## motor paso a paso EMMB-ST-57-L-SS

Número de artículo: 8156144



| _1      | 3 | 5 | χ. | 9 | 11 | 13 |
|---------|---|---|----|---|----|----|
| +       | + | + | +  | + | +  | +  |
| +       |   |   |    |   |    | =  |
| <u></u> |   |   |    |   | 12 | _  |

## Hoja de datos

| Característica                                     | Valor   |  |  |
|--|---|--|--|
| Temperatura ambiente                               | -15 °C40 °C   |  |  |
| Nota sobre la temperatura ambiente                 | hasta 80 °C con reducción de -2 %/°C  |  |  |
| Máx. altura de montaje                             | 4000 m  |  |  |
| Nota sobre la altura máxima de montaje             | A partir de 1.000 m solo con reducción de -1,0 % por 100 m                              |  |  |
| Temperatura de almacenamiento                      | -20 °C70 °C   |  |  |
| Humedad relativa del aire                          | 0 - 90 %  |  |  |
| Conforme a la norma                                | IEC 60034   |  |  |
| Clase térmica según EN 60034-1                     | В   |  |  |
| Temperatura máxima de devanado                     | 130 °C  |  |  |
| Clase de dimensionado según EN 60034-1             | S1  |  |  |
| Forma de motor según EN 60034-7                    | IM B5<br>IM V1<br>IM V3   |  |  |
| Posición de montaje                                | Cualquiera  |  |  |
| Grado de protección                                | IP20  |  |  |
| Nota sobre el grado de protección                  | IP40 para el árbol del motor sin anillo de obturación radial                            |  |  |
| Código de interfaz, salida motor                   | 57A   |  |  |
| Conexión eléctrica 1, tipo de conexión             | Conector híbrido  |  |  |
| Conexión eléctrica 1, técnica de conexión          | Esquema de conexión L10   |  |  |
| Conexión eléctrica 1, cantidad de contactos/hilos  | 14  |  |  |
| Nota sobre el material                             | Conformidad con la Directiva RoHS   |  |  |
| Clase de resistencia a la corrosión CRC            | 0 - sin riesgo de corrosión   |  |  |
| Conformidad PWIS                                   | VDMA24364-Zona III  |  |  |
| Resistencia a las vibraciones                      | Control para el transporte con grado de severidad 2 según FN 942017-4 y EN 60068-2-6    |  |  |
| Resistencia a los golpes                           | Control de impactos con grado de severidad 2, según FN 942017-5 y EN 60068-2-27         |  |  |
| Certificación                                      | RCM   |  |  |
| Marcado CE (véase la declaración de conformidad)   | Según Directiva de máquinas CEM de la UE<br>Según la Directiva RoHS de la UE            |  |  |
| Marcado UKCA (véase la declaración de conformidad) | Según la normativa del Reino Unido sobre CEM<br>Según la normativa RoHS del Reino Unido |  |  |
| Tensión nominal de funcionamiento DC               | 48 V  |  |  |

| Característica  | Valor                                      |
|---|--|
| Número de pares de polos  | 50   |
| Momento de retención del motor  | 1.8 Nm                                     |
| Momento de giro nominal   | 1.58 Nm                                    |
| Momento de giro máximo  | 2.1 Nm                                     |
| Revoluciones nominales  | 500 1/min                                  |
| Revoluciones máx.   | 1500 1/min                                 |
| Revoluciones mecánicas máx.   | 8000 1/min                                 |
| Ángulo de paso con paso completo  | 1.8 grado                                  |
| Tolerancia del ángulo de paso   | ±5 %                                       |
| Potencia nominal del motor  | 83 W                                       |
| Corriente permanente en reposo  | 5.8 A                                      |
| Corriente nominal del motor   | 5 A  |
| Corriente de pico   | 8 A  |
| Constante del motor   | 0.32 Nm/A                                  |
| Constante de tensión, fase  | 22.6 mVmin                                 |
| Resistencia del devanado, fase  | 0.26 Ohm                                   |
| Inducción de la bobina, fase, por fase individual (sin concatenación)             | 0.95 mH                                    |
| Devanado inductancia longitudinal Ld (fase)                                       | 1.75 mH                                    |
| Inductancia transversal Lq del devanado (fase)                                    | 0.95 mH                                    |
| Constante de tiempo eléctrica   | 3.7 ms                                     |
| Constante de tiempo térmica   | 32 min.                                    |
| Resistencia térmica   | 1.5 K/W                                    |
| Brida de medición   | 200 x 200 x 15 mm, acero                   |
| Par de salida total de inercia  | 0.48 kgcm²                                 |
| Peso del producto   | 1170 g                                     |
| Carga axial admisible del eje   | 15 N                                       |
| Esfuerzo radial admisible del eje   | 75 N                                       |
| Transmisor de posición del rotor  | Encoder absoluto, monovuelta               |
| Designación del fabricante del transmisor de posición del rotor                   | Festo iC-MHM                               |
| Transmisor de posición del rotor, interfaz  | BiSS-C                                     |
| Transmisor de posición del rotor, principio de medición                           | Magnético                                  |
| Tensión de funcionamiento DC del transmisor de posición del rotor                 | 5 V  |
| Margen de tensión de funcionamiento DC del transmisor de posición del rotor       | 4.75 V5.25 V                               |
| Periodos de seno y coseno por rotación del transmisor de posición del rotor       | 2  |
| Valores de posición por revolución del transmisor de posición del rotor           | 65536                                      |
| Resolución del transmisor de posición del rotor                                   | 16 bit                                     |
| Precisión del sistema de medición de ángulos del transmisor de posición del rotor | -65 arcsec65 arcsec                        |
| MTTF, componente parcial  | 687 años, transmisor de posición del rotor |