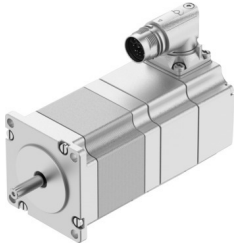


Silnik skokowy EMMT-ST-57-M-RSB

Numer produktu: 8156177

FESTO



Karta danych

| Cechy | Wartość |
|--|---|
| Temperatura otoczenia | -15 °C...40 °C |
| Uwaga na temat temperatury otoczenia | do 80°C z obniżeniem wartości znamionowych -2% /°C |
| Maks. wysokość ustawiania | 4000 m |
| Uwaga dotycząca maks. wysokości zabudowy | od 1000 m tylko przy wartościach znamionowych obniżonych o -1,0% na 100 m |
| Temperatura przechowywania | -20 °C...70 °C |
| Względna wilgotność powietrza | 0 - 90% |
| Spełnia normę | IEC 60034 |
| Klasa termiczna wg EN 60034-1 | B |
| Maks. temperatura uzwojenia | 130 °C |
| Klasa ratingowa zgodnie z EN 60034-1 | S1 |
| Konstrukcja silnika zgodna z EN 60034-7 | IM B5 IM V1 IM V3 |
| Pozycja montażu | dowolny |
| Stopień ochrony | IP40 |
| Uwaga o stopniu ochrony | IP40 dla wału silnika bez pierścienia uszczelniającego IP65 dla obudowy silnika z przyłączami |
| Kod interfejsu, Motor Out | 57A |
| Przyłącze elektryczne 1, rodzaj przyłącza | Wtyczka hybrydowa |
| Przyłącze elektryczne 1, technika przyłączeniowa | M17X0,75 |
| Przyłącze elektryczne 1, liczba pinów/żył | 12 |
| Informacja o materiałach | Zgodność z dyrektywą RoHS |
| Klasa odporności korozyjnej wg normy Festo | 0 - Brak obciążenia korozyjnego |
| Zgodność z LABS | VDMA24364-strefa III |
| Odporność na drgania | Test odporności podczas transportu przy drganiach o stopniu intensywności 2 wg FN 942017-4 i EN 60068-2-6 |
| Odporność na wstrząsy | Test odporności na wstrząsy o stopniu intensywności 2 wg FN 942017-5 i EN 60068-2-27 |
| Certyfikacja | RCM Mark c UL us - Recognized (OL) |

| Cechy | Wartość |
|--|---|
| Znak CE (patrz deklaracja zgodności) | Zgodnie z dyrektywą kompatybilności elektromagnetycznej UE zgodnie z dyrektywą UE RoHS |
| Znak UKCA (patrz deklaracja zgodności) | wg przepisów UK dot. EMV wg przepisów UK RoHS |
| Jednostka certyfikująca | UL E342973 |
| Znamionowe napięcie robocze DC | 48 V |
| Liczba par biegunów | 50 |
| Moment trzymający silnika | 1.12 Nm |
| Znamionowy moment obrotowy | 0.83 Nm |
| Szczytowy moment obrotowy | 1.1 Nm |
| Znamionowa prędkość obrotowa | 1000 1/min |
| Maks. prędkość obrotowa | 2600 1/min |
| Maks. mechaniczna prędkość obrotowa | 8000 1/min |
| Kąt skoku pełnego kroku | 1.8 stopień |
| Tolerancja kąta kroku | ±5% |
| Moc znamionowa silnika | 87 W |
| Prąd ciągły w stanie spoczynku | 6.6 A |
| Prąd znamionowy, silnik | 5.4 A |
| Prąd szczytowy | 8 A |
| Stała silnika | 0.152 Nm/A |
| Stała napięcia, faza | 13.1 mV/min |
| Rezystancja uzwojenia faza | 0.17 om |
| Indukcyjność uzwojenia faza na każdą pojedynczą fazę (nieskojarzona) | 0.5 mH |
| Indukcyjność uzwojenia wzdużnego Ld (faza) | 0.7 mH |
| Indukcyjność uzwojenia krzyżowego Lq (faza) | 0.5 mH |
| Elektryczna stała czasowa | 2.9 ms |
| Termiczna stała czasowa | 27 min |
| Opór cieplny | 1.6 K/W |
| Kołnierz pomiarowy | 200 x 200 x 15 mm, stal |
| Całkowity wyjściowy moment bezwładności | 0.324 kgcm ² |
| Waga produktu | 1300 g |
| Dopuszczalne osiowe obciążenie wałka | 15 N |
| Dopuszczalne promieniowe obciążenie wałka | 75 N |
| Czujnik położenia wirnika | Enkoder bezwzględny, jednoobrotowy |
| Czujnik położenia wirnika, oznaczenie producenta | Festo iC-MHM |
| Czujnik położenia wirnika, interfejs | BiSS-C |
| Zasada pomiaru czujnika położenia wirnika | magnetyczny |
| Czujnik położenia wirnika, napięcie robocze DC | 5 V |
| Czujnik położenia wirnika, zakres napięcia roboczego DC | 4.75 V...5.25 V |
| Czujnik położenia wirnika, okresy sinusoidalne/kosinusoidalne na obrót | 2 |
| Czujnik położenia wirnika, liczba impulsów na każdy obrót | 65536 |
| Czujnik położenia wirnika, rozdzielczość | 16 bit |
| Czujnik położenia wirnika, dokładność systemu pomiaru kąta | -65 "...65 " |
| Moment trzymający hamulca | 1.74 Nm |
| Napięcie robocze DC, hamulec | 24 V |
| Pobór prądu przez hamulec | 0.38 A |
| Pobór mocy hamulca | 9 W |
| Rezystancja cewki hamulca | 63.8 om |
| Indukcyjność cewki hamulcowej | 107 mH |
| Czas zwolnienia hamulca | 32 ms |
| Czas zamykania hamulca | 97 ms |
| Opóźnienie zadziałania hamulca DC | 11 ms |
| Maks. prędkość obrotowa bez obciążenia, hamulec | 8000 1/min |

| Cechy | Wartość |
|-------------------------------------|---|
| Maks. tarcie na proces hamowania | 6000 J |
| Masowy moment bezwładności, hamulec | 0.024 kgcm ² |
| Cykle przełączania, hamulec | 10 mln. uruchomień bez obciążenia (bez tarcia!) |
| MTTF, części składowe | 687 lat, czujnik potożenia wirnika |