

Silnik serwo EMMT-AS-60-L-LS-RMY

Numer produktu: 8160638

FESTO



Karta danych

| Cechy | Wartość |
|---|---|
| Temperatura otoczenia | -15 °C...40 °C |
| Uwaga na temat temperatury otoczenia | do 80°C przy wartościach znamionowych obniżonych o -1,5% na 1°C |
| Maks. wysokość ustawiania | 4000 m |
| Uwaga dotycząca maks. wysokości zabudowy | od 1000 m tylko przy wartościach znamionowych obniżonych o -1,0% na 100 m |
| Temperatura przechowywania | -20 °C...70 °C |
| Względna wilgotność powietrza | 0 - 90% |
| Spełnia normę | IEC 60034 |
| Klasa termiczna wg EN 60034-1 | F |
| Maks. temperatura uzwojenia | 155 °C |
| Klasa ratingowa zgodnie z EN 60034-1 | S1 |
| Monitorowanie temperatury | Cyfrowa transmisja temperatury silnika przez EnDat 2.2 |
| Konstrukcja silnika zgodna z EN 60034-7 | IM B5 IM V1 IM V3 |
| Pozycja montażu | dowolny |
| Stopień ochrony | IP40 |
| Uwaga o stopniu ochrony | IP40 dla wału silnika bez pierścienia uszczelniającego IP65 do wału silnika z pierścieniem uszczelniającym IP67 dla obudowy silnika z przyłączami |
| Współosiowość, koncentryczność, współosiowość, bicie osiowe wg DIN SPEC 42955 | N |
| Dokładność wyważenia | G 2,5 |
| Moment zatrzymania | <1,0% vom Spitzendrehmoment |
| Czas przechowywania na magazynie w warunkach nominalnych | 20000 h |
| Kod interfejsu, Motor Out | 60P |
| Przyłącze elektryczne 1, rodzaj przyłącza | Wtyczka hybrydowa |
| Przyłącze elektryczne 1, technika przyłączeniowa | M23X1 |
| Przyłącze elektryczne 1, liczba pinów/żył | 15 |
| Stopień zanieczyszczenia | 2 |
| Informacja o materiałach | Zgodność z dyrektywą RoHS |

| Cechy | Wartość |
|---|---|
| Klasa odporności korozyjnej wg normy Festo | 0 - Brak obciążenia korozyjnego |
| Zgodność z LABS | VDMA24364-strefa III |
| Odporność na drgania | Test odporności podczas transportu przy drganiach o stopniu intensywności 2 wg FN 942017-4 i EN 60068-2-6 |
| Odporność na wstrząsy | Test odporności na wstrząsy o stopniu intensywności 2 wg FN 942017-5 i EN 60068-2-27 |
| Certyfikacja | RCM Mark TÜV c UL us - Recognized (OL) |
| Znak CE (patrz deklaracja zgodności) | Zgodnie z dyrektywą kompatybilności elektromagnetycznej UE Zgodnie z dyrektywą niskonapięciową UE zgodnie z dyrektywą UE RoHS |
| Znak UKCA (patrz deklaracja zgodności) | wg przepisów UK dot. EMV wg przepisów UK RoHS wg przepisów UK dot. urządzeń elektrycznych |
| Jednostka certyfikująca | TÜV 968/INS 464.00/24 UL E342973 |
| Znamionowe napięcie robocze DC | 325 V |
| Typ uzwojenia | Gwiazda wewn. |
| Liczba par biegunów | 5 |
| Moment obrotowy postojowy | 1.66 Nm |
| Znamionowy moment obrotowy | 1.4 Nm |
| Szczytowy moment obrotowy | 5.6 Nm |
| Znamionowa prędkość obrotowa | 3000 1/min |
| Maks. prędkość obrotowa | 6800 1/min |
| Maks. mechaniczna prędkość obrotowa | 16000 1/min |
| Przyspieszenie kątowe | 100000 rad/s ² |
| Moc znamionowa silnika | 440 W |
| Prąd ciągły w stanie spoczynku | 3.8 A |
| Prąd znamionowy, silnik | 3.2 A |
| Prąd szczytowy | 18.3 A |
| Stała silnika | 0.44 Nm/A |
| Stała momentu obrotowego postojowego | 0.52 Nm/A |
| Stała napięcia faza-faza | 31.2 mVmin |
| Rezystancja uzwojenia faza-faza | 2.68 om |
| Indukcyjność uzwojenia faza-faza | 12 mH |
| Indukcyjność uzwojenia wzdłużnego Ld (faza) | 5 mH |
| Indukcyjność uzwojenia krzyżowego Lq (faza) | 6 mH |
| Elektryczna stała czasowa | 3 ms |
| Termiczna stała czasowa | 43 min |
| Opór cieplny | 1 K/W |
| Kołnierz pomiarowy | 250 x 250 x 15 mm, stal |
| Całkowity wyjściowy moment bezwładności | 0.403 kgcm ² |
| Waga produktu | 1910 g |
| Dopuszczalne osiowe obciążenie wałka | 70 N |
| Dopuszczalne promieniowe obciążenie wałka | 350 N |
| Czujnik położenia wirnika | Enkoder Safety, bezwzględny, wieloobrotowy |
| Czujnik położenia wirnika, oznaczenie producenta | EQI 1131 |
| Czujnik położenia wirnika, bezwzględne wykrywanie obrotów | 4096 |
| Czujnik położenia wirnika, interfejs | EnDat 22 |
| Zasada pomiaru czujnika położenia wirnika | indukcyjny |
| Czujnik położenia wirnika, napięcie robocze DC | 5 V |
| Czujnik położenia wirnika, zakres napięcia roboczego DC | 3.6 V...14 V |
| Czujnik położenia wirnika, liczba impulsów na każdy obrót | 524288 |
| Czujnik położenia wirnika, rozdzielczość | 19 bit |

| Cechy | Wartość |
|--|---|
| Czujnik położenia wirnika, dokładność systemu pomiaru kąta | -120 " ...120 " |
| Urządzenie bezpieczeństwa | Urządzenie zabezpieczające |
| maks. SIL | Poziom nienaruszalności bezpieczeństwa 3 (SIL) Patrz dokumentacja użytkownika |
| Podfunkcje bezpieczeństwa do SIL2 | Bezpieczne rejestrowanie i przesyłanie danych o położeniu Single-Turn |
| Podfunkcje bezpieczeństwa do SIL3 | Bezpieczne rejestrowanie i przesyłanie danych o położeniu Single-Turn, tylko z dodatkową funkcją oprogramowania w sterowniku napędu |
| maks. PL i kategoria | Performance Level e, kategoria 3 Patrz dokumentacja użytkownika |
| Podfunkcja bezpieczeństwa do PL d, kat. 3 | Bezpieczne rejestrowanie i przesyłanie danych o położeniu Single-Turn |
| Podfunkcja bezpieczeństwa do PL e, kat. 3 | Bezpieczne rejestrowanie i przesyłanie danych o położeniu Single-Turn, tylko z dodatkową funkcją oprogramowania w sterowniku napędu |
| PFHd, części składowe | 15 x 10E-9, enkoder |
| Okres eksploatacji Tm, podzespoły | 20 lat, czujnik położenia wirnika |