

# Servomotor EMMB-AS-60-04-K-S30SB

Cód. do item: 8097182

FESTO



## Ficha técnica

| Característica  | Valor  |
|---|--|
| Temperatura ambiente  | -15 °C...40 °C   |
| Observação em relação à temperatura ambiente                                | até 60 °C com redução de -1,5% por grau Celsius  |
| Altura máx. de montagem   | 4000 m   |
| Observação sobre altura máx. de montagem                                    | a partir de 1.000 m somente com redução de -1,0% por 100 m   |
| Temperatura de armazenamento  | -20 °C...55 °C   |
| Umidade relativa do ar  | 0 - 90%  |
| Norma correspondente  | IEC 60034  |
| Classe térmica conforme EN 60034-1  | F  |
| Temperatura máx. da bobina  | 155 °C   |
| Classe de medição conforme EN 60034-1                                       | S1   |
| Monitoramento da temperatura  | Transmissão da temperatura do motor digital por Nikon formato A  |
| Design do motor conforme EN 60034-7   | IM B5<br>IM V1<br>IM V3  |
| Posição de instalação   | Indiferente  |
| Grau de proteção  | IP65   |
| Observação sobre o grau de proteção   | IP40 para o eixo do motor sem anel de vedação do eixo radial<br>IP54 para o eixo do motor com anel de vedação do eixo radial<br>IP65 para corpo do motor sem tecnologia de conexão |
| Concentricidade, coaxialidade, excentricidade axial conforme DIN SPEC 42955 | N  |
| Qualidade do balanceamento  | G 2,5  |
| Vida útil do mancal em condições normais                                    | 20000 h  |
| Tipo de eixo da chaveta   | DIN 6885<br>A 5 x 5 x 16   |
| Conexão elétrica 1, tipo de conexão   | Conector macho   |
| Conexão elétrica 1, tecnologia de conexão                                   | Diagrama de conexões RE  |
| Conexão elétrica 1, número de pinos/fios                                    | 6  |
| Grau de poluição  | 2  |
| Indicação sobre os materiais  | Conformidade RoHS  |
| Classe de resistência à corrosão KBK  | 0 - sem resistência à corrosão   |
| Conformidade LABS   | VDMA24364-Zona III   |

| <b>Característica</b>  | <b>Valor</b>  |
|--|---|
| Resistência à vibração   | Teste de transporte com grau de severidade 2, segundo FN 942017-4 e EN 60068-2-6  |
| Resistência a choques  | Teste de choque com grau de severidade 2 segundo FN942017-5 e EN 60068-2-27   |
| Certificação   | c UL us - Recognized (OL)   |
| Marca CE (ver declaração de conformidade)                                  | conforme a diretiva EU-EMV<br>Conforme diretriz de baixa tensão da UE<br>em conformidade diretiva UE-RoHS   |
| Marca UKCA (ver declaração de conformidade)                                | conforme regulamentação do Reino Unido para EMV<br>conforme regulamentação RoHS, do Reino Unido<br>conforme regulamentação do Reino Unido para equipamentos |
| Órgão certificador   | UL E342973  |
| Tensão nominal de trabalho CC  | 300 V   |
| Tensão nominal CC  | 300 V   |
| Tipo de comutação do enrolamento   | Estrela interna   |
| Quantidade de pares do polo  | 3   |
| Torque estático  | 1.4 Nm  |
| Torque nominal   | 1.27 Nm   |
| Torque de pico   | 3.81 Nm   |
| Velocidade de rotação nominal  | 3000 1/min  |
| Máx. rotação   | 6000 1/min  |
| Rotação mecânica máxima  | 10000 1/min   |
| Potência nominal do motor  | 400 W   |
| Corrente permanente em repouso   | 2.6 A   |
| Corrente nominal do motor  | 2.4 A   |
| Corrente de pico   | 7.2 A   |
| Constante do motor   | 0.562 Nm/A  |
| Constante de tensão fase-fase  | 34 mVmin  |
| Resistência do enrolamento fase-fase                                       | 5.8 Ohm   |
| Indutância do enrolamento fase-fase  | 11.5 mH   |
| Constante de tempo elétrica  | 1.98 ms   |
| Flange de medição  | 255 x 255 x 8 mm, alumínio  |
| Momento de inércia de saída geral  | 0.425 kgcm <sup>2</sup>   |
| Peso do produto  | 1900 g  |
| Capacidade de carga axial admissível                                       | 90 N  |
| Capacidade de carga radial admissível                                      | 180 N   |
| Sistema de medição de posição  | Encoder absoluto, single turn   |
| Sistema de medição de posição da designação do fabricante                  | SAR-ML50AJC00   |
| Sistema de medição de posição absoluto das rotações detectáveis            | 1   |
| Interface do sensor de posição do rotor                                    | Nikon formato A   |
| Princípio de medição do sistema de medição de posição                      | óptico  |
| Sistema de medição de posição da tensão de alimentação CC                  | 5 V   |
| Sistema de medição de posição da amplitude de tensão de serviço CC         | 4.75 V...5.25 V   |
| Sistema de medição de posição do número de posições por rotação            | 1048576   |
| Sistema de medição de posição, resolução                                   | 20 bit  |
| Sistema de medição de posição da precisão do sistema da medição de ângulos | -120 arcsec...120 arcsec  |
| Torque de retenção do freio  | 1.3 Nm  |
| Tensão de alimentação CC freio   | 24 V  |
| Potência consumida do freio  | 7.2 W   |