

机器人套件—平行抓手

EHPS-25-A-RA50

订货号: 8210810

FESTO



数据表

| 特性 | 值 |
|---------------------|-----------------------------|
| 规格 | 25 |
| 每个爪手夹爪的行程 | 16 mm...16 mm |
| 最大替换精度 | 0.2 mm...0.2 mm |
| 摆动爪手夹爪的最大间隙 ax、ay | 0.3 deg...0.3 deg |
| 最大爪手夹爪间隙 Sz | 0.04 mm...0.04 mm |
| 旋转对称 | 0.2 mm...0.2 mm |
| 重复精度, 爪手 | 0.01 mm...0.01 mm |
| 爪手夹爪的数量 | 2 |
| 驱动系统 | 电驱 |
| 安装位置 | 可选 |
| 爪手功能 | 平行 |
| 结构特点 | 蜗轮减速机 T 型 齿轮齿条 电爪 |
| 符合标准 | IEC 61010-1 |
| 导轨 | 滑动轴承导轨 |
| 位置检测 | 通过接近开关 |
| 电机类型 | DC 伺服电机 |
| 操作员控制装置 | 闭锁开关 |
| 准备就绪状态指示 | LED |
| 最大周期频率 | 0.8 Hz |
| 最大电流消耗 | 2 A...0 mA |
| 标称工作电压 DC | 24 V...24 V |
| 允许的电压波动 | +/- 10 % |
| 认证 | RCM 商标 |
| KC 标记 | KC-EMV |
| CE 认证 (见合格声明) | 符合欧盟电磁兼容性指令 符合欧盟 RoHS 指令 |
| 耐腐蚀等级 CRC | 1 - 低耐腐蚀能力 |
| 油漆湿润缺陷物质 (PWIS) 符合性 | VDMA24364 区域 III |
| 声压级 | 70 dB(A)...70 dB(A) |

| 特性 | 值 |
|------------------|--|
| 防护等级 | IP40 |
| 环境温度 | 5 °C...5 °C |
| 总抓取扭矩 | 312 N...312 N |
| 转动惯量 | 5.27 kgcm ² ...5.27 kgcm ² |
| 爪手夹爪上的最大力 Fz, 静态 | 450 N |
| 爪手的最大扭矩 Mx, 静态 | 28 Nm |
| 抓手最大扭矩 My, 静态 | 16 Nm |
| 抓手最大扭矩 Mz, 静态 | 28 Nm |
| 导向部件的润滑间隔 | 2 MioCyc |
| 产品重量 | 1000 g...1000 g |
| 每个外部爪手夹爪的最大质量 | 230 g |
| 电气接口 | 5 针 带插头电缆 M12x1 |
| 安装方式 | 通过内螺纹和定位套 通过通孔和定位套 要么: |
| 材料说明 | RoHS 合规 |
| 外壳材料 | 阳极氧化铝 |
| 爪手夹爪材料 | 高合金不锈钢 |
| 供货范围 | 1x 转接板 1x Velcro® 卷 1x 位置变送器 2x 连接电缆 |