

# เซอร์โวมอเตอร์ EMMB-AS-40-01-S30SB

หมายเลขชิ้นส่วน: 8097164

FESTO



## แผ่นข้อมูล

| ลักษณะเฉพาะ  | มูลค่า   |
|--|--|
| อุณหภูมิโดยรอบ   | -15 °C...40 °C   |
| หมายเหตุเกี่ยวกับอุณหภูมิแวดล้อม                               | สูงถึง 60 °C โดยมีการลดระดับ -1.5% ต่อองศาเซลเซียส   |
| ความสูงสูงสุด  | 4000 m   |
| หมายเหตุเกี่ยวกับความสูงในการติดตั้งสูงสุด                     | ตั้งแต่ 1,000 ม. เท่านั้น โดยมีการลดลง -1.0% ต่อ 100 ม.  |
| อุณหภูมิในการจัดเก็บ   | -20 °C...55 °C   |
| ความชื้นสัมพัทธ์   | 0 - 90 %   |
| โตมาตรฐาน  | IEC 60034  |
| ระดับความร้อนตามมาตรฐาน EN 60034-1                             | F  |
| อุณหภูมิหมุนสูงสุด   | 155 °C   |
| ระดับการออกแบบตามมาตรฐาน EN 60034-1                            | S1   |
| การตรวจสอบอุณหภูมิ   | การส่งผ่านอุณหภูมิมอเตอร์ดิจิทัลผ่านรูปแบบ Nikon A   |
| การออกแบบมอเตอร์ตามมาตรฐาน EN 60034-7                          | IM B5<br>IM V1<br>IM V3  |
| ตำแหน่งการติดตั้ง  | ตามต้องการ   |
| ระดับการป้องกัน  | IP65   |
| หมายเหตุเกี่ยวกับระดับการป้องกัน                               | IP40 สำหรับเฟลมอเตอร์ที่ไม่มีซีลเฟลาเรเดียล<br>IP54 สำหรับเฟลมอเตอร์พร้อมซีลเฟลาเรเดียล<br>IP65 สำหรับตัวเรือนมอเตอร์ที่ไม่มีเทคโนโลยีการเชื่อมต่อ |
| ศูนย์กลาง, ศูนย์กลาง, ความเบี่ยงเบนของแนวแกนตาม DIN SPEC 42955 | N  |
| คุณภาพสมดุล  | G 2.5  |
| อายุการจัดเก็บภายใต้สภาวะปกติ                                  | 20000 h  |
| การเชื่อมต่อไฟฟ้า 1, ประเภทการเชื่อมต่อ                        | ปลั๊ก  |
| การเชื่อมต่อไฟฟ้า 1 เทคโนโลยีการเชื่อมต่อ                      | แผนภาพการเชื่อมต่อ RE  |
| การเชื่อมต่อไฟฟ้า 1 จำนวนพิน/สายไฟ                             | 6  |
| ระดับมลพิษ   | 2  |
| วัสดุหมายเหตุ  | เป็นไปตามข้อกำหนด RoHS   |
| ระดับความต้านทานการกัดกร่อน KBK                                | 0 - ไม่มีความเสี่ยงจากการกัดกร่อน  |
| การปฏิบัติตามข้อกำหนดของห้องปฏิบัติการ                         | VDMA24364 โซน III  |
| ความเหนียว   | การทดสอบการขนส่งที่มีระดับความรุนแรง 2 ตาม FN 942017-4 และ EN 60068-2-6  |
| กันกระแทก  | การทดสอบแรงกระแทกด้วยระดับความรุนแรง 2 ตาม FN 942017-5 และ EN 60068-2-27   |

| ลักษณะเฉพาะ  | มูลค่า  |
|--|---|
| อนุญาต   | c UL เร - ได้รับการยอมรับ (OL)  |
| เครื่องหมาย CE (ดูประกาศเกี่ยวกับความสอดคล้อง)               | ตามคำสั่ง EU EMC<br>ตามคำสั่งไฟฟ้าแรงต่ำของสหภาพยุโรป<br>ตามระเบียบ RoHS ของสหภาพยุโรป  |
| เครื่องหมาย UKCA (ดูคำประกาศความสอดคล้อง)                    | ตามระเบียบข้อบังคับของสหราชอาณาจักรสำหรับ EMC<br>ตามระเบียบ RoHS ของสหราชอาณาจักร<br>ตามระเบียบของสหราชอาณาจักรสำหรับอุปกรณ์ไฟฟ้า |
| ใบรับรองออกโดยหน่วยงาน                                       | UL E342973  |
| พิกัดแรงดันไฟฟ้า DC  | 300 V   |
| แรงดันไฟฟ้า DC   | 300 V   |
| ประเภทสวิตช์โซลัน  | ติดดาวด้านใน  |
| จำนวนคู่ขั้ว   | 5   |
| แรงบิดคอก  | 0.352 Nm  |
| พิกัดแรงบิด  | 0.32 Nm   |
| แรงบิดสูงสุด   | 0.96 Nm   |
| ความเร็วการหมุนปกติ  | 3000 rpm  |
| ความเร็วการหมุนสูงสุด  | 6000 rpm  |
| ความเร็วกลสูงสุด   | 10000 rpm   |
| จัดอันดับเครื่องยนต์กำลัง                                    | 100 W   |
| กระแสไฟหยุดนิ่งต่อเนื่อง                                     | 1.43 A  |
| กระแสมอเตอร์ปกติ   | 1.3 A   |
| กระแสสูงสุด  | 3.9 A   |
| คาบที่มอเตอร์  | 0.268 Nm/A  |
| เฟสเฟสคงที่แรงดัน  | 16.2 mVmin  |
| ความต้านทานขดลวดเฟสต่อเฟส                                    | 7.9 Ohm   |
| ตัวเหนี่ยวนำขดลวดเฟสต่อเฟส                                   | 10.5 mH   |
| คาบที่เวลาไฟฟ้า  | 1.33 ms   |
| หน้าแปลนวัด  | 175 x 200 x 10 มม. อะลูมิเนียม  |
| โมเมนต์เอาท์พุทรวมของความเฉื่อย                              | 0.063 kgcm <sup>2</sup>   |
| น้ำหนักผลิตภัณฑ์   | 770 g   |
| โหลดเพลลาแกนที่อนุญาต  | 60 N  |
| โหลดเพลลาร์คมีที่อนุญาต                                      | 120 N   |
| เซ็นเซอร์ตำแหน่งโรเตอร์                                      | Encoder หมุนเพียงครั้งเดียว   |
| การกำหนดตำแหน่งผู้ผลิตตัวเข้ารหัสตำแหน่งโรเตอร์              | SAR-ML50AJC00   |
| เซ็นเซอร์ตำแหน่งโรเตอร์สำหรับabsolute detectable revolutions | 1   |
| อินเทอร์เฟซตัวเข้ารหัสตำแหน่งโรเตอร์                         | รูปแบบ Nikon A  |
| หลักการวัดเซ็นเซอร์ตำแหน่งโรเตอร์                            | ออปติคัล  |
| ตัวเข้ารหัสตำแหน่งโรเตอร์ แรงดันใช้งาน DC                    | 5 V   |
| ตัวเข้ารหัสตำแหน่งโรเตอร์ ช่วงแรงดันไฟฟ้าที่ใช้งาน DC        | 4.75 V...5.25 V   |
| ค่าตำแหน่งตัวเข้ารหัสตำแหน่งโรเตอร์ต่อการปฏิวัติ             | 1048576   |
| ความละเอียดของตัวเข้ารหัสตำแหน่งโรเตอร์                      | 20 bit  |
| การวัดมุมความแม่นยำของระบบเข้ารหัสตำแหน่งโรเตอร์             | -120 arcsec...120 arcsec  |
| แรงบิดในพยางค์   | 0.32 Nm   |
| เบรก DC แรงดันใช้งาน   | 24 V  |
| ค่าพลังงานของเบรก  | 5.9 W   |