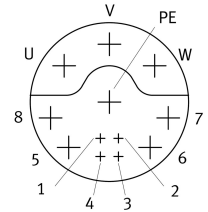


Servomotor EMMH-AS-108-HKA-HS-S1M-T

Número de artículo: 8215362

FESTO



Hoja de datos

Característica	Valor
Temperatura ambiente	-30 °C...40 °C
Nota sobre la temperatura ambiente	hasta 80 °C con reducción de -2 %/°C
Máx. altura de montaje	3000 m
Nota sobre la altura máxima de montaje	A partir de 1.000 m solo con reducción de -1,0 % por 100 m
Temperatura de almacenamiento	-20 °C...70 °C
Humedad relativa del aire	0 - 100 %
Conforme a la norma	IEC 60034
Clase térmica según EN 60034-1	F
Temperatura máxima de devanado	155 °C
Clase de dimensionado según EN 60034-1	S1
Supervisión de la temperatura	Transferencia de calor del motor digital vía EnDat 2.2
Forma de motor según EN 60034-7	IM B14 IM V18
Posición de montaje	Cualquiera
Grado de protección	IP69K
Precisión de concentricidad, coaxialidad, juego axial según DIN SPEC 42955	N
Calidad de equilibrado	G 2,5
Momento de enclavamiento	<1,0% del par máximo
Vida útil del cojinete en condiciones nominales	20000 h
Código de interfaz, salida motor	108C
Conexión eléctrica 1, tipo de conexión	Conector híbrido
Conexión eléctrica 1, técnica de conexión	M17x0,75
Conexión eléctrica 1, cantidad de contactos/hilos	15
Grado de ensuciamiento	2
Nota sobre el material	Conformidad con la Directiva RoHS
Clase de resistencia a la corrosión CRC	4 - riesgo de corrosión muy alto (excepto marcado láser)
Conformidad PWIS	VDMA24364-Zona III
Aptitud para el contacto con alimentos	Aprobado para el contacto directo con alimentos

Característica	Valor
Resistencia a las vibraciones	Según EN 60068-2-6
Resistencia a los golpes	Según EN 60068-2-29 15 g/11 ms según EN 60068-2-27
Certificación	RCM
Marcado CE (véase la declaración de conformidad)	Según Directiva de máquinas CEM de la UE Según la Directiva de baja tensión de la UE Según la Directiva RoHS de la UE
Marcado UKCA (véase la declaración de conformidad)	Según la normativa del Reino Unido sobre CEM Según la normativa RoHS del Reino Unido Según la normativa del Reino Unido sobre utillaje eléctrico
Tensión nominal de funcionamiento DC	680 V
Tipo de conmutación del devanado	Estrella interior
Número de pares de polos	5
Momento de giro en reposo	8.2 Nm
Momento de giro nominal	4.8 Nm
Momento de giro máximo	26.3 Nm
Revoluciones nominales	2000 1/min
Revoluciones máx.	7000 1/min
Revoluciones mecánicas máx.	7000 1/min
Aceleración angular	100000 rad/s ²
Potencia nominal del motor	1000 W
Corriente permanente en reposo	8 A
Corriente nominal del motor	4.9 A
Corriente de pico	27.5 A
Constante del motor	1 Nm/A
Constantes del momento de giro en reposo	1.03 Nm/A
Constante de tensión, fase/fase	66.8 mVmin
Resistencia del devanado fase-fase	0.77 Ohm
Inductancia del devanado fase-fase	4.4 mH
Devanado inductancia longitudinal Ld (fase)	2 mH
Inductancia transversal Lq del devanado (fase)	2.2 mH
Constante de tiempo eléctrica	5.6 ms
Constante de tiempo térmica	89 min.
Resistencia térmica	0.81 K/W
Brida de medición	300 x 300 x 30 mm, acero
Momento de inercia de la masa del rotor	5.1 kgcm ²
Par de salida total de inercia	5.1 kgcm ²
Peso del producto	8900 g
Carga axial admisible del eje	147 N
Esfuerzo radial admisible del eje	735 N
Transmisor de posición del rotor	Encoder absoluto, multivuelta
Designación del fabricante del transmisor de posición del rotor	EQI 1331
Vueltas detectables de manera absoluta del transmisor de posición del rotor	4096
Transmisor de posición del rotor, interfaz	EnDat 22
Transmisor de posición del rotor, principio de medición	Inductivo
Tensión de funcionamiento DC del transmisor de posición del rotor	5 V
Margen de tensión de funcionamiento DC del transmisor de posición del rotor	3.6 V...14 V
Valores de posición por revolución del transmisor de posición del rotor	524288
Resolución del transmisor de posición del rotor	19 bit
Precisión del sistema de medición de ángulos del transmisor de posición del rotor	-65 arcsec...65 arcsec
MTTF, componente parcial	190 años, transmisor de posición del rotor