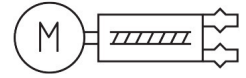


Kit per pinza parallela per Robot EHPS-16-A-RA50

Codice prodotto: 8210808

FESTO



Foglio dati

Caratteristica	Valore
Dimensione	16
Corsa per dita di presa	10 mm...10 mm
Massima precisione di sostituzione	0.2 mm...0.2 mm
Max. gioco angolare del dito di presa ax, ay	0.4 deg...0.4 deg
Max. gioco del dito di presa Sz	0.05 mm...0.05 mm
Rotazione simmetrica	0.2 mm...0.2 mm
Precisione di ripetizione, pinza	0.03 mm...0.03 mm
Numero dita di presa	2
Tipo d'azionamento	Elettrico
Posizione di montaggio	Opzionale
Funzione pinza	Parallelo
Design	Ingranaggio a vite Forma a T A cremagliera Pinza elettrica
Conforme allo standard	IEC 61010-1
Guida	Guida a strisciamento
Rilevamento posizione	Tramite sensore di finecorsa
Tipo di motore	Servomotore DC
Controlli degli operatori	Interruttore bloccato
Indicazione di stato pronto	LED
Frequenza max. del ciclo	1.1 Hz
Assorbimento di corrente max.	1 A...0 mA
Tensione nominale d'esercizio DC	24 V...24 V
Fluttuazioni ammesse per la tensione di alimentazione	+/- 10 %
Approvazione	Marchio di fabbrica RCM
Marchio KC	KC-EMV
Marchio CE (vedere dichiarazione di conformità)	Conforme Direttiva EMC Conforme alla direttiva EU RoHS
Classe di resistenza alla corrosione CRC	1 - Bassa corrosione o sollecitazione
Conformità PWIS	VDMA24364 zona III
Suono del livello di pressione	70 dB(A)...70 dB(A)

Caratteristica	Valore
Grado di protezione	IP40
Temperatura ambiente	5 °C...5 °C
Forza di presa totale	154 N...154 N
Momento di inerzia di massa	0.81 kgcm ² ...0.81 kgcm ²
Forza max. su dita di presa Fz statica	200 N
Coppia massima alla pinza Mx statica	7 Nm
Coppia massima alla pinza rispetto My statico	4.4 Nm
Coppia massima sulla pinza (Mz statico)	7 Nm
Intervallo di lubrificazione per i componenti della guida	2 MioCyc
Peso prodotto	400 g...400 g
Max. Massa per dito, esterno della pinza	100 g
Collegamento elettrico	A 5 poli Cavo con connettore maschio M12x1
Tipo di montaggio	Tramite filetto femmina e bussola di centratura Tramite foro passante e bussola di centratura Una delle due:
Nota sui materiali	Conforme alla direttiva EU 2002/95 (RoHS)
Materiale corpo	Alluminio anodizzato
Materiale dita di presa	Acciaio inossidabile ad alta lega
Ambito di fornitura	1x piastra di adattamento 1x rotolo Velcro® 1x trasduttore di posizione 2x cavi di collegamento