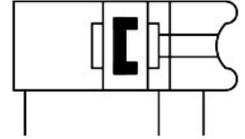


# Kit pour robot à pince adaptative DHEF-20-A-RA50

Code article: 8210811

FESTO



## Fiche technique

Caractéristiques	Valeur
Taille	20
Modèle de préhenseur à changement de forme	Standard
Course	66 mm...66 mm
Diamètre min. à saisir	12 mm
Diamètre max. à saisir	38 mm
Position de montage	Indifférente
Mode de fonctionnement	à double effet
Fonction de la pince	Adaptatif
Structure de construction	Pince adaptative cycle de travail à guidage forcé
Guidage	Guidage de base
Détection de position	Pour capteur de proximité
Tolérance du logement	±4 mm
Tolérance de dépose	±2 mm
Pression de service de l'actionneur	0.1 MPa...0.1 MPa 1 bar...1 bar 14.5 psi...14.5 psi
Pression de service de l'embout	0.007 MPa...0.007 MPa 1.015 psi...1.015 psi
Pression de service du capuchon	0.07 bar...0.07 bar
Pression d'éclatement de l'embout	0.03 MPa 4.35 psi
Pression d'éclatement du capuchon	0.3 bar
Débit recommandé pour le régulateur de pression	10 l/min...10 l/min
Fréquence de travail max. de la pince	1 Hz...1 Hz
Temps de rétractation	290 ms...290 ms
Temps de sortie	270 ms...270 ms
Vitesse max. sans objet à saisir	290 mm/s...290 mm/s
Vitesse maximale lors de la préhension	120 mm/s
Force théorique à 6 bar, avance	158 N...158 N
Force théorique sous 6 bar, recul	189 N...189 N
Force transversale dynamique pour un porte-à-faux max.	2.3 N...2.3 N
Force de contact sur l'objet à saisir	20 N...20 N

Caractéristiques	Valeur
Force de maintien statique parallèle à l'axe de la pince	26 N...26 N
Force de maintien statique perpendiculaire à l'axe de la pince	45 N...45 N
Energie d'impact aux fins de course	0.1 J...0.1 J
Fluide de service	Air comprimé selon ISO 8573-1:2010 [7:4:4]
Remarque sur le fluide d'exploitation/commande	Fonctionnement lubrifié impossible
Classe de protection anticorrosion CRC	2 - Effets de corrosion moyens
Conformité PWIS	VDMA24364-Zone III
Température ambiante	0 °C...0 °C
Moment d'inertie de masse	1.29 kgcm <sup>2</sup> ...1.29 kgcm <sup>2</sup>
Valeur indicative de charge utile	1 kg
Poids du produit	475 g...475 g
Masse déplacée	60 g...60 g
Remarque sur la masse en mouvement	Without inverting cap
Mode de fixation	Selon ISO 9409
Raccord pneumatique	M5
Note sur le matériau	Conforme à RoHS
Matériau du capuchon	VMQ (silicone)
Matériau du boîtier	Aluminium anodisé
Matériau du couvercle d'obturation	PA
Fourniture	1x rouleau de bande agrippante 1x électrodistributeur 1x réducteur de pression proportionnelle 2x capteur de proximité 3x câble de liaison
Mode d'entraînement	pneumatique