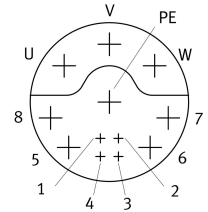


Servomotor EMMH-AS-138-HKA-HS-S1M-T

Número de artículo: 8215370

FESTO



Hoja de datos

| Característica | Valor |
|--|--|
| Temperatura ambiente | -30 °C...40 °C |
| Nota sobre la temperatura ambiente | hasta 80 °C con reducción de -2 %/°C |
| Máx. altura de montaje | 3000 m |
| Nota sobre la altura máxima de montaje | A partir de 1.000 m solo con reducción de -1,0 % por 100 m |
| Temperatura de almacenamiento | -20 °C...70 °C |
| Humedad relativa del aire | 0 - 100 % |
| Conforme a la norma | IEC 60034 |
| Clase térmica según EN 60034-1 | F |
| Temperatura máxima de devanado | 155 °C |
| Clase de dimensionado según EN 60034-1 | S1 |
| Supervisión de la temperatura | Transferencia de calor del motor digital vía EnDat 2.2 |
| Forma de motor según EN 60034-7 | IM B14 IM V18 |
| Posición de montaje | Cualquiera |
| Grado de protección | IP69K |
| Precisión de concentricidad, coaxialidad, juego axial según DIN SPEC 42955 | N |
| Calidad de equilibrado | G 2,5 |
| Momento de enclavamiento | <1,0% del par máximo |
| Vida útil del cojinete en condiciones nominales | 20000 h |
| Código de interfaz, salida motor | 138C |
| Conexión eléctrica 1, tipo de conexión | Conector híbrido |
| Conexión eléctrica 1, técnica de conexión | M17x0,75 |
| Conexión eléctrica 1, cantidad de contactos/hilos | 15 |
| Grado de ensuciamiento | 2 |
| Nota sobre el material | Conformidad con la Directiva RoHS |
| Clase de resistencia a la corrosión CRC | 4 - riesgo de corrosión muy alto (excepto marcado láser) |
| Conformidad PWIS | VDMA24364-Zona III |
| Aptitud para el contacto con alimentos | Aprobado para el contacto directo con alimentos |

| Característica | Valor |
|---|--|
| Resistencia a las vibraciones | Según EN 60068-2-6 |
| Resistencia a los golpes | Según EN 60068-2-29 15 g/11 ms según EN 60068-2-27 |
| Certificación | RCM |
| Marcado CE (véase la declaración de conformidad) | Según Directiva de máquinas CEM de la UE Según la Directiva de baja tensión de la UE Según la Directiva RoHS de la UE |
| Marcado UKCA (véase la declaración de conformidad) | Según la normativa del Reino Unido sobre CEM Según la normativa RoHS del Reino Unido Según la normativa del Reino Unido sobre utillaje eléctrico |
| Tensión nominal de funcionamiento DC | 680 V |
| Tipo de conmutación del devanado | Estrella interior |
| Número de pares de polos | 5 |
| Momento de giro en reposo | 18.1 Nm |
| Momento de giro nominal | 9.7 Nm |
| Momento de giro máximo | 59 Nm |
| Revoluciones nominales | 1500 1/min |
| Revoluciones máx. | 4550 1/min |
| Revoluciones mecánicas máx. | 5000 1/min |
| Aceleración angular | 100000 rad/s ² |
| Potencia nominal del motor | 1520 W |
| Corriente permanente en reposo | 11.9 A |
| Corriente nominal del motor | 6.6 A |
| Corriente de pico | 42.8 A |
| Constante del motor | 1.48 Nm/A |
| Constantes del momento de giro en reposo | 1.52 Nm/A |
| Constante de tensión, fase/fase | 98.3 mVmin |
| Resistencia del devanado fase-fase | 0.34 Ohm |
| Inductancia del devanado fase-fase | 3.8 mH |
| Devanado inductancia longitudinal Ld (fase) | 1.7 mH |
| Inductancia transversal Lq del devanado (fase) | 1.9 mH |
| Constante de tiempo eléctrica | 11.2 ms |
| Constante de tiempo térmica | 111 min. |
| Resistencia térmica | 0.73 K/W |
| Brida de medición | 300 x 300 x 30 mm, acero |
| Momento de inercia de la masa del rotor | 19 kgcm ² |
| Par de salida total de inercia | 19 kgcm ² |
| Peso del producto | 20100 g |
| Carga axial admisible del eje | 262 N |
| Esfuerzo radial admisible del eje | 1310 N |
| Transmisor de posición del rotor | Encoder absoluto, multivuelta |
| Designación del fabricante del transmisor de posición del rotor | EQI 1331 |
| Vueltas detectables de manera absoluta del transmisor de posición del rotor | 4096 |
| Transmisor de posición del rotor, interfaz | EnDat 22 |
| Transmisor de posición del rotor, principio de medición | Inductivo |
| Tensión de funcionamiento DC del transmisor de posición del rotor | 5 V |
| Margen de tensión de funcionamiento DC del transmisor de posición del rotor | 3.6 V...14 V |
| Valores de posición por revolución del transmisor de posición del rotor | 524288 |
| Resolución del transmisor de posición del rotor | 19 bit |
| Precisión del sistema de medición de ángulos del transmisor de posición del rotor | -65 arcsec...65 arcsec |
| MTTF, componente parcial | 190 años, transmisor de posición del rotor |