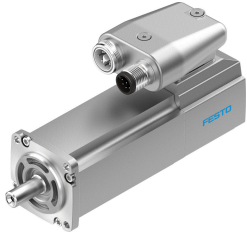


# Động cơ servo EMME-AS-40-M-LV-AS

Số bộ phận: 2082444

FESTO



## Bảng dữ liệu

Đặc tính	Giá trị
Nhiệt độ môi trường xung quanh	-10 °C...40 °C
Nhiệt độ bảo quản	-20 °C...70 °C
Độ ẩm tương đối	0 - 90 %
Tuân theo tiêu chuẩn	IEC 60034
Lớp bảo vệ cách nhiệt	F
Loại đo theo EN 60034-1	S1
Mức độ bảo vệ	IP21
Công nghệ kết nối điện	Phích cắm
Ghi chú vật liệu	Tuân thủ RoHS
Lớp chống ăn mòn KBK	0 - không ứng suất ăn mòn
Tuân thủ LABS	VDMA24364 Vùng III
Giấy phép	Dấu RCM c UL us - Recognized (OL)
Dấu CE (xem tuyên bố về sự phù hợp)	theo chỉ thị EMC của EU theo chỉ thị điện áp thấp của EU theo chỉ thị RoHS của EU
Dấu UKCA (xem tuyên bố về sự phù hợp)	theo quy định UK cho EMV theo các quy định UK RoHS theo quy định của Vương quốc Anh đối với thiết bị điện
Điện áp hoạt động danh định DC	360 V
Điện áp danh định DC	360 V
Kiểu chuyển mạch cuộn dây	Sao bên trong
số cặp cực	2
Mô-men xoắn dừng	0.35 Nm
Mô-men xoắn danh nghĩa	0.21 Nm
Mô men xoắn cực đại	1.4 Nm
Tốc độ xoay danh nghĩa	9000 rpm
Số vòng quay tối đa	10000 rpm
Công suất định mức động cơ	200 W
Dòng điện tĩnh liên tục	1.6 A
Dòng điện danh định động cơ	1.2 A
dòng điện cao điểm	6.4 A
động cơ không đổi	0.175 Nm/A

<b>Đặc tính</b>	<b>Giá trị</b>
Pha-pha không đổi điện áp	13.2 mVmin
Điện trở cuộn dây pha-pha	8.6 Ohm
Cảm ứng cuộn dây pha-pha	4.51 mH
tổng mômen quán tính đầu ra	0.054 kgcm <sup>2</sup>
trọng lượng sản phẩm	700 g
Tải trọng trục dọc trục cho phép	12 N
Tải trọng trục hướng tâm cho phép	115 N
Cảm biến vị trí rôto	Encoder tuyệt đối, một vòng
Giao diện bộ mã hóa vị trí rôto	HIPERFACE®
Cảm biến vị trí rôto Nguyên tắc đo	điện dung
Bộ mã hóa vị trí rô to chu kỳ sin/cosin mỗi vòng quay	16
Cảm biến vị trí rôto độ phân giải điển hình	12 bit
Cảm biến vị trí rôto độ chính xác góc điển hình	20 arcmin
MTTFd, thành phần phụ	340 năm, cảm biến vị trí rôto