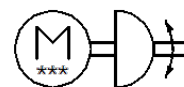
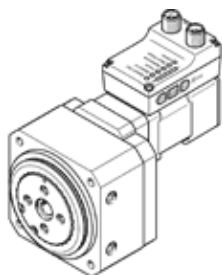


# Zasučna pogonska enota ERMS-25-90-ST-M-H1-PLK-AA

Številka dela: 8087819

FESTO



## Podatkovni list

Značilnost	Vrednost
Velikost	25
Konstruktivna zgradba	elektromehanski vrtilni pogon z integriranim pogonom z integriranim reduktorjem
Položaj vgradnje	poljuben
Način pritrditve	z notranjim navojem
Zasučni kot	90°
Prestava reduktorja	9:1
Maks. število vrtljajev	150 1/min
Max. speed at 90°	105 1/min
Torzijska zračnost	0,2 deg
Ponovljivost	±0,05°
Zaznavanje položaja	enkoder motorja
Maks. aksialna sila	350 N
Maks. radialna sila	450 N
Dopusten masni vztrajnostni moment	0,0065 kgm <sup>2</sup>
Masa izdelka	1.472 g
Kot koraka pri polnem koraku	1,8 deg
Toleranca kota koraka	±5 %
Trajanje vklopa	100 %
Električno napajanje, vrsta priključka	Vtič
Električno napajanje, priključna tehnika	M12x1,5, T-kodiran po EN 61076-2-111
Napajanje, število polov/žic	4
Logični vmesnik, vrsta priključka	Vtič
Logični vmesnik, priključna tehnika	M12x1, A-kodiran po EN 61076-2-101
Logični vmesnik, število polov/žic	8
Logični vmesnik, priključna shema	00992264
Maks. dolžina voda	15 m izhodi 15 m vhodi 20 m pri IO-Link obratovanju
Imenska napetost DC	24 V
Imenski tok	3 A
Imenski tok motorja	3 A
Maks. poraba toka	3 A
Dopustna nihanja napajanja	+/- 15 %
Število digitalnih logičnih vhodov	2
Lastnosti logičnih vhodov	z možnostjo konfiguriranja ni električno izoliran
Specifikacija, logični vhod	skladno z IEC 61131-2, tip 1
Delovno območje logičnega vhoda	24 V
Preklopna logika vhodov	PNP (pozitivni vklop)
Število digitalnih logičnih izhodov 24 V DC	2
Lastnosti digitalnih logičnih izhodov	z možnostjo konfiguriranja ni električno izoliran
Maks. tok digitalnih logičnih izhodov	100 mA
Preklopna logika izhodov	PNP (pozitivni vklop)

Značilnost	Vrednost
IO-Link, podpora SIO načina	da
IO-Link, protokol	Device V 1.1
IO-Link, komunikacijski način	COM3 (230,4 kBaud)
IO-Link, vrsta priključka	A
IO-Link, število priključkov	1
IO-Link, širina procesnih podatkov OUT	2 Byte
IO-Link, vsebina procesnih podatkov OUT	Move in 1 bit Move out 1 bit Quit Error 1 bit Move Intermediate 1 bit
IO-Link, širina procesnih podatkov IN	2 Byte
IO-Link, vsebina procesnih podatkov IN	State In 1 bit State Out 1 bit State Move 1 bit State Device 1 bit State Intermediate 1 bit
IO-Link, vsebina servisnih podatkov IN	32 bit Force 32 bit Position 32 bit Speed
IO-Link, minimalen čas cikla	1 ms
IO-Link, potreben podatkovni spomin	0,5 Kilobyte
IO-Link, priključna tehnika	Vtič
Vmesnik za konfiguriranje parametrov	IO-Link Uporabniški vmesnik
Razred zaščitne izolacije	B
Vrsta motorja	Koračni motor
Dajalnik položaja rotorja	Absolutni enkoder, en vrtljaj
Vrtljivi položajni enkoder, princip merjenja	magneten
Ločljivost dajalnika položaja rotorja	16 Bit
Referenciranje	Fiksen prislon - pozitiven blok Fiksen prislon - negativen blok
Zaščitna funkcija	Nadziranje temperature
Dodatne funkcije	Uporabniški vmesnik Integrirano zaznavanje končnega položaja
Prikaz	LED
Prikaz stanja pripravljenosti	LED
Kotni pospešek	$\leq 140 \text{ rad/s}^2$
Dovoljenje	RCM Mark
KC oznaka	KC-EMV
CE oznaka (glejte izjavo o skladnosti)	po EMC smernici EU po RoHS direktivi EU
UKCA oznaka (glej izjavo o skladnosti)	v skladu s predpisi Združenega kraljestva za EMC v skladu z RoHS predpisi Združenega kraljestva
Konica vrtilnega momenta	2,7 Nm
Osnova kode vmesnika	E8-55
Vrsta zaščite	IP40
Razred zaščite	III
Temperatura skladiščenja	-20 ... 60 °C
Temperatura okolice	0 ... 50 °C
Opomba za temperaturo okolice	Pri temperaturi okolice nad 30 °C je potrebno zmanjšati moč za 2 % na K.
Relativna vlažnost zraka	0 - 85 %
Odpornost na vibracije	Preskus transportne uporabe s stopnjo resnosti 1 v skladu s FN 942017-4 in EN 60068-2-6
Odpornost na udarce	Udarni preizkus s stopnjo zahtevnosti 1 po FN 942017-5 in EN 60068-2-27
LABS (PWIS) skladnost	VDMA24364 cona III
Opomba o materialu	Ustreza RoHS
Material, prirobnica	Al zlitina za kovanje, eloksirana
Material, ohišje	Al zlitina za kovanje, eloksirana
Speed "Speed press"	3 m/s
Maks. poraba toka, logika	0,3 A
Interval vzdrževanja	Mazanje za celotno življenjsko dobo