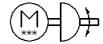
Drehantriebseinheit ERMS-25-Teilenummer: 8087808







Datenblatt

Gesamtdatenblatt – Einzelwerte hängen von Ihrer Konfiguration ab.

Merkmal	Wert
Baugröße	25
Konstruktiver Aufbau	elektromechanischer Drehantrieb
	mit integriertem Antrieb
	mit integriertem Getriebe
Einbaulage	beliebig
Befestigungsart	mit Innengewinde
Drehwinkel	90°
	180°
Getriebeübersetzung	9:1
Max. Drehzahl	150 1/min
Max. Geschwindigkeit bei 90°	105 1/min
Verdrehspiel	0,2 deg
Wiederholgenauigkeit	±0,05 °
Positionserkennung	Motorencoder
Max. Axialkraft	350 N
Max. Radialkraft	450 N
Zulässiges Massenträgheitsmoment	0,0065 kgm2
Produktgewicht	1.472 g
Schrittwinkel bei Vollschritt	1,8 deg
Schrittwinkeltoleranz	±5 %
Einschaltdauer	100 %
Spannungsversorgung, Anschlussart	Stecker
Spannungsversorgung, Anschlusstechnik	M12x1, T-codiert nach EN 61076-2-111
Spannungsversorgung, Anzahl Pole/Adern	4
Logikschnittstelle, Anschlussart	Stecker
Logikschnittstelle, Anschlusstechnik	M12x1, A-codiert nach EN 61076-2-101
Logikschnittstelle, Anzahl Pole/Adern	8
Logikschnittstelle, Anschlussbild	00992264
Max. Leitungslänge	15 m Ausgänge
	15 m Eingänge
	20 m bei IO-Link Betrieb
Nennspannung DC	24 V
Nennstrom	3 A
Nennstrom Motor	3 A
Max. Stromaufnahme	3 A
Zulässige Spannungsschwankungen	+/- 15 %
Anzahl digitale Logikeingänge	2
Eigenschaften Logikeingang	konfigurierbar
	nicht galvanisch getrennt
Spezifikation Logikeingang	in Anlehnung an IEC 61131-2, Typ 1
Arbeitsbereich Logikeingang	24 V
Schaltlogik Eingänge	NPN (minusschaltend)
	PNP (plusschaltend)
Anzahl digitale Logikausgänge 24 V DC	2



Merkmal	Wert
Eigenschaften digitale Logikausgänge	konfigurierbar
	nicht galvanisch getrennt
Max Strom digitale Logikausgänge	100 mA
Schaltlogik Ausgänge	NPN (minusschaltend)
	PNP (plusschaltend)
IO-Link, SIO-Mode Unterstützung	ja
IO-Link, Protokoll	Device V 1.1
IO-Link, Kommunikationsmodus	COM3 (230,4 kBaud)
IO-Link, Porttyp	A
IO-Link, Anzahl Ports	1
IO-Link, Prozessdatenbreite OUT	2 Byte
IO-Link, Prozessdateninhalt OUT	Move in 1 bit
	Move out 1 bit
	Quit Error 1 bit
	Move Intermediate 1 bit
IO-Link, Prozessdatenbreite IN	2 Byte
IO-Link, Prozessdateninhalt IN	State In 1 bit
	State Out 1 bit
	State Move 1 bit
	State Device 1 bit
	State Intermediate 1 bit
IO-Link, Servicedateninhalt IN	32 bit Force
	32 bit Position
	32 bit Speed
IO-Link, minimale Zykluszeit	1 ms
IO-Link, Datenspeicher benötigt	0,5 Kilobyte
IO-Link, Anschlusstechik	Stecker
Parametrierschnittstelle	IO-Link
	Bedienoberfläche
Isolationsschutzklasse	В
Motorart	Schrittmotor
Rotorlagegeber	Encoder absolut single turn
Rotorlagegeber Messprinzip	magnetisch
Rotorlagegeber Auflösung	16 Bit
Referenzierung	Festanschlag-Block positiv
-	Festanschlag-Block negativ
Schutzfunktion	Temperaturüberwachung
Zusätzliche Funktionen	Bedienoberfläche
	Integrierte Endlagenerkennung
Anzeige	LED
Betriebsbereitschaftsanzeige	LED
Winkelbeschleunigung	<= 140 rad/s2
Zulassung	RCM Mark
KC-Zeichen	KC-EMV
CE-Zeichen (siehe Konformitätserklärung)	nach EU-EMV-Richtlinie
	nach EU-RoHS-RL
UKCA-Zeichen (siehe Konformitätserklärung)	nach UK Vorschriften für EMV
	nach UK RoHS Vorschriften
Spitzendrehmoment	2,7 Nm
Schnittstellencode Basis	E8-55
Schutzart	IP40
Schutzklasse	III
Lagertemperatur	-20 60 °C
Umgebungstemperatur	0 50 °C
Hinweis zur Umgebungstemperatur	Oberhalb der Umgebungstemperatur von 30 °C ist eine
··· - ··· · · · · · · · · · · · · · · ·	Leistungsreduktion von 2 % pro K einzuhalten.
Relative Luftfeuchtigkeit	0 - 85 %
Schwingfestigkeit	Transporteinsatzprüfung mit Schärfegrad 1 nach FN 942017-4 und EN
	60068-2-6
Schockfestigkeit	Schockprüfung mit Schärfegrad 1 nach FN 942017-5 und EN 60068-2-27
LABS-Konformität	VDMA24364-Zone III
E 100 Romonintat	TOTAL POOR EDITOR



Merkmal	Wert
Werkstoffhinweis	RoHS konform
Werkstoff Flansch	Aluminium-Knetlegierung eloxiert
Werkstoff Gehäuse	Alu-Knetlegierung, eloxiert
Geschwindigkeit "Speed Press"	3 m/s
Max. Stromaufnahme Logik	0,3 A
Wartungsintervall	Lebensdauerschmierung