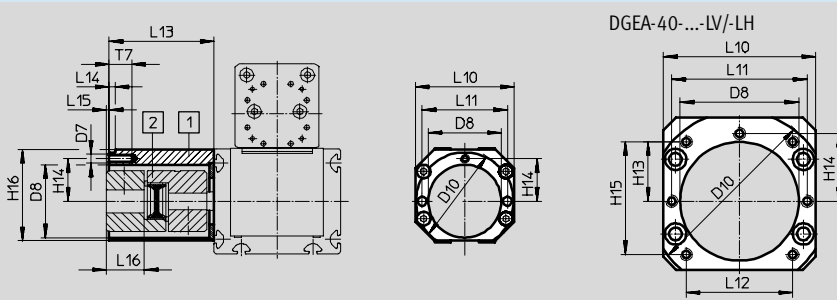
Download dati CAD → [www.festo.it/engineering](http://www.festo.it/engineering)

DGEA-18

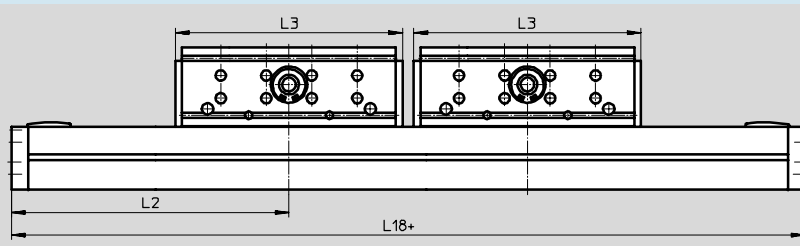
DGEA-25/40



## Supporto giunto-motore



## Con seconda testa motrice



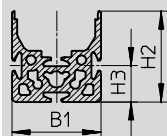
# Assi a sbalzo DGEA

Foglio dati

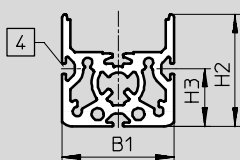
FESTO

Canna profilata

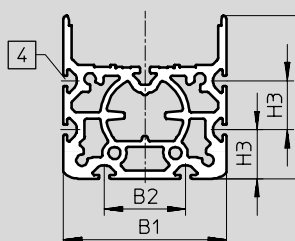
**Dimensioni 18**



**Dimensioni 25**



**Dimensioni 40**



- 1 Supporto giunto-motore
- 2 Giunto
- 3 Scanalatura per montaggio finecorsa

- 4 Scanalatura di fissaggio per tassello scorrevole NST
- 5 Nipplo di lubrificazione
- 6 Foro per bussola di centratura ZBH-9
- 7 Corsore a fine corsa di lavoro

- 8 Extracorsa (distanza di sicurezza dalla posizione terminale meccanica, su entrambi i lati)
- 9 Baricentro della massa propria in movimento

+ = aggiungere la corsa

Dimensioni	B1	B2	B3	B4	B5	B6	B8	B9	B10	B11	D1	D2	D3	D4	D4
[mm]					±0,1						∅ h6	∅			
18	44	-	67	32	18	32,5	39,1	16	-	12	8	-	-	-	M6
25	55	-	83	47	18	32,5	39,1	29,8	20	25	11	3	M4	M6	M6
40	80	40	111,8	72	28	49	53	30,1	40	25	15	4	M5	M6	M6

Dimensioni	D6	D7	D8	D9	D10	H1	H2	H3	H4	H5	H7	H8	H9	H10	H11
[mm]	∅ H7		∅	∅ H7	∅ g7										
18	9	M4	32	28	44	99	45	18	50,8	19,55	20	8	30,5	52	77
25	9	M6	48	32	64	128	57,7	28,7	63,1	19,55	50	9,5	32,5	69	95
40	9	M6	48	40	64	197	85	24	91,3	26,5	72	15,5	55,5	110	153

Dimensioni	H12	H14	H16	H17	H18	H19	L1	L2	L3	L5	L6	L7	L8	L9	L10
[mm]		±0,1													
18	-	19	45	19,6	10	14,3	419,5	210	136	40	13	28	58	81	45
25	15	28	60	27,1	16	13,3	487,5	244	200	40	15	71	60	81	65
40	16	28	60	42,8	21,5	18	662	331	254	40	15	94	81	120	65

Dimensioni	L11	L13	L14	L15	L16	L17	L18	T1	T2	T3	T4	T5	T6	T7
[mm]														
18	38	40	3,2	-3,6	14,6	53	559,5	1,6	-	-	-	9,4	2,1	10
25	56	65	4	2,2	22,8	65,6	697,5	2,3	2	10	11,6	9,4	2,1	13
40	56	65	4	2,2	22,8	90	926	2,8	3	10	11,6	9,4	2,1	13

# Assi a sbalzo DGEA

Dati di ordinazione – Gruppo modulare

FESTO

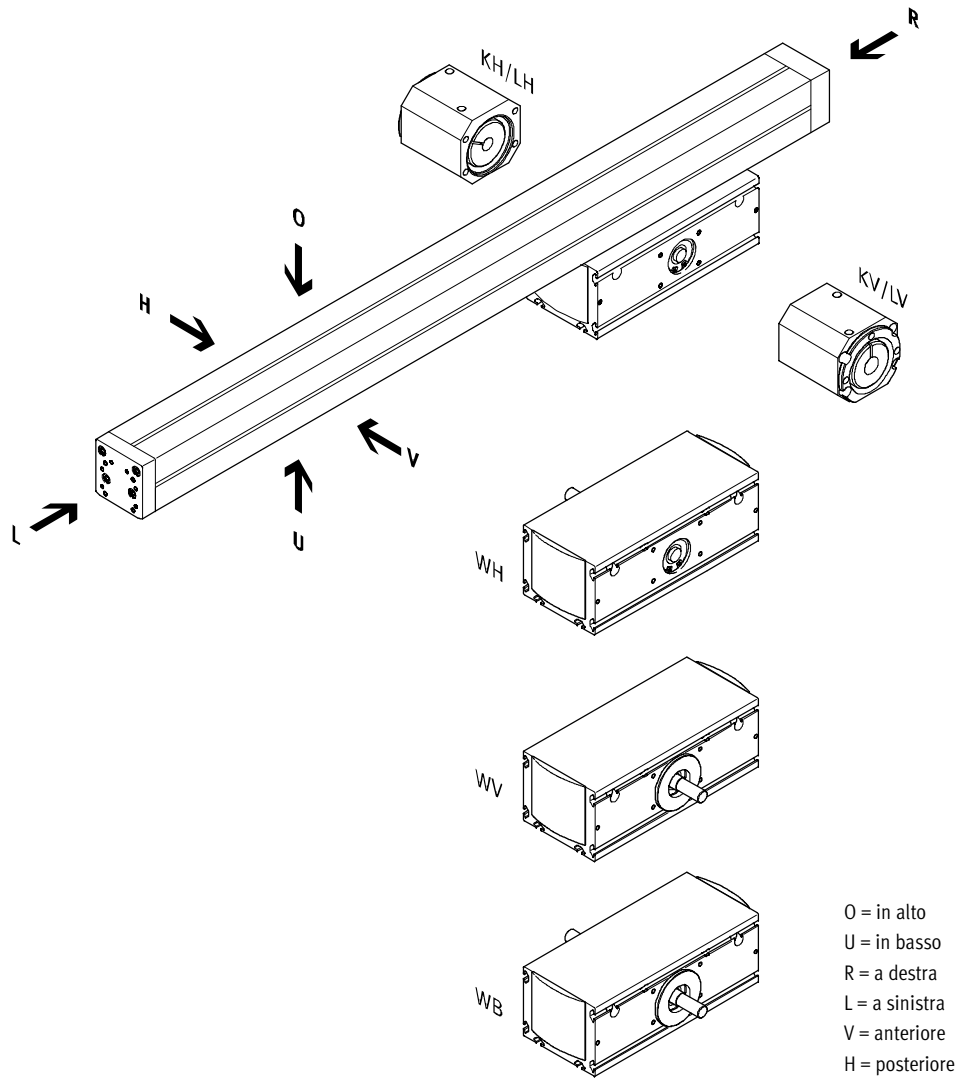
Sistemi di posizionamento elettrici  
Assi elettromeccanici

2.1

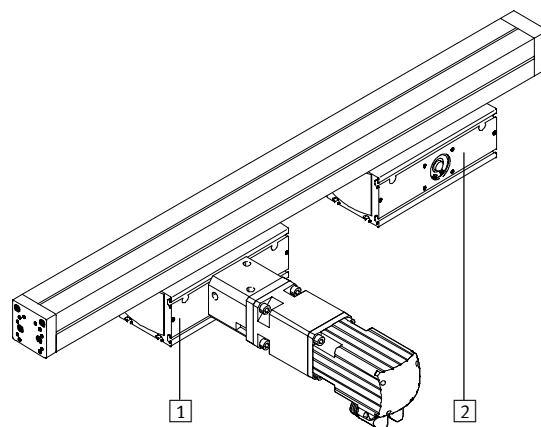
## Codice di ordinazione

Indicazioni obbligatorie/facoltative

WH	Albero posteriore
WV	Albero anteriore
WB	Alberi sui due lati
KV/LV	Supporto giunto-motore anteriore
KH/LH	Supporto giunto-motore posteriore
ZWK	con seconda testa motrice



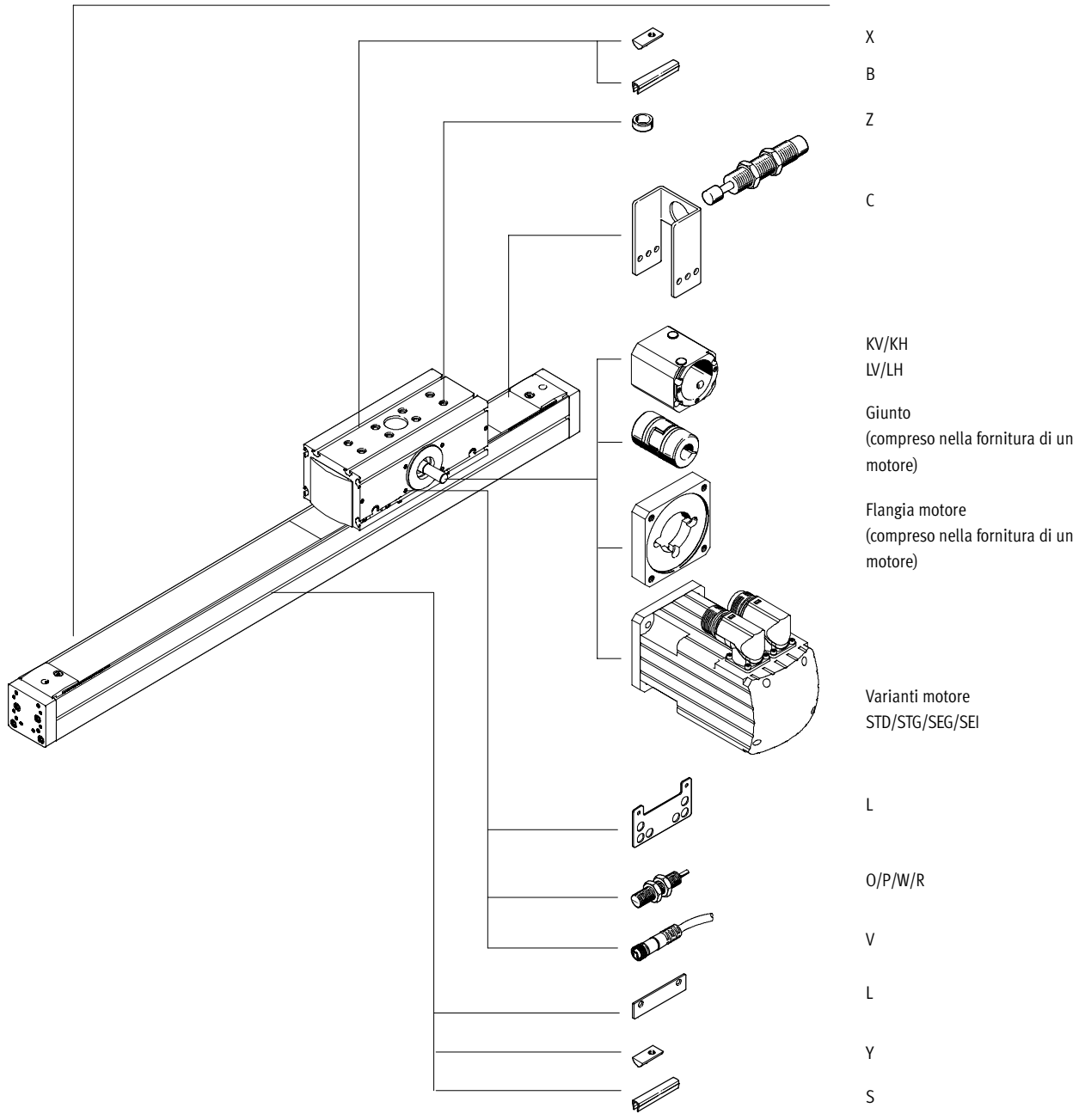
- 1 Testa motrice
- 2 Su richiesta:  
testa motrice passiva  
(per aumentare la rigidità  
dell'asse)



# Assi a sbalzo DGEA

Dati di ordinazione – Gruppo modulare

**Codice di ordinazione**  
Indicazioni facoltative



# Assi a sbalzo DGEA

Dati di ordinazione – Gruppo modulare

FESTO

Sistemi di posizionamento elettrici  
Assi elettromeccanici

2.1

M Indicazioni obbligatorie					O Indicazioni facoltative				
Codice prodotto	Tipo	Dimensioni	Corsa	Tipo di azionamento	Testa motrice	Supporto giunto-motore	Testa motrice supplementare	Tipo motore	Freno
195 611	DGEA	18	1 ... 1000	ZR	WH	KV	ZWK	STD	BR
195 612		25			WV	KH		STG	
195 613		40			WB	LV		SEG	
<b>Esempio di ordinazione</b>									
195 612	DGEA	25	850	ZR	WV	KV		STD	BR

Tabella di ordinazione						
Dimensioni	18	25	40	Condizioni	Codice	Inserimento codice
M Codice prodotto	<b>195 611</b>	<b>195 612</b>	<b>195 613</b>			
Tipo	Asse a sbalzo con trasmissione a cinghia dentata				<b>DGEA</b>	DGEA
Dimensioni	18	25	40		- ...	
Corsa [mm]	1 ... 800	1 ... 900	1 ... 1000		- ...	
Tipo di azionamento	Attuatore elettromeccanico con cinghia dentata				<b>-ZR</b>	-ZR
Testa motrice	Albero posteriore				<b>-WH</b>	
	Albero anteriore				<b>-WV</b>	
	Alberi sui due lati				<b>-WB</b>	
O Supporto giunto-motore	standard	Supporto giunto-motore standard per testa motrice anteriore		1	<b>-KV</b>	
		Supporto giunto-motore standard per testa motrice posteriore		2	<b>-KH</b>	
	Esecuzione grande (per una potenza elevata)	per testa motrice anteriore		1	<b>-LV</b>	
		per testa motrice posteriore		2	<b>-LH</b>	
	Testa motrice supplementare	senza albero				<b>-ZWK</b>
Tipo motore	Motore passo-passo			3	<b>-STD</b>	
			Motore passo-passo con riduttore su una testa motrice	4	<b>-STG</b>	
	Servomotore con riduttore su una testa motrice			3	<b>-SEG</b>	
			Servomotore con riduttore integrato su una testa motrice	4	<b>-SEI</b>	
↓ Freno <sup>1)</sup>	Freno motore			5	<b>-BR</b>	

1) In caso di funzionamento verticale, ordinare sempre con freno per motivi di sicurezza.

1 **KV, LV** Solo con testa motrice WV, WB.

2 **KH, LH** Solo con testa motrice WH, WB.

3 **STD, SEG** Solo con supporto giunto-motore KV, KH.

4 **STG, SEI** Solo con supporto giunto-motore LV, LH.

5 **BR** Ammissibile solo con tipo motore.

⚠ - Attenzione

Controller motore e set di cavi devono essere ordinati separatamente.

Dati di ordinazione:

Motore passo-passo/servomotore

→ [www.festo.it](http://www.festo.it)

Motore passo-passo → 5 / 2.2-2

Servomotore → 5 / 2.2-16

Trascrizione codice di ordinazione

**DGEA** -  -  - **ZR** -  -  -  -  -  -  -




# Assi a sbalzo DGEA

Dati di ordinazione – Gruppo modulare

Indicazioni facoltative							
Accessori	Copertura scanalatura	Tassello scorrevole	Ammortizzatore con supporto	Bussola di centratura	Supporto di lamiera per sensori di finecorsa	Sensore di finecorsa induttivo	Connettore con cavo
ZUB	...S ...B	...Y ...X	...C	...Z	L	...O ...P ...W ...R	...V
ZUB	2B		2C	10Z	L	2P2W	2V

Tabella di ordinazione							
Dimensioni		18	25	40	Condizioni	Codice	Inserimento codice
Accessori		forniti non montati				ZUB-	ZUB-
Copertura scanalatura	per scanalatura profilo	1 ... 10				...S	
	per testa motrice	1 ... 10				...B	
Tassello scorrevole	per scanalatura profilo	1 ... 10				...Y	
	per testa motrice	1 ... 10				...X	
Ammortizzatore con supporto		1 ... 2				...C	
Bussola di centratura		10, 20, 30, 40, 50, 60, 70, 80, 90				...Z	
Supporto di lamiera per finecorsa induttivi, incl. 2 blocchetti di connessione		1				L	
Sensore di finecorsa induttivo	Contatto n.a., cavo	1 ... 5				...O	
	Contatto n.c., cavo	1 ... 5				...P	
	Contatto n.a., connettore	1 ... 5				...W	
	Contatto n.c., connettore	1 ... 5				...R	
Connettore con cavo		1 ... 10				...V	

 - **Attenzione**

Gli assi a sbalzo DGEA offrono le stesse possibilità di fissaggio (sulla testata del profilo e della testa motrice) degli assi elettromeccanici. DGE-...-ZR-KF/-SP-KF.

Va tuttavia osservato che non sussiste rapporto 1:1 con le grandezze. Esempio: le dimensioni del profilo DGEA-18 corrispondono a DGE-25.

**Trascrizione codice di ordinazione**

ZUB -

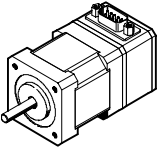

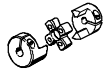

# Assi a sbalzo DGEA

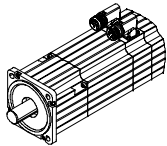
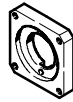
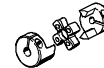

Accessori


FESTO

Sistemi di posizionamento elettrici  
Assi elettromeccanici

2.1

Combinazioni possibili con motore passo-passo								
Codice ordinazione	Motore		Flangia motore		Giunto		Supporto giunto-motore	
								
	Cod. prod.	Tipo	Cod. prod.	Tipo	Cod. prod.	Tipo	Cod. prod.	Tipo
<b>Per DGEA-18</b>								
	senza riduttore/senza freno							
STD	530 065	MTR-ST-87-48S-AA	530 082	MTR-FL44-ST87	123 042	KSE-30-D08-D11	530 468	DGEA-KG-18-ZR-FL44
	senza riduttore/con freno							
STD + BR	530 066	MTR-ST-87-48S-AB	530 082	MTR-FL44-ST87	123 042	KSE-30-D08-D11	530 468	DGEA-KG-18-ZR-FL44
<b>Per DGEA-25</b>								
	senza riduttore/senza freno							
STD	530 065	MTR-ST-87-48S-AA	533 140	MTR-FL64-ST87	530 090	KSE-40-D11-D11	530 469	DGEA-KG-25-ZR-FL64
	senza riduttore/con freno							
STD + BR	530 066	MTR-ST-87-48S-AB	533 140	MTR-FL64-ST87	530 090	KSE-40-D11-D11	530 469	DGEA-KG-25-ZR-FL64
<b>Per DGEA-40</b>								
	con riduttore/senza freno							
STG	530 067	MTR-ST-87-48S-GA	533 139	MTR-FL64-PL80	123 845	KSE-40-D15-D20	124 629	DGEA-KG-40-ZR-FL64
	con riduttore/con freno							
STG + BR	530 068	MTR-ST-87-48S-GB	533 139	MTR-FL64-PL80	123 845	KSE-40-D15-D20	124 629	DGEA-KG-40-ZR-FL64

Combinazioni possibili con servomotore								
Codice ordinazione	Motore		Flangia motore		Giunto		Supporto giunto-motore	
								
	Cod. prod.	Tipo	Cod. prod.	Tipo	Cod. prod.	Tipo	Cod. prod.	Tipo
<b>Per DGEA-18</b>								
	con riduttore/senza freno							
SEG	526 725	MTR-AC-55-3S-GA	529 944	MTR-FL44-PL60	123 042	KSE-30-D08-D11	530 468	DGEA-KG-18-ZR-FL44
	con riduttore/con freno							
SEG + BR	526 726	MTR-AC-55-3S-GB	529 944	MTR-FL44-PL60	123 042	KSE-30-D08-D11	530 468	DGEA-KG-18-ZR-FL44
<b>Per DGEA-25</b>								
	con riduttore/senza freno							
SEG	526 729	MTR-AC-70-3S-GA	529 945	MTR-FL64-AC70	525 864	KSE-40-D11-D12	530 469	DGEA-KG-25-ZR-FL64
	con riduttore/con freno							
SEG + BR	526 730	MTR-AC-70-3S-GB	529 945	MTR-FL64-AC70	524 864	KSE-40-D11-D12	530 469	DGEA-KG-25-ZR-FL64
<b>Per DGEA-40</b>								
	con riduttore/senza freno							
SEI	526 737	MTR-AC-100-5S-GA	529 949	MTR-FL118-AC100	530 940	KSE-65-D15-D24	530 470	DGEA-KG-40-ZR-FL118
	con riduttore/con freno							
SEI + BR	526 738	MTR-AC-100-5S-GB	529 949	MTR-FL118-AC100	530 940	KSE-65-D15-D24	530 470	DGEA-KG-40-ZR-FL118

-  - Attenzione

I riduttori hanno un rapporto di riduzione di 4 : 1.

Dati tecnici motori passo-passo → [www.festo.it](http://www.festo.it)  
Dati tecnici motori passo-passo → 5 / 2.2-2

Dati tecnici servomotori → [www.festo.it](http://www.festo.it)  
Dati tecnici servomotori → 5 / 2.2-16

# Assi a sbalzo DGEA

Accessori

## Kit ammortizzatore

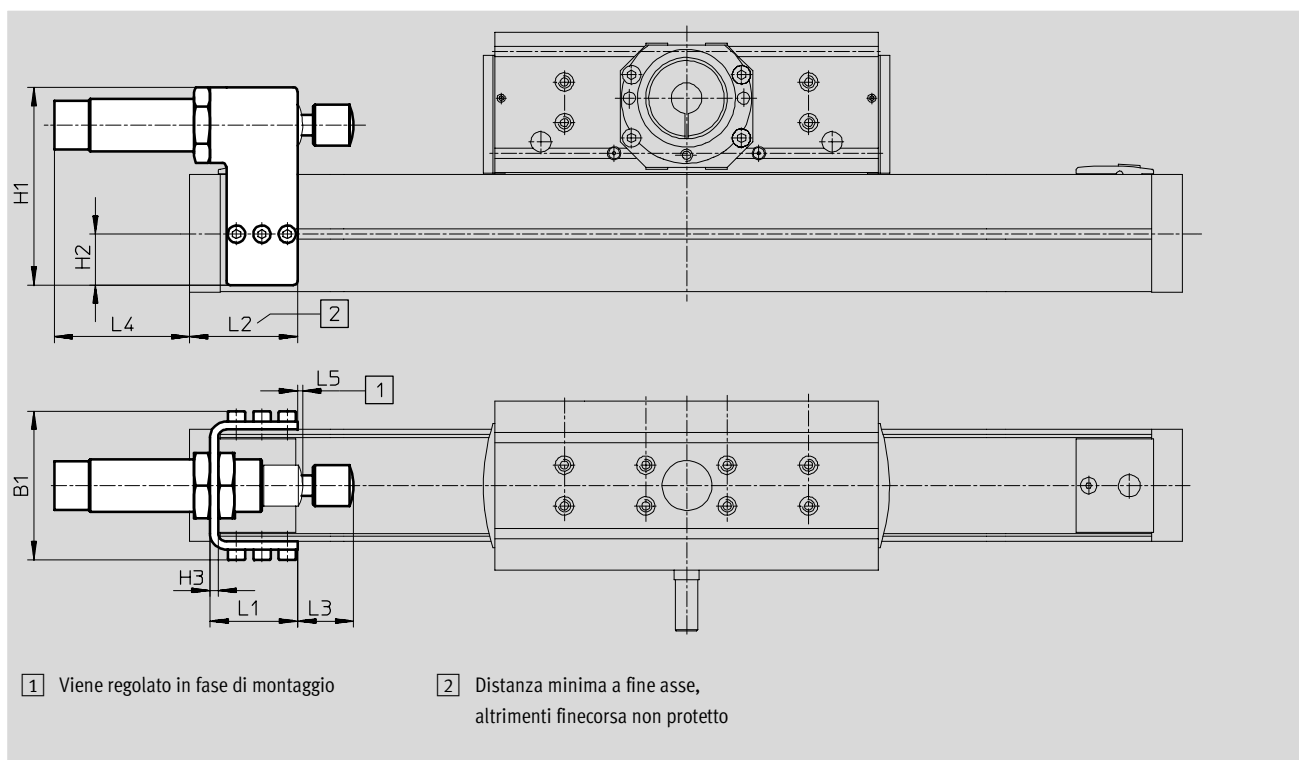
### DGEA-...-YSR

(Codice di ordinazione C)

Materiali:

acciaio zincato

senza rame e PTFE



Dimensioni e dati di ordinazione												
per dimensioni [mm]	B1	H1	H2	H3	L1	L2 +1	L3	L4	L5 +1	Peso [g]	Cod. prod.	Tipo
18	59	80	15	3	44	67	1)	1)	2	390	525 865	DGEA-18-YSR
25	73	97	25	4	43	60	1)	1)	2	630	525 866	DGEA-25-YSR
40	98	122	14	4	70,5	81	1)	1)	2	1 200	525 867	DGEA-40-YSR

1) La misura dipende dalle dimensioni dell'ammortizzatore e dalla posizione di montaggio del kit ammortizzatore

# Assi a sbalzo DGEA

Accessori



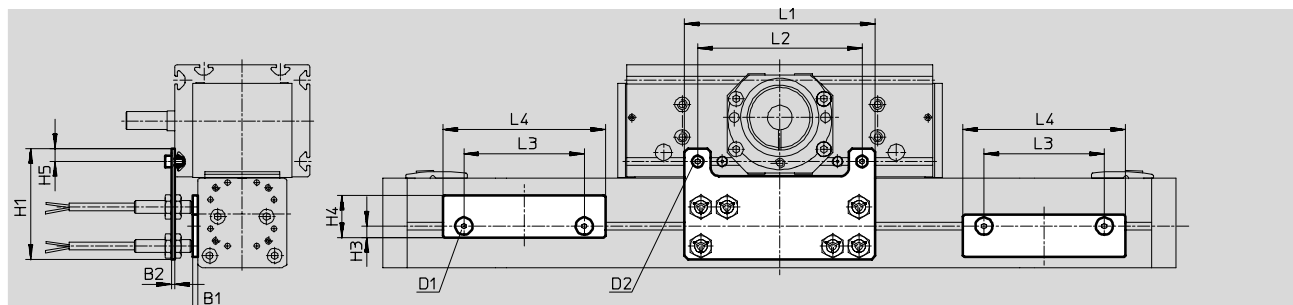
## Kit di fissaggio per finecorsa

### DGEA-...-SIE-M8

(Codice di ordinazione L)

Materiali:

acciaio zincato



### Dimensioni e dati di ordinazione

per dimensioni [mm]	B1	B2	D1	D2	H1	H2	H3	H4	H5
18	3	2	M4	M4	77	35	5	21	7,5
25	3	2	M4	M5	68	17	7	26	8
40	3	7	M4	M5	92	42	7	26	10

per dimensioni [mm]	L1	L2	L3	L4	Peso [g]	Cod. prod.	Tipo
18	114	90	74	84	200	525 868	DGEA-18-SIE-M8
25	117	101	74	100	250	525 869	DGEA-25-SIE-M8
40	190	133	124,5	145	600	525 870	DGEA-40-SIE-M8

### Dati di ordinazione

Fogli dati → Volume 1

#### Dati di ordinazione

Fogli dati → [www.festo.it](http://www.festo.it)

	per dimensioni [mm]	Nota	Codice di ordinazione	Cod. prod.	Tipo	PE <sup>1)</sup>
<b>Tassello scorrevole NST</b>						
	18	per scanalatura profilo	Y	526 091	NST-HMV-M4	1
	25, 40			150 914	NST-5-M5	1
	18, 25, 40	per testa motrice	X	150 914	NST-5-M5	1
<b>Bussola di centratura ZBH</b>						
	18, 25, 40	per testa motrice	Z	150 927	ZBH-9	10
<b>Copertura scanalatura ABP/ABP-S</b>						
	18	per scanalatura profilo	S	151 680	ABP-5-S	2
	25, 40	ogni 0,5 m		151 681	ABP-5	2
	18, 25, 40	per testa motrice ogni 0,5 m	B	151 681	ABP-5	2





1) Quantità in pezzi



Prodotto Base

# Assi a sbalzo DGEA

Accessori

FESTO

Dati di ordinazione – Sensori induttivi di finecorsa M8							Fogli dati → Volume 4	
Dati di ordinazione – Sensori induttivi M8							Fogli dati → www.festo.it	
	Collegamento elettrico		Uscita elettrica	LED	Lunghezza cavo [m]	Cod. prod.	Tipo	
	Cavo	Connettore M8						
<b>Contatto n.a.</b>								
	a 3 fili	–	PNP	■	2,5	150 386	SIEN-M8B-PS-K-L	
	–	a 3 poli	PNP	■		150 387	SIEN-M8B-PS-S-L	
<b>Contatto n.c.</b>								
	a 3 fili	–	PNP	■	2,5	150 390	SIEN-M8B-PO-K-L	
	–	a 3 poli	PNP	■		150 391	SIEN-M8B-PO-S-L	

Dati di ordinazione – Connettori							Fogli dati → Volume 1	
Dati di ordinazione – Connettori							Fogli dati → www.festo.it	
	Montaggio	Uscita elettrica		Attacco	Lunghezza cavo [m]	Cod. prod.	Tipo	
		PNP	NPN					
<b>Connettore, dritto</b>								
	Ghiera M8	■	■	a 3 poli	2,5	159 420	SIM-M8-3GD-2,5-PU	
		5	159 421		SIM-M8-3GD-5-PU			
<b>Connettore, angolare</b>								
	Ghiera M8	■	■	a 3 poli	2,5	159 422	SIM-M8-3WD-2,5-PU	
		5	159 423		SIM-M8-3WD-5-PU			

 Prodotto Base