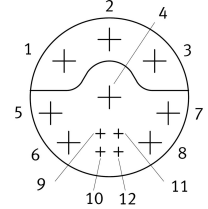
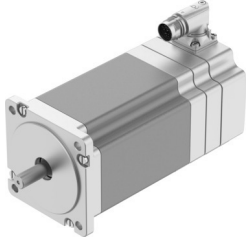


스텝 모터 EMMT-ST-87-L-RMB

제품 번호: 8156202



데이터 시트

특징	값
주변 온도	-15 °C...40 °C
주변 온도 관련 참고사항	-2%/°C 디레이팅으로 최대 80°C
최대 설치 높이	4000 m
최대 설치 높이 관련 참고 사항	1,000 m 초과 시 100 m당 -1.0%의 디레이팅
보관 온도	-20 °C...70 °C
상대 습도	0 - 90 %
표준을 준수합니다	IEC 60034
EN 60034-1에 따른 열 등급	B
최대 권선 온도	130 °C
EN 60034-1에 따른 치수 등급	S1
온도 모니터링	Dig. Motortemp. per BiSS-C
EN 60034-7에 따른 모터 디자인	IM B5 IM V1 IM V3
설치 위치	입의 방향
보호 등급	IP40
보호 등급 관련 참고 사항	레이디얼 샤프트 쉴 미포함 모터 축을 위한 IP40 연결 기술이 포함된 모터 하우징에 대해 IP65
인터페이스 코드 모터 Out	87A
전기 연결부 1, 연결 방식	하이브리드 플러그
전기 연결부 1, 연결 기술	M17x0.75
전기 연결부 1, 핀/선 수	12
소재 관련 참고 사항	RoHS 준수
내식성 등급 CRC	0 - 부식 스트레스 없음
LABS 적합성	VDMA24364-영역 III
내진동성	FN 942017-4 및 EN 60068-2-6에 의거하여 심각도 2로 운송 적용 검사
내충격성	FN 942017-5 및 EN 60068-2-27에 따라 심각도 2로 충격 검사
인증	RCM 마크 c UL us - Recognized(OL)
CE 마크(적합성 선언 참조)	EU EMC 지침에 따름 EU RoHS 지침에 따름

특징	값
UKCA 마크(적합성 선언 참조)	영국 규정 EMC에 따라 영국 RoHS 규정에 따라
인증서 발급 기관	UL E342973
DC 정격 작동 전압	48 V
풀 페어 수	50
모터의 홀딩 토크	9.4 Nm
정격 토크	8.4 Nm
피크 토크	9.4 Nm
공칭 속도	140 1/min
최대 속도	430 1/min
최대 기계적 회전수	7000 1/min
풀 스텝에서의 스텝 각도	1.8 deg
스텝 각도 공차	±5 %
모터 정격 출력	126 W
지속 정지 전류	10 A
모터 정격 전류	8.4 A
피크 전류	10 A
모터 상수	1.06 Nm/A
상 전압 상수	78.9 mV/min
상 권선 저항	0.3 Ω
개별 상당 권선 인덕턴스(연결되지 않음)	2.7 mH
와인딩 종방향 인덕턴스 Ld(위상)	4.1 mH
코일 횡방향 인덕턴스 Lq(위상)	2.7 mH
전기적 시간 상수	9 ms
열 시간 상수	37 분, min
열 저항	0.75 K/W
측정 플랜지	250 x 250 x 15mm, 스틸
총 동력 관성 모멘트	3.116 kgcm ²
제품 무게	5490 g
축방향 허용 축 하중	60 N
반경방향 허용 축하중	220 N
회전 위치 센서	절대 인코더 멀티턴
로터리 위치 센서 제조사 명칭	KCD-BC33B-1617-U09C-JAQ-009
회전 위치 센서 절대 측정 회전수	16384
회전 위치 센서 인터페이스	BiSS-C
회전 위치 센서 측정 원리	자기식
회전 위치 센서 DC 작동 전압	14 V
회전 위치 센서 DC 작동 전압 범위	4.75 V...15 V
회전당 회전 위치 센서 사인/코사인 주기	2
회전당 회전 위치 센서 위치값	131072
회전 위치 센서 분해능	17 bit
회전 위치 센서 시스템 정확도 각도 측정	-360 arcsec...360 arcsec
브레이크 정지 모멘트	4.26 Nm
DC 작동 전압 브레이크	24 V
브레이크 소비 전류	0.49 A
브레이크 소비 전력	12 W
브레이크 코일 저항	49.2 Ω
브레이크 코일 인덕턴스	110 mH
브레이크 분리 시간	44 ms
브레이크 폐쇄 시간	110 ms
응답 지연 DC 브레이크	30 ms
브레이크 최대 공회전 속도	7000 1/min
제동 프로세스당 최대 마찰 작업	14000 J

특징	값
브레이크 질량 관성 모멘트	0.11 kgcm ²
홀딩 브레이크 스위칭 사이클	1000만 회 공운전(마찰 작동 없이!)
MTTF, 파트 컴포넌트	20년, 회전 위치 센서