

Серводвигун EMMT-AS-190-LKR-HT-R3MYB

Номер деталі: 8148413

FESTO



Технічні дані

| Особливості | Значення |
|--|---|
| Температура навколишнього середовища | -15 °C...40 °C |
| Примітка щодо температури навколишнього середовища | до 80 °C зі зниженням значення на -1,5% на 1 °C |
| Максимальна висота | 4000 m |
| Примітка щодо максимальної висоти монтажу | тільки від 1.000 м зі зниженням номінальних характеристик -1,0% на 100 м |
| Температура зберігання | -20 °C...70 °C |
| Відносна вологість | 0 - 90 % |
| Відповідає стандарту | IEC 60034 |
| Клас термічний згідно EN 60034-1 | F |
| Максимальна температура намотування | 155 °C |
| Клас рейтингу відповідно до EN 60034-1 | S1 |
| Моніторинг температури | Цифрова передача температури двигуна через EnDat 2.2 |
| Конструкція двигуна згідно EN 60034-7 | IM B5 IM V1 IM V3 |
| Положення монтажу | Будь-який |
| Ступінь захисту | IP21 |
| Примітка щодо ступеня захисту | IP21 для валу двигуна без радіального ущільнення валу IP65 для валу двигуна з радіальним ущільненням валу IP67 для корпусу двигуна, з технологією підключення |
| Концентричність, коаксіальність, осьове биття згідно згідно DIN SPEC 42955 | N |
| Якість балансу | G 2,5 |
| Момент зупинки | <1,0% від пікового крутного моменту |
| Термін служби підшипників при номінальних умовах | 20000 h |
| Версія валу зі шпонковою канавкою | DIN 6885 A 10 x 8 x 45 |
| Код інтерфейсу Motor Out | 190B |
| Електричне підключення 1, тип підключення | гібридний роз'єм |
| Електропідключення 1, технологія підключення | M40x1 |
| Електричне підключення 1, кількість контактів/жил | 15 |
| Ступінь забруднення | 2 |
| Інформація про матеріали | Відповідно до RoHS |

| Особливості | Значення |
|---|---|
| Клас корозійної стійкості (CRC) | 0 - відсутність корозійного напруження |
| Відповідність LABS | VDMA 24364 Зона III |
| Стійкість до вібрації | Відповідно до EN 60068-2-6 |
| Ударостійкість | Відповідно до EN 60068-2-29 15 g/11 ms згідно EN 60068-2-27 |
| Дозвіл | Знак RCM с UL us - Recognized (OL) |
| Знак CE (див. декларацію про відповідність) | Згідно директиви EU EMC Відповідно до директиви ЄС щодо низьковольтного обладнання Згідно директиви ЄС RoHS |
| Знак UKCA (див. Декларацію відповідності) | Згідно з інструкціями Великобританії щодо EMC Відповідно до правил RoHS Великобританії Згідно з правилами Великобританії щодо електрообладнання |
| Орган сертифікації | TÜV 968/FSP 2317.00/21 UL E342973 |
| Номинальна робоча напруга постійного струму | 680 V |
| Тип комутації обмотки | Зірка внутр. |
| кількість пар полюсів | 5 |
| Зупиночний момент | 93.7 Nm |
| Номинальний крутний момент | 82.4 Nm |
| Піковий обертовий момент | 183.3 Nm |
| Номинальна швидкість обертання | 1000 rpm |
| Макс. швидкість обертання | 1654 rpm |
| Номинальна потужність двигуна | 8629 W |
| Безперервний струм зупинки | 22.8 A |
| Номинальний струм, двигун | 20 A |
| Піковий струм | 49.7 A |
| Постійна двигуна | 4.12 Nm/A |
| Стала постійного обертового моменту | 4.79 Nm/A |
| Напруга постійна фаза-фаза | 289.7 mVmin |
| Міжфазний опір обмотки | 0.358 Ohm |
| Індуктивність міжфазної обмотки | 13.8 mH |
| Поздовжня індуктивність обмотки Ld (фаза) | 6.95 mH |
| Індуктивність шунта обмотки Lq (фаза) | 6.9 mH |
| Електрична стала часу | 38.8 ms |
| Теплова постійна часу | 80 min |
| Термічний опір | 0.3 K/W |
| Вимірювальний фланець | 450 x 450 x 30 мм, сталь |
| Загальний вихідний момент інерції | 195 kgcm ² |
| Вага продукту | 61500 g |
| Допустиме осьове навантаження на вал | 520 N |
| Допустиме радіальне навантаження на вал | 2620 N |
| Давач положення ротора | Абсолютний енкодер безпеки, багатооборотний |
| Давач положення ротора для позначення виробника | EQI 1331 |
| Датчик положення ротора, визначення абсолютного обертання | 4096 |
| Інтерфейс давача положення ротора | EnDat 22 |
| Принцип вимірювання давачем положення ротора | індуктивний |
| Датчик положення ротора, робоча напруга DC | 5 V |
| Датчик положення ротора, діапазон робочої напруги DC | 3.6 V...14 V |
| Давач положення ротора, значення положення за один оберт | 524288 |
| Роздільна здатність давача положення ротора | 19 bit |
| Давач положення ротора, система вимірювання точності кута | -65 arcsec...65 arcsec |
| Утримуючий момент гальма | 115 Nm |
| Робоча напруга DC, гальмо | 24 V |
| Споживання електроенергії через гальмо | 2.08 A |

| Особливості | Значення |
|--|---|
| Споживана потужність гальм | 50 W |
| Час відпускання гальма | 190 ms |
| Час спрацювання гальма | 65 ms |
| Затримка реакції гальма DC | 12 ms |
| Максимальна швидкість обертання без навантаження, гальмо | 8000 rpm |
| Момент інерції маси, гальмо | 50 kgcm ² |
| Цикли перемикання, гальмо утримання | 5 мільйонів холостих циклів(без тертя!) |
| Рівень цілісності безпеки (SIL), підкомпонент | SIL 2, Encoder |
| Рівень продуктивності (PL), підкомпонент | Kategorie 3, Performance Level d, Encoder |
| PFHd, складові частини | 15 x 10E-9, Encoder |
| Термін служби Tm, складові частини | 20 років, датчик положення ротора |
| MTTF, підкомпонент | 190 років, датчик положення ротора |
| Енергоефективність | ENEFF (CN) / Class 1 |