

Поворотно-захватний модуль ENMD-40-RE-GP

Номер деталі: 4790698

FESTO



Технічні дані

Особливості	Значення
Розмір	40
Кут повороту	нескінченний
Хід на губку захвату	5 mm
Кількість захватних губок	2
Положення монтажу	Будь-який
Конструкція	електричний поворотний привід пневматичний схват
Визначення положення	Поворот: енкодер двигуна Захоплювання: паз для безконтактного перемикача
Функція захвату	Паралельний
Тип двигуна	Кроковий двигун
Посилання	Обертання: індекс енкодера
Давач положення ротора	Інкрементний енкодер
Інтерфейс давача положення ротора	RS422 TTL AB канали + нульовий індекс
Принцип вимірювання давачем положення ротора	оптичний
Робочий тиск	1.5 bar...8 bar
Максимальна вихідна швидкість	240 rpm
Робочий цикл	100%
Клас захисту ізоляції	B
Номінальний струм, двигун	0.9 A
Номінальна напруга постійного струму	24 V
Дозвіл	Знак RCM
Знак КС	КС-EMV
Знак CE (див. декларацію про відповідність)	Згідно директиви EU EMC Згідно директиви EC RoHS
Знак UKCA (див. Декларацію відповідності)	Згідно з інструкціями Великобританії щодо EMC
Відповідність LABS	VDMA 24364 Зона III
Температура зберігання	-20 °C...70 °C
Відносна вологість	0 - 85 %
Ступінь захисту	IP20
Температура навколишнього середовища	0 °C...40 °C

Особливості	Значення
Зусилля затискання на одну щелепу захвату становить 0,6 МПа (6 bar, 87 psi), при закритті	25 N
Діапазон сили захоплення на одну губку захвату	5 N...35 N
Максимальний вихідний крутний момент	0.3 Nm
Максимальний момент на губках захоплення Mx статичний	0.7 Nm
Максимальний статичний момент на губці захвату My	1.5 Nm
Максимальний статичний момент на губках захвату Mz	0.7 Nm
Вага продукту	577 g
Електричне підключення 1, тип підключення	Роз'єм
Електропідключення 1, технологія підключення	Схема підключення F1
Тип кріплення	з пазом «ластівчин хвіст».
Пневматичне з'єднання	QS-4
Інформація про матеріали	Відповідно до RoHS
Матеріал покриття	РА
Матеріал корпусу	Анодований алюмінієвий сплав