

Servomotor EMMS-AS-40-M-LS-SRB

Broj artikla: 1578618

FESTO

bez prenosnika



Tehnički podaci

| Svojstvo | Vrednost |
|--|--|
| Temperatura okoline | -40 ... 40 °C |
| Temperatura ležaja | -20 ... 60 °C |
| Relativna vlažnost vazduha | 0 - 90 % |
| Odgovara standardu | IEC 60034 |
| Klasa zaštite izolacije | F |
| Klasa dimenzionisanja prema EN 60034-1 | S1 |
| Nadzor temperature | PTC otpor |
| Mehanička zaštita | IP54 |
| Tehnika električnog priključka | Utikači |
| Materijal - napomena | RoHS komformnost |
| Klasa korozione otpornosti KBK | 2 - Moderate corrosion stress |
| Dozvola | RCM Mark c UL us - Recognized (OL) |
| CE znak (vidi izjavu o usklađenosti) | prema EU-EMV-smernici prema EU-niski napon-smernica |
| Nazivni pogonski napon DC | 360 V |
| Nazivni napon DC | 360 V |
| Vrsta spajanja navoja | Zvezda unutrašnja |
| Number of pole pairs | 4 |
| Obrtni moment mirovanja | 0,26 Nm |
| Nazivni obrtni moment | 0,22 Nm |
| Vršni obrtni moment | 1 Nm |
| Nazivna brzina obrtanja | 10.300 1/min |
| Maks. brzina obrtanja | 11.520 1/min |
| Nazivna snaga motora | 232 W |
| Nazivna struja, motor | 0,63 A |
| Vršna struja | 3,3 A |
| Motorska konstanta | 0,344 Nm/A |
| Naponska konstanta, linijska | 22,1 mVmin |
| Otpor navoja faza-faza | 31 Ohm |
| Induktivnost navoja faza-faza | 10,4 mH |
| Sveukupni moment inercije gonjene strane | 0,059 kgcm ² |
| Težina proizvoda | 740 g |
| Dozvoljeno aksijalno opterećenje vratila | 12 N |
| Dozvoljeno radijalno opterećenje vratila | 82 N |
| Senzor položaja rotora | Resolver |
| Interface rotirajućeg enkodera | SIN/COS analogni signal |
| Princip određivanja položaja rotirajućim enkoderom | induktivno |
| Moment držanja, kočnica | 0,4 Nm |
| Pogonski napon DC, kočnica | 24 V |
| Primljena snaga, kočnica | 6,2 W |
| Moment inercije kočnice | 0,01 kgcm ² |
| Switching cycles, holding brake | 5 million idle actuations (without work of friction!) |
| MTTF, subcomponent | 80 years, rotary position encoder 4469 years, holding brake |
| MTTFd, subcomponent | 160 years, rotary position encoder |