

เซอร์โวมอเตอร์ EMMB-AS-60-02-K-S30M

หมายเลขชิ้นส่วน: 8097177

FESTO



แผ่นข้อมูล

| ลักษณะเฉพาะ | มูลค่า |
|--|--|
| อุณหภูมิโดยรอบ | -15 °C...40 °C |
| หมายเหตุเกี่ยวกับอุณหภูมิแวดล้อม | สูงถึง 60 °C โดยมีการลดระดับ -1.5% ต่อองศาเซลเซียส |
| ความสูงสูงสุด | 4000 m |
| หมายเหตุเกี่ยวกับความสูงในการติดตั้งสูงสุด | ตั้งแต่ 1,000 m. เท่านั้น โดยมีการลดลง -1.0% ต่อ 100 m. |
| อุณหภูมิในการจัดเก็บ | -20 °C...55 °C |
| ความชื้นสัมพัทธ์ | 0 - 90 % |
| โตมาตรฐาน | IEC 60034 |
| ระดับความร้อนตามมาตรฐาน EN 60034-1 | F |
| อุณหภูมิหมุนสูงสุด | 155 °C |
| ระดับการออกแบบตามมาตรฐาน EN 60034-1 | S1 |
| การตรวจสอบอุณหภูมิ | การส่งผ่านอุณหภูมิมอเตอร์ดิจิทัลผ่านรูปแบบ Nikon A |
| การออกแบบมอเตอร์ตามมาตรฐาน EN 60034-7 | IM B5 IM V1 IM V3 |
| ตำแหน่งการติดตั้ง | ตามต้องการ |
| ระดับการป้องกัน | IP65 |
| หมายเหตุเกี่ยวกับระดับการป้องกัน | IP40 สำหรับเฟลมอเตอร์ที่ไม่มีซิลิโคนเคลือบ IP54 สำหรับเฟลมอเตอร์พร้อมซิลิโคนเคลือบ IP65 สำหรับตัวเรือนมอเตอร์ที่ไม่มีเทคโนโลยีการเชื่อมต่อ |
| ศูนย์กลาง, ศูนย์กลาง, ความเบี่ยงเบนของแนวแกนตาม DIN SPEC 42955 | N |
| คุณภาพสมดุล | G 2.5 |
| อายุการจัดเก็บภายใต้สภาวะปกติ | 20000 h |
| การออกแบบของเฟลาทุกูญแจ | DIN 6885 A 5 x 5 x 16 |
| การเชื่อมต่อไฟฟ้า 1, ประเภทการเชื่อมต่อ | ปลั๊ก |
| การเชื่อมต่อไฟฟ้า 1 เทคโนโลยีการเชื่อมต่อ | แผนภาพการเชื่อมต่อ RE |
| การเชื่อมต่อไฟฟ้า 1 จำนวนพิน/สายไฟ | 6 |
| ระดับมลพิษ | 2 |
| วัสดุหมายเหตุ | เป็นไปตามข้อกำหนด RoHS |
| ระดับความต้านทานการกัดกร่อน KBK | 0 - ไม่มีความเสี่ยงจากการกัดกร่อน |
| การปฏิบัติตามข้อกำหนดของห้องปฏิบัติการ | VDMA24364 โซน III |
| ความเหนียว | การทดสอบการขนส่งที่มีระดับความรุนแรง 2 ตาม FN 942017-4 และ EN 60068-2-6 |

| ลักษณะเฉพาะ | มูลค่า |
|--|---|
| กันกระแทก | การทดสอบแรงกระแทกด้วยระดับความรุนแรง 2 ตาม FN 942017-5 และ EN 60068-2-27 |
| อนุญาต | c UL เร้า - ได้รับการยอมรับ (OL) |
| เครื่องหมาย CE (ดูประกาศเกี่ยวกับความสอดคล้อง) | ตามคำสั่ง EU EMC ตามคำสั่งไฟฟ้าแรงต่ำของสหภาพยุโรป ตามระเบียบ RoHS ของสหภาพยุโรป |
| เครื่องหมาย UKCA (ดูค่าประกาศความสอดคล้อง) | ตามระเบียบข้อบังคับของสหราชอาณาจักรสำหรับ EMC ตามระเบียบ RoHS ของสหราชอาณาจักร ตามระเบียบของสหราชอาณาจักรสำหรับอุปกรณ์ไฟฟ้า |
| ใบรับรองออกโดยหน่วยงาน | UL E342973 |
| พิกัดแรงดันไฟฟ้า DC | 300 V |
| แรงดันไฟฟ้า DC | 300 V |
| ประเภทสวิตชิงโซลัน | ติดดาวด้านใน |
| จำนวนคู่ขั้ว | 3 |
| แรงบิดคอก | 0.7 Nm |
| พิกัดแรงบิด | 0.64 Nm |
| แรงบิดสูงสุด | 1.92 Nm |
| ความเร็วการหมุนปกติ | 3000 rpm |
| ความเร็วการหมุนสูงสุด | 6000 rpm |
| ความเร็วกลสูงสุด | 10000 rpm |
| จัดอันดับเครื่องยนต์กำลัง | 200 W |
| กระแสไฟหยุดนิ่งต่อเนื่อง | 1.5 A |
| กระแสมอเตอร์ปกติ | 1.4 A |
| กระแสสูงสุด | 4.2 A |
| ค่าคงที่มอเตอร์ | 0.48 Nm/A |
| เฟสเฟสคงที่แรงดัน | 29 mVmin |
| ความต้านทานขดลวดเฟสต่อเฟส | 11.2 Ohm |
| ตัวเหนี่ยวนำขดลวดเฟสต่อเฟส | 20.9 mH |
| ค่าคงที่เวลาไฟฟ้า | 1.87 ms |
| หน้าแปลนวัด | 255 x 255 x 8 มม. อลูมิเนียม |
| โมเมนต์เอาทพุตรวมของความเฉื่อย | 0.214 kgcm ² |
| น้ำหนักผลิตภัณฑ์ | 1100 g |
| โหลดเพลลาแกนที่อนุญาต | 90 N |
| โหลดเพลลารัศมีที่อนุญาต | 180 N |
| เซ็นเซอร์ตำแหน่งโรเตอร์ | ตัวเข้ารหัสหลายรอบอย่างแน่นอน |
| การกำหนดตำแหน่งผู้ผลิตตัวเข้ารหัสตำแหน่งโรเตอร์ | MAR-MX50AHN00 |
| เซ็นเซอร์ตำแหน่งโรเตอร์สำหรับabsolute detectable revolutions | 65536 |
| อินเทอร์เฟซตัวเข้ารหัสตำแหน่งโรเตอร์ | รูปแบบ Nikon A |
| หลักการวัดเซ็นเซอร์ตำแหน่งโรเตอร์ | ออปติคัล |
| ตัวเข้ารหัสตำแหน่งโรเตอร์ แรงดันใช้งาน DC | 5 V |
| ตัวเข้ารหัสตำแหน่งโรเตอร์ ช่วงแรงดันไฟฟ้าที่ใช้งาน DC | 4.75 V...5.25 V |
| ค่าตำแหน่งตัวเข้ารหัสตำแหน่งโรเตอร์ต่อการปฏิวัติ | 1048576 |
| ความละเอียดของตัวเข้ารหัสตำแหน่งโรเตอร์ | 20 bit |
| การวัดมุมความแม่นยำของระบบเข้ารหัสตำแหน่งโรเตอร์ | -120 arcsec...120 arcsec |