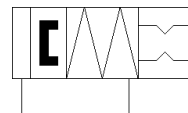
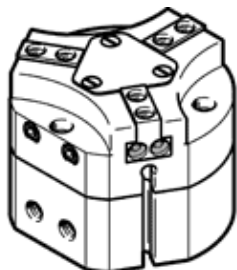


# Захват трехточечный HGDT-35-A-G2

№ изделия: 540864

FESTO

прочная конструкция, может использоваться в качестве внутреннего и внешнего захвата, для распознавания положения. С блокировкой закрывающего усилия захвата ...-G2.



## Таблица данных

Характеристика	Значение
Размер	35
Ход каждой губки захвата	4 mm
Макс. точность повторения	$\leq 0,2$ mm
Макс. угловой люфт захвата $\alpha_x, \alpha_y$	$\leq 0,1$ deg
Макс. люфт губок захвата $S_z$	$\leq 0,05$ mm
Симметрично относительно оси	$\leq 0,2$ mm
Точность повторения, захват	$\leq 0,03$ mm
Кол-во губок захватов	3
Положение при сборке	Любое
Режим работы	двустороннего действия
Функция захвата	3-точечный
Гарантированное усилие захвата	На закрытие
Тип конструкции	Наклонная плоскость последовательность перемещения по направляющей
Определение позиции	Для герконов
Рабочее давление	4 ... 8 bar
Рабочее давление, воздух обдува	0 ... 0,5 bar
Макс. частота работы захвата	$\leq 4$ Hz
Min. opening time at 0.6 MPa (6 bar, 87 psi)	46 ms
Min. closing time at 0.6 MPa (6 bar, 87 psi)	35 ms
Рабочая среда	Сжатый воздух в соответствии с ISO8573-1:2010 [7:4:4]
Примечание по рабочей среде	Возможна работа со смазкой (впоследствии требуется постоянная смазка)
Классификация сопротивления коррозии CRC	2 - Средняя стойкость к коррозии
PWIS conformity	VDMA24364-B1/B2-L
Температура окружающей среды	5 ... 60 °C
Массовый момент инерции	1,37 kgcm <sup>2</sup>
Макс. усилие на губку захвата $F_z$ , статическое	400 N
Макс. момент на захвате $M_x$ , статич.	15 Nm
Макс. момент на захвате $M_y$ , статич.	10 Nm
Макс. момент на захвате $M_z$ , статич.	10 Nm
Интервалы между смазкой направляющих	5 Mio SP
Макс. вес на внешний палец захвата	30 g
Вес продукта	385 g
Тип крепления	с отверстием и шпонкой С внутренней резьбой и шпонкой Опция
Пневматическое подключение, воздух обдува	M5
Пневматическое присоединение	M5
Материал закрывающей крышки	Легированная сталь, нержавеющая
Материал корпуса	Алюминиевый сплав Покрывается COMPCOTE
Материал губок захвата	Steel, hardened