

# Controlador do motor CMMP-AS-C10-11A-P3-M0

Cód. do item: 1622904

FESTO



## Ficha técnica

Característica	Valor
Tipo de fixação	Na placa de conexão Aparafusado
Peso do produto	3800 g
Indicação	Indicação de sete segmentos
Certificação	Marca RCM c UL us - Listed (OL)
Marca CE (ver declaração de conformidade)	conforme a diretiva EU-EMV Conforme diretiva de máquinas da UE em conformidade diretiva UE-RoHS
Marca UKCA (ver declaração de conformidade)	conforme regulamentação do Reino Unido para EMV conforme regulamentação do Reino Unido para máquinas conforme regulamentação RoHS, do Reino Unido
Órgão certificador	TÜV Rheinland 01/205/5262.02/19 TÜV Rheinland UK Ltd. 01/205U/5262.00/22
Temperatura de armazenamento	-25 °C...70 °C
Temperatura ambiente	0 °C...40 °C
Umidade relativa do ar	0 - 90%
Grau de proteção	IP10 IP20
Grau de poluição	2
Indicação sobre os materiais	Conformidade RoHS
Conformidade LABS	VDMA24364-Zona III
Fases de tensão operacional nominal	3 fases
Tensão nominal CA	400 V
Flutuações de tensão permitidas	+/- 10 %
Faixa da tensão de entrada CA	230 V...480 V
Frequência de rede	50 Hz...60 Hz
Corrente nominal	11 A
Filtro de rede	integrada
Tensão máxima no barramento CC	560 V
Resistência de frenagem	68 Ohm
Potência de impulso da resistência de frenagem	8.5 kVA
Tensão nominal de alimentação lógica CC	24 V
Área permitida de tensão lógica	± 20 %

<b>Característica</b>	<b>Valor</b>
Consumo de energia, alimentação lógica sem freio de estacionamento	1 A
Faixa de tensão na saída CA	3x 0 - 360 V
Corrente nominal de saída	10 A
Corrente nominal por fase, efetiva	10 A
Corrente de pico por fase, efetiva	20 A
Duração máxima da corrente de pico	5 s
Potência nominal do controlador	6000 VA
Potência de pico	12000 VA
Frequência de saída	0 Hz...1000 Hz
Interface de parametrização	Parametrização e comissionamento USB Ethernet
Interface Fieldbus	CANopen Modbus/TCP
Perfil de comunicação	DS301/DSP402
Acoplamento de processo	Acoplamento I/O Para 256 registros de posição
Taxa máx. de transmissão de Fieldbus	1 Mbit/s
Conexão Fieldbus	Conector macho 9 pinos Sub-D
Interface do encoder de saída, características	Resolução 16384 ppr
Interface de encoder de saída, função	Retorno ao valor real por meio de sinais de encoder no modo de controle de velocidade. Especificação do valor nominal para atuador escravo ligado a jusante.
Interface do encoder de entrada, características	sinais do encoder de 3 fases EnDat HIPERFACE RS422 SINCOS
Interface de encoder de entrada, função	Sinal de encoder valor nominal de rotação. No modo síncrono como especificação de giro do atuador slave.
Número de entradas lógicas digitais	10
Características da entrada lógica	separados de modo galvânico Livrementemente configurável
Faixa operacional da entrada lógica	8 V...30 V
Quantidade de saídas digitais 24 V CC	5
Características das saídas lógicas digitais	separados de modo galvânico Configuração parcialmente livre
Corrente máxima das saídas lógicas digitais	100 mA
Quantidade de entradas analógicas de valor nominal	2
Características das entradas de valor nominal	Entradas diferenciais Configurável para velocidade Configurável para corrente
Área de trabalho da entrada de valor nominal	± 10 V
Impedância da entrada do valor nominal	20 kOhm
Quantidade de saídas analógicas do monitor	2
Área de trabalho das saídas do monitor	± 10 V
Resolução das saídas do monitor	9 bit
Características das saídas do monitor	à prova de curto-circuito
Função de segurança	Safe Torque Off (STO) Parada segura 1 (SS1)
Nível de integridade de segurança (SIL)	Safe Torque off (STO)/SIL 3/SILCL 3
Nível de performance (PL)	Safe Torque Off (STO)/Categoria 4, Performance Level e
Taxa de cobertura de diagnóstico	97 %
SFF Safe Failure Fraction	99.17 %
Tolerância de erro de hardware	1
Intervalo de teste de prova	20 Ano