

Паралельний захват робототехнічного комплексу EHPS-25-A-RA1

Номер деталі: 8119113

FESTO



Технічні дані

Особливості	Значення
Розмір	25
Хід на губку захвату	16 mm
Максимальна взаємозамінність	0.2 mm
Максимальний кут захвату губок α_x, α_y	0.3 deg
Максимальний люфт щелеп захвату Sz	0.04 mm
Обертальна симетрія	0.2 mm
Точність повторюваності захвату	0.01 mm
Кількість захватних губок	2
Тип приводу	Електричний
Функція захвату	Паралельний
Конструкція	черв'ячна передача Форма T рейка/шестерня електричний захват
Відповідає стандарту	IEC 61010-1
Напрямна	Направляюча ковзання
Визначення положення	Для безконтактних давачів
Тип двигуна	Серводвигун постійного струму
Компоненти керування	Перемикач з фіксацією
Індикатор готовності	LED
Максимальна тактова частота	0.8 Hz
Максимальна маса на зовнішній палець захвату	230 g
Максимальне споживання електроенергії	2 A
Номинальна робоча напруга постійного струму	24 V
Допустимі коливання напруги	+/- 10 %
Дозвіл	Знак RCM
Знак КС	КС-EMV
Знак CE (див. декларацію про відповідність)	Згідно директиви EU EMC Згідно директиви EC RoHS
Сертифікація ATEX за межами ЄС	EPL Db (GB) EPL Gb (GB)
Захист від вибуху	Зона 1 (UKEX) Зона 21 (UKEX)

Особливості	Значення
Клас корозійної стійкості (CRC)	1 - низький опір корозії
Відповідність LABS	VDMA24364-B2-L
Рівень шуму	70 dB(A)
Ступінь захисту	IP40
Температура навколишнього середовища	5 °C...60 °C
загальна сила захоплення	312 N
Момент інерції	5.27 kgcm ²
Максимальне зусилля на губках захвату Fz статичне	450 N
Максимальний момент на губках захоплення Mx статичний	28 Nm
Максимальний статичний момент на губці захвату My	16 Nm
Максимальний статичний момент на губках захвату Mz	28 Nm
Інтервал повторного змащування напрямних елементів	2 MioCyc
Вага продукту	1000 g
Електричне підключення	5-pin Кабель з штекером M12x1
Тип кріплення	за бажанням: За допомогою внутрішньої різьби та центруючої втулки з наскрізним отвором і центруючою втулкою
Інформація про матеріали	Відповідно до RoHS
Матеріал корпусу	Анодований алюміній
Матеріал захватних губок	Високолегована нержавіюча сталь
Підключення до робота	Universal Robots UR3/5/10 (від PolyScope CB 3.6.0) Universal Robots UR3e/5e/10e (з PolyScope SW 5.0.0)
Комплект поставки	1x Адаптерна плита 1x рулон липучок 1x Давач положення 1x USB-накопичувач з URCap 2x з'єднувальні кабелі