

Контроллер электродвигателя CMMS-ST-C8-7

№ изделия: 547454

FESTO

Для шагового двигателя



Таблица данных

Характеристика	Значение
Режим работы контроллера	PWM-MOSFET мощный выходной каскад
Режим работы	Микрошаг, > 4000 шагов / оборот
Настраиваемое снижение тока	С использованием программного обеспечения
Датчик положения	Датчик
Фильтр сетевого питания	Встроенный
Настройка шага	С использованием программного обеспечения
Функция защиты	I ² t мониторинг Индикация температуры Мониторинг тока Обнаружение ошибок напряжения Индикация ошибки
Датчик положения ротора	Датчик
Дисплей	7-сегментный дисплей
Элементы управления	DIP-переключатель
Настройка номинального тока	С использованием программного обеспечения
Макс. частота шага	4 kHz
Тормозное сопротивление	17 Ohm
Сопротивление шины	Встроенный
Характеристики цифровых выходов	Свободно конфигурируется в данных пределах Без гальванической развязки
Импеданс уставки входа	20 kOhm
Мощность тормозного импульса	0,5 kVA
Макс. ток, цифровые выходы логики	100 mA
Макс. длительного пикового тока	2 s
Макс. среднее напряжение в сети, DC	48 V
Номинальное рабочее напряжение постоянного тока, питание логики	24 V
Номинальное напряжение, питание нагрузки DC	48 V
Номинальный ток, питание нагрузки	8 A
Номинальный ток, питание логики	0,3 A
Параметры конфигурации интерфейса	RS232 (9600...115000 Bits/s)
Пиковый ток, питание нагрузки	12 A
Допустимый диапазон, напряжение для логики	± 20 %
Обозначение CE (см. заявление о соответствии)	в соответствии с директивой EU по электромагнитной совместимости EMC
Температура хранения	-25 ... 70 °C
Относительная влажность воздуха	0 - 90 % не конденсирующий
Класс защиты	IP20
Температура окружающей среды	0 ... 50 °C
Авторизация	C-Tick
Вес продукта	2.000 g
Кол-во контрольных аналоговых выходов	1
Кол-во аналоговых уставок входов	1
Рабочий диапазон контрольного выхода	± 10 V

Характеристика	Значение
Рабочий диапазон уставок входа	$\pm 10 \text{ V}$
Входной интерфейс датчика перемещения, характеристики	RS422
Выходной интерфейс датчика перемещения, функции	Задача уставок для последующего ведомого приводного устройства
Входной интерфейс датчика перемещения, функции	При синхронизированной работе как заданная скорость в об./мин. для ведомого вала
Соединение шины	CAN интерфейс D-Sub 9-пин
Соединение Fieldbus	CANopen Profibus DP
Тип крепления	Затянутый На монтажной плите