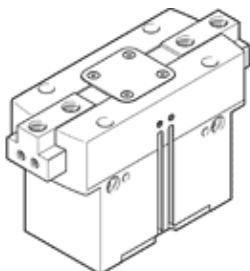


Paralelna hvataljka HGPT-63-A-B-G1

Broj artikla: 560229

FESTO

robusno, sa osiguranjem sile prihvatnja kod otvaranja ...-G1.



Tehnički podaci

Svojstvo	Vrednost
Veličina	63
Hod po prihvatnoj čeljusti	16 mm
Maks. tačnost zamene	≤ 0,2 mm
Maks. ugaoni zazor prihvatnih čeljusti ax, ay	≤ 0,1 deg
Maks. zazor prihvatnih čeljusti Sz	≤ 0,02 mm
Simetrija rotacije	≤ 0,2 mm
Tačnost ponavljanja, hvataljka	≤ 0,05 mm
Broj prstiju hvataljke	2
Drive system	Pneumatski
Položaj ugradnje	proizvoljno
Način funkcionisanja	dvosmerno
Funkcija hvataljke	Paralelno
Osiguranje prihvatne sile	kod otvaranja
Konstruktivna struktura	Kosa ravan prisilno vođen proces kretanja za beskontaktni prekidač
Prepoznavanje pozicije	
Pogonski pritisak	4 ... 8 bar
Pogonski pritisak zaptivnog vazduha	0 ... 0,5 bar
Maks. radna frekvencija hvataljke	≤ 2 Hz
Min. opening time at 0.6 MPa (6 bar, 87 psi)	146 ms
Min. closing time at 0.6 MPa (6 bar, 87 psi)	328 ms
Maks. masa po eksternom prihvatnom prstu	1.260 g
Pogonski medijum	Kompresovani vazduh prema ISO 8573-1:2010 [7:4:4]
Napomena o mediju pogona i upravljanja	Nauljeni pogon je moguć (u daljnjem pogonu potreban)
Klasa korozione otpornosti KBK	2 - Moderate corrosion stress
PWIS conformity	VDMA24364-B1/B2-L
Mehanička zaštita	IP40
Temperatura okoline	5 ... 60 °C
Moment inercije	93,034 kgcm ²
Maks. sila na prihvatnoj čeljusti Fz, statička	5.000 N
Maks. moment na prihvatnoj čeljusti Mx statički	160 Nm
Maks. moment na prihvatnoj čeljusti My statički	180 Nm
Maks. moment na prihvatnoj čeljusti Mz statički	140 Nm
Interval podmazivanja elemenata vođenja	5 Mio SP
Težina proizvoda	3.562 g
Vrsta pričvršćenja	Unutrašnji navoj i rukav za centriranje sa prolaznim otvorom i centriranjem sa prolaznim otvorom i drvenim čepom sa unutrašnjim navojem i drvenim čepom po izboru:
Pneumatski priključak, zaptivni vazduh	M5
Pneumatski priključak	G1/8
Materijal - napomena	RoHS komformnost
Material cover cap	visokolegirani čelik, nerđajući
Material housing	Anodised aluminium
Material gripper jaws	Steel, hardened