

Schrittmotor EMMT-ST-42-L-RM

Teilenummer: 8156169

FESTO



Datenblatt

Merkmal	Wert
Umgebungstemperatur	-15 °C...40 °C
Hinweis zur Umgebungstemperatur	bis 80°C mit Derating -2%/°C
Max. Aufstellhöhe	4000 m
Hinweis zur max. Aufstellhöhe	ab 1.000 m nur mit Derating von -1,0% pro 100 m
Lagertemperatur	-20 °C...70 °C
Relative Luftfeuchtigkeit	0 - 90 %
Entspricht Norm	IEC 60034
Wärmeklasse nach EN 60034-1	B
Max. Wicklungstemperatur	130 °C
Bemessungsklasse nach EN 60034-1	S1
Temperaturüberwachung	Dig. Motortemp. per BiSS-C
Motorbauform n. EN 60034-7	IM B5 IM V1 IM V3
Einbaulage	beliebig
Schutzart	IP40
Hinweis zur Schutzart	IP40 für Motorwelle ohne Radialwellendichtring IP65 für Motorgehäuse inklusive Anschlusstechnik
Schnittstellencode Motor Out	42A
Elektrischer Anschluss 1, Anschlussart	Hybrid-Stecker
Elektrischer Anschluss 1, Anschlusstechnik	M17x0,75
Elektrischer Anschluss 1, Anzahl Pole/Adern	12
Werkstoff-Hinweis	RoHS konform
Korrosionsbeständigkeitsklasse KBK	0 - keine Korrosionsbeanspruchung
LABS-Konformität	VDMA24364-Zone III
Schwingfestigkeit	Transporteinsatzprüfung mit Schärfegrad 2 nach FN 942017-4 und EN 60068-2-6
Schockfestigkeit	Schockprüfung mit Schärfegrad 2 nach FN 942017-5 und EN 60068-2-27
Zulassung	RCM Mark c UL us - Recognized (OL)

Merkmal	Wert
CE-Zeichen (siehe Konformitätserklärung)	nach EU-EMV-Richtlinie nach EU-RoHS-Richtlinie
UKCA-Zeichen (siehe Konformitätserklärung)	nach UK Vorschriften für EMV nach UK RoHS Vorschriften
Zertifikat ausstellende Stelle	UL E342973
Nennbetriebsspannung DC	48 V
Polpaarzahl	50
Haltemoment Motor	0.63 Nm
Nenn Drehmoment	0.54 Nm
Spitzendrehmoment	0.63 Nm
Nenn Drehzahl	1000 1/min
Max. Drehzahl	3200 1/min
Max. mechanische Drehzahl	9000 1/min
Schrittinkel bei Vollschritt	1.8 deg
Schrittinkeltoleranz	±5 %
Nennleistung Motor	56 W
Dauerstillstandsstrom	3.7 A
Nennstrom Motor	3.4 A
Spitzenstrom	4 A
Motorkonstante	0.162 Nm/A
Spannungskonstante Phase	10.6 mV/min
Wicklungswiderstand Phase	0.6 Ohm
Wicklungsinduktivität Phase je Einzelphase (unverkettet)	0.8 mH
Wicklung Längsinduktivität Ld (Phase)	1.45 mH
Wicklung Querinduktivität Lq (Phase)	0.8 mH
Elektrische Zeitkonstante	1.3 ms
Thermische Zeitkonstante	16 min
Thermischer Widerstand	2 K/W
Messflansch	200 x 200 x 15 mm, Stahl
Gesamtabtriebsträgheitsmoment	0.084 kgcm ²
Produktgewicht	560 g
Zulässige axiale Wellenbelastung	10 N
Zulässige radiale Wellenbelastung	28 N
Rotorlagegeber	Encoder absolut multi turn
Rotorlagegeber Herstellerbezeichnung	KCD-BC33B-1617-JP4F-GRQ-009
Rotorlagegeber absolut erfassbare Umdrehungen	16384
Rotorlagegeber Schnittstelle	BiSS-C
Rotorlagegeber Messprinzip	magnetisch
Rotorlagegeber Betriebsspannung DC	5 V
Rotorlagegeber Betriebsspannungsbereich DC	4.5 V...5.5 V
Rotorlagegeber Sinus-/Cosinusperioden pro Umdrehung	2
Rotorlagegeber Positionswerte pro Umdrehung	131072
Rotorlagegeber Auflösung	17 bit
Rotorlagegeber Systemgenauigkeit Winkelmessung	-310 arcsec...310 arcsec
MTTF, Teilkomponente	20 Jahre, Rotorlagegeber