

旋转抓手 HGRT-16-A

订货号: 563904

FESTO



数据表

特性	值
规格	16
最大替换精度	0.2 mm
摆动爪手夹爪的最大间隙 a_x 、 a_y	0.1 deg
最大开角	180 deg
旋转对称	0.2 mm
重复精度, 爪手	0.02 mm
爪手夹爪的数量	2
安装位置	可选
工作模式	双作用
爪手功能	径向
结构特点	强制先导工作运动顺序
位置检测	通过接近开关 通过电感式传感器
工作压力	3 bar...8 bar
爪手的最大工作频率	3 Hz
6 bar 时的最短打开时间	246 ms
6 bar 时的最短关闭时间	293 ms
工作介质	压缩空气, 符合 ISO 8573-1:2010 [7:4:4]
工作和先导介质说明	可用润滑介质工作 (之后须一直润滑介质工作)
耐腐蚀等级 CRC	1 - 低耐腐蚀能力
油漆湿润缺陷物质 (PWIS) 符合性	VDMA24364-B1/B2-L
环境温度	5 °C...60 °C
0.6 MPa (6 bar, 87 psi) 时, 张开总抓取扭矩	188 Ncm
总爪手扭矩, 关闭, 6 bar	158 Ncm
转动惯量	0.191 kgcm ²
爪手夹爪上的最大力 F_z , 静态	50 N
爪手最大扭矩 M_y , 静态	3.9 Nm
爪手最大扭矩 M_z , 静态	0.3 Nm
导向部件的润滑间隔	10 MioCyc
产品重量	130 g
安装方式	通过内螺纹和定位套
气动接口	M3

特性	值
材料说明	RoHS 合规
外壳材料	光滑阳极氧化精制铝合金
爪手夹爪材料	加硬钢